

Guide d'installation

NOVASCALÉ 5XX5
& 6XX5



REFERENCE
86 F1 40EM 01

NOVASCALE 5XX5 & 6XX5

Guide d'installation

Matériel

Septembre2005

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

REFERENCE
86 F1 40EM 01

L'avis juridique de copyright ci-après place le présent document sous la protection des lois de Copyright qui prohibent, sans s'y limiter, des actions comme la copie, la distribution, la modification et la création de produits dérivés à partir du présent document.

Copyright © Bull SAS 1992, 2005

Imprimé en France

Nous vous encourageons à nous faire part de vos commentaires sur la forme, le contenu et la présentation du document. Un formulaire figure à la fin du document à cet effet.

Pour commander des exemplaires supplémentaires du document ou d'autres documents techniques Bull, utilisez le bon de commande figurant à la fin du document.

Marques déposées

Toutes les marques déposées sont la propriété de leurs titulaires respectifs.

Intel® et Itanium® sont des marques déposées d'Intel Corporation.

Windows® et Microsoft® sont des marques déposées de Microsoft Corporation.

UNIX® est une marque déposée aux Etats-Unis d'Amérique et dans d'autres pays et licenciée exclusivement par l'Open Group.

Linux® est une marque déposée de Linus Torvalds.

Les informations contenues dans ce document peuvent être modifiées sans préavis. Bull n'est pas responsable des erreurs éventuelles pouvant figurer dans ce document, ni des dommages pouvant résulter de son utilisation.

Préface

Table des matières

Public visé	xi
Conventions typographiques, abréviations et acronymes	xi
Bibliographie	xii
Déclarations de conformité	xiii
Déclaration du fabricant ou de l'importateur	xiii
Avis de conformité aux normes de sécurité	xiii
Directives de la CEE	xiii
Déclaration FCC (Federal Communications Commission)	xiv
Déclaration de conformité de la FCC	xiv
Déclaration de conformité pour le Canada	xiv
Avis de conformité laser	xiv
Définition des consignes de sécurité	xv
Sécurité électrique	xv
Informations sur la sécurité des rayons laser	xvi
Intégrité et vérification des données	xvi
Conditions environnementales	xvii
Spécifications climatiques et atmosphériques	xvii
Caractéristiques électriques	xvii
Compatibilité électromagnétique	xvii
Protection contre les décharges électrostatiques	xviii
Chocs et vibrations	xviii
Limites de pollution	xix
Limites sonores	xix
Spécifications de sécurité	xix
Diagramme d'installation	xx

Chapitre 1. Livraison	1-1
Présentation du serveur Bull NovaScale	1-2
Partitionnement dynamique	1-2
Configurations étendues	1-2
Configurations en clusters	1-3
Caractéristiques du serveur	1-3
Composants matériels des serveurs	1-4
Module CSS	1-4
Unité avant	1-4
Unité noyau	1-5
Unité arrière	1-5
Unité PAP (Platform Administration Processor)	1-5
Commutateur KVM	1-5
Console	1-5
Sous-système disques	1-5
Périphériques supplémentaires	1-6
Firmware et logiciels des serveurs	1-6
Conformité aux normes	1-7
Consignes générales	1-8
Déballage de l'armoire du serveur	1-9
Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire	1-9
Retrait des cales du module CSS et installation des butées	1-10
Retrait des cales de transport du module CSS	1-10
Installation des butées	1-11
Inspection des composants internes et du câblage	1-12
Présentation du serveur	1-13
Serveur NovaScale 5085	1-13
Serveur NovaScale 5165	1-14
Serveur NovaScale 6085	1-15
Serveur NovaScale 6165	1-16
Composants du serveur	1-17
Module CSS	1-17
Unité PAP (Platform Administration Processor) intégrée	1-18
Console intégrée	1-19
Commutateur KVM (Clavier / Vidéo / Souris)	1-20
Commutateur KVM 8 ports	1-20
Commutateur KVM 16 ports	1-20
Sous-système disques SR-0812 SCSI RAID / SJ-0812 SCSI JBOD	1-21
Sous-système disques d'extension SJ-0812 SCSI JBOD	1-21
Sous-système disques FDA 1x00 FC	1-22
Sous-système disques FDA 2x00 FC	1-22
Sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC	1-23
Concentrateur Ethernet	1-24
Modem USB	1-24
Serveur NPort	1-24

Chapitre 2. Procédure d'installation	2-1
Accès aux composants du serveur	2-2
Ouverture de la porte avant	2-2
Fermeture de la porte avant	2-2
Ouverture / Fermeture de la console intégrée	2-3
Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB	2-4
Vérification du câblage du serveur	2-5
Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site	2-5
Consignes de sécurité	2-5
Mise sous tension du serveur en mode veille	2-6
Vérification du fonctionnement du serveur	2-7
Démarrage du logiciel PAM	2-7
Interface utilisateur PAM	2-9
Vérification de l'état du serveur via PAM	2-10
Volet Status (Etat) de PAM	2-10
Volet de commandes PAM	2-10
Barre d'état de disponibilité du CSS	2-11
Volet de l'arborescence PAM	2-11
Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée	2-13
Mise sous / hors tension des domaines du serveur	2-14
Mise sous tension du domaine du serveur NovaScale 5xx5	2-14
Arrêt / Redémarrage du serveur	2-15
Mise sous tension des domaines du serveur NovaScale 6085	2-16
Arrêt / Redémarrage du serveur	2-20
Mise sous tension des domaines du serveur NovaScale 6165	2-21
Arrêt / Redémarrage du serveur	2-25
Modification du nom d'utilisateur et du mot de passe de iStorage Manager	2-26
Modification du mot de passe S@N.IT	2-27
Configuration de l'unité PAP	2-28
Changement du nom par défaut de l'unité PAP	2-28
Lancement de l'Assistant de configuration PAP	2-28
Configuration des données client	2-33
Configuration des appels automatiques	2-34
Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client	2-36
Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant	2-37
Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Internet Explorer	2-37
Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Mozilla	2-37
Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur Client	2-38
Post-installation du système d'exploitation	2-39
Serveurs NovaScale 5xx5 – Installation du système d'exploitation	2-40
Installation de Microsoft Windows	2-41
Installation de Linux RedHat	2-42
Installation de Novell SuSe	2-43
Serveur NovaScale 6085 – Installation du système d'exploitation	2-45
Installation de Microsoft Windows	2-46
Installation de Linux RedHat	2-47
Installation de Novell SuSe	2-48
Serveur NovaScale 6165 – Installation du système d'exploitation	2-50
Installation de Microsoft Windows	2-51
Installation de Linux RedHat	2-52
Installation de Novell SuSe	2-53

Préparation des sous-systèmes disques SCSI	2-55
Sous-systèmes disques SJ-0812 SCSI JBOD	2-55
Sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID	2-56
Sous-systèmes disques d'extension SJ-0812 SCSI	2-56
Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)	2-57
Connexion du modem USB et des périphériques externes	2-58
Connexion du modem USB	2-58
Connexion de périphériques de stockage externes	2-58
Test des connexions réseau	2-59
Test des appels automatiques	2-59
Envoi du rapport d'intervention d'installation de PAM	2-60
Modification du nom d'un sous-système central	2-61
Suppression / Ajout d'un sous-système central	2-61
Redéfinition du schéma par défaut (serveur NovaScale 6085)	2-64
Redéfinition du schéma par défaut (Serveur NovaScale 6165)	2-67
Configuration des utilisateurs de l'unité PAP	2-71
Groupes d'utilisateurs PAP prédéfinis	2-71
Sauvegarde et restauration des fichiers de configuration de PAM	2-74
Sauvegarde des fichiers de configuration de PAM	2-74
Restauration des données de configuration de PAM	2-75
Annexe A. Spécifications	A-1
Spécifications du serveur NovaScale 5085	A-2
Spécifications du serveur NovaScale 5165	A-4
Spécifications du serveur NovaScale 6085	A-6
Spécifications du serveur NovaScale 6165	A-8
Annexe B. Tableaux de conversion, de correspondance des claviers et des règles d'écriture	B-1
Système anglo-saxon à système métrique	B-1
Système métrique à système anglo-saxon	B-1
Conversion de degrés Celsius en degrés Fahrenheit	B-2
Conversion de degrés Fahrenheit en degrés Celsius	B-2
Table de correspondance des claviers AZERTY/QWERTY	B-3
Règles d'écriture PAM	B-4
Caractères non valides	B-4
Longueur des chaînes	B-4
Clés de registre	B-5
Glossaire	G-1
Index	X-1

Liste des figures

Figure 1.	Armoires du serveur Bull NovaScale	1-2
Figure 2.	Retrait des cales de transport avant	1-10
Figure 3.	Retrait des cales de transport arrière	1-10
Figure 4.	Installation des butées avant	1-11
Figure 5.	Installation des butées arrière	1-11
Figure 6.	Composants du serveur NovaScale 5085 (exemple d'une armoire 19 U)	1-13
Figure 7.	Composants du serveur NovaScale 5165 (exemple d'une armoire 40 U)	1-14
Figure 8.	Composants du serveur NovaScale 6085 (exemple d'une armoire 19 U)	1-15
Figure 9.	Composants du serveur NovaScale 6165 (exemple d'une armoire 40 U)	1-16
Figure 10.	Caractéristiques du module CSS (exemple de module CSS complet)	1-17
Figure 11.	Unité PAP	1-18
Figure 12.	Caractéristiques de la console escamotable	1-19
Figure 13.	Caractéristiques du commutateur KVM 8 ports	1-20
Figure 14.	Caractéristiques du commutateur KVM 16 ports	1-20
Figure 15.	Caractéristiques des sous-systèmes disques SR-0812 / SJ-0812	1-21
Figure 16.	Caractéristiques du sous-système disques d'extension SJ-0812 SCSI JBOD	1-21
Figure 17.	Caractéristiques du sous-système disques FDA 1x00 FC	1-22
Figure 18.	Caractéristiques du sous-système disques FDA 2x00 FC	1-22
Figure 19.	Caractéristiques du sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC	1-23
Figure 20.	Caractéristiques du concentrateur Ethernet	1-24
Figure 21.	Caractéristiques du modem USB	1-24
Figure 22.	Caractéristiques du serveur NPort	1-24
Figure 23.	Ouverture de la porte avant	2-2
Figure 24.	Console intégrée	2-3
Figure 25.	Position des roues codeuses de la carte PMB	2-4
Figure 26.	Interface utilisateur PAM	2-9
Figure 27.	Volet Status (Etat)	2-10
Figure 28.	Barre d'état de disponibilité CSS (serveur bi-module)	2-11
Figure 29.	Barre d'outils de l'arborescence PAM	2-12
Figure 30.	Volet de commandes du gestionnaire de domaines	2-14
Figure 31.	Etat du domaine	2-15
Figure 32.	Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)	2-18
Figure 33.	Volet de commandes du gestionnaire de domaines	2-19
Figure 34.	Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple)	2-19
Figure 35.	Etat du domaine	2-20
Figure 36.	Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)	2-23
Figure 37.	Volet de commandes du gestionnaire de domaines	2-24
Figure 38.	Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple)	2-24
Figure 39.	Etat du domaine	2-25
Figure 40.	Boîte de dialogue de l'assistant de configuration de l'unité PAP	2-29
Figure 41.	Boîte de dialogue Release type (Version)	2-29
Figure 42.	Boîte de dialogue Network configuration (Configuration réseau)	2-30
Figure 43.	Boîte de dialogue de configuration des utilisateurs	2-30
Figure 44.	Boîte de dialogue de configuration du logiciel PAM via le site Web	2-31
Figure 45.	Boîte de dialogue de configuration des identités du logiciel SAN	2-31
Figure 46.	Page de configuration Données Client	2-33

Figure 47. Volet de commandes Paramètres du canal des appels automatiques	2-34
Figure 48. Port Ethernet libre de l'unité PAP	2-36
Figure 49. Sous-systèmes disques SJ-0812 SCSI JBOD – Tous domaines	2-55
Figure 50. Sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID – Tous domaines	2-56
Figure 51. Position des disques d'extension SJ-0812 (données) – Tous domaines	2-56
Figure 52. Port de réseau local 10/100/1000 Mb/s	2-57
Figure 53. Volet de commandes du sous-système central	2-61
Figure 54. Noeud du sous-système central	2-62
Figure 55. Page Scheme Creation (Création d'un schéma)	2-64
Figure 56. Boîte de dialogue Configuration du sous-système central	2-65
Figure 57. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)	2-65
Figure 58. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)	2-66
Figure 59. Page Scheme Creation (Création d'un schéma)	2-67
Figure 60. Boîte de dialogue Configuration du sous-système central)	2-68
Figure 61. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)	2-69
Figure 62. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)	2-69
Figure 63. Clavier AZERTY	B-3
Figure 64. Clavier QWERTY	B-3

Liste des tableaux

Tableau 1. Nœuds de l'arborescence PAM	2-11
Tableau 2. Configuration du port KVM	2-13
Tableau 3. Organisation de MyOperationsScheme – Serveur mono-module	2-17
Tableau 4. Organisation de MyOperations Scheme – Serveur bi-module	2-22
Tableau 5. Position des roues codeuses de la carte PMB – Exemple	2-62
Tableau 6. Accès Utilisateur aux fonctionnalités PAM	2-73
Tableau 7. Spécifications du serveur NovaScale 5085	A-3
Tableau 8. Spécifications du serveur NovaScale 5165	A-5
Tableau 9. Spécifications du serveur NovaScale 6085	A-7
Tableau 10. Spécifications du serveur NovaScale 6165	A-9
Tableau 11. Tableau de conversion : système anglo-saxon / système métrique	B-1
Tableau 12. Tableau de conversion : système métrique / système anglo-saxon	B-1
Tableau 13. Caractères non valides dans le logiciel PAM	B-4
Tableau 14. Règles de longueur des chaînes	B-4

Public visé

Ce guide est destiné au personnel qualifié chargé de l'installation et de la première mise en route des serveurs NovaScale 5xx5/6xx5.

Chapitre 1. *Livraison*

décrit les caractéristiques du serveur et explique les procédures de déballage et de vérification.

Chapitre 2. *Procédure d'installation*

décrit les procédures requises pour installer et mettre en route le serveur pour la première fois.

Annexe A. *Spécifications*

Annexe B. *Tableaux de conversion*

Conventions typographiques, abréviations et acronymes

Les conventions typographiques suivantes sont utilisées dans ce guide :

Gras

Identifie les commandes prédéfinies, sous-programmes, mots clés, fichiers, structures, boutons, étiquettes et icônes.

Italique

Identifie les publications, chapitres, sections, figures et tableaux référencés.

< >

Identifie les paramètres fournis par l'utilisateur.

Les abréviations, les acronymes et les concepts sont documentés dans le *Glossaire*.

Bibliographie

Site Preparation Guide, 86 A1 87EF

explique comment préparer une salle informatique pour les serveurs Bull NovaScale, en conformité avec les standards en vigueur. Ce guide est destiné à l'usage du personnel et des professionnels impliqués dans la procédure de préparation du site.

User's Guide, 86 A1 41EM

explique l'utilisation des serveurs NovaScale 5xx5/6xx5. Ce guide est destiné à l'usage des administrateurs et des opérateurs client.

Maintenance and Service Guide, 86 A7 42EM

explique comment gérer, réparer et mettre à niveau les serveurs NovaScale 5xx5/6xx5. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Troubleshooting Guide, 86 A7 91EF

explique comment diagnostiquer et résoudre les problèmes pouvant se produire pendant le fonctionnement des serveurs Bull NovaScale. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le manuel *NovaScale 5000/6000 Series PAM Help Message Guide*, 86 A7 32ER fournit l'ensemble des messages d'aide PAM qui contiennent des informations de dépannage très utiles. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*, 86 A7 33ER fournit l'ensemble des solutions apportées aux problèmes identifiés figurant dans la base de données Praxidiag. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le guide *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A1 34ER décrit le câblage du serveur.

Le manuel *Bull 1300H/L & 1100H/L Cabinets*, 86 A1 91EM

explique comment installer et adapter les armoires pour les serveurs Bull NovaScale et les périphériques.

Le manuel *Documentation Overview*, 86 A2 27EM

donne la liste des documentations en ligne, du matériel et des logiciels disponibles pour les serveurs Bull NovaScale, ainsi que les systèmes d'exploitation et les programmes sous licence associés.



Remarque :

Selon la version et la configuration du serveur, certaines caractéristiques et fonctions décrites dans ce guide peuvent ne pas être accessibles. Veuillez contacter votre Technicien de maintenance Bull pour obtenir des informations commerciales.

Déclarations de conformité

Déclaration du fabricant ou de l'importateur

Nous certifions par la présente que ce produit est conforme à la directive 89/336/CEE de l'Union européenne relative à la compatibilité électromagnétique, en respectant les normes EN55022 (Classe A) et EN55024, ainsi qu'à la directive 73/23/EEC relative à la basse tension, en respectant la norme EN60950. Ce produit porte le marquage CE établissant sa conformité à ces normes.

Avis de conformité aux normes de sécurité

- UL 60950 (Etats-Unis d'Amérique)
- IEC 60950 (International)
- CSA 60950 (Canada)

Directives de la CEE

Ce produit est conforme aux directives du conseil des Communautés Européennes (CE).

Compatibilité électromagnétique

- 89/336/EEC

Basse tension

- 73/23/EEC

Conformité CE

- 93/68/EEC

Équipement terminal de télécommunications

- 1999/5/EC

Ni le fournisseur ni le fabricant ne peuvent être tenus responsables du non-respect des directives de protection résultant d'une modification non autorisée du produit.

La conformité à ces directives requiert :

- Une déclaration de conformité CE fournie par le fabricant
- Une étiquette CE sur le produit
- Une documentation technique

Déclaration FCC (Federal Communications Commission)



Remarque :

Cet équipement a été testé et déclaré compatible avec les limites des appareils numériques de la classe A, conformément à l'article 15 de la réglementation FCC. Ces limites visent à fournir une protection raisonnable contre les interférences lorsque le produit est utilisé dans un environnement commercial. Cet équipement génère, utilise et peut émettre des ondes radioélectriques qui peuvent perturber les communications radio s'il n'est pas utilisé et installé conformément aux instructions du manuel. L'équipement utilisé dans une zone résidentielle peut créer des interférences que l'utilisateur doit supprimer à ses propres frais.

Des câbles et des connecteurs blindés et correctement mis à la terre doivent être utilisés conformément à la législation relative aux limites d'émission FCC. En aucun cas le fournisseur ou le fabricant ne peut être tenu responsable de l'émission d'interférences radioélectriques provoquées par l'utilisation de câbles et de connecteurs inappropriés ou résultant de la modification de l'équipement. Toute modification non autorisée peut entraîner l'interdiction d'utiliser l'équipement.

Toute modification non expressément approuvée par le titulaire de cet appareil peut entraîner l'interdiction d'utiliser l'équipement. Il incombe au client de s'assurer de la conformité du produit modifié.

Déclaration de conformité de la FCC

Cet appareil est conforme à l'article 15 de la réglementation FCC. L'utilisation est soumise aux conditions suivantes : (1) L'appareil ne doit pas provoquer d'interférences et (2) doit supporter les interférences reçues, notamment les interférences qui peuvent perturber le fonctionnement.

Déclaration de conformité pour le Canada

Cet appareil appartient à la classe A des appareils numériques, il est conforme à la réglementation canadienne sur les équipements pouvant causer des interférences.

Cet appareil numérique de la classe A est conforme à la norme NMB-003 du Canada.

Ce produit est conforme aux normes de protection suivantes :

Compatibilité électromagnétique

- ICES-003
- NMB-003

Avis de conformité laser

Ce produit utilisant la technologie laser est conforme aux prescriptions des dispositifs laser de classe 1.

Une étiquette PRODUIT LASER DE CLASSE 1 figure sur le dispositif laser.

<p>Produit laser de classe 1 Luokan 1 Laserlaite Klasse 1 Laser Apparat Laser Klasse 1</p>
--

Définition des consignes de sécurité



DANGER

La mention *Danger* indique l'existence d'un risque potentiel de blessure grave ou mortelle.



ATTENTION :

La mention *Attention* indique l'existence d'un risque potentiel de blessure modérée ou de faible gravité.



Avertissement :

La mention *Avertissement* indique l'existence d'un risque potentiel d'endommagement d'un programme, d'une unité, du système ou de données.

Sécurité électrique

Les consignes de sécurité suivantes doivent être observées lors de chaque connexion ou déconnexion de périphériques au système.



DANGER

Le client doit s'assurer que l'alimentation électrique du secteur est compatible avec les recommandations, la réglementation, les normes et les pratiques nationales et locales.

Un mauvais câblage de la prise de courant peut provoquer une mise sous tension dangereuse des parties métalliques du système ou des unités qui lui sont raccordées. Le client doit s'assurer que la prise électrique est correctement câblée et reliée à la terre pour éviter tout risque d'électrocution.

Il est impératif de débrancher les câbles des prises électriques avant tout déplacement du système.



ATTENTION :

Ce système est équipé de plusieurs câbles d'alimentation. Suivez les procédures de mise hors tension du système à chaque fois que cela vous est demandé.

Informations sur la sécurité des rayons laser

Le lecteur optique présent dans l'unité centrale est classé en tant que produit laser de classe 1. Il porte une étiquette indiquant la classe des produits laser à laquelle il appartient.

Le lecteur optique est conforme au code américain "Department of Health and Human Services 21 Code of Federal Regulations (DHHS 21 CFR) Subchapter J" des produits laser de la classe 1. Par ailleurs, le lecteur est certifié conforme aux normes de l'IEC (International Electrotechnical Commission) 60825-1 : 2001 et CENELEC EN 60825-1 : pour les produits laser de la classe 1.



ATTENTION :

Rayons laser invisibles en position ouverte. Evitez de fixer du regard le rayon laser ou de le regarder directement avec des instruments optiques.

Les produits laser de la classe 1 sont des appareils considérés comme non dangereux. Le lecteur optique contient un laser à l'arséniure de gallium de classe 3B d'une valeur nominale de 30 milliwatts à 830 nanomètres. Le lecteur contient des boîtiers, des composants électroniques et des dispositifs de verrouillage qui évitent toute exposition au rayon laser supérieure au niveau de rayonnement laser de classe 1 durant son fonctionnement et sa maintenance par l'utilisateur ou par le personnel spécialisé.

Intégrité et vérification des données



Avertissement :

Les serveurs Bull NovaScale sont conçus de manière à réduire le risque d'altérations ou de pertes de données non détectées. Cependant, en cas de coupure de courant non prévue ou de panne système, les utilisateurs sont vivement invités à vérifier la validité des opérations effectuées et des données enregistrées ou transmises par le système au moment de la coupure de courant ou de la panne.

Conditions environnementales

Spécifications climatiques et atmosphériques

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- IEC 60068.2.1
IEC 60068.2.2
IEC 60068.2.78
IEC 60529
IEC 60950
ISO 7779

Caractéristiques électriques

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- IEC 60038
IEC 60059
IEC 60196
IEC 60364
IEC 61689

Alimentation secteur

- 207–244 VAC, 49 – 61 Hz (monophasé Ph / N + PE ou Ph / Ph + PE),
20/32/64A par PDU (voir spécifications du modèle)

Baisse soudaine de tension

- 20 ms (IEC 1000–4–11)

Compatibilité électromagnétique

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

Europe :	EMC Directive (directive relative à la compatibilité électromagnétique), 89/336/EEC <ul style="list-style-type: none">• EN55022, Class A Limit, Radiated & Conducted Emissions (émissions par radiation et conduction)• EN55024, ITE Specific Immunity Standard (norme d'immunité ITE)• EN61000–4–2, ESD Immunity (immunité ESD) (Décharge par contact Niveau 2, Décharge dans l'air Niveau 3)• EN61000–4–3, Radiated Immunity (immunité rayonnée) (Niveau 2)• EN61000–4–4, Electrical Fast Transient (transitoire électrique rapide) (Niveau 2)• EN61000–4–5, AC Surge (surtension transitoire)• EN61000–4–6, Conducted RF (fréquences radio)• EN61000–4–8, Power Frequency Magnetic Fields (champs magnétiques à fréquence industrielle)• EN61000–4–11, Voltage Dips and Interrupts (chutes et interruptions de tension)• EN61000–3–2, Limit for Harmonic Current Emissions (limites des émissions de courant harmonique)• EN61000–3–3, Voltage Flicker (fluctuation de tension et oscillation)
Amérique du Nord	<ul style="list-style-type: none">• FCC Part 15 Class A• ICES–003 Issue 3 Class A

Les serveurs Bull NovaScale Blade sont également conformes aux normes suivantes :

- Japon : IEC 1000–3–2
- Australie / Nouvelle–Zélande : IEC 60950
- Taïwan : Approbation BSMI

- Corée : Approbation RRL
- Russie : Approuvé par GOST
- International : CISPR, Class A Limit

Protection contre les décharges électrostatiques

La technologie CMOS (Complementary Metal Oxide Semiconductor) est extrêmement sensible aux décharges électrostatiques. L'utilisation d'un sol antistatique est vivement recommandée.

Le personnel de maintenance doit porter des bracelets antistatiques avant toute manipulation d'un équipement électronique.

Une prise de terre est fournie dans chaque armoire.

Chocs et vibrations

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

IEC 60068-1
 IEC 60068-2-6
 IEC 60068-2-27
 IEC 60068-2-31
 IEC 60068-2-47
 IEC 60068-2-64
 IEC 60050
 ISO 2041
 ISO 5348
 ISO 5344
 ISO 8626

En fonctionnement (sur pieds)

- Vibrations sinusoïdales :
 - Durée : 1 balayage, 1 octave/min
 - Plage 5 –16 Hz : Crête 0,25 mm
 - Plage 16 – 200 Hz : Crête 0,25 g
- Excitation aléatoire :
 - Durée : 15 min
 - Fréquence : 5 – 200 Hz
 - Densité spectrale : $1,5 \times 10^{-4} \text{ g}^2/\text{Hz}$
 - Accélération efficace : 0,17g RMS

Mode hors fonctionnement (sur roulettes)

- Sinus de balayage :
 - Durée : 1 balayage, 1 octave/min
 - Plage 5 –16 Hz : Crête 0,25 mm
 - Plage 16 –200 Hz : Crête 0,25 g
- Excitation aléatoire :
 - Durée : 15 min
 - Fréquence : 5 – 200 Hz
 - Densité spectrale : $1,5 \times 10^{-3} \text{ g}^2/\text{Hz}$
 - Accélération efficace : 0,54 g RMS

Tests de chocs :

- Durée : 11 ms
- Forme : 1/2 sinusoïdale
- Amplitude : 15 g

Limites de pollution

Les serveurs sont conformes à la norme suivante :

- NFX44–101, Classe 4 000 000

Limites sonores

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- ISO 7779
- ISO 11201
- ISO 7574
- ISO 4871
- ISO 9295
- ISO 9296
- IEC 61260
- IEC 60651 (Bull NovaScale 5000 Series & Bull NovaScale 6000 Series)
- IEC 61672–1 (Bull NovaScale 4000 Series)
- IEC 61672–2 (Bull NovaScale 4000 Series)

Puissance acoustique en fonctionnement (LwAd)

- 7,4 Bel

Pression acoustique en fonctionnement (Lpa)

- 60 dBA

Spécifications de sécurité

Les serveurs sont conformes aux normes nationales et internationales en vigueur :

- IEC 60950
- EN 60950
- UL 60950
- CAN/CSA C22–2 N° 60950–00

Diagramme d'installation

Ce diagramme récapitule les principales procédures d'installation et de configuration.

Déballage du serveur	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none">• Inspection de l'emballage du serveur	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Déballage du serveur	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Inspection du serveur	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Déchargement des armoires et des accessoires du serveur	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Stockage des éléments d'emballage	<input type="checkbox"/>



Installation et fixation de l'armoire	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none">• Positionnement des armoires	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Fixation des armoires	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Retrait des cales de transport	<input type="checkbox"/>



Inspection du serveur	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none">• Vérification de l'absence de dommages du serveur et de sa conformité au bon de commande	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none">• Inspection des composants internes et du câblage	<input type="checkbox"/>



Connexion des câbles inter–armoires	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none"> • Connexion des câbles logiques inter–armoires du serveur 	<input type="checkbox"/>



Connexion du serveur à l'alimentation électrique	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none"> • Montage des prises des câbles d'alimentation 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Connexion des câbles d'alimentation du serveur à l'alimentation dédiée 	<input type="checkbox"/>



Mise sous tension du serveur	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none"> • Mise sous tension du serveur en mode veille 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Démarrage du logiciel PAM 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Vérification de l'état du serveur 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Démarrage / arrêt des domaines du serveur 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Arrêt / redémarrage du serveur 	<input type="checkbox"/>



Configuration de l'unité PAP et de l'installation du système d'exploitation	
Etape	OK
<ul style="list-style-type: none"> • Modification du nom par défaut de l'unité PAP 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Lancement de l'assistant de configuration PAP 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Configuration des données client 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Configuration des appels automatiques 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) 	<input type="checkbox"/>
<ul style="list-style-type: none"> • Post–installation du système d'exploitation des domaines du serveur 	<input type="checkbox"/>



Connexion du serveur au LAN et connexion des périphériques externes	
Etape	OK
• Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)	<input type="checkbox"/>
• Connexion des unités externes (stockage, modem...)	<input type="checkbox"/>



Confirmation de l'installation correcte	
Etape	OK
• Test des connexions réseau	<input type="checkbox"/>
• Test des appels automatiques	<input type="checkbox"/>
• Enregistrement des données du client	<input type="checkbox"/>
• Envoi du rapport d'intervention	<input type="checkbox"/>

Chapitre 1. Livraison

Ce chapitre présente les procédures de déballage et de vérification de la livraison.
Les sujets traités sont les suivants :

- Présentation, page 1-2
- Consignes générales, page 1-8
- Déballage de l'armoire du serveur, page 1-9
- Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire, page 1-9
- Inspection des composants internes et du câblage, page 1-12
- Présentation du serveur, page 1-13

Présentation du serveur Bull NovaScale

Les serveurs Bull NovaScale, conçus pour des applications professionnelles et scientifiques, sont basés sur l'architecture FAME (Flexible Architecture for Multiple Environments) qui utilise la toute dernière génération de processeurs Intel® Itanium® 2.

Les serveurs NovaScale 5xx5 sont conçus pour fonctionner comme un seul système SMP. Ils sont livrés avec un domaine pré-configuré comprenant toutes les ressources matérielles et logicielles gérées par le système d'exploitation.

Les serveurs NovaScale 6xx5 sont conçus pour fonctionner comme un ou deux systèmes SMP, ou domaines, physiquement indépendants, chacun exécutant une instance de système d'exploitation et un ensemble d'applications spécifiques.

Selon la version commandée, les serveurs sont livrés montés en rack et prêts à être utilisés, dans des armoires hautes ou basses.



Figure 1. Armoires du serveur Bull NovaScale

Partitionnement dynamique

Les serveurs Bull NovaScale 6000 Series peuvent être partitionnés dynamiquement en systèmes ou domaines à multitraitement symétrique ccNUMA, physiquement indépendants, chacun exécutant une instance de système d'exploitation et un ensemble d'applications spécifiques.

Configurations étendues

Plusieurs serveurs Bull NovaScale peuvent être gérés via une seule instance du logiciel PAM.

Configurations en clusters

Plusieurs serveurs Bull NovaScale peuvent être regroupés de manière à fonctionner comme un seul système. Cette configuration permet d'obtenir une disponibilité optimale et d'utiliser les fonctions d'équilibrage de charge et de traitement parallèle.

Caractéristiques du serveur

Les principales caractéristiques des serveurs Bull NovaScale sont les suivantes :

Architecture Intel® Itanium® :

- Modularité, performances prévisibles et évolutivité

Haute disponibilité :

- Composants redondants
- Possibilité d'isoler ou de remplacer un composant défectueux sans interruption du service
- Visibilité globale et unifiée du système
- Fonctionnement ininterrompu

Evolutivité :

- Partitionnement dynamique
- Modularité des ressources : possibilité de faire évoluer les ressources dynamiquement en fonction de la charge de travail

Support simultané d'environnements multiples :

- Serveur Microsoft® Windows®
- Linux®

Calcul haute performance :

- Applications techniques et scientifiques :
 - . Calcul haute performance (HPC)
- Veille stratégique :
 - . Centralisation de données
 - . Exploration de données
- Méta-applications d'entreprise :
 - . ERP
 - . CRM
 - . SCM ...
- Applications utilisant de grandes bases de données pour les transactions Internet.
- Méta-applications de gestion :
 - . Facturation en ligne
 - . Réservations en ligne
 - . Banque en ligne ...

Suite logicielle PAM (Platform Administration and Maintenance) intégrée :

- Administration proactive
- Optimisation des ressources
- Déclenchement automatique d'actions correctrices et d'appels aux centres de support
- Configuration dynamique

Suite logicielle Gestion de système Bull NovaScale Master (GSN) :

- Windows, Linux et administration de plateformes
- Supervision, information, contrôle et traitement des événements
- Architecture client / serveur / agent
- Solutions Web OpenSource standard

Composants matériels des serveurs



Remarque :

Les abréviations et les acronymes sont documentés dans le *Glossaire*.

Les composants matériels principaux des serveurs sont les suivants :

Module CSS

Les composants matériels principaux des serveurs sont contenus dans le Module CSS. Pour faciliter l'accès et la maintenance, le module CSS est composé de trois unités interconnectées :

Unité avant	Unité noyau	Unité arrière
1 ou 2 cartes QBB	1 carte MQB	1 ou 2 sous-système d'entrées / sorties (IIOC)
1 ou 2 tiroirs de périphériques internes	1 carte MIO	1 ou 2 cartes IOL
	2 cartes MSX	1 PMB
	1 carte MFL	2 ou 4 unités DPS
	8 blocs ventilateurs	



Remarques :

- Le module CSS du serveur NovaScale 6xx5 peut être divisé logiquement en deux **cellules**, chacune comprenant une carte QBB et un sous-système d'entrées / sorties (IOC), afin de permettre le partitionnement dynamique.
- Le serveur NovaScale 6165 est équipé de deux modules CSS interconnectés.

Unité avant

Carte quadri-processeur (QBB)

La carte QBB est équipée de 2 à 4 processeurs Itanium 2 et de 16 barrettes DIMM DDR. La carte QBB communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire des processeurs d'interconnexion **SPS (Scalability Port Switches)** situés sur la carte MSX.

Tiroir de périphériques internes (IPD) :

Le tiroir IPD est équipé d'un lecteur de DVD/CD-ROM et d'un port USB. Il est connecté à la carte MQB de l'unité noyau via un **lecteur DIB (Device Interface Board)**. En option, le tiroir IPD peut comprendre 2 disques SCSI pour le stockage et les partitions contenant les systèmes d'exploitation.

Unité noyau

Carte MQB (Midplane QBB)

Les cartes QBB et le tiroir IPD sont connectés à la carte MQB.

Carte MIO (Midplane IO)

Les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) et la carte PMB sont connectées à la carte MIO.

Carte MSX (Midplane SPS & XPS)

Chaque carte MSX contient un processeur d'interconnexion SPS (**Scalability Port Switch**) et est connectée aux cartes MIO et MQB. Chaque carte QBB et chaque sous-système d'entrées / sorties (IOC) communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire du processeur d'interconnexion SPS.

Carte MFL (Midplane Fan & Logistics)

La carte MFL contient 16 ventilateurs et divers composants logistiques. Elle est connectée aux cartes MIO et MQB.

Blocs ventilateurs

8 blocs ventilateurs, contenant chacun 2 ventilateurs, constituent un système de refroidissement redondant.

Unité arrière

Sous-système d'entrées / sorties (IOC, IO board Compact)

Le sous-système d'entrées / sorties (IOC) contient 6 bus PCI 133 MHz, permettant la connexion de 6 cartes PCI-X (2 longues et 4 courtes), et une carte PCI enfichable à chaud (HPB). Il communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire des processeurs d'interconnexion **SPS (Scalability Port Switches)** situés sur la carte MSX.

Carte IOL (IO board Legacy)

La carte IOL est une carte fille du sous-système d'entrées / sorties (IOC) fournissant les connexions d'E/S suivantes : 2 ports USB, 1 port LAN, 2 ports série et 1 port vidéo.

Carte PMB (Platform Maintenance Board)

La carte PMB fournit un accès centralisé aux fonctions logistiques du serveur. Elle relie la plateforme à l'unité PAP exécutant le logiciel d'administration et de maintenance (PAM).

Bloc d'alimentation (DPS)

Chaque bloc d'alimentation alimente le serveur en courant c.a.-c.c. à 48 V. Pour assurer la redondance, le serveur est équipé de 2 ou 4 blocs d'alimentation (DPS).

Unité PAP (Platform Administration Processor)

L'unité PAP contient tous les logiciels utilisés pour l'administration du serveur, notamment le logiciel PAM (Platform Administration and Maintenance).

Commutateur KVM

Le commutateur KVM permet d'utiliser un seul clavier, écran et souris pour le serveur local et pour la console PAM locale.

Console

La console contient le clavier, le moniteur, la souris et / ou le pavé tactile utilisés pour l'accès local aux domaines du serveur et à l'unité PAP.

Sous-système disques

Si les emplacements disque du tiroir IPD ne sont pas utilisés pour les partitions contenant les systèmes d'exploitation, un sous-système disque SCSI RAID ou FC est indispensable.

Périphériques supplémentaires

Des périphériques supplémentaires (sous-systèmes disques, réseaux de stockage, réseaux de communication, périphériques d'archivage, etc.) peuvent être connectés au serveur à l'aide de cartes PCI installées dans les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC). Ils peuvent être montés en rack dans l'armoire du serveur (si l'espace y est suffisant) ou dans des armoires externes.

Firmware et logiciels des serveurs

Systèmes d'exploitation

Le serveur est certifié pour les systèmes d'exploitation suivants :

- Windows Server 2003, Edition Enterprise
- Windows Server 2003, Edition Datacenter
- Linux Red Hat Enterprise Linux Advanced Server
- Novell SUSE

BIOS

Le BIOS contrôle le processus de démarrage du serveur, l'affectation dynamique des ressources (reconfiguration du domaine, installation de périphériques à chaud) et le traitement des erreurs. Le BIOS comprend également les éléments suivants :

- L'**interface EFI (Extended Firmware Interface)**, qui fournit des services système au système d'exploitation.
- Le **shell EFI**, environnement autonome utilisé pour l'exécution des suites Test et Diagnostic hors ligne.

Suite logicielle PAM (Platform Administration and Maintenance)

La suite logicielle PAM permet d'utiliser, de superviser et de configurer le serveur. Il est possible d'utiliser PAM en local ou de s'y connecter à distance par les navigateurs Microsoft Internet Explorer ou Mozilla, sous la protection de droits d'accès adéquats. Le logiciel PAM fournit les fonctions d'administration requises pour la gestion et la maintenance du serveur :

- Configuration du domaine et affectation des ressources
- Transmission d'alertes ou de demandes de maintenance au centre de Support
- Journalisation d'erreurs ...

Suites Test et Diagnostic

Le serveur est livré avec les suites T & D suivantes :

- Suites Test et Diagnostic en ligne
- Suites Test et Diagnostic hors ligne
- Suite POST

Suite de gestion NovaScale Master (NSM)

Cette dernière permet de contrôler et de gérer les systèmes NovaScale exécutant Windows et Linux.

Conformité aux normes

Intel

Les serveurs Bull NovaScale sont conformes à toutes les normes des plateformes Intel :

- Norme ACPI
- Norme IPMI
- Norme EFI
- Norme SMBIOS
- Norme DIG64

Windows

Les serveurs Bull NovaScale sont conformes aux normes définies dans le document intitulé "Windows Hardware Design Guide".

Consignes générales

Les serveurs Bull NovaScale sont livrés montés en rack et précâblés dans une ou plusieurs armoires hautes ou basses, selon la version choisie.

La préparation du site doit être achevée avant la date prévue pour la livraison. Tout retard dû au non-achèvement de la préparation du site avant la date prévue relèvera de la responsabilité du client.

Le serveur est livré 24 heures avant la date d'installation prévue. A l'arrivée, il doit être placé, dans son emballage, dans la salle informatique afin qu'il atteigne la température ambiante avant la mise sous tension (température de fonctionnement optimale = $22^{\circ}\text{C} \pm 3^{\circ}\text{C}$, hygrométrie = $50\% \pm 5\%$).



ATTENTION :

Le serveur doit impérativement être transporté en position verticale. Les serveurs sont extrêmement lourds et exigent l'utilisation d'un chariot élévateur. Le responsable de la salle informatique doit prévoir le personnel suffisant pour assurer une manutention sans risque.

Reportez-vous à l'Annexe A. pour obtenir les spécifications du serveur.

Utilisez le bordereau d'emballage pour vérifier le nombre et l'état des caisses de transport avant le déballage.

Le serveur est livré avec une boîte étiquetée *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord) contenant toutes les données et éléments requis pour l'installation.



Avertissement :

Pour éviter la condensation et toute manutention incorrecte, le serveur doit être retiré de son emballage UNIQUEMENT par le personnel de maintenance autorisé, à la date d'installation prévue.

Déballage de l'armoire du serveur

Vous trouverez des instructions relatives au déballage des armoires des serveurs Bull NovaScale et de leurs périphériques dans le document *Bull 1300H/L & 1100H/L Cabinets*, 86 A1 91EM.



Avertissement :

Le serveur ne doit être déballé qu'après avoir atteint la température ambiante (24 heures dans la salle des ordinateurs).



DANGER

Les armoires de serveur sont extrêmement lourdes. SEUL le personnel de maintenance autorisé peut les déballer et les installer physiquement. Les instructions indiquées ci-après doivent être respectées à la lettre afin d'éviter toute blessure grave.

Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire

Une fois l'armoire du serveur déballée, vous devez effectuer un contrôle visuel préliminaire avant de la décharger.



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.



ATTENTION :

Si le contrôle révèle la présence d'un risque inacceptable pour la sécurité, il convient de remédier à ce risque avant la mise sous tension du serveur.

1. Vérifiez que le serveur livré est conforme au bon de commande.
2. Vérifiez l'absence d'angles coupants, de dommages ou d'altérations sur les panneaux et les portes.
3. Vérifiez le bon montage des panneaux et des portes.
4. Ouvrez les portes avant et arrière.



Remarque :

Déverrouillez la porte avant à l'aide de la clé, tirez la poignée vers l'avant et soulevez pour libérer le loquet.

5. Recherchez la présence de signes de dommages internes, de transformations et de dangers évidents tels que des fils coupés, des angles coupants ou une isolation rompue.
6. Assurez-vous que les câbles internes ne sont pas endommagés.
7. Recherchez la présence de saletés, de traces d'eau ou de toute forme de contamination à l'intérieur de l'armoire.
8. Vérifiez que la tension électrique utilisée est en accord avec l'étiquetage à l'arrière de l'armoire.
9. Assurez-vous que les câbles d'alimentation externes ne sont pas endommagés.
10. Vérifiez que les portes arrière et avant se ferment correctement.

Retrait des cales du module CSS et installation des butées

Chaque module CSS du serveur Bull NovaScale est équipé de deux cales de transport jaunes à l'avant de l'armoire et de deux cales à l'arrière. Une fois le serveur installé et correctement fixé, vous devez retirer toutes les cales de transport et mettre en place les butées qui se trouvent dans le kit **Open Me First** (Ouvrez-moi d'abord).

Retrait des cales de transport du module CSS

11. A l'avant de l'armoire, desserrez et retirez les deux cales de transports situées de chaque côté du module CSS / de l'armoire à l'aide de la clé hexagonale de 8 mm.



Figure 2. Retrait des cales de transport avant

12. A l'arrière de l'armoire, desserrez et retirez les deux cales de transports situées de chaque côté du module CSS / de l'armoire à l'aide de la clé hexagonale de 8 mm.



Figure 3. Retrait des cales de transport arrière

Répétez les étapes 11 et 12 pour chaque module CSS de l'armoire.



Important :

Prenez soin de ranger les cales de transport et les accessoires avec les autres éléments d'emballage.

Installation des butées

Chaque module CSS est livré avec quatre butées munies de vis imperdables. Ces butées doivent être installées après le retrait des cales de transport.

Les deux butées les plus étroites doivent être installées à l'avant de l'armoire et les deux butées les plus profondes, à l'arrière.

1. Depuis l'avant de l'armoire, alignez les deux butées étroites (A) avec l'avant du châssis de l'armoire et fixez-les fermement.



Figure 4. Installation des butées avant

2. Depuis l'arrière de l'armoire, alignez les deux butées profondes (B) avec l'avant du châssis de l'armoire et fixez-les fermement.

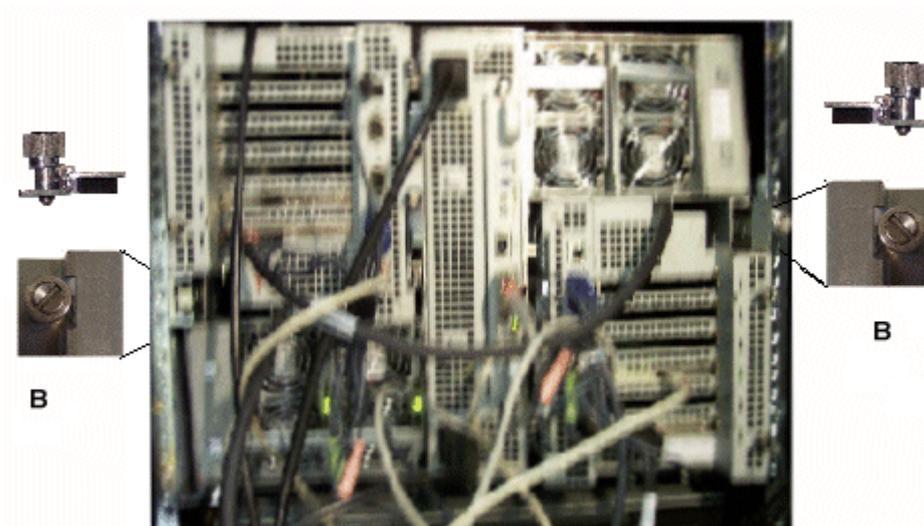


Figure 5. Installation des butées arrière

Répétez les étapes 1 et 2 pour chaque module CSS de l'armoire.

Inspection des composants internes et du câblage

Un contrôle visuel complet du câblage et des composants internes doit être effectué avant la mise sous tension du serveur.



ATTENTION :

Si le contrôle révèle la présence d'un risque inacceptable pour la sécurité, il convient de remédier à ce risque avant la mise sous tension du serveur.

1. Assurez-vous visuellement que les câbles internes ne sont pas endommagés.
2. Assurez-vous visuellement que les composants du système ne sont pas endommagés.
3. Vérifiez manuellement les connexions des câbles internes.
4. Vérifiez visuellement que les câbles d'alimentation externes ne sont pas endommagés.



Remarque :

Si vous devez vérifier les composants du module CSS, reportez-vous au manuel *Maintenance and Service Guide*.

Pour des informations sur le câblage, consultez le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A1 34ER.

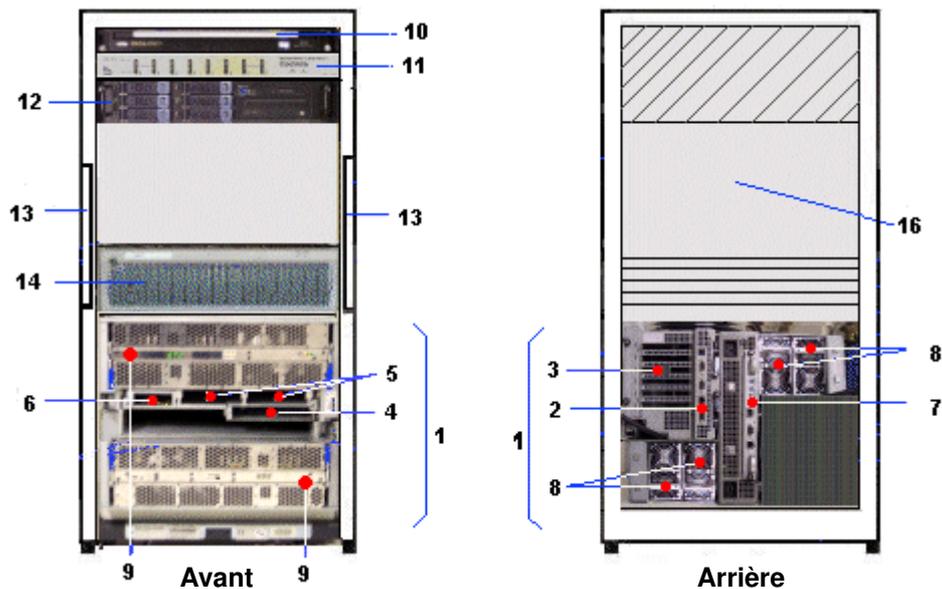
Présentation du serveur

Remarque :
Les abréviations et les acronymes sont documentés dans le *Glossaire*.

Serveur NovaScale 5085

Remarque :
Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute ou basse contenant généralement les différents éléments :



1	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :		8 U	
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :	2		Carte IOL – ports existants
	Tiroir de périphériques internes avec :	3		6 emplacements PCI connectables à chaud (133 MHz)
		4		Lecteur de DVD-ROM
		5		2 disques SCSI RAID internes
	6	Port USB		
	Carte PMB	7		
2 ou 4 unités DPS	8*			
2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun)	9			
10	Console escamotable avec moniteur et clavier		1 U	
11	Commutateur KVM 8 ports		1 U	
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques		2 U	
13*	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
14	1 disque FC en option		3 U	
16	Espace libre pour des composants supplémentaires (disques FC ou SCSI)		4 U	
* Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.				

Figure 6. Composants du serveur NovaScale 5085 (exemple d'une armoire 19 U)

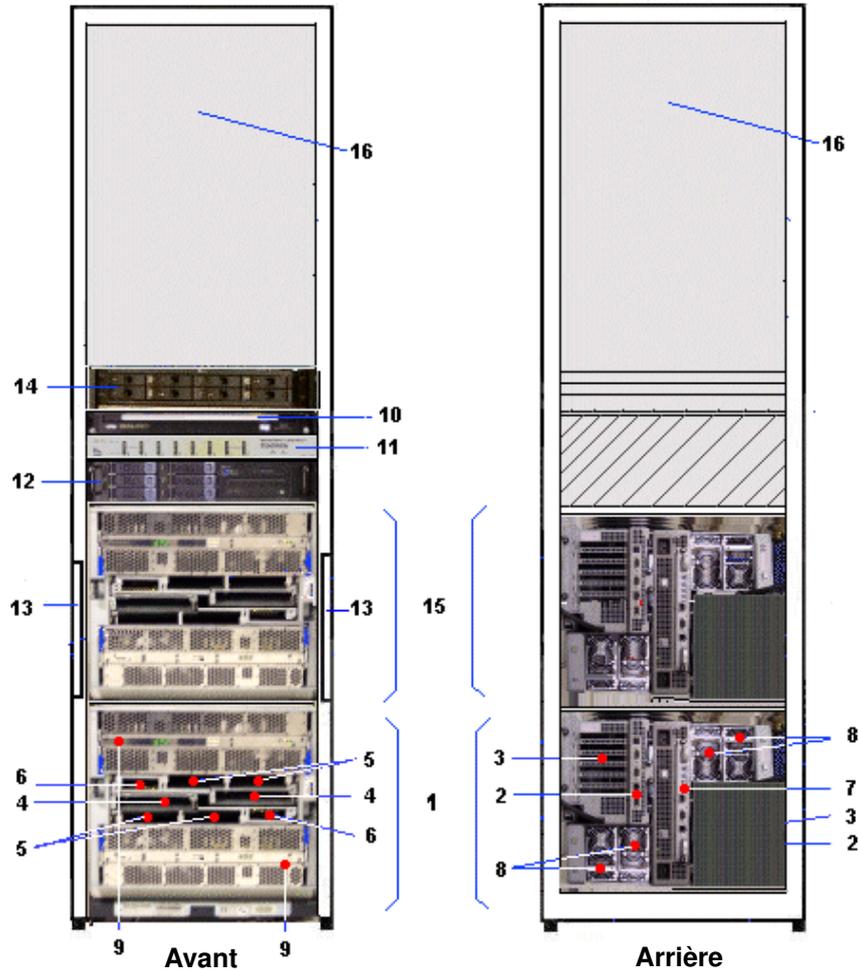
Serveur NovaScale 5165



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute ou basse contenant généralement les différents éléments :



1, 15	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :	8 U	
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :	2 Carte IOL – ports existants	x 2
		3 6 emplacements PCI connectables à chaud (133 MHz)	
	Tiroir de périphériques internes avec :	4 Lecteur de DVD-ROM	
		5 2 disques SCSI RAID internes	
		6 Port USB	
	Carte PMB	7	
	2 ou 4 unités DPS	8*	
	2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun)	9	
10	Console escamotable avec moniteur et clavier	1 U	
11	Commutateur KVM 8 ports	1 U	
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques	2 U	
13*	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur		
14	1 disque SCSI en option	2 U	
16	Espace libre pour des composants supplémentaires (disques FC ou SCSI)	18 U	
* Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.			

Figure 7. Composants du Serveur NovaScale 5165 (exemple d'une armoire 40 U)

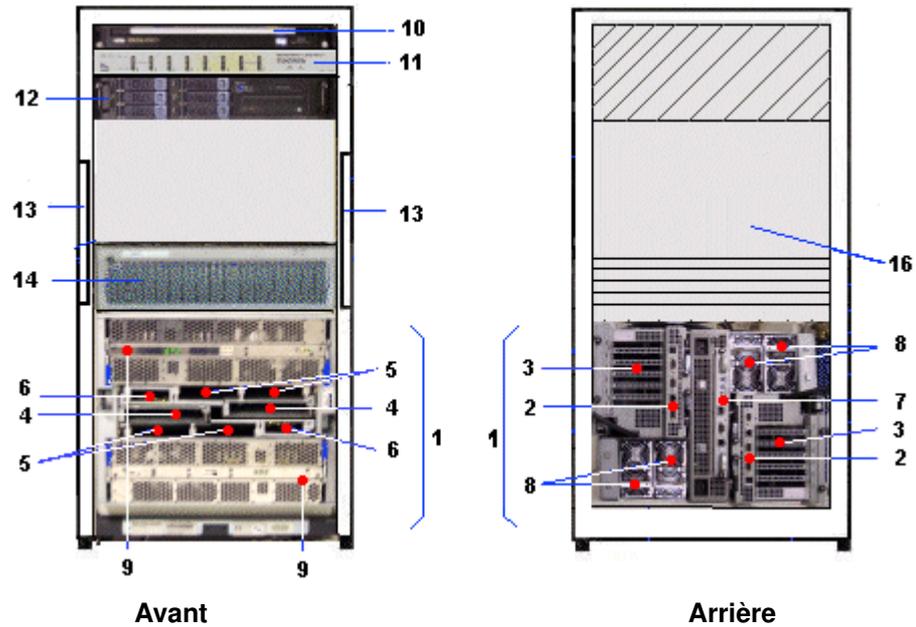
Serveur NovaScale 6085



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute ou basse contenant généralement les différents éléments :



1	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :		8 U	
	2 sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) chacun avec :	2		Carte IOL – ports existants
		3		6 emplacements PCI connectables à chaud (133 MHz)
	2 tiroirs de périphériques internes avec :	4		Lecteur de DVD-ROM
		5		2 disques SCSI RAID internes
		6		Port USB
	Carte PMB	7		
	2 ou 4 unités DPS	8*		
	2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun)	9		
10	Console escamotable avec moniteur et clavier		1 U	
11	Commutateur KVM 8 ports		1 U	
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques		2 U	
13*	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
14	1 disque FC en option		3 U	
16	Espace libre pour des composants supplémentaires		4 U	
* Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.				

Figure 8. Composants du Serveur NovaScale 6085 (exemple d'une armoire 19 U)

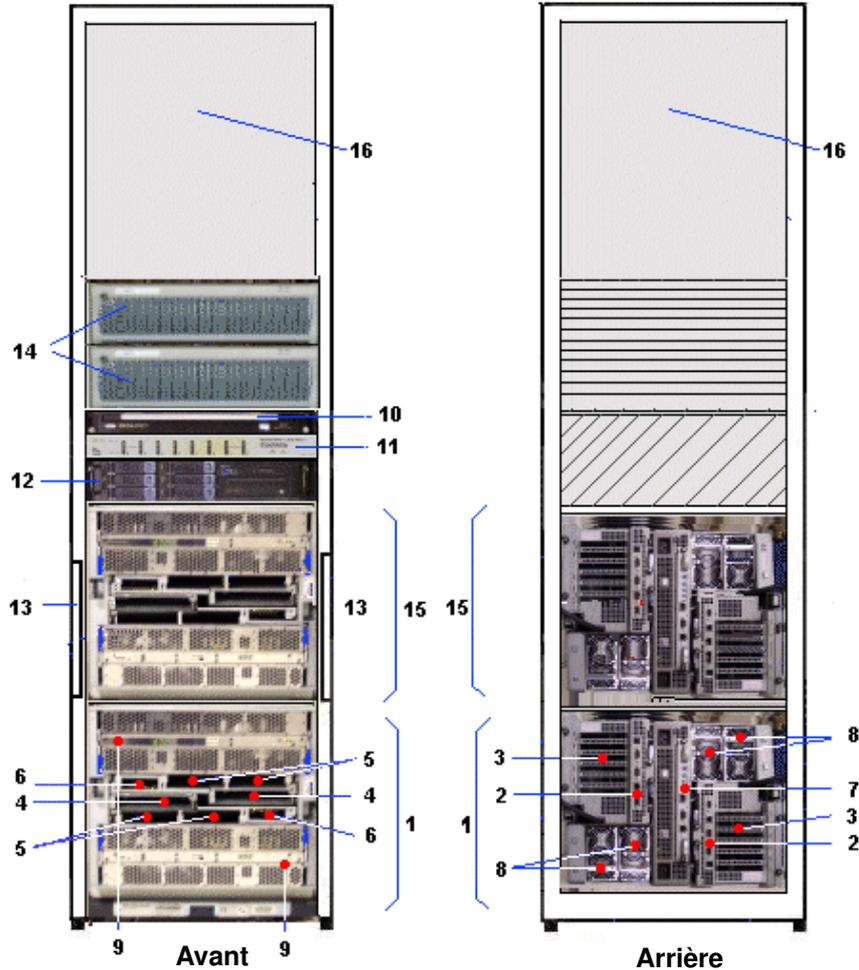
Serveur NovaScale 6165



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute ou basse contenant généralement les différents éléments :



1, 15	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :	8 U x 2		
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :			
	2		Carte IOL – ports existants	
	3		6 emplacements PCI connectables à chaud (133 MHz)	
	Tiroir de périphériques internes avec :		4	Lecteur de DVD-ROM
	5		2 disques SCSI RAID internes	
	6		Port USB	
	Carte PMB		7	
	2 ou 4 unités DPS		8*	
2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun)	9			
10	Console escamotable avec moniteur et clavier	1 U		
11	Commutateur KVM 8 ports	1 U		
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques	2 U		
13*	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
14	2 disques FC	6 U		
16	Espace libre pour des composants supplémentaires (disques FC ou SCSI)	14 U		
* Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.				

Figure 9. Composants du Serveur NovaScale 6165 (exemple d'une armoire 40 U)

Composants du serveur

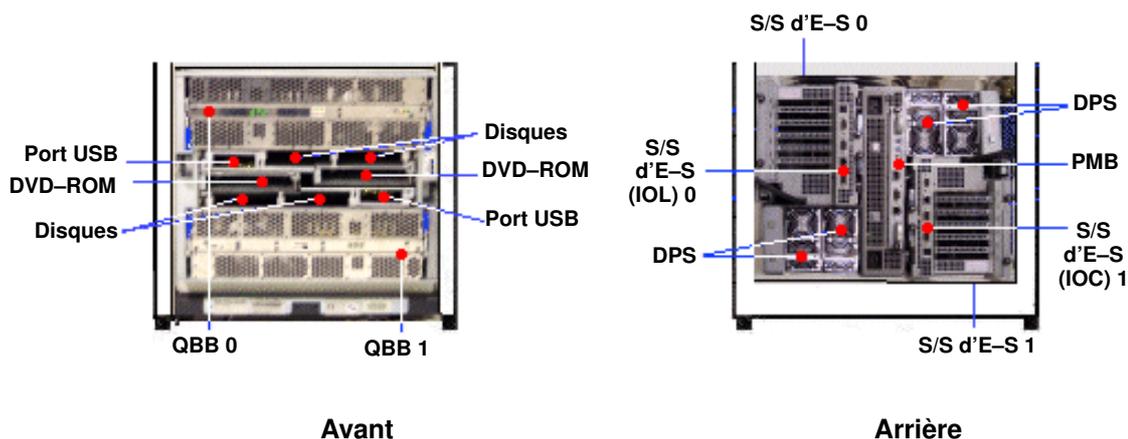


Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Module CSS

Le module CSS contient les principaux composants matériels.



Avant	1 ou 2 sous-ensembles quadri-processeurs QBB (Quad Brick Board) : Chaque sous-ensemble QBB comprend : <ul style="list-style-type: none"> • 1 carte mère • 2 cartes mémoire • 1 à 4 processeurs • 16 modules DIMM
	1 ou 2 tiroirs de périphériques internes: Chaque tiroir contient : <ul style="list-style-type: none"> • 2 disques système SCSI RAID internes • 1 lecteur de DVD-ROM • 1 port USB
Arrière	1 ou 2 sous-système(s) d'entrées / sorties (IOB): Chaque sous-système d'entrées / sorties (IOB) contient : <ul style="list-style-type: none"> • 1 carte PCI enfichable à chaud (HPB) • 6 emplacements PCI-X 133 MHz connectables à chaud (2 longs, 4 courts) • 1 carte IOL (Input / Output board Legacy) : <ul style="list-style-type: none"> – 2 ports USB de type A – 1 port Ethernet RJ45 10/100/1000 Mbps – 2 ports série DB9-M RS232 – 1 port VGA HD15-F
	1 carte PMB : Cette carte relie le serveur à l'unité PAP (Platform Administration Processor) (via une liaison Ethernet).
	Noyau 1 unité noyau Ce jeu de 5 cartes permet d'interconnecter les cartes QBB, les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC), les lecteurs DIB et les cartes PMB.

Figure 10. Caractéristiques du module CSS (exemple de module CSS complet)



Remarque :

Les abréviations et les acronymes sont documentés dans le *Glossaire*.

Unité PAP (Platform Administration Processor) intégrée

L'unité PAP est reliée au serveur via la carte PMB. Elle contient le logiciel d'administration de la plateforme (PAM). L'unité PAP se trouve au milieu d'une armoire haute, ou bien en haut d'une armoire basse.



OU



Unité PAP 1U	Unité PAP 2U
<ul style="list-style-type: none"> • 1 P4C / 3 GHz PC <ul style="list-style-type: none"> – 1 Go de RAM – 2 disques de 80 Go SATA (RAID1) – 1 lecteur de CD/DVD-ROM – 1 lecteur de disquette – 2 ports série – 1 port parallèle – 3 emplacements PCI – 2 ports Ethernet gigabit (1 libre) – 3 ports 2.0 USB (1 à l'avant + 2 à l'arrière) – 1 port vidéo SVGA – 2 ports PS/2 	<ul style="list-style-type: none"> • 1 P4C / 2,6 GHz PC <ul style="list-style-type: none"> – 1 Go de RAM – 2 disques de 80 Go SATA (RAID1) – 1 emplacement disque libre – 1 lecteur de CD/DVD-ROM – 1 lecteur de disquette – 2 ports série – 1 port parallèle – 3 emplacements PCI – 2 ports Ethernet gigabit (1 libre) – 3 ports 2.0 USB (1 à l'avant + 2 à l'arrière) – 1 port vidéo SVGA – 2 ports PS/2
<ul style="list-style-type: none"> • Système d'exploitation Microsoft Windows • Logiciel Internet Explorer • Logiciel PAM • 1 câble d'alimentation 	

Figure 11. Unité PAP

Console intégrée

La console se trouve au milieu d'une armoire haute, ou bien en haut d'une armoire basse.

La console intégrée escamotable contient le clavier, le moniteur, la souris et le pavé tactile utilisés pour l'accès local au serveur et à l'unité PAP (Platform Administration Processor).



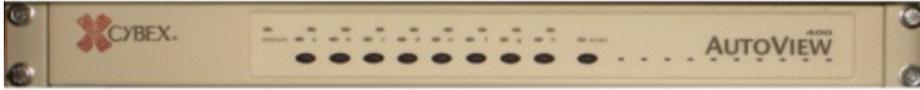
- 1 moniteur
- 1 clavier QWERTY et 1 pavé tactile
- 1 câble d'alimentation

Figure 12. Caractéristiques de la console escamotable

Commutateur KVM (Clavier / Vidéo / Souris)

Le commutateur KVM permet d'utiliser la console intégrée à la fois pour le serveur local et pour la console PAM (Platform Administration and Maintenance) locale.

Commutateur KVM 8 ports



OU



- 8 ports
- 1 câble d'alimentation

Figure 13. Caractéristiques du commutateur KVM 8 ports

Commutateur KVM 16 ports

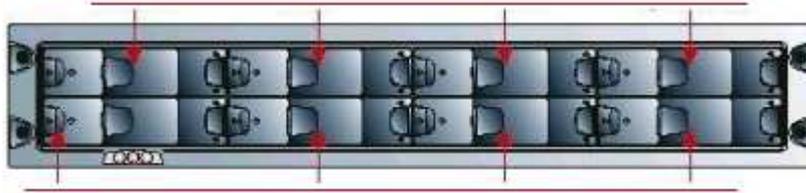


- 16 ports
- 1 câble d'alimentation

Figure 14. Caractéristiques du commutateur KVM 16 ports

Sous-système disques SR-0812 SCSI RAID / SJ-0812 SCSI JBOD

En option, les sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID / SJ-0812 SCSI JBOD sont livrés avec des disques systèmes pré-installés (deux RAID#1 et un disque de secours par domaine). Les emplacements libres peuvent accueillir des disques de données. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.

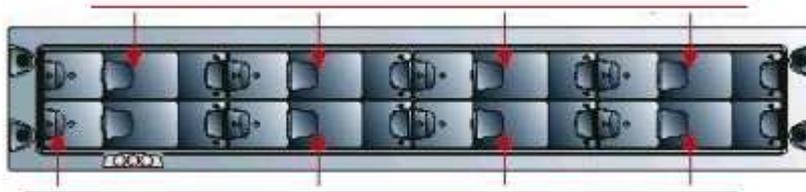


- 8 emplacements
- 1 carte contrôleur RAID
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 15. Caractéristiques des sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID / SJ-0812 SCSI JBOD

Sous-système disques d'extension SJ-0812 SCSI JBOD

Le sous-système disques d'extension SJ-0812 SCSI JBOD offre huit emplacements libres pour les disques de données client. Selon le matériel utilisé, il se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 8 emplacements
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 16. Caractéristiques du sous-système disques d'extension SJ-0812 SCSI JBOD

Sous-système disques FDA 1x00 FC

En option, le sous-système disques FDA 1x00 FC est livré avec des disques systèmes pré-installés (deux RAID#1 et un disque de secours par domaine). Les emplacements libres peuvent accueillir des disques de données. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.

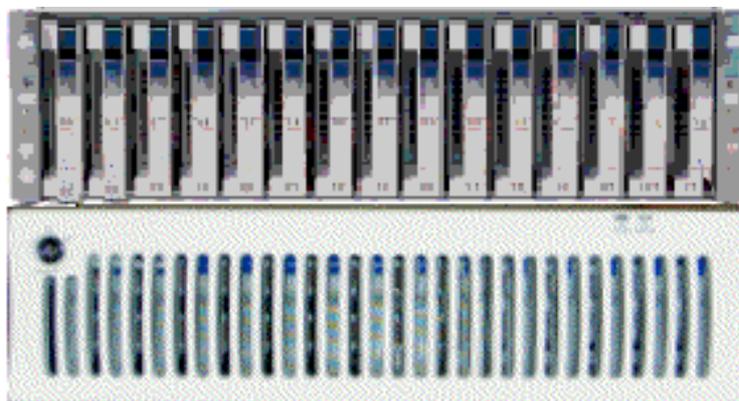


- 15 emplacements
- 2 cartes contrôleur RAID FC, 1 port FC par contrôleur
- 3 disques par domaine (2 RAID#1 + 1 disque de secours)
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 17. Caractéristiques du sous-système disques FDA 1x00 FC

Sous-système disques FDA 2x00 FC

En option, le sous-système disques FDA 2x00 FC est livré avec des disques systèmes pré-installés (deux RAID#1 et un disque de secours par domaine). Les emplacements libres peuvent accueillir des disques de données. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 1 unité contrôleur et 1 unité disque
- 15 emplacements
- 2 cartes contrôleur RAID FC, 2 ports FC par contrôleur
- 3 disques par domaine (2 RAID#1 + 1 disque de secours)
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 18. Caractéristiques du sous-système disques FDA 2x00 FC

Sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC

Le sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC offre 15 emplacements vides pouvant accueillir les disques de données client. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 15 emplacements
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 19. Caractéristiques du sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC

Concentrateur Ethernet

Le concentrateur Ethernet LAN de maintenance (optionnel) sert à connecter la carte PMB, l'unité PAP et les ports Ethernet des sous-systèmes disques FDA FC.



Concentrateur Ethernet	<ul style="list-style-type: none">– 8 ports– 1 câble d'alimentation– 1 multiprise
------------------------	---

Figure 20. Caractéristiques du concentrateur Ethernet

Modem USB

Si le contrat de maintenance du client inclut la fonction d'appel automatique, le modem USB en option est utilisé pour transmettre les appels automatiques au centre de télémaintenance.

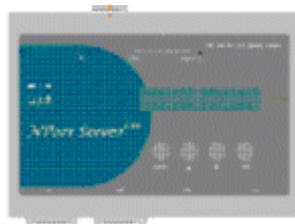


Modem USB	<ul style="list-style-type: none">– 1 câble USB– 1 câble RJ11
-----------	--

Figure 21. Caractéristiques du modem USB

Serveur NPort

Le serveur Nport est utilisé pour connecter le port d'administration du sous-système disques SR-0812 SCSI RAID à l'unité PAP.



Serveur NPort	<ul style="list-style-type: none">– 2 câbles DB9 vers connecteur femelle– 1 câble Ethernet RJ45 – RJ45
---------------	---

Figure 22. Caractéristiques du serveur NPort

Chapitre 2. Procédure d'installation



Important :

Certaines fonctions décrites dans ce chapitre sont réservées aux serveurs partitionnés, aux systèmes étendus et/ou aux systèmes connectés à un réseau autonome de stockage (SAN).

Ce chapitre décrit les procédures requises pour installer et démarrer le serveur pour la première fois. Les sujets traités sont les suivants :

- Accès aux composants du serveur, page 2-2
- Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB, page 2-4
- Vérification du câblage du serveur, page 2-4
- Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site, page 2-5
- Démarrage du logiciel PAM, page 2-7
- Vérification de l'état du serveur via PAM, page 2-10
- Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée, page 2-13
- Mise sous / hors tension des domaines du serveur, page 2-14
- Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager, page 2-26
- Modification du mot de passe S@N.IT, page 2-27
- Configuration de l'unité PAP, page 2-28
- Configuration des données client, page 2-33
- Configuration des appels automatiques, page 2-34
- Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client, page 2-36
- Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant, page 2-37
- Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur client, page 2-37
- Post-installation du système d'exploitation, page 2-39
- Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN), page 2-57
- Connexion du modem USB et des périphériques externes, page 2-58
- Test des connexions réseau, page 2-59
- Test des appels automatiques, page 2-59
- Envoi du rapport d'intervention d'installation via PAM, page 2-60
- Changement de nom du sous-système central, page 2-61
- Configuration des utilisateurs de l'unité PAP, page 2-71
- Sauvegarde / Restauration des données de configuration PAM, page 2-74



Remarques :

Pour obtenir un récapitulatif général des procédures d'installation et de configuration, reportez-vous à la section *Diagramme d'installation*, page xx.

Si un problème survient au cours de la procédure de configuration, reportez-vous aux manuels *Troubleshooting Guide*, 86 A7 91EF et *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*.

Accès aux composants du serveur

Ouverture de la porte avant

Outils nécessaires :

- Clé de l'armoire

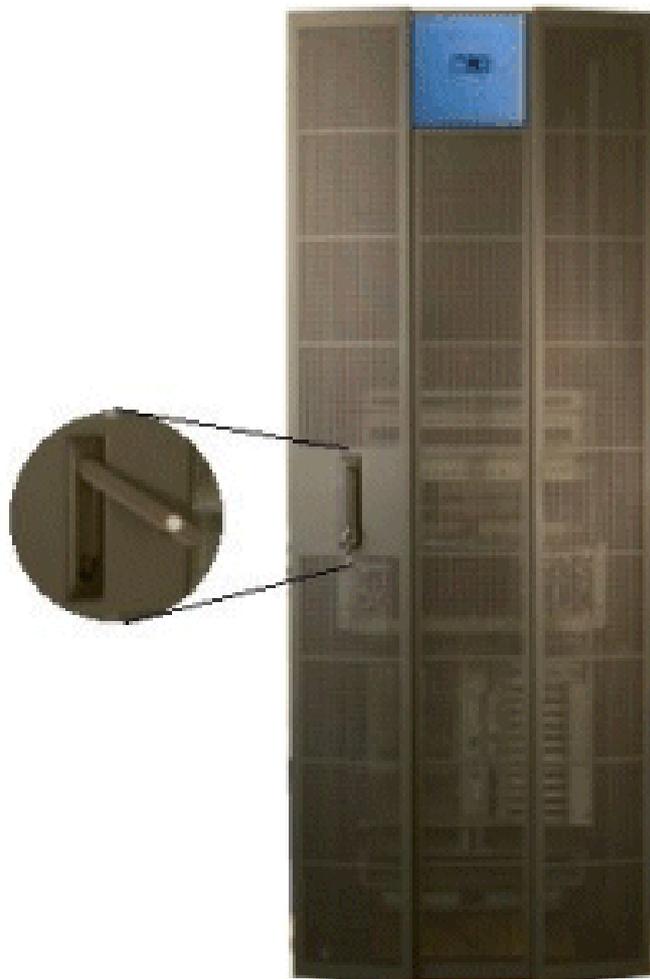


Figure 23. Ouverture de la porte avant

1. Déverrouillez la porte avant à l'aide de la clé.
2. Tirez le mécanisme de verrouillage et tournez pour ouvrir.
3. Ouvrez la porte à l'angle souhaité.

Fermeture de la porte avant

1. Fermez la porte.
2. Tournez le mécanisme de verrouillage pour fermer et poussez pour le remettre en place.
3. Verrouillez la porte avant à l'aide de la clé.

Ouverture / Fermeture de la console intégrée

Le serveur est équipé d'une console intégrée pour l'administration locale et les opérations de maintenance.



Figure 24. Console intégrée

Pour ouvrir la console intégrée :

1. Faites glisser la console vers vous jusqu'à ce que vous entendiez un déclic.
2. Utilisez la barre frontale pour relever l'écran et le mettre en position.

Pour fermer la console intégrée :

1. Déverrouillez la console en appuyant sur les 2 boutons marqués PUSH, de chaque côté du clavier.
2. Abaissez la barre frontale pour fermer l'écran.
3. Faites glisser la console à l'intérieur de l'armoire.

Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB

En utilisant des cartes PMB, il est possible de relier jusqu'à 16 sous-systèmes centraux à une seule unité PAP de façon à centraliser les fonctions d'administration et de maintenance.

Chaque carte PMB est équipée de deux roues codeuses permettant d'identifier chaque sous-système central et chaque module CSS de votre configuration. Ces roues codeuses sont paramétrées en usine (réglages par défaut) en fonction de la configuration appropriée.

Chaque carte PMB est équipée de deux roues codeuses utilisées pour identifier chaque sous-système central et chaque module CSS de la configuration du client. Ces roues codeuses sont paramétrées en usine (réglages par défaut) en fonction de la configuration appropriée.

CSS	Roue codeuse de la carte PMB du module CSS	Identifiant matériel du module CSS de PAM	Roue codeuse de la carte PMB du module CSS	
			Module CSS 0	Module CSS 1
1er	0	00	0	1
2e	1	01	0	1
3e	2	02	0	1
4e	3	03	0	1
5e	4	04	0	1
6e	5	05	0	1
7e	6	06	0	1
8e	7	07	0	1
9e	8	08	0	1
10e	9	09	0	1
11e	A	10	0	1
12e	B	11	0	1
13e	C	12	0	1
14e	D	13	0	1
15e	E	14	0	1
16e	F	15	0	1

Figure 25. Position des roues codeuses de la carte PMB

Vérification du câblage du serveur



Important :

Les câbles de connexion des périphériques externes ne doivent PAS être connectés avant la première mise sous tension du serveur. Ces câbles ne doivent être connectés qu'après la vérification du bon fonctionnement du serveur.

Tous les câbles internes de l'armoire sont pré-connectés avant la livraison. Cependant, les câbles peuvent se desserrer pendant le transport ; vous devez vérifier l'état des câbles avant la mise sous tension du serveur.

Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A1 34ER.

Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site

Il incombe au client de s'assurer que le réseau électrique est compatible avec les normes et standards indiqués dans le manuel *Site Preparation Guide*, 86 A1 87EF.



ATTENTION :

Seuls des électriciens dûment certifiés peuvent connecter le serveur à l'alimentation électrique du site, sous la responsabilité du client. Le serveur ne possède PAS de disjoncteur. Les disjoncteurs désignés dans cette section sont les disjoncteurs du SITE fournis par le client.

Consignes de sécurité



DANGER

Un mauvais câblage d'une prise de courant peut provoquer une mise sous tension dangereuse des parties métalliques du serveur ou des unités qui lui sont raccordées. Il incombe au client de vérifier le câblage des prises électriques et de s'assurer qu'elles sont correctement reliées à la terre pour éviter tout risque d'électrocution. Dans la mesure du possible, connectez ou déconnectez les câbles d'interface d'une seule main afin d'éviter les risques d'électrocution en touchant deux surfaces présentant des potentiels différents.



ATTENTION :

Le serveur est équipé de câbles d'alimentation à trois fils (phase/phase/terre) pour la sécurité de l'utilisateur. Connectez ces câbles à des prises secteur reliées à la terre pour éviter tout risque d'électrocution.

- 1. Ce serveur est équipé de plusieurs câbles d'alimentation. Suivez les procédures de coupure du courant du serveur lorsque cela vous est demandé.**
- 2. Risque d'électrocution : retirez tous vos bijoux avant d'effectuer des opérations de maintenance.**
- 3. Assurez-vous que les disjoncteurs dédiés sont en position d'arrêt (OFF).**

Mise sous tension du serveur en mode veille

Une fois que les câbles du bloc d'alimentation PDU ont été connectés à la base de l'armoire, demandez au client de mettre les disjoncteurs du site en position de marche (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows. Le fonctionnement du serveur peut maintenant être vérifié.



Remarque :

Il vous faudra peut-être patienter plusieurs secondes avant de voir quelque chose s'afficher sur le moniteur.

Si le serveur ne s'initialise pas en mode veille (48 V) ou si un incident se produit, consultez les manuels *Troubleshooting Guide*, 86 A7 91EF et *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*.

Vérification du fonctionnement du serveur

Une fois que le serveur a été installé et mis sous tension, vous devez vous assurer qu'il fonctionne correctement.



Important :

Le serveur doit faire l'objet d'un contrôle complet en configuration usine.

Les valeurs d'usine sont indiquées dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni avec le système 24 heures avant la date d'installation.

Démarrage du logiciel PAM

Le serveur est équipé d'un logiciel intégré d'administration et de maintenance de la plateforme, appelé logiciel PAM.

Une partie du logiciel PAM est une application embarquée (MAESTRO) s'exécutant sur la carte PMB (Platform Management Board) et l'autre partie est une application externe s'exécutant sur l'unité PAP (Platform Administration Processor), sous Microsoft Windows.

Le fonctionnement, la surveillance et la configuration du serveur sont réalisés par l'intermédiaire de l'interface Web sécurisée de PAM.

Lorsque le logiciel Microsoft Windows de l'unité PAP aura démarré, vous serez invité à un nom d'utilisateur et un mot de passe pour ouvrir une session Windows . Lors de la première ouverture de session, vous DEVEZ utiliser le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut (valeurs d'usine) suivants :

Nom d'utilisateur	Administrateur
Mot de passe	administrator



Important :

Les nom d'utilisateur et mot de passe par défaut (valeurs d'usine) sont utilisés par l'Ingénieur Support Technique lors de la procédure d'installation UNIQUEMENT. Les valeurs d'usine doivent être remplacées par les données du client une fois le contrôle du système effectué avec succès. Reportez-vous à la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-28.

Afin de terminer l'installation, vous devez ouvrir une session PAM Administrateur client et Administrateur support.

Pour ouvrir une session PAM **Administrateur client** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows, double-cliquez sur l'icône Internet Explorer (<http://localhost/PAM>).
2. Lorsque vous y êtes invité, demandez à l'Administrateur client d'entrer les nom d'utilisateur et mot de passe par défaut :

Administrateur client	
Nom d'utilisateur	Administrateur
Mot de passe	administrator

La page d'accueil de PAM apparaît.



Remarque :

Le processus de création de l'arborescence PAM peut prendre une ou deux minutes.

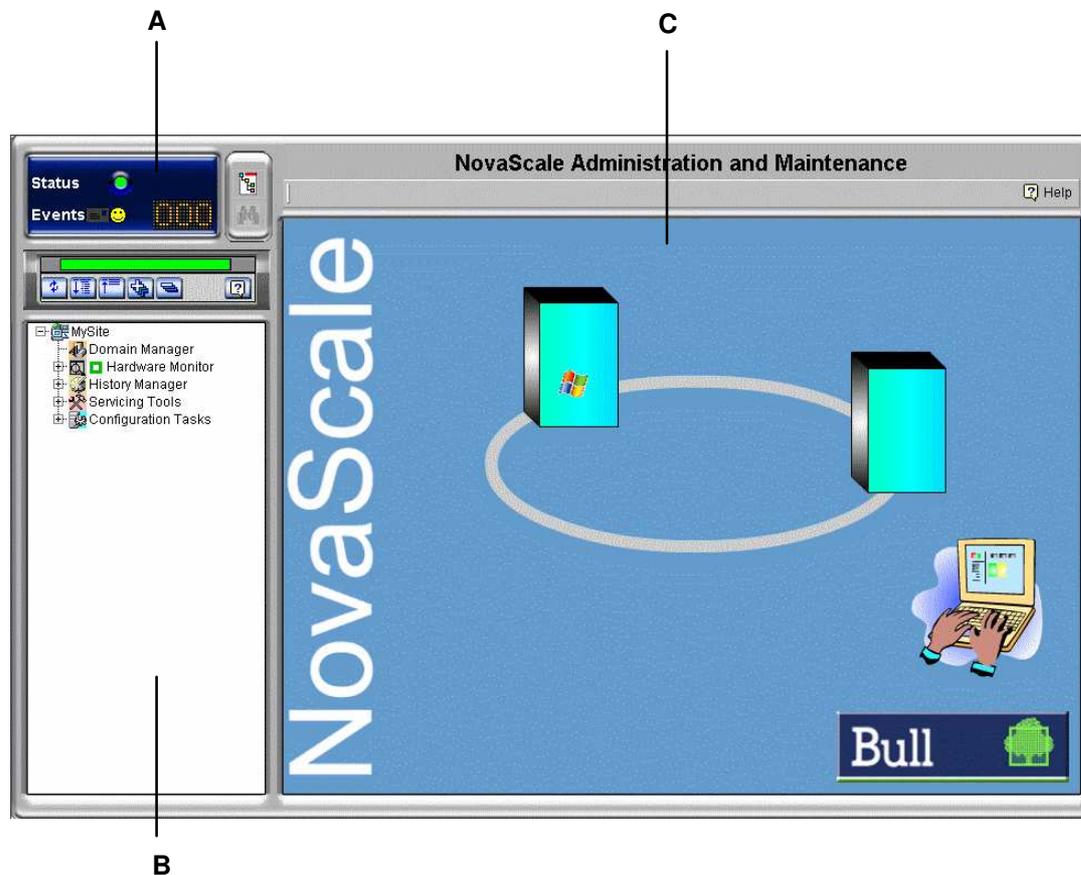
Pour ouvrir une session PAM **Administrateur Support** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows, double-cliquez sur l'icône Internet Explorer (**<http://localhost/PAM>**).
2. Entrez les nom d'utilisateur et mot de passe prédéfinis, lorsque vous y êtes invité.

La page d'accueil de PAM apparaît.

Interface utilisateur PAM

Dans la fenêtre du navigateur, l'interface utilisateur PAM est divisée en trois zones : un volet **Etat**, un volet **Arborescence PAM** et un volet de **commandes**.



A	Volet d'état, page 2-10
B	Volet de l'arborescence PAM, page 2-11
C	Volet de commandes, page 2-10

Figure 26. Interface utilisateur PAM



Remarque :

Pour plus d'informations sur l'interface utilisateur PAM, consultez le *Guide de l'utilisateur*.

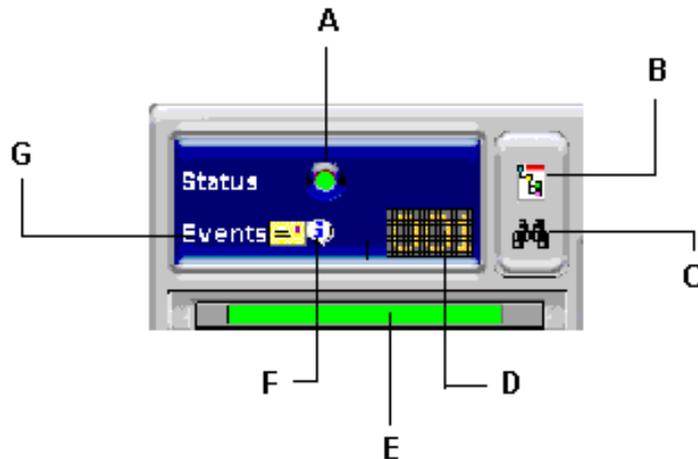
Vérification de l'état du serveur via PAM

L'interface utilisateur PAM permet de vérifier l'état du système quasi instantanément. Si l'icône **Etat fonctionnel** du volet **Etat** et la barre **Etat de disponibilité CSS** sont vertes, le serveur est prêt à être mis sous tension.

Volet Status (Etat) de PAM

Le volet **Etat** est actualisé automatiquement à un intervalle de quelques secondes. Il offre un accès rapide aux informations suivantes :

- **Functional Status** (Etat fonctionnel) : l'icône d'état est verte si le système fonctionne correctement.
- **Event Messages** (Messages d'événements) : indique le nombre et le degré de sévérité maximal des messages d'événements en attente.
- **CSS Availability Status** (Etat de disponibilité CSS) : la barre d'état est verte si la carte PMB du module CSS est détectée comme présente, configurée correctement et prête à fonctionner.



A	Icône Etat fonctionnel du système	E	Icône Etat de disponibilité CSS
B	bouton de basculement de l'état fonctionnel à l'état de présence	F	Icône de sévérité des messages
C	Visionneuse des messages	G	Icône Nouveaux messages
D	Icône des messages en attente		

Figure 27. Volet Status (Etat)

Volet de commandes PAM

Lorsqu'un élément est sélectionné dans l'**Arborescence PAM**, les détails et les commandes associées sont affichés dans le **Volet de commandes**. Ce volet est actualisé automatiquement toutes les minutes.

Barre d'état de disponibilité du CSS

La barre d'état de disponibilité du CSS indique l'état opérationnel de la ou des liaisons de données entre la carte PMB (Platform Management Board) intégrée dans chaque module CSS et l'unité PAP. Chaque module CSS est représenté par une zone dans la barre d'état.

- Lorsque la carte PMB d'un module CSS est détectée comme étant **PRESENTE**, la zone correspondante dans la barre d'état est **VERTE**.
- Lorsque la carte PMB d'un module CSS est détectée comme étant **ABSENTE**, la zone correspondante dans la barre d'état est **ROUGE**.
- Lorsque vous placez le curseur sur la barre d'état, une **Infobulle** indique l'**état de présence** des liens de données Carte PMB du module CSS – Unité PAP.

La figure ci-après représente la barre d'état pour un serveur bi-module. Une carte PMB d'un module CSS est détectée comme PRESENTE et l'autre est détectée comme ABSENTE.



A : Barre rouge (Le module CSS "Module_0" n'est pas disponible)

Figure 28. Barre d'état de disponibilité CSS (serveur bi-module)

Volet de l'arborescence PAM



Remarque :

Le processus de création de l'arborescence PAM peut prendre une à deux minutes. Le volet de l'arborescence PAM est actualisé sur demande de l'utilisateur.

L'**arborescence PAM** donne accès aux fonctions d'administration et de maintenance du serveur :

Noeuds de l'arborescence	Fonction
Domain Manager (Gestionnaire de domaines)	Assure la mise sous et hors tension des domaines, ainsi que leur gestion.
Hardware Monitor (Superviseur de matériel)	Affiche l'état des composants matériels.
History Manager (Gestionnaire d'historiques)	Affiche les journaux et gère les archives.
Servicing Tools (Outils de maintenance)	Permet d'installer, d'assurer la maintenance et de mettre à jour le serveur.
Configuration Tasks (Tâches de configuration)	Personnalise les fonctions du serveur.

Tableau 1. Noeuds de l'arborescence PAM

Barre d'outils de l'arborescence PAM

La barre d'outils de l'arborescence PAM, qui se trouve en haut de l'arborescence PAM, permet d'actualiser, de développer et de réduire l'affichage de l'arborescence.



Boutons de la barre d'outils	Explication
	Actualise / régénère l'arborescence PAM pour visualiser les modifications.
	Développe l'arborescence complète.
	Réduit l'arborescence complète.
	Permet de développer le noeud sélectionné.
	Réduit le noeud sélectionné.
	Affiche la rubrique d' Aide associée.

Figure 29. Barre d'outils de l'arborescence PAM

Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée

Au cours des séquences de mise sous / hors tension, vous serez invité à basculer entre l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP et celui représentant le domaine du serveur, ou inversement. Cette manipulation est décrite ci-après.



ATTENTION :

L'accès à la console locale / intégrée doit être **EXCLUSIVEMENT** réservé aux **Administrateurs client / support** et aux **Opérateurs**, afin d'éviter que les composants logiciels ou matériels ne soient endommagés par mégarde.

Le commutateur KVM permet d'utiliser la console intégrée en tant que console pour l'unité PAP locale et le domaine local du serveur. Les ports KVM sont configurés comme indiqué Tableau 2.

Serveur NovaScale 5xx5

Commutateur KVM 8 ports (MasterView)	Affichage console	Domaine
Port 1	Unité PAP	N/A
Port 2	Domaine du serveur	N/A

Serveur NovaScale 6xx5

Commutateur KVM 8 ports	Affichage console	Domaine
Port 1	Unité PAP	N/A
Port 2	CSS0-Mod0-IO0	MyOperations-xx-1
Port 3	CSS0-Mod0-IO1	MyOperations-xx-2

ou

Commutateur KVM 16 ports	Affichage console	Domaine
Port 1	Unité PAP	N/A
Port 3	CSS0-Mod0-IO0	MyOperations-xx-1
Port 4	CSS0-Mod0-IO1	MyOperations-xx-2
Port 5	CSS0-Mod1-IO0	MyOperations-xx-3
Port 6	CSS0-Mod1-IO1	MyOperations-xx-4

Tableau 2. Configuration du port KVM

Vous pouvez aisément basculer entre l'affichage du domaine du serveur et l'affichage de l'unité PAP, ou vice-versa :

1. Sur le clavier, appuyez deux fois sur la touche **Contrôle** pour afficher le menu de commande du commutateur KVM.
2. Sélectionnez le port requis à l'aide des touches $\uparrow\downarrow$ et appuyez sur **Entrée**.
3. L'affichage sélectionné apparaît sur le moniteur de la console.

Mise sous / hors tension des domaines du serveur

Une fois que l'état du serveur a été vérifié (icône d'état fonctionnel et barre d'état de disponibilité CSS vertes dans le volet Etat), le serveur peut être démarré.

Pour mettre sous / hors tension le serveur, reportez-vous aux sections suivantes :

- *Mise sous / hors tension du domaine du serveur NovaScale 5xx5*, page 2-14
- *Mise sous / hors tension des domaines du serveur NovaScale 6085*, page 2-16
- *Mise sous / hors tension des domaines du serveur NovaScale 6165*, page 2-21

Mise sous tension du domaine du serveur NovaScale 5xx5

Les serveurs NovaScale 5xx5 sont conçus pour fonctionner comme des systèmes SMP uniques et sont fournis avec un domaine pré-configuré.

Une fois que l'état du serveur a été vérifié (icône d'état fonctionnel et barre d'état de disponibilité CSS vertes dans le volet Etat), le domaine du serveur peut être mis sous tension.



Remarque :

Si un message d'erreur apparaît au cours de ces procédures, reportez-vous à la section *Gestion des domaines* dans le Guide de l'utilisateur.

Pour démarrer ou arrêter les domaines du serveur :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de commandes correspondant. Une boîte de dialogue vous invite à charger le domaine du serveur.
2. Cliquez sur **OK** pour confirmer. Le domaine apparaît dans le volet de commandes. Si le domaine est prêt à être mis sous tension, l'indication **INACTIVE** (Inactif) apparaît dans le panneau **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible.
3. Sélectionnez le domaine et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.

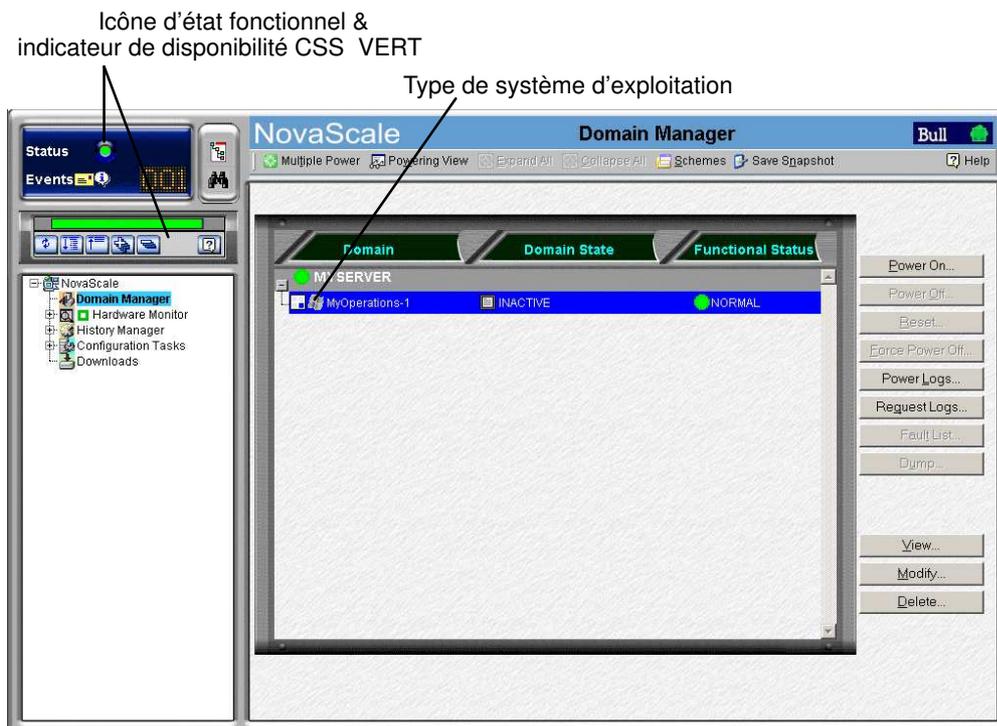


Figure 30. Volet de commandes du gestionnaire de domaines

4. Suivez les indications de démarrage affichées dans le champ **Domain State** (Etat du domaine), jusqu'à ce que **RUNNING** (En cours d'exécution) s'affiche.

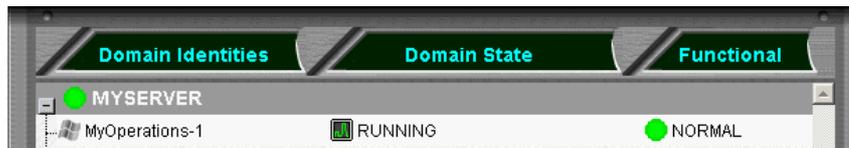


Figure 31. Etat du domaine

5. Basculez la console locale / intégrée de l'affichage d'unité PAP à l'affichage de serveur. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
6. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
7. Vérifiez l'environnement de système d'exploitation pré-installé sur le domaine.
8. Arrêtez le système d'exploitation, de manière à faire passer le domaine en mode veille.
9. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée à l'écran de l'unité PAP. **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans le champ **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power ON** (Mise sous tension) est disponible.



Remarques :

- Si la même unité PAP administre plusieurs serveurs, tous les serveurs peuvent être mis sous tension simultanément comme suit :
 - a. Cliquez sur **Multiple Power** (Mise sous tension multiple). La boîte de dialogue **Multiple Power Domains On/Off** (Mise sous/hors tension domaines multiples) s'affiche.
 - b. Cliquez sur **Power On All** (Mise sous tension tous) → **Execute** (Exécuter) pour mettre sous tension simultanément les serveurs et les composants matériels associés.
- Pour plus d'informations sur les séquences **Power ON / OFF** (Mise sous/hors tension), reportez-vous aux sections *Démarrage d'un domaine* et *Arrêt d'un domaine* dans le *User's Guide*

Arrêt / Redémarrage du serveur

1. A partir de la page d'accueil PAM, cliquez sur **File** (Fichier) → **Close** (Fermer) pour revenir sur le bureau Microsoft Windows.
2. Arrêtez l'unité PAP en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu Start (Démarrer).
3. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position d'arrêt (OFF).
4. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position de démarrage (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows. Le fonctionnement du serveur peut maintenant être vérifié.

Mise sous tension des domaines du serveur NovaScale 6085

Le serveur NovaScale 6085 est conçu pour fonctionner comme deux systèmes SMP ou domaines physiquement indépendants.

Pour assurer la simplicité de configuration et une utilisation optimale des ressources physiques et logiques requises pour le fonctionnement en simultané, les domaines sont définis via l'assistant **PAM Domain Scheme** (Schémas de domaines PAM).

Le serveur est fourni avec un schéma ou fichier de configuration par défaut appelé **MyOperationsScheme-xx** et contenant deux domaines ; **MyOperations-xx-1** et **MyOperations-xx-2**. Une instance de système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage (unité logique EFI) de chaque domaine. Les instances des systèmes d'exploitation peuvent être identiques ou différentes, selon les besoins du client. Le schéma par défaut permet de démarrer tous les domaines de façon indépendante ou simultanément. Le tableau suivant présente un résumé de l'organisation des ressources physiques et logiques de **MyOperationsScheme-xx**.



Remarques :

- Les lettres **xx** figurant dans le nom du schéma par défaut et les noms de domaines remplacent l'identifiant matériel du sous-système central (compris entre 00 et 16). Pour plus d'informations, reportez-vous à la section *Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB*, page 2-4.
- Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d'écran, tableaux et exemples du présent guide :
 - **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
 - **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
 - **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**
- Dans le système représenté dans les captures d'écran de ce guide, une instance de Microsoft Windows est pré-installée sur **MyOperations-xx-1**, tandis qu'une instance de Linux est pré-installée sur **MyOperations-xx-2**. Le type de système d'exploitation utilisé est indiqué par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

Organisation de MyOperationsScheme

Identité du domaine : MyOperations-1	
Cellule matérielle	Cell_0
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN0
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC0
Cartes QBB	Module0_QBB0
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO0
Identité du domaine : MyOperations-2	
Cellule matérielle	Cell_1
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN1
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC1
Cartes QBB	Module0_QBB1
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO1

* <MyServer> = nom par défaut du serveur, par exemple NS6085-0

* <SAN> = nom SAN par défaut

** Unité logique EFI : xLUx = Emplacement de l'unité logique (LUN) système locale
(ModxLUIOx) :

0LU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0

0LU1 = unité logique située dans le Module0_DIB1 ou connectée au Module0_IOC1

***CSSx = Numéro du sous-système central, Modx = Numéro de module,
IOx = Numéro du sous-système d'entrées / sorties (IOB)

Tableau 3. Organisation de MyOperationsScheme – Serveur mono-module

Pour démarrer ou arrêter les domaines du serveur :



Remarque :

Si un message d'erreur apparaît au cours de ces procédures, reportez-vous à la section *Gestion des domaines* dans le Guide de l'utilisateur.

1. Dans l'arborescence PAM, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de commandes correspondant. Vous êtes invité à charger un schéma de configuration de domaines.
2. Cliquez sur **Schemes (Schémas)**. La boîte de dialogue **Schemes List** (Liste des schémas) affiche le schéma pré-configuré.
3. Sélectionnez **MyOperationsScheme** et cliquez sur **Apply** (Appliquer).

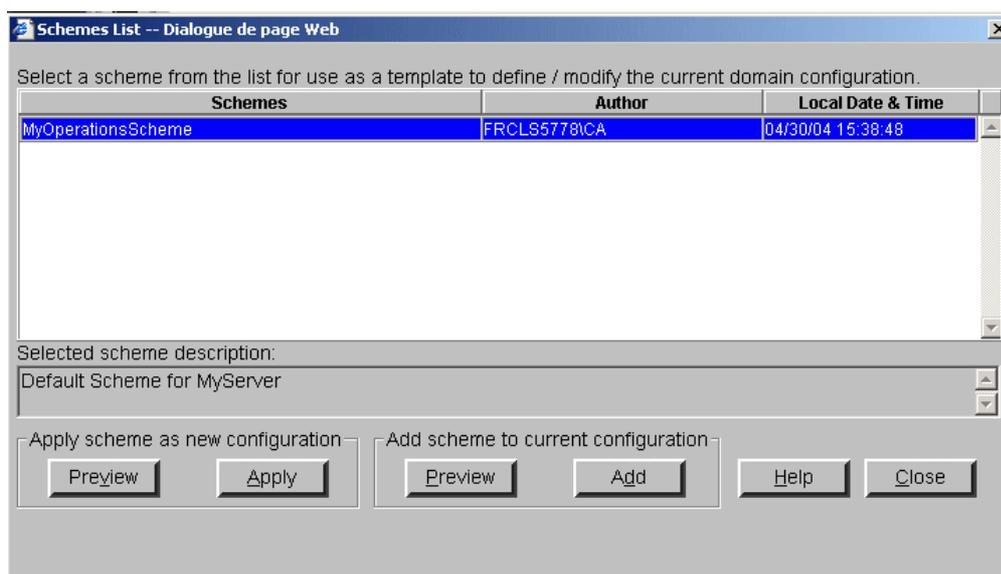


Figure 32. Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)

4. Lorsque vous y êtes invité, cliquez sur **Yes** (Oui) pour confirmer. Les domaines **MyOperations-1** et **MyOperations-2** sont chargés dans le volet de commandes.

Si les domaines sont prêts à être démarrés, **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.

Icône d'état fonctionnel & indicateur de disponibilité CSS

VERT

Type de système d'exploitation

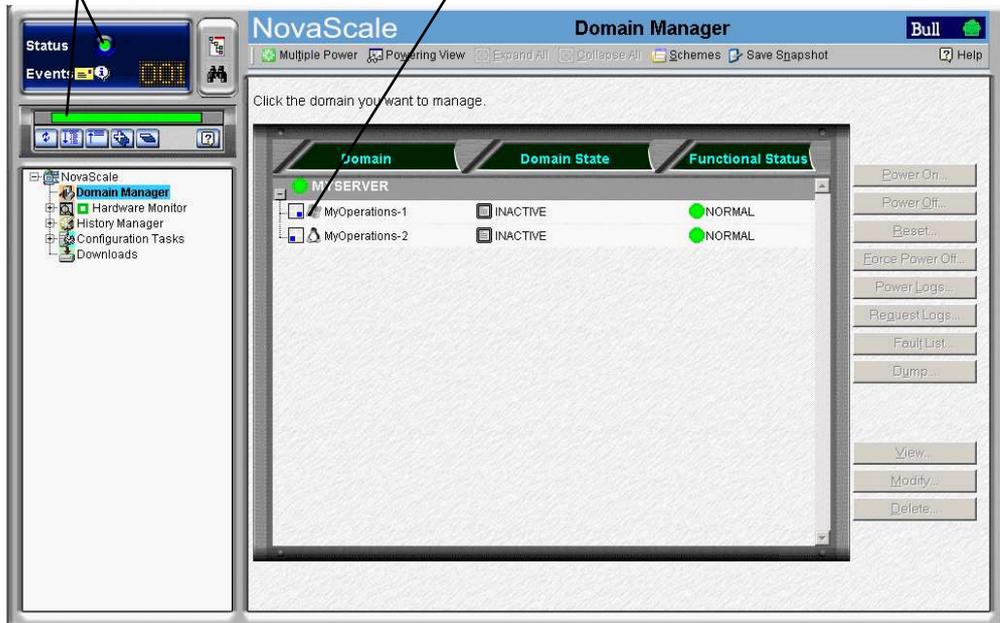


Figure 33. Volet de commandes du gestionnaire de domaines

5. Cliquez sur **Multiple Power** (Mise sous tension multiple). La boîte de dialogue **Multiple Power Domains On/Off** (Mise sous/hors tension domaines multiples) s'affiche.
6. Cliquez sur **Power On All** (Mise sous tension tous) → **Execute** (Exécuter) pour mettre sous tension simultanément les domaines et les composants matériels associés.

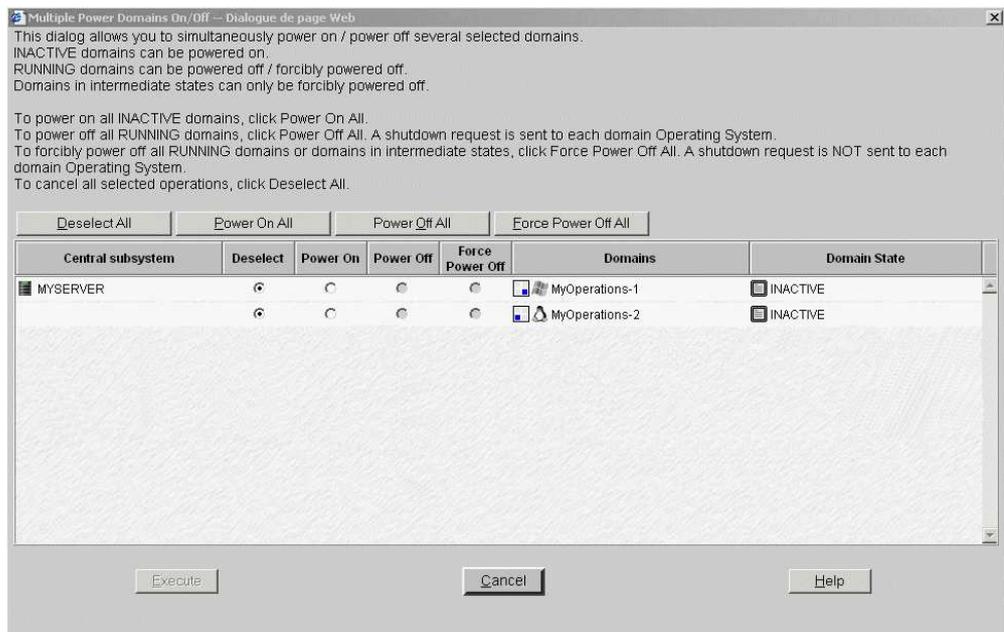


Figure 34. Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple)



Remarque :

Les domaines peuvent également être mis sous tension séquentiellement à partir du volet de **commandes** :

- Sélectionnez **MyOperations–1** dans le volet de **commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour mettre sous tension le domaine et les composants matériels associés.
 - Sélectionnez **MyOperations–2** dans le volet de **commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour mettre sous tension le domaine et les composants matériels associés.
7. Suivez les indications de démarrage affichées dans les champs **Domain State** (Etat du domaine), jusqu'à ce que **RUNNING** (En cours d'exécution) s'affiche dans les deux champs **Domain State** (Etat du domaine).

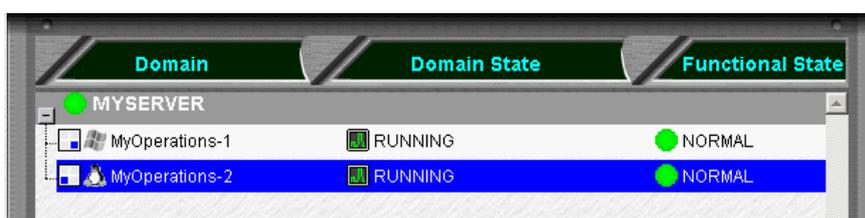


Figure 35. Etat du domaine

8. Basculez l'affichage de la console locale / intégrée de l'écran de l'unité PAP à celui correspondant à **MyOperations–1**. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
9. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine **MyOperations–1** est maintenant totalement opérationnel.
10. Basculez l'affichage de la console locale / intégrée de l'écran **MyOperations–1** à celui de **MyOperations–2**.
11. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine **MyOperations–2** est maintenant totalement opérationnel.
12. Vérifiez l'environnement de système d'exploitation pré-installé sur chaque domaine.
13. Arrêtez chaque système d'exploitation, de manière à faire passer le domaine correspondant en mode veille.
14. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée à l'écran de l'unité PAP. **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power ON** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.



Remarques :

Pour plus d'informations sur les séquences de **mise sous** / **hors tension**, reportez-vous aux sections *Démarrage d'un domaine* et *Arrêt d'un domaine* dans le *Guide de l'utilisateur*.

Arrêt / Redémarrage du serveur

1. A partir de la page d'accueil PAM, cliquez sur **File** (Fichier) → **Close** (Fermer) pour revenir sur le bureau Microsoft Windows.
2. Arrêtez l'unité PAP en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu Start (Démarrer).
3. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position d'arrêt (OFF).
4. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position de démarrage (ON).

La carte PMB du module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows.

Mise sous tension des domaines du serveur NovaScale 6165

Le serveur NovaScale 6165 est conçu pour fonctionner comme quatre systèmes SMP, ou domaines, indépendants sur le plan matériel.

Pour assurer la simplicité de configuration et une utilisation optimale des ressources physiques et logiques requises pour le fonctionnement en simultané, les domaines sont définis via l'assistant **PAM Domain Scheme** (Schémas de domaines PAM). Pour plus d'informations concernant la configuration des domaines, reportez-vous à la section *Configuration des domaines*, du *Guide de l'utilisateur*.

Le serveur est fourni avec un schéma ou fichier de configuration par défaut appelé **MyOperationsScheme-xx** et contenant quatre domaines ; **MyOperations-xx-1**, **MyOperations-xx-2**, **MyOperations-xx-3** et **MyOperations-xx-4**. Une instance de système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage de chaque domaine (unité logique EFI). Les instances des systèmes d'exploitation peuvent être identiques ou différentes, selon les besoins du client. Le schéma par défaut permet de démarrer tous les domaines simultanément. Le tableau suivant présente un résumé de l'organisation des ressources physiques et logiques de **MyOperationsScheme-xx**.



Remarques :

- Les lettres **xx** figurant dans le nom du schéma par défaut et les noms de domaines remplacent l'identifiant matériel du sous-système central (compris entre 00 et 16). Pour plus d'informations, reportez-vous à la section *Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB*, page 2-4.
- Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d'écran, tableaux et exemples du présent guide :
 - **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
 - **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
 - **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**
 - **MyOperations-xx-3** est appelé **MyOperations-3**
 - **MyOperations-xx-4** est appelé **MyOperations-4**
- Dans le système représenté dans les captures d'écran de ce guide, une instance de Microsoft Windows est pré-installée sur **MyOperations-xx-1** et **MyOperations-xx-3**, tandis qu'une instance de Linux est pré-installée sur **MyOperations-xx-2** et **MyOperations-xx-4**.
Le type de système d'exploitation utilisé est indiqué par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans la boîte **Domain Identities** (Identités de domaine).

Organisation de MyOperationsScheme

Identité du domaine : MyOperations-1	
Cellule matérielle	Cell_0
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN0
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC0
Cartes QBB	Module0_QBB0
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO0
Identité du domaine : MyOperations-2	
Cellule matérielle	Cell_1
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN1
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC1
Cartes QBB	Module0_QBB1
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO1
Identité du domaine : MyOperations-3 (serveur NovaScale 6165)	
Cellule matérielle	Cell_2
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN2
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module1_IOC0
Cartes QBB	Module1_QBB0
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod1_IO0
Identité du domaine : MyOperations-4 (serveur NovaScale 6165)	
Cellule matérielle	Cell_3
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN3
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module1_IOC1
Cartes QBB	Module1_QBB1
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod1_IO1

* <MyServer> = nom par défaut du serveur, par exemple NS6085-0, NS6165-0

* <SAN> = nom SAN par défaut

** Unité logique EFI : xLUx = Emplacement de l'unité LUN de démarrage local
(ModxLUIOx) :

0LU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0
 0LU1 = unité logique située dans le Module0_DIB1 ou connectée au Module0_IOC1
 0LU2 = unité logique située dans le Module1_DIB0 ou connectée au Module1_IOC0
 0LU3 = unité logique située dans le Module1_DIB1 ou connectée au Module1_IOC1

***CSSx = Numéro du sous-système central, Modx = Numéro de module,
 IOx = Numéro du sous-système d'entrées / sorties (IOB)

Tableau 4. Organisation de MyOperations Scheme – Serveur bi-module

Pour démarrer ou arrêter les domaines du serveur :



Remarque :

Si un message d'erreur apparaît au cours de ces procédures, reportez-vous à la section *Gestion des domaines* dans le Guide de l'utilisateur.

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de **commandes** correspondant. Vous êtes invité à charger un **schéma de domaines**.
2. Cliquez sur **Schemes** (Schémas). La boîte de dialogue **Schemes List** (Liste des schémas) affiche le schéma pré-configuré.
3. Sélectionnez **MyOperationsScheme** et cliquez sur **Apply** (Appliquer).

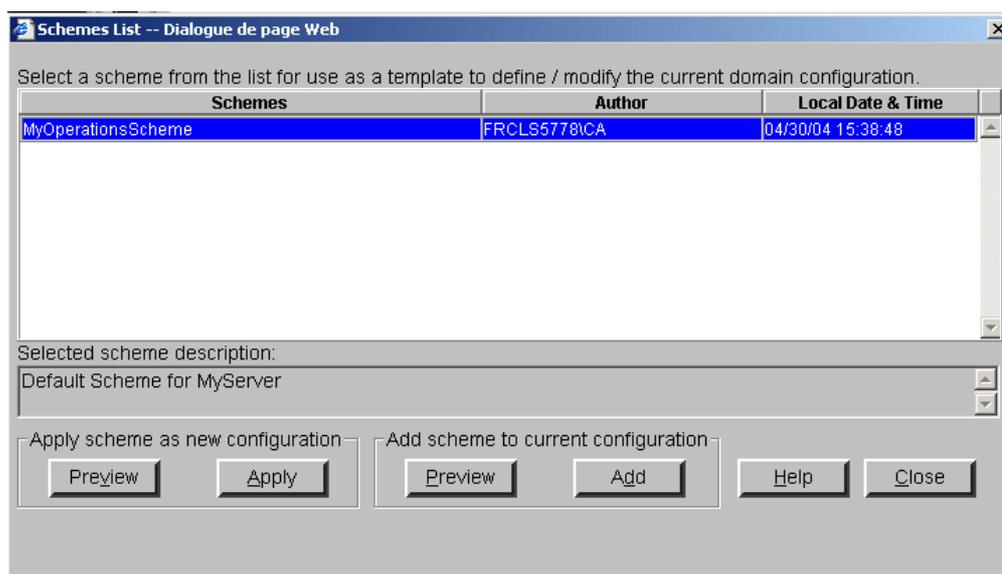


Figure 36. Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)

4. Lorsque vous y êtes invité, cliquez sur **Yes** (Oui) pour confirmer. Les domaines **MyOperations-1**, **MyOperations-2**, **MyOperations-3** et **MyOperations-4** sont chargés dans le volet de commandes. Si les domaines sont prêts à être démarrés, **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.

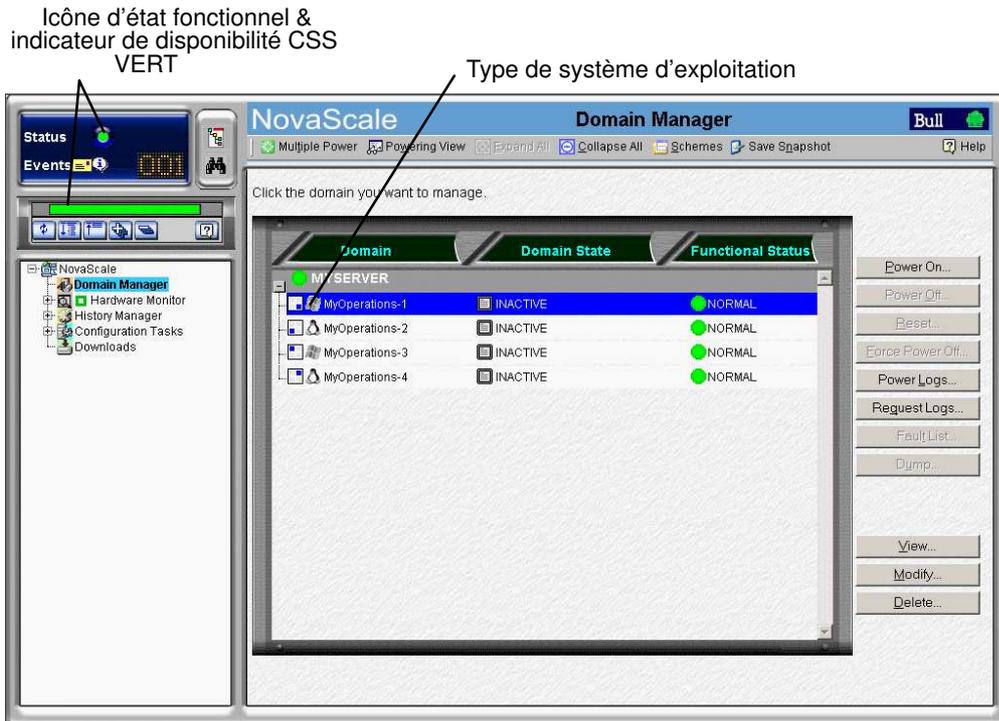


Figure 37. Volet de commandes du gestionnaire de domaines

5. Cliquez sur **Multiple Power** (Mise sous tension multiple). La boîte de dialogue **Multiple Power Domains On/Off** (Mise sous/hors tension domaines multiples) s'affiche.
6. Cliquez sur **Power On All** (Mise sous tension tous) → **Execute** (Exécuter) pour mettre sous tension simultanément les domaines et les composants matériels associés.

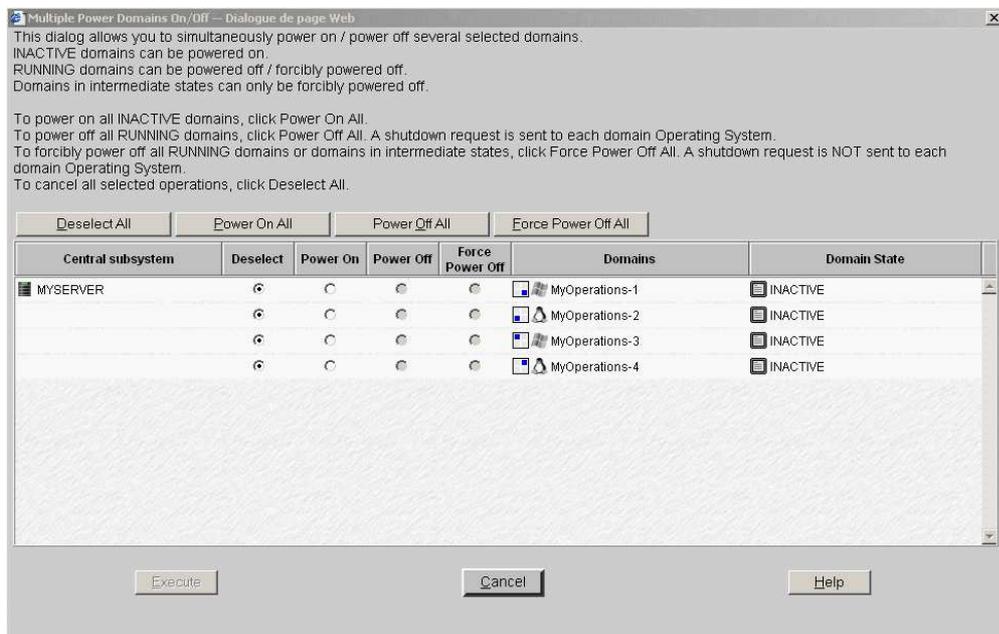


Figure 38. Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple)



Remarque :

Les domaines peuvent également être mis sous tension séquentiellement à partir du volet de **commandes** :

- Sélectionnez **MyOperations–1** dans le volet de **commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour mettre sous tension le domaine et les composants matériels

associés. Répétez cette procédure pour chaque domaine répertorié dans le volet de commandes.

7. Suivez les indications de démarrage affichées dans les champs **Domain State** (Etat du domaine), jusqu'à ce que **RUNNING** (En cours d'exécution) s'affiche dans tous les champs **Domain State** (Etat du domaine).

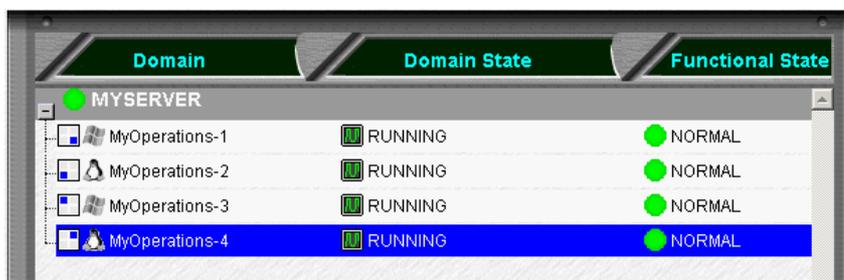


Figure 39. Etat du domaine

8. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP à l'écran correspondant au premier domaine. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
9. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
10. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé au domaine en cours à l'écran du domaine suivant.
11. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
12. Répétez les étapes 10 et 11 pour chaque domaine.
13. Vérifiez l'environnement de système d'exploitation pré-installé sur chaque domaine.
14. Arrêtez chaque système d'exploitation, de manière à faire passer le domaine correspondant en mode veille.
15. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée à l'écran de l'unité PAP. **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power ON** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.

Remarques :

Pour plus d'informations sur les séquences de **mise sous / hors tension**, reportez-vous aux sections *Démarrage d'un domaine* et *Arrêt d'un domaine* dans le *Guide de l'utilisateur*.

Arrêt / Redémarrage du serveur

1. A partir de la page d'accueil PAM, cliquez sur **File** (Fichier) → **Close** (Fermer) pour revenir sur le bureau Microsoft Windows.
2. Arrêtez l'unité PAP en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu Start (Démarrer).
3. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position d'arrêt (OFF).
4. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position de démarrage (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows.

Modification du nom d'utilisateur et du mot de passe de iStorage Manager

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec le logiciel iStorage Manager (iSM) pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire iSM Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Avant d'utiliser iSM, le client est invité à modifier le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut (valeurs d'usine).

Pour modifier le nom d'utilisateur et le mot de passe de iStorage Manager :

1. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **NEC Storage Manager Server** → **Setting Utility (Démarrer** → **Programmes** → **Serveur de gestion de stockage NEC** → **Utilitaire de paramétrage**).
2. Sélectionnez l'onglet **Users** (Utilisateurs). Les nom d'utilisateur (User Name) et niveau d'utilisateur (User Level) par défaut apparaissent dans la liste des utilisateurs (User List).

Default User Name (Nom d'utilisateur par défaut)	Administrateur
Default User Level (Niveau d'utilisateur par défaut)	L3
Default Password (Mot de passe par défaut)	administrator

3. Sélectionnez **Administrator** dans la liste des utilisateurs (User List) et cliquez sur **Edit** (Modifier) pour ouvrir la boîte de dialogue **User – Edit** (Utilisateur – Modifier).
4. Modifiez le nom d'utilisateur et le mot de passe, puis vérifiez que l'option **L3** est sélectionnée.
5. Cliquez sur **OK**.
6. Une boîte de dialogue vous invite à redémarrer iSM pour appliquer les modifications. Cliquez sur **Yes** (Oui).
7. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **Administrative Tools** → **Services (Démarrer** → **Programmes** → **Outils d'administration** → **Services**).
8. Sélectionnez **NEC Storage Manager** → **Action** → **Stop (Gestionnaire de stockage NEC** → **Action** → **Arrêter**) pour arrêter iSM.
9. Cliquez sur **Action** → **Start** (Action → Démarrer) pour redémarrer iSM. Les modifications sont appliquées.



Remarque :

Pour plus d'informations, reportez-vous à la documentation relative à iSM fournie avec le serveur.

Modification du mot de passe S@N.IT

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec le logiciel S@N.IT pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire S@N.IT Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Avant d'utiliser S@N.IT, le client est invité à modifier le mot de passe par défaut, **sanadmin**, (valeurs d'usine).



Remarque :

Le nom d'utilisateur par défaut, **sanadmin**, NE PEUT PAS être modifié.

Pour modifier le mot de passe S@N.IT par défaut, **sanadmin** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **S@N.IT** (**Démarrer** → **Programmes** → **S@N.IT**).
2. Sélectionnez le menu **Configuration** → **Set Password** (**Configuration** → **Définition de mots de passe**).
3. Sélectionnez l'utilisateur **sanadmin**.
4. Entrez le nouveau mot de passe dans le champ **New Password** (Nouveau mot de passe).
5. Confirmez le nouveau mot de passe en le saisissant une nouvelle fois dans le champ **Confirm Password** (Confirmation du mot de passe).
6. Cliquez sur **OK** pour enregistrer les modifications.



Remarque :

Pour plus d'informations, reportez-vous à la documentation relative à S@N.IT fournie avec le serveur.

Configuration de l'unité PAP



Important :

Avant de finaliser la configuration de l'unité PAP :

- Reportez-vous à la section *Règles d'écriture PAM*, page B-4.
- Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.

Changement du nom par défaut de l'unité PAP

Demandez au client de modifier le nom par défaut de l'unité <PAP> à partir de l'utilitaire de configuration réseau de Microsoft Windows.

Pour modifier le nom par défaut de l'unité PAP :

7. Sur le bureau Microsoft Windows, sélectionnez :
MyComputer → **Properties** → **Network Identification** → **Properties**
(**Poste de travail** → **Propriétés** → **Identification réseau** → **Propriétés**).
8. Complétez les champs de la manière appropriée.

Lancement de l'Assistant de configuration PAP

Pour finaliser la configuration de l'unité PAP :

1. Demandez au client de vous fournir les *données d'installation* répertoriées dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord), inclus dans le kit *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord).
2. Ouvrez une nouvelle session Microsoft Windows à l'aide du nom d'utilisateur et du mot de passe prédéfinis.

Nom d'utilisateur	Administrateur
Mot de passe	administrator

3. A partir du bureau Microsoft Windows, cliquez sur :
Start → **Program Files** → **Platform Administration and Maintenance** → **PAP Configuration** (**Démarrer** → **Programmes** → **Administration et maintenance de la plateforme** → **Configuration de l'unité PAP**)
pour lancer l'assistant de configuration PAP, qui vous guide tout au long de la procédure de configuration de l'unité PAP (10 minutes environ).

La boîte de dialogue de l'assistant de configuration PAP s'affiche.

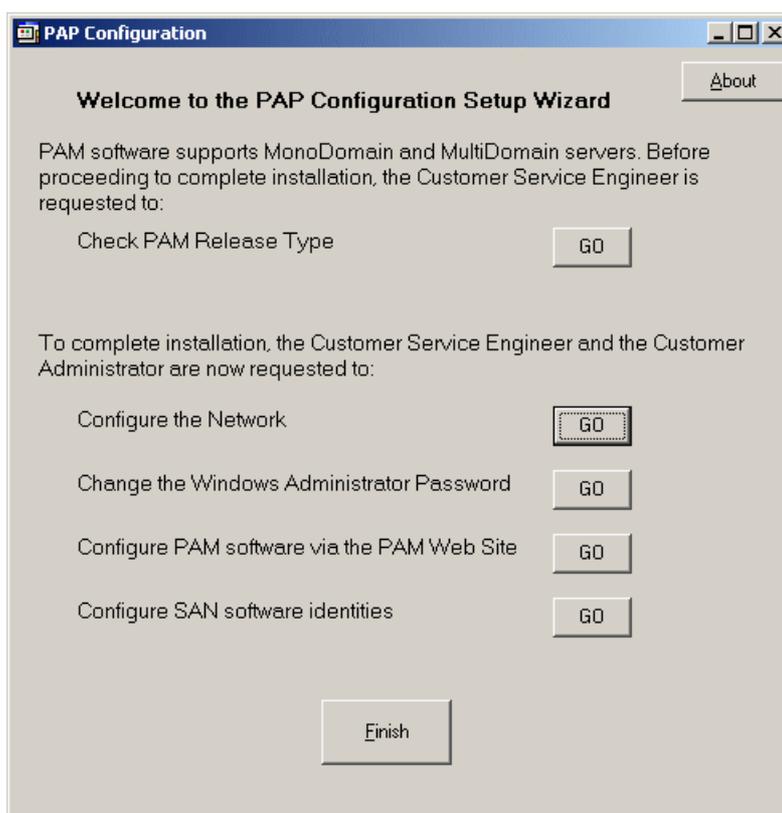


Figure 40. Boîte de dialogue de l'assistant de configuration de l'unité PAP

4. Cliquez sur le bouton **Check PAM Release Type** (Vérifier la version de PAM). La boîte de dialogue **Release Type** (Version) s'affiche.

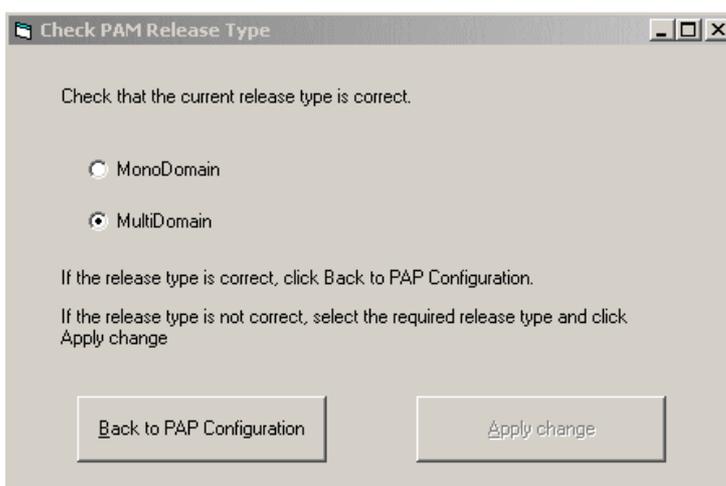


Figure 41. Boîte de dialogue Release type (Version)

5. Vérifiez que le type de version est correct :
Serveurs NovaScale 5xx5
L'option **MonoDomain** (Monodomaine) doit être sélectionnée.
Serveurs NovaScale 6xx5
L'option **MultiDomain** (Multidomaine) doit être sélectionnée.



Remarque :

Si la version indiquée est incorrecte, sélectionnez la version requise et cliquez sur **Apply change** (Appliquer les modifications).

6. Cliquez sur **Back to PAP Configuration** (Revenir à la configuration PAP) pour personnaliser l'unité PAP à l'aide des *données d'installation* fournies par le client :
 - a. Cliquez sur le bouton **Configure the Network** (Configurer le réseau) pour paramétrer le réseau d'entreprise (LAN) du client et modifier la configuration réseau par défaut (valeurs d'usine) de l'unité PAP.

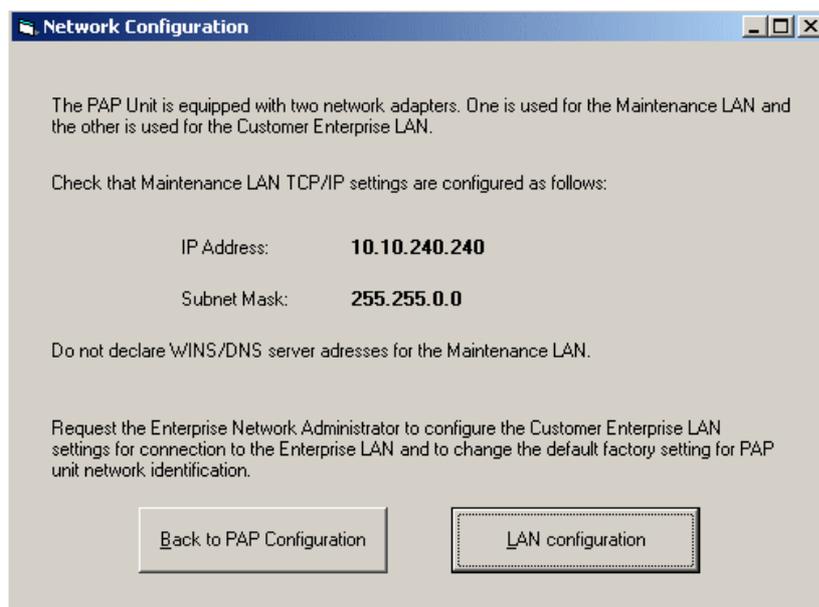


Figure 42. Boîte de dialogue Network configuration (Configuration réseau)

- b. Cliquez sur le bouton **Change Windows Administrator Password** (Modifier le mot de passe Administrateur de Windows) pour changer le mot de passe de l'Administrateur client de l'unité PAP.

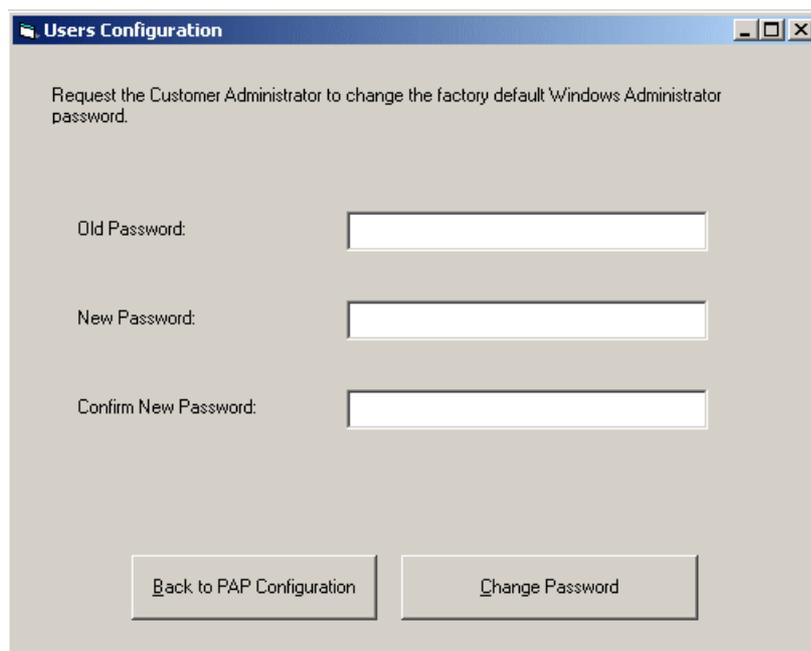


Figure 43. Boîte de dialogue de configuration des utilisateurs

- c. Cliquez sur le bouton **Configure PAM Software via the PAM Web Site** (Configurer le logiciel PAM via le site Web PAM) pour ouvrir une session en tant qu'Administrateur support PAM et configurer les options **Customer Information** (Données du client), **Autocalls** (Appels automatiques) et **Central Subsystem** (Sous-système central).

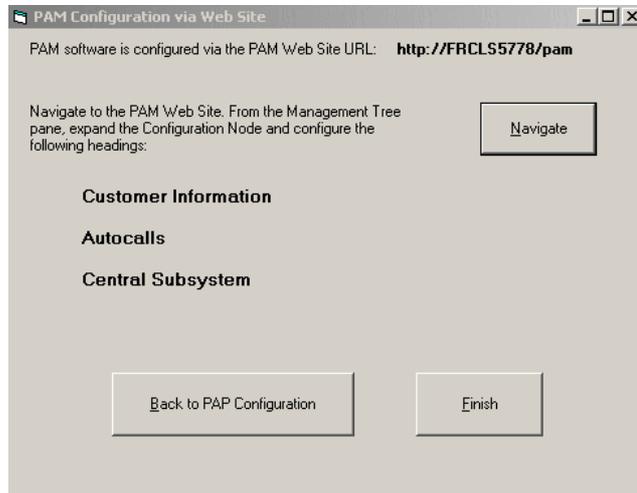


Figure 44. Boîte de dialogue de configuration du logiciel PAM via le site Web

- d. Cliquez sur le bouton **Configure SAN Software Identities** (Configurer les identités du logiciel SAN) pour modifier le mot de passe par défaut, **S@N.IT**, ainsi que le nom d'utilisateur et le mot de passe de **iSM**.

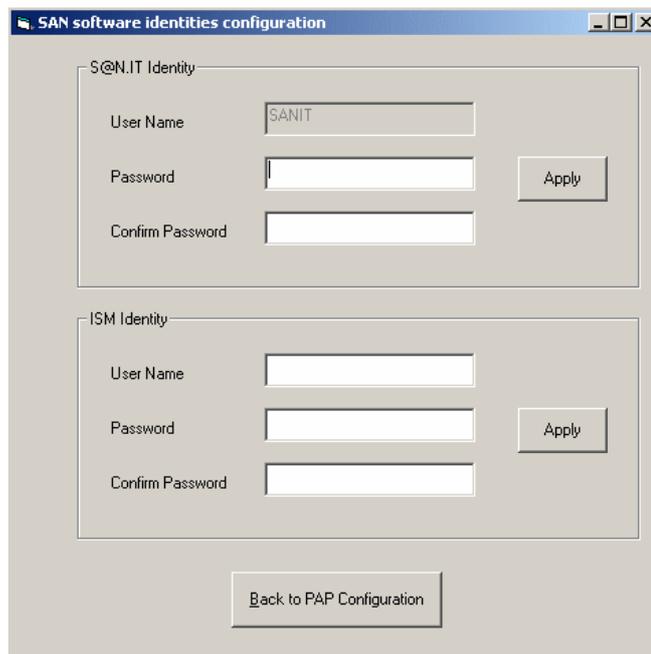


Figure 45. Boîte de dialogue de configuration des identités du logiciel SAN



Important :

Vous DEVEZ saisir les nouveaux noms d'utilisateurs et/ou mots de passe S@N.IT et iSM précédemment définis par le client. Reportez-vous à :

- Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager, page 2-26
- Modification du mot de passe S@N.IT, page 2-27



Avertissement :

Sous peine de provoquer des dysfonctionnements, il est impératif de ne pas modifier la configuration du sous-système central tant que le serveur n'a pas été entièrement testé.

Si le client souhaite renommer le sous-système central, celui-ci doit être supprimé et remplacé par un nouveau sous-système portant le nom approprié. Les schémas de domaines par défaut ne peuvent pas être utilisés par le nouveau sous-système central et doivent être redéfinis.

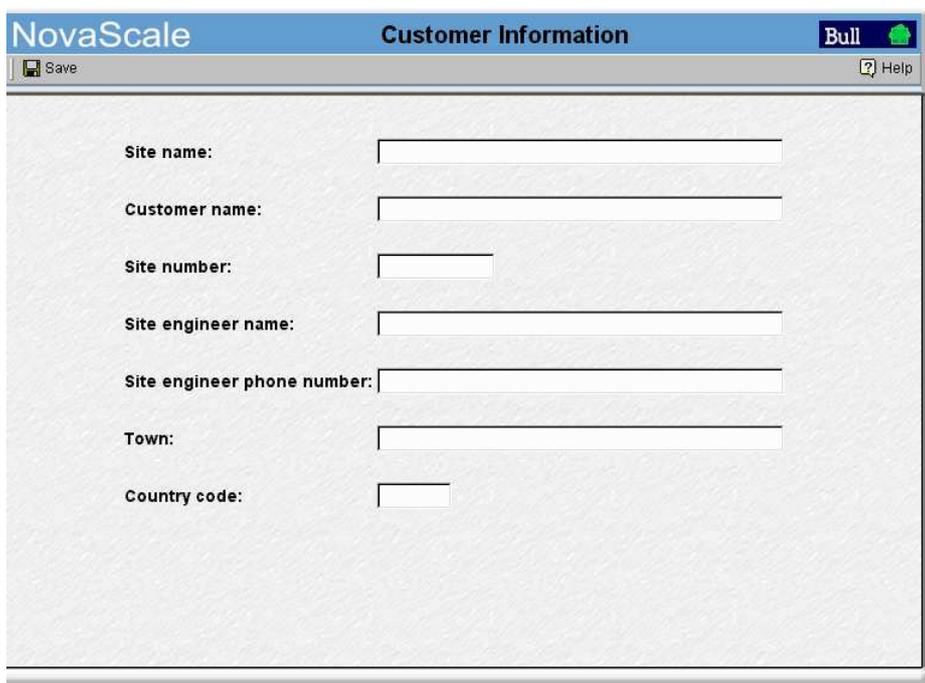
Reportez-vous à la section Configuration du sous-système central, page 2-61.

Configuration des données client

Les données client sont utilisées par le logiciel PAM pour l'affichage de l'**arborescence PAM** et la finalisation des rapports d'intervention.

Pour configurer les données client :

1. Dans l'arborescence PAM, cliquez sur **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) → **Customer Information** (Données Client). La page de configuration des données du client s'affiche.
2. Entrez les données client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) pour confirmer les modifications.



The screenshot shows a web application window titled "NovaScale Customer Information". The window has a blue header bar with the "NovaScale" logo on the left and a "Bull" logo on the right. Below the header, there is a toolbar with a "Save" button on the left and a "Help" button on the right. The main content area contains a form with the following fields:

- Site name:
- Customer name:
- Site number:
- Site engineer name:
- Site engineer phone number:
- Town:
- Country code:

Figure 46. Page de configuration Données Client

Remarques :

La valeur entrée dans le champ **Site name** (Identification Site) est utilisée pour désigner le noeud principal de l'arborescence PAM. Le nom par défaut est NovaScale.

Les valeurs entrées dans les autres champs peuvent être visualisées par le client et/ou le personnel de support.

Configuration des appels automatiques

La fonction **Appel automatique** est incluse dans le contrat de télémaintenance BULL. Elle est utilisée pour assurer la transmission automatique des messages d'événements système au Centre de Télémaintenance. Vous trouverez de plus amples informations dans le document BULL *Remote Maintenance Guide*.

Si le contrat de maintenance du client inclut la fonction d'appel automatique, configurez les paramètres d'appel automatique comme suit :

1. Cliquez sur **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) → **Autocalls** (Appels automatiques). La page de configuration **Autocalls** (Appels automatiques) s'affiche.

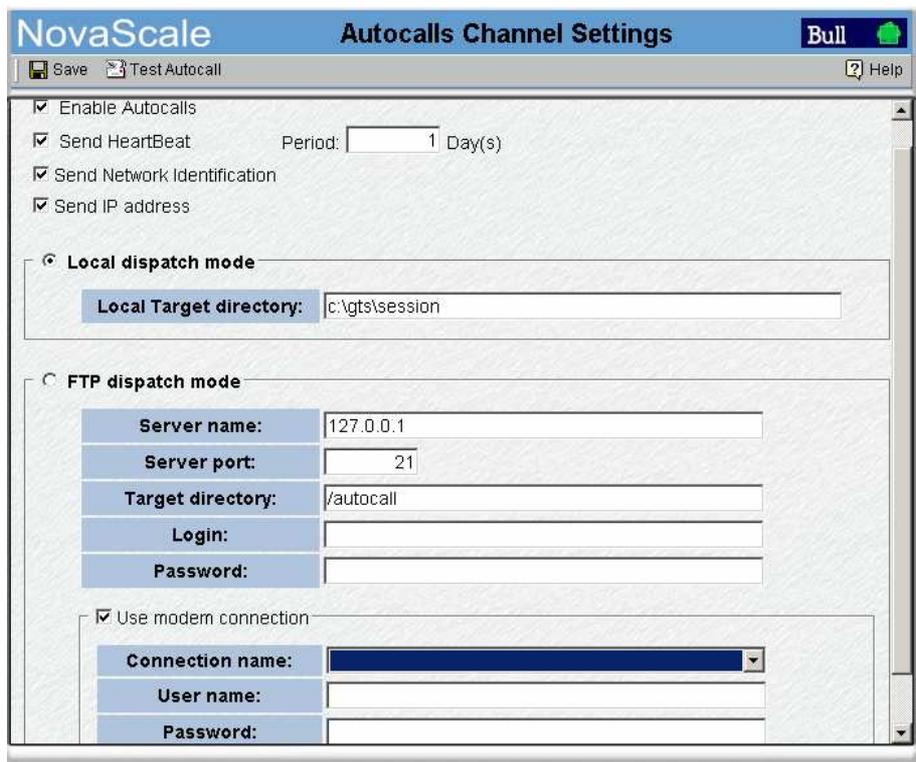


Figure 47. Volet de commandes Autocalls Channel Settings (Paramètres du canal des appels automatiques)

2. Cochez la case **Enable Autocalls** (Autoriser les appels automatiques).
3. Cochez la case **Send Heartbeat** (Envoyer un battement de coeur) et entrez un nombre de jours pour la vérification du canal des appels automatiques dans le champ **Period** (Période). Valeur recommandée = 1.
4. Sélectionnez le mode d'envoi des appels automatiques :
 - L'option **Local dispatch mode** (Mode d'envoi local, par défaut) envoie les appels automatiques vers le répertoire cible local indiqué dans **Local Settings** (Paramètres locaux).
 - L'option **FTP dispatch mode** (Mode d'envoi via FTP) envoie les appels automatiques au serveur indiqué dans **FTP Settings** (Paramètres FTP).

5. Si vous sélectionnez l'option par défaut, **Local dispatch mode** (Mode d'envoi local), vous devez indiquer les informations suivantes dans le champ **Local Settings** (Paramètres locaux) :

Champ	Explication	Value
Local target directory (Répertoire cible local)	Répertoire GTS par défaut dans lequel les appels automatiques sont enregistrés.	c:\gts\session

6. Si vous sélectionnez l'option, **FTP dispatch mode** (Mode d'envoi via FTP), vous devez indiquer les informations suivantes dans les champs **FTP Settings** (Paramètres FTP) :

Champ	Explication	Value
Server name (Nom du serveur)	Adresse IP du serveur du Centre de Télémaintenance (Remote Maintenance Center)	127.0.0.1
Server port (Port du serveur)	Port du serveur par défaut	21
Target directory (Répertoire cible)	Répertoire du serveur par défaut	/autocall
Login (connexion)	Nom d'utilisateur autorisé et déclaré	X
Password (Mot de passe)	Mot de passe d'utilisateur autorisé et déclaré	X

7. Si une connexion par modem doit être utilisée :
- A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, configurez la connexion par modem (**Control Panel** (Panneau de configuration) → **Phone and Modem Options** (Options Modems et Téléphonie)).
 - Dans le volet de commandes **Autocalls** (Appels automatiques) de PAM, cochez la case **Use modem connection** (Utiliser la connexion par modem).
 - Utilisez le menu déroulant **Connection name** (Nom de la connexion) pour sélectionner la connexion modem requise.
 - Dans les champs **User name** (Nom d'utilisateur) et **Password** (Mot de passe), indiquez le nom d'utilisateur et le mot de passe autorisés et déclarés.
8. Revenez au bureau Microsoft Windows de l'unité PAP pour terminer la configuration de la télémaintenance, comme indiqué dans le document *BULL Remote Maintenance Guide*.



Remarque :

La connexion du modem USB utilisé pour la fonction d'appels automatiques est expliquée dans la section *Connexion du modem USB et des périphériques externes*, page 2-58.

Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client



ATTENTION :

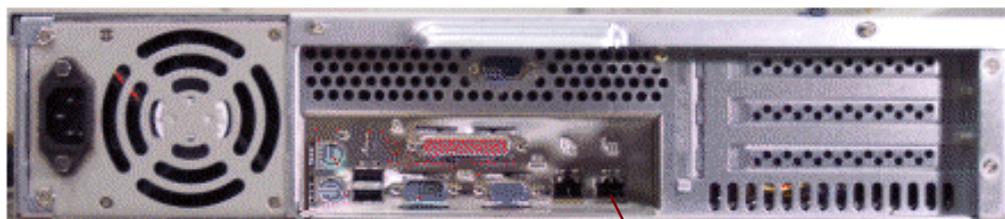
L'accès distant par le Web constitue un risque potentiel vis à vis de la sécurité. Il est vivement recommandé aux clients de protéger leurs systèmes à l'aide d'outils récents de protection de données, tels que des programmes antivirus et des pare-feu et de conserver un enregistrement détaillé des utilisateurs autorisés.

Une fois l'unité PAP configurée, elle peut être connectée au réseau local d'entreprise (LAN) du client.

L'unité PAP dispose de deux ports Ethernet RJ45. Le premier est utilisé pour le réseau interne du serveur et le deuxième pour la connexion au réseau local d'entreprise (LAN) du client pour l'administration et la maintenance à distance de la plateforme.

1. Ouvrez la porte arrière et retirez le panneau latéral gauche.
2. Acheminez le câble du réseau d'entreprise fourni par le client à travers le passage situé à la base de l'armoire puis à travers l'espace libre situé sur le côté gauche de l'armoire.
3. Accédez aux ports Ethernet RJ45 de l'unité PAP depuis l'arrière de l'armoire.

ou



Port Ethernet libre

Figure 48. Port Ethernet libre de l'unité PAP

4. Fixez le câble du réseau d'entreprise au montant gauche de l'armoire à l'aide des attaches Velcro fournies dans le kit *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord).
5. Fermez la porte arrière et remontez le panneau latéral gauche.



Important :

Si l'unité PAP n'est pas connectée au réseau local d'entreprise (LAN) du client, les fonctions d'appel automatique pour la télémaintenance et certaines options du système de messagerie ne seront pas activées.

Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant



Important :

Dans un souci de sécurité, il est préférable de fermer votre session Windows locale sur l'unité PAP avant de vous connecter à PAM à partir d'un ordinateur distant. Pour ce faire, cliquez sur Start → Log Off (Démarrer → Fermer la session).

Le logiciel PAM est accessible à partir de tout PC Microsoft Windows doté d'Internet Explorer (version 6 ou suivante) et/ou de toute station de travail Linux dotée de Mozilla (version 1.6 ou suivante).

Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Internet Explorer

1. Sur l'ordinateur distant, configurez Internet Explorer comme suit pour qu'il se connecte directement au site Web PAM :
 - a. Dans la barre de menus principale d'Internet Explorer, sélectionnez **Tools** → **Internet Options** → **Home Page** (Outils → Options Internet → Page d'accueil).
 - b. Tapez l'URL du site Web PAM définie pendant l'installation de PAP, dans le champ indiquant l'adresse de la page d'accueil : **http://<nomPAP>/pam** (où **<nomPAP>** est le nom attribué à l'unité PAP au cours de l'installation).
 - c. Enregistrez les modifications et fermez Internet Explorer.
2. Lancez Internet Explorer pour vous connecter directement au site Web PAM.
3. Lorsque vous y êtes invité, entrez le **nom d'utilisateur** et le **mot de passe** appropriés (compte Administrateur ou Opérateur). La page d'accueil de PAM apparaît :

Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Mozilla

1. Sur l'ordinateur distant, configurez Mozilla comme suit pour qu'il se connecte directement au site Web PAM :
 - a. Dans la barre de menus principale de Mozilla, sélectionnez **Edit** → **Preferences** → **Navigator** (Edition → Préférences → Navigateur).
 - b. Cochez la case **Home Page** (Page d'accueil) et entrez, dans le champ d'adresse, l'URL du site Web PAM définie lors de l'installation de PAM : **http://<nomPAP>/pam** (où **<nomPAP>** est le nom attribué à l'unité PAP au cours de l'installation).
 - c. Enregistrez les modifications et fermez Mozilla.
2. Lancez Mozilla pour vous connecter directement au site Web PAM.
3. Lorsque vous y êtes invité, entrez le **nom d'utilisateur** et le **mot de passe** appropriés (compte Administrateur ou Opérateur). La page d'accueil de PAM apparaît :

Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur Client

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec iStorage Manager (iSM) pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire iSM Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Pour activer l'accès à distance à iSM :

1. Insérez le CD-ROM d'installation d'iSM Client dans l'ordinateur client.
2. Exécutez le programme **CLIENT\2000\ISMCE211.EXE** pour lancer l'Assistant d'installation, qui vous guidera tout au long de la procédure de configuration d'iSM Client.
3. Lorsque vous êtes invité à sélectionner le **Setup Type** (type d'installation), cliquez sur **basic + extended function** (fonction de base + étendue) → **Next** (Suivant).
4. Au terme de l'installation, démarrez iSM Client pour vous connecter à iSM Server. Une boîte de dialogue apparaît et vous invite à définir l'environnement d'iSM Client.
5. A partir du menu d'iSM Client, cliquez sur **File** → **Environment Settings** (Fichier → Paramètres d'environnement) pour ouvrir la page **Server Settings** (Paramètres du serveur).
6. Dans le champ **IP Address** (Adresse IP), entrez l'adresse IP allouée à l'unité PAP au cours du processus d'installation. Reportez-vous à la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-28.
7. Cliquez sur **OK** pour établir la connexion.
8. Lorsque vous y êtes invité, entrez le nom d'utilisateur (User name) et mot de passe (Password) et cliquez sur **OK**. Reportez-vous à la section *Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager*, page 2-26.

Post-installation du système d'exploitation

Une instance du système d'exploitation est pré-installée sur chaque disque d'amorçage du domaine. Selon les besoins du client, les instances des systèmes d'exploitation pré-installées sur chaque unité logique EFI peuvent être identiques ou non.

La liste des données client requises pour finaliser l'installation figure dans le document *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni avec le système 24 heures avant la date d'installation.



Remarque :

Pour plus d'informations concernant l'environnement de démarrage du serveur, reportez-vous à la section *Utilitaires EFI*, dans le *Guide de l'utilisateur*.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- Serveurs NovaScale 5xx5 – *Installation du système d'exploitation*, page 2-40
- Serveur NovaScale 6085 – *Installation du système d'exploitation*, page 2-45
- Serveur NovaScale 6165 – *Installation du système d'exploitation*, page 2-50

Serveurs NovaScale 5xx5 – Installation du système d'exploitation

Une instance de système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage du domaine :

0LU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0

Avant de lancer la procédure de post-installation du domaine :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines).
Le domaine MyOperations-1 apparaît dans le **volet de commandes**.
2. Vérifiez le type de système d'exploitation :

Celui-ci est identifié par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

3. Identifiez le lecteur de DVD-ROM :

MyOperations-1: Module0, IPD0

4. Notez le port KVM du domaine :

MyOperations-1: CSS0-Mod0-IO0

5. Assurez-vous que le client a fourni les données système et réseau requises pour l'installation et la personnalisation du système. Reportez-vous aux tableaux *Données de configuration* dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni lors de la livraison.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- *Installation de Microsoft Windows*, page 2-41
- *Installation de Linux Redhat*, page 2-42
- *Installation de Novell SuSe*, page 2-43

Installation de Microsoft Windows



Avertissement :

La plupart des options sélectionnées et validées lors de la séquence d'installation peuvent être modifiées ultérieurement. Cependant, il convient de faire plus particulièrement attention lors de la sélection et de la validation du mode de licence (par client / par serveur). Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Server" (par serveur), vous **POURREZ** la modifier par la suite. Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Seat" (par client), vous ne **POURREZ PAS** la modifier par la suite.

1. Vérifiez que le CD-ROM Microsoft Windows marqué "**TO BE COMPLETED**" (A terminer) est prêt à être utilisé et que l'autocollant jaune comportant la clé du produit Microsoft Windows de 25 caractères requise pour effectuer l'installation est clairement visible à l'intérieur de l'armoire.
2. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
Sous-systèmes disques FC
Aucune action.
3. Sélectionnez le domaine Microsoft Windows dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
4. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
5. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire sous EFI.
6. L'Assistant d'installation se lance automatiquement et guide le client et l'Ingénieur Support Technique tout au long de la procédure de post-installation (d'une durée d'environ 30 minutes).

Une fois la post-installation terminée, Microsoft Windows s'arrête, le domaine est redémarré et l'assistant de configuration du serveur est lancé automatiquement.



Remarque :

La configuration du serveur est une tâche réservée au client ; elle n'est pas effectuée par l'Ingénieur Support Technique lors de l'installation. Une fois le système entièrement installé, l'Administrateur client peut lancer cet assistant en vue de configurer et de gérer les rôles du serveur.

7. Fermez l'assistant de configuration du serveur.
8. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
9. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
10. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Linux RedHat

1. Sous-systèmes disques SCSI

Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.

Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.

Sous-systèmes disques FC

Aucune action.

2. Sélectionnez le domaine Linux RedHat dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.

3. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.

4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.

5. Insérez le CD-ROM Linux RedHat dans le lecteur. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Webmin :

a. Entrez l'URL de Webmin :

http://<hôte_local>:10000. La boîte de dialogue **Login to Webmin** (Connexion à Webmin) s'ouvre.

b. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**. La page d'accueil Webmin apparaît.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root

c. Cliquez sur l'icône **Networking** (Réseau) pour ouvrir la page principale Networking (Réseau).

d. Cliquez sur **Network Configuration** (Configuration Réseau) → **Network Interfaces** (Interfaces Réseau). Dans le champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), cliquez sur **Add a new interface** (Ajouter une nouvelle interface) pour ouvrir la page de configuration **Create Bootup Interface** (Créer l'interface de démarrage). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** (Créer).

e. A partir du champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), sélectionnez la nouvelle interface. La page **Edit Bootup Interface** (Modifier l'interface de démarrage) s'ouvre. Vérifiez les paramètres et cliquez sur **Save and Apply** (Enregistrer et appliquer) → **Return to network configuration** (Revenir à la Configuration de réseau).

f. Cliquez sur **Routing and Gateways** (Routage et passerelles) pour ouvrir la page de configuration **Routing and Gateways**. Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).

g. Cliquez sur **DNS Client** (Client DNS) pour ouvrir la page de configuration **DNS Client Options** (Options client DNS). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).

h. Cliquez sur **Host Addresses** (Adresses de l'hôte) → **Add a new host address** (Ajouter une nouvelle adresse de l'hôte) pour accéder au champ de configuration **Host and Addresses** (Hôte et adresses). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** → **Return to host addresses list** → **Return to network configuration** → **Return to index** → **System** → **Bootup and Shutdown** (Créer → Revenir à la liste des adresses de l'hôte → Revenir à la Configuration de réseau → Revenir à l'index → Système → Démarrage et arrêt) pour créer une nouvelle opération de démarrage et d'arrêt.

- i. Dans la liste d'actions, sélectionnez **Network** (Réseau) pour afficher la page **Edit Action** (Modifier l'action), puis cliquez sur → **Restart Now** → **Return to action** → **Return to bootup and shutdown actions** → **Return to index** → **Log Out** (→ Redémarrer maintenant → Revenir à l'action → Revenir aux actions de démarrage et d'arrêt → Revenir à l'index → Fermeture) pour quitter Webmin. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
8. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Novell SuSe

1. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
- Sous-systèmes disques FC**
Aucune action.
2. Sélectionnez le domaine Linux SuSe dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
5. Insérez le CD-ROM Linux SuSe dans le lecteur. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Yast Control Center :
 - a. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root
 - b. Entrez **yast2** (mode graphique) ou **yast** (mode non-graphique) pour ouvrir la page principale de Yast Control Center.



Remarque :

Pour vous déplacer dans les menus, utilisez les touches de **<tabulation>** et de **<direction>**.

- c. Cliquez sur **Network/Basic** (Réseau/Base) → **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau).
- d. Sélectionnez la carte réseau requise et cliquez sur **Configure** (Configurer).
- e. A partir de la page **Network Address Setup** (Configuration de l'adresse réseau), sélectionnez la méthode d'installation et renseignez les champs requis à l'aide des données fournies par le client.
- f. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Host name and name server** (Nom de l'hôte et serveur de noms). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant).

- g. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Routing** (Routage). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant) pour retourner à la page **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau). Votre carte réseau apparaît dans le champ **Already configured devices** (Périphériques déjà configurés).
 - h. Cliquez sur **Close** (Fermer) pour quitter le Yast Control Center. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
8. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Serveur NovaScale 6085 – Installation du système d'exploitation

Une instance du système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage de chaque domaine (unité logique EFI) :

0LU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0

0LU1 = unité logique située dans le Module0_DIB1 ou connectée au Module0_IOC1

Selon les besoins du client, les instances des systèmes d'exploitation pré-installées sur chaque unité logique EFI peuvent être identiques ou non. La post-installation du système d'exploitation doit être effectuée pour chaque instance du système d'exploitation.



Remarque :

Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d'écran, tableaux et exemples du présent guide :

- **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
- **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
- **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**

Avant de lancer la procédure de post-installation sur chaque domaine :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines).

Les domaines MyOperations-1 et MyOperations-2 apparaissent dans le **volet de commandes**.

2. Vérifiez le type de système d'exploitation pour chaque domaine :

Celui-ci est identifié par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

3. Identifiez le lecteur de DVD-ROM correspondant :

MyOperations-1: Module0, IPD0

MyOperations-2: Module0, IPD1

4. Notez les ports KVM correspondant à chaque domaine :

MyOperations-1: CSS0-Mod0-IO0

MyOperations-2: CSS0-Mod0-IO1

5. Assurez-vous que le client a fourni les données système et réseau requises pour l'installation et la personnalisation du système. Reportez-vous aux tableaux *Données de configuration* dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni lors de la livraison.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- *Installation de Microsoft Windows*, page 2-46
- *Installation de Linux Redhat*, page 2-47
- *Installation de Novell SuSe*, page 2-48

Installation de Microsoft Windows



Avertissement :

La plupart des options sélectionnées et validées lors de la séquence d'installation peuvent être modifiées ultérieurement. Cependant, il convient de faire plus particulièrement attention lors de la sélection et de la validation du mode de licence (par client / par serveur). Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Server" (par serveur), vous POURREZ la modifier par la suite. Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Seat" (par client), vous ne POURREZ PAS la modifier par la suite.

1. Vérifiez que le CD-ROM Microsoft Windows marqué "**TO BE COMPLETED**" (A terminer) est prêt à être utilisé et que l'autocollant jaune comportant la clé du produit Microsoft Windows de 25 caractères requise pour effectuer l'installation est clairement visible à l'intérieur de l'armoire.
2. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
Sous-systèmes disques FC
Aucune action.
3. Sélectionnez le premier domaine Microsoft Windows dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
4. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1** ou **MyOperations-2**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
5. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire sous EFI.
6. L'Assistant d'installation se lance automatiquement et guide le client et l'Ingénieur Support Technique tout au long de la procédure de post-installation (d'une durée d'environ 30 minutes).

Une fois la post-installation terminée, Microsoft Windows s'arrête, le domaine est redémarré et l'assistant de configuration du serveur est lancé automatiquement.



Remarque :

La configuration du serveur est une tâche réservée au client ; elle n'est pas effectuée par l'Ingénieur Support Technique lors de l'installation. Une fois le système entièrement installé, l'Administrateur client peut lancer cet assistant en vue de configurer et de gérer les rôles du serveur.

7. Fermez l'assistant de configuration du serveur.
8. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
9. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
10. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.

- c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
11. Répétez les étapes 1 à 10 pour chaque instance de Microsoft Windows pré-installée.
 12. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Linux RedHat

1. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
- Sous-systèmes disques FC**
Aucune action.
2. Sélectionnez le premier domaine Linux RedHat dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1** ou **MyOperations-2**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
5. Insérez le CD-ROM Linux RedHat dans le lecteur correspondant.
La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Webmin :
 - a. Entrez l'URL de Webmin :
http://<hôte_local>:10000. La boîte de dialogue **Login to Webmin** (Connexion à Webmin) s'ouvre.
 - b. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**. La page d'accueil Webmin apparaît.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root

- c. Cliquez sur l'icône **Networking** (Réseau) pour ouvrir la page principale Networking (Réseau).
- d. Cliquez sur **Network Configuration** (Configuration Réseau) → **Network Interfaces** (Interfaces Réseau). Dans le champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), cliquez sur **Add a new interface** (Ajouter une nouvelle interface) pour ouvrir la page de configuration **Create Bootup Interface** (Créer l'interface de démarrage). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** (Créer).
- e. A partir du champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), sélectionnez la nouvelle interface. La page **Edit Bootup Interface** (Modifier l'interface de démarrage) s'ouvre. Vérifiez les paramètres et cliquez sur **Save and Apply** (Enregistrer et appliquer) → **Return to network configuration** (Revenir à la Configuration de réseau).
- f. Cliquez sur **Routing and Gateways** (Routage et passerelles) pour ouvrir la page de configuration **Routing and Gateways**. Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
- g. Cliquez sur **DNS Client** (Client DNS) pour ouvrir la page de configuration **DNS Client Options** (Options client DNS). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).

- h. Cliquez sur **Host Addresses** (Adresses de l'hôte) → **Add a new host address** (Ajouter une nouvelle adresse de l'hôte) pour accéder au champ de configuration **Host and Addresses** (Hôte et adresses). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** → **Return to host addresses list** → **Return to network configuration** → **Return to index** → **System** → **Bootup and Shutdown** (Créer → Revenir à la liste des adresses de l'hôte → Revenir à la Configuration de réseau → Revenir à l'index → Système → Démarrage et arrêt) pour créer une nouvelle opération de démarrage et d'arrêt.
 - i. Dans la liste d'actions, sélectionnez **Network** (Réseau) pour afficher la page **Edit Action** (Modifier l'action), puis cliquez sur → **Restart Now** → **Return to action** → **Return to bootup and shutdown actions** → **Return to index** → **Log Out** (→ Redémarrer maintenant → Revenir à l'action → Revenir aux actions de démarrage et d'arrêt → Revenir à l'index → Fermeture) pour quitter Webmin. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
 7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
 8. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
 9. Répétez les étapes 1 à 8 pour chaque instance de Linux Redhat pré-installée.
 10. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Novell SuSe

1. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
- Sous-systèmes disques FC**
Aucune action.
2. Sélectionnez le premier domaine Linux SuSe dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1** ou **MyOperations-2**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
5. Insérez le CD-ROM Linux SuSe dans le lecteur correspondant. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Yast Control Center :
 - a. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root

- b. Entrez **yast2** (mode graphique) ou **yast** (mode non-graphique) pour ouvrir la page principale de Yast Control Center.



Remarque :

Pour vous déplacer dans les menus, utilisez les touches de **<tabulation>** et de **<direction>**.

- c. Cliquez sur **Network/Basic** (Réseau/Base) → **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau).
 - d. Sélectionnez la carte réseau requise et cliquez sur **Configure** (Configurer).
 - e. A partir de la page **Network Address Setup** (Configuration de l'adresse réseau), sélectionnez la méthode d'installation et renseignez les champs requis à l'aide des données fournies par le client.
 - f. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Host name and name server** (Nom de l'hôte et serveur de noms). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant).
 - g. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Routing** (Routage). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant) pour retourner à la page **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau). Votre carte réseau apparaît dans le champ **Already configured devices** (Périphériques déjà configurés).
 - h. Cliquez sur **Close** (Fermer) pour quitter le Yast Control Center. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
 7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
 8. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
 9. Répétez les étapes 1 à 8 pour chaque instance de Linux SuSE pré-installée.
10. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Serveur NovaScale 6165 – Installation du système d’exploitation

Une instance du système d’exploitation est pré-installée sur le disque d’amorçage de chaque domaine (unité logique EFI) :

0LU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0

0LU1 = unité logique située dans le Module0_DIB1 ou connectée au Module0_IOC1

0LU2 = unité logique située dans le Module1_DIB0 ou connectée au Module1_IOC0

0LU3 = unité logique située dans le Module1_DIB1 ou connectée au Module1_IOC1

Selon les besoins du client, les instances des systèmes d’exploitation pré-installées sur chaque unité logique EFI peuvent être identiques ou non. La post-installation du système d’exploitation doit être effectuée pour chaque instance du système d’exploitation.



Remarque :

Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d’écran, tableaux et exemples du présent guide :

- **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
- **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
- **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**
- **MyOperations-xx-3** est appelé **MyOperations-3**
- **MyOperations-xx-4** est appelé **MyOperations-4**

Avant de lancer la procédure de post-installation sur chaque domaine :

1. Dans l’arborescence PAM de l’Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines).

Les domaines MyOperations-1, MyOperations-2, MyOperations-3 et MyOperations-4 sont affichés dans le **volet de commandes**.

2. Vérifiez le type de système d’exploitation pour chaque domaine :

Celui-ci est identifié par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

3. Identifiez le lecteur de CD-ROM correspondant :

MyOperations-1: Module0, IPD0

MyOperations-2: Module0, IPD1

MyOperations-3: Module1, IPD0

MyOperations-4: Module1, IPD1

4. Notez les ports KVM correspondant à chaque domaine :

MyOperations-1: CSS0_Mod0_IO0

MyOperations-2: CSS0_Mod0_IO1

MyOperations-3: CSS0_Mod1_IO0

MyOperations-4: CSS0_Mod1_IO1

5. Assurez-vous que le client a fourni les données système et réseau requises pour l’installation et la personnalisation du système. Reportez-vous aux tableaux *Données de configuration* dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d’abord) fourni lors de la livraison.

Pour finaliser l’installation du système d’exploitation, consultez les sections suivantes :

- *Installation de Microsoft Windows*, page 2-51
- *Installation de Linux Redhat*, page 2-52
- *Installation de Novell SuSe*, page 2-53

Installation de Microsoft Windows



Avertissement :

La plupart des options sélectionnées et validées lors de la séquence d'installation peuvent être modifiées ultérieurement. Cependant, il convient de faire plus particulièrement attention lors de la sélection et de la validation du mode de licence (par client / par serveur). Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Server" (par serveur), vous **POURREZ** la modifier par la suite. Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Seat" (par client), vous ne **POURREZ PAS** la modifier par la suite.

1. Vérifiez que le CD-ROM Microsoft Windows marqué "**TO BE COMPLETED**" (A terminer) est prêt à être utilisé et que l'autocollant jaune comportant la clé du produit Microsoft Windows de 25 caractères requise pour effectuer l'installation est clairement visible à l'intérieur de l'armoire.
2. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
Sous-systèmes disques FC
Aucune action.
3. Sélectionnez le premier domaine Microsoft Windows dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
4. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1** , **MyOperations-2** , **MyOperations-3** ou **MyOperations-4** , selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
5. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire sous EFI.
6. L'Assistant d'installation se lance automatiquement et guide le client et l'Ingénieur Support Technique tout au long de la procédure de post-installation (d'une durée d'environ 30 minutes).

Une fois la post-installation terminée, Microsoft Windows s'arrête, le domaine est redémarré et l'assistant de configuration du serveur est lancé automatiquement.



Remarque :

La configuration du serveur est une tâche réservée au client ; elle n'est pas effectuée par l'Ingénieur Support Technique lors de l'installation. Une fois le système entièrement installé, l'Administrateur client peut lancer cet assistant en vue de configurer et de gérer les rôles du serveur.

7. Fermez l'assistant de configuration du serveur.
8. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
9. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
10. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).

- b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
11. Répétez les étapes 1 à 10 pour chaque instance de Microsoft Windows pré-installée.
12. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Linux RedHat

1. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
- Sous-systèmes disques FC**
Aucune action.
2. Sélectionnez le premier domaine Linux RedHat dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1** , **MyOperations-2** , **MyOperations-3** ou **MyOperations-4** , selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
5. Insérez le CD-ROM Linux RedHat dans le lecteur correspondant.
La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Webmin :
 - a. Entrez l'URL de Webmin :
http://<hôte_local>:10000. La boîte de dialogue **Login to Webmin** (Connexion à Webmin) s'ouvre.
 - b. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**. La page d'accueil Webmin apparaît.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root

- c. Cliquez sur l'icône **Networking** (Réseau) pour ouvrir la page principale Networking (Réseau).
- d. Cliquez sur **Network Configuration** (Configuration Réseau) → **Network Interfaces** (Interfaces Réseau). Dans le champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), cliquez sur **Add a new interface** (Ajouter une nouvelle interface) pour ouvrir la page de configuration **Create Bootup Interface** (Créer l'interface de démarrage). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** (Créer).
- e. A partir du champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), sélectionnez la nouvelle interface. La page **Edit Bootup Interface** (Modifier l'interface de démarrage) s'ouvre. Vérifiez les paramètres et cliquez sur **Save and Apply** (Enregistrer et appliquer) → **Return to network configuration** (Revenir à la Configuration de réseau).

- f. Cliquez sur **Routing and Gateways** (Routage et passerelles) pour ouvrir la page de configuration **Routing and Gateways**. Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
 - g. Cliquez sur **DNS Client** (Client DNS) pour ouvrir la page de configuration **DNS Client Options** (Options client DNS). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
 - h. Cliquez sur **Host Addresses** (Adresses de l'hôte) → **Add a new host address** (Ajouter une nouvelle adresse de l'hôte) pour accéder au champ de configuration **Host and Addresses** (Hôte et adresses). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** → **Return to host addresses list** → **Return to network configuration** → **Return to index** → **System** → **Bootup and Shutdown** (Créer → Revenir à la liste des adresses de l'hôte → Revenir à la Configuration de réseau → Revenir à l'index → Système → Démarrage et arrêt) pour créer une nouvelle opération de démarrage et d'arrêt.
 - i. Dans la liste d'actions, sélectionnez **Network** (Réseau) pour afficher la page **Edit Action** (Modifier l'action), puis cliquez sur → **Restart Now** → **Return to action** → **Return to bootup and shutdown actions** → **Return to index** → **Log Out** (→ Redémarrer maintenant → Revenir à l'action → Revenir aux actions de démarrage et d'arrêt → Revenir à l'index → Fermeture) pour quitter Webmin. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
 7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
 8. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
 9. Répétez les étapes 1 à 8 pour chaque instance de Linux Redhat pré-installée.
 10. **Sous-systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post-installation.

Installation de Novell SuSe

1. **Sous-systèmes disques SCSI**
Identifiez le sous-système disques SCSI correspondant et déverrouillez tous les disques système et les disques de données qui ne sont pas utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours.
Reportez-vous à la section *Préparation des sous-systèmes disques SCSI*, page 2-55.
- Sous-systèmes disques FC**
Aucune action.
2. Sélectionnez le premier domaine Linux SuSe dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.

3. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations–1** , **MyOperations–2** , **MyOperations–3** ou **MyOperations–4** , selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
5. Insérez le CD–ROM Linux SuSe dans le lecteur correspondant. La post–installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Yast Control Center :
 - a. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**.

Nom d'utilisateur	root
Mot de passe	root

- b. Entrez **yast2** (mode graphique) ou **yast** (mode non–graphique) pour ouvrir la page principale de Yast Control Center.



Remarque :

Pour vous déplacer dans les menus, utilisez les touches de **<tabulation>** et de **<direction>**.

- c. Cliquez sur **Network/Basic** (Réseau/Base) → **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau).
 - d. Sélectionnez la carte réseau requise et cliquez sur **Configure** (Configurer).
 - e. A partir de la page **Network Address Setup** (Configuration de l'adresse réseau), sélectionnez la méthode d'installation et renseignez les champs requis à l'aide des données fournies par le client.
 - f. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Host name and name server** (Nom de l'hôte et serveur de noms). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant).
 - g. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Routing** (Routage). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant) pour retourner à la page **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau). Votre carte réseau apparaît dans le champ **Already configured devices** (Périphériques déjà configurés).
 - h. Cliquez sur **Close** (Fermer) pour quitter le Yast Control Center. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
6. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
7. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
8. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post–installation.
9. Répétez les étapes 1 à 8 pour chaque instance de Linux SuSE pré–installée.
10. **Sous–systèmes disques SCSI**
Verrouillez les disques que vous avez déverrouillés avant de lancer la procédure de post–installation.

Préparation des sous-systèmes disques SCSI



Important :

Seuls les disques système et de secours utilisés par l'instance du système d'exploitation en cours doivent être accessibles. Les lecteurs de disque de données optionnels doivent être déverrouillés,

Sous-systèmes disques SJ-0812 SCSI JBOD

Deux domaines partagent le même sous-système disques comprenant les disques système et les disques de données optionnels. Les disques système et les disques de secours se trouvent dans les mêmes emplacements sur chaque sous-système disques.

MyOperations-1 et **MyOperations-2** partagent le même sous-système disques.

MyOperations-1 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant : Module0, IOB0, Slot 01 (Port A). **MyOperations-2** est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant : Module0, IOB1, Slot 01 (Port A).

MyOperations-3 et **MyOperations-4** partagent le même sous-système disques.

MyOperations-3 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant : Module1, IOB0, Slot 01 (Port A). **MyOperations-4** est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant : Module1, IOB1, Slot 01 (Port A).

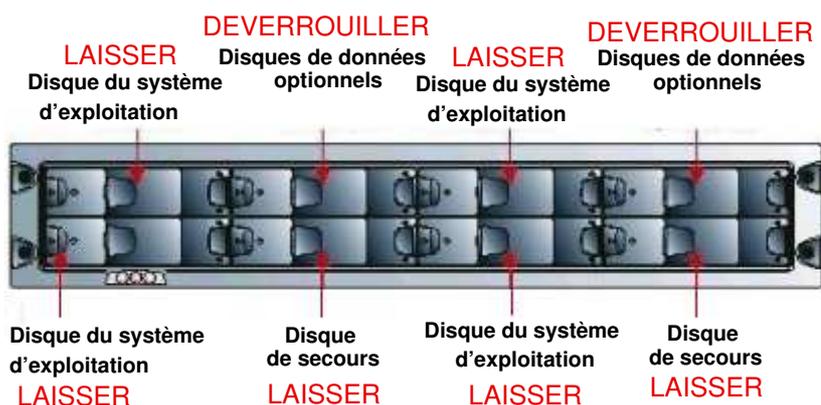


Figure 49. Sous-systèmes disques SJ-0812 SCSI JBOD – Tous domaines

Sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID

Chaque domaine possède son propre sous-système disques comprenant les disques système et les disques de données optionnels. Les disques système et les disques de secours se trouvent dans les mêmes emplacements sur chaque sous-système disques.

MyOperations-1 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant :
Module0, IOB0, Slot 01 (Port A).

MyOperations-2 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant :
Module0, IOB1, Slot 01 (Port A).

MyOperations-3 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant :
Module1, IOB0, Slot 01 (Port A).

MyOperations-4 est connecté à l'adaptateur SCSI HBA situé dans l'emplacement suivant :
Module1, IOB1, Slot 01 (Port A).

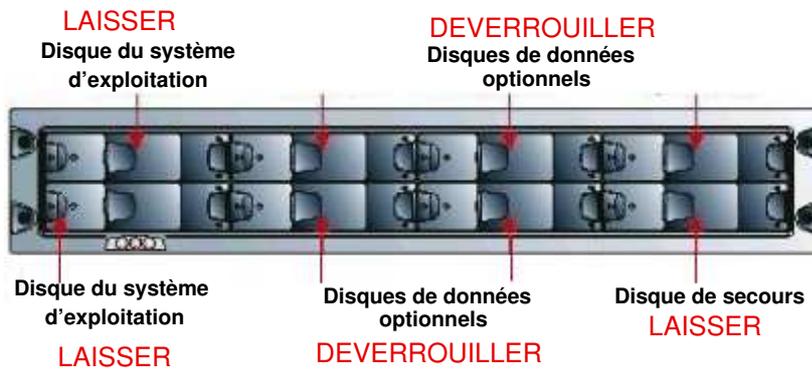


Figure 50. Sous-systèmes disques SR-0812 SCSI RAID – Tous domaines

Sous-systèmes disques d'extension SJ-0812 SCSI

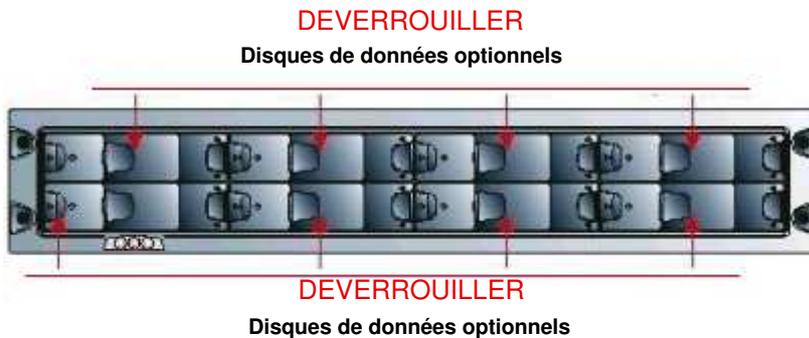


Figure 51. Position des disques d'extension SJ-0812 (données) – Tous domaines

Déverrouillage des unités de disque

1. Avant de lancer la procédure de post-installation du système d'exploitation, utilisez un tournevis Torx T10 pour ouvrir le verrou de sécurité du disque optionnel (l'indicateur devient noir).
2. Appuyez sur le loquet pour libérer la poignée.
3. Patientez 30 secondes.

Verrouillage des unités de disque

1. Une fois l'installation du système d'exploitation terminée, utilisez un tournevis Torx T10 pour fermer le verrou de sécurité du disque optionnel (l'indicateur devient rouge).
2. Vérifiez l'état des voyants de l'unité. Si le verrou est fermé correctement, les deux voyants doivent être allumés.

Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)



Important :

Pour faciliter la maintenance, les câbles doivent avoir une longueur supplémentaire de 1,5 mètres. Les parties excédentaires doivent être rangées dans le faux plancher (Plénum) situé sous l'armoire.

A la demande du client, les domaines de serveur peuvent être connectés, via la carte IOL, au réseau local d'entreprise (LAN) pour permettre leur exploitation à distance.

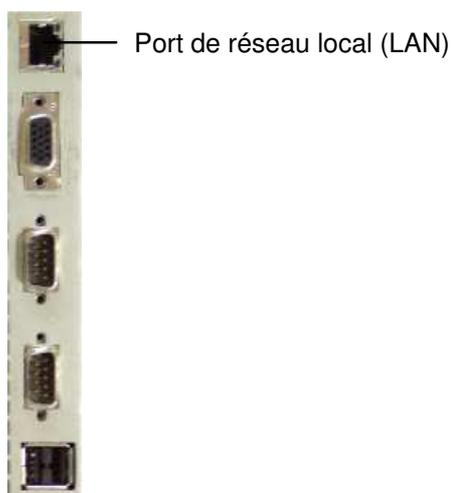


Figure 52. Port de réseau local 10/100/1000 Mb/s

Pour connecter les domaines du serveur au réseau local d'entreprise (LAN) :

Serveurs NovaScale 5x5

1. Repérez le port de réseau local (LAN) Ethernet RJ45 10/100/1000 Mb/s sur la carte IOL maître.
2. Raccordez le câble réseau équipé d'un connecteur RJ45 au port de réseau local de la carte IOL maître. Les connexions réseau sont détectées automatiquement.
3. Acheminez précautionneusement les câbles réseau dans l'entrée de câbles située à la base de l'armoire.

Serveurs NovaScale 6x5

1. Localisez la carte IOL correspondante :
 - MyOperations-1:** Module0, IOC0, IOL0
 - MyOperations-2:** Module0, IOC1, IOL1
 - MyOperations-3:** Module1, IOC0, IOL0
 - MyOperations-4:** Module1, IOC1, IOL1
2. Repérez le port de réseau local (LAN) Ethernet RJ45 10/100/1000 Mb/s sur chaque carte IOL.
3. Raccordez les câbles réseau équipés d'un connecteur RJ45 aux ports de réseau local de la carte IOL. Les connexions réseau sont détectées automatiquement.
4. Acheminez précautionneusement les câbles réseau dans l'entrée de câbles située à la base de l'armoire.

Connexion du modem USB et des périphériques externes

Connexion du modem USB

Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, connectez le modem USB comme suit :

1. Connectez le câble du modem équipé d'un connecteur USB au port correspondant, situé à l'arrière de l'unité PAP.
2. Faites passer le câble du modem équipé d'un connecteur RJ11 dans la découpe située à la base de l'armoire.
3. Connectez le câble du modem sur le port ligne situé à l'arrière du modem USB.
Voir le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A1 34ER.



Remarque :

Les connecteurs du câble modem varient d'un pays à l'autre. Il incombe au client de fournir l'adaptateur RJ11 requis pour la conformité aux normes et standards nationaux.

Connexion de périphériques de stockage externes

Le client peut maintenant connecter les périphériques de stockage externes (bibliothèques de bandes, sous-systèmes disques externes, etc.) qui seront utilisés avec le serveur.

Test des connexions réseau

Les connexions réseau avec l'unité PAP et les domaines du serveur peuvent être testées à partir d'un poste / station de travail distant, connecté au même réseau, en exécutant une commande PING.



Remarque :

La configuration de l'unité PAP est décrite dans la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-28.

Station de travail Windows

1. Cliquez sur **Start** (Démarrer) → **Run** (Exécuter) et tapez **cmd**.
2. Entrez **ping <adresse_IP>**, (où <adresse_IP> est l'adresse IP allouée à l'unité PAP ou au domaine du serveur pendant l'installation.

Station de travail Linux

1. Ouvrez une fenêtre de commandes Shell.
2. Entrez **ping <adresse_IP>**, (où <adresse_IP> est l'adresse IP allouée à l'unité PAP ou au domaine du serveur pendant l'installation.



Remarque :

Si l'unité PAP ou le domaine du serveur ne répond pas à la commande PING, vérifiez la configuration et les connexions réseau :

- Adresse IP,
- DHCP,
- Masque de réseau,
- Pilote de carte réseau.

Test des appels automatiques

Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, vérifiez la connexion entre l'unité PAP et le serveur du centre de télémaintenance, de la façon suivante :

1. Dans la page d'accueil de PAM, cliquez sur **Configuration Tasks** → **Autocalls** (**Tâches de configuration** → **Appels automatiques**).
2. Cliquez sur le bouton **Test Autocall** (Tester les appels automatiques) dans la barre d'outils. Un message s'affiche pour confirmer que l'appel automatique a été transmis au centre de télémaintenance.

Envoi du rapport d'intervention d'installation de PAM

Une fois le fonctionnement du système vérifié, vous devez remplir un **rapport d'intervention d'installation**. Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, ce rapport sera transféré automatiquement au centre de télémaintenance.



Remarque :

Si le contrat de maintenance ne comprend pas la fonction d'appel automatique, remplissez manuellement le document **Installation Work Order** (Ordre de travail) inclus dans le kit **Open Me First** (Ouvrez-moi d'abord). Le rapport d'intervention est envoyé sous forme de message et enregistré dans le répertoire PAM History (Historique PAM). Voir le *User's Guide*.

1. Dans la page d'accueil de PAM, cliquez sur **Servicing Tools** → **Intervention Report** (Outils de maintenance → **Rapport d'intervention**).
2. Remplissez le rapport d'intervention.
3. Cliquez sur **Send** (Envoyer). Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, ce rapport est automatiquement transféré au centre de télémaintenance. Si le contrat de maintenance ne comprend pas cette fonction, le rapport est envoyé sous forme de message et enregistré dans le répertoire PAM History (Historique PAM).

Modification du nom d'un sous-système central

Remarque :

La configuration du sous-système central est une opération réservée aux Ingénieurs Support Technique.

Un changement de nom du sous-système central peut être effectué si cela correspond à un besoin du client. Pour modifier la configuration du sous-système central, il faut d'abord supprimer celui-ci de la configuration existante, puis ajouter un nouveau sous-système central avec le nom choisi par le client.

Serveurs NovaScale 6xx5

Les **schémas de domaines par défaut** ne peuvent pas être utilisés par le nouveau sous-système central et doivent être redéfinis. Les **identités de domaines** peuvent toujours être utilisées et ne doivent pas être redéfinies.

Reportez-vous à la section *Redéfinition du schéma par défaut*, page 2-64.

Suppression / Ajout d'un sous-système central

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur support, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) et vérifiez que tous les domaines sont à l'état inactif (INACTIVE). Si un domaine est à l'état actif (ACTIVE), demandez au client de l'arrêter. Voir *Démarrage/Arrêt des domaines du serveur*, page 2-14.
2. Cliquez sur **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) → **Central Subsystem** (Sous-système central). Le volet de commandes Central Subsystem (Sous-système central) s'affiche.
3. Sélectionnez le sous-système central et cliquez sur **Remove** (Retirer). Un message s'affiche pour vous demander de confirmer la suppression.
4. Cliquez sur **OK** pour supprimer le sous-système central.
5. Cliquez sur **New** (Nouveau). La boîte de dialogue **Add Central Subsystem** (Ajouter un sous-système central) s'affiche.

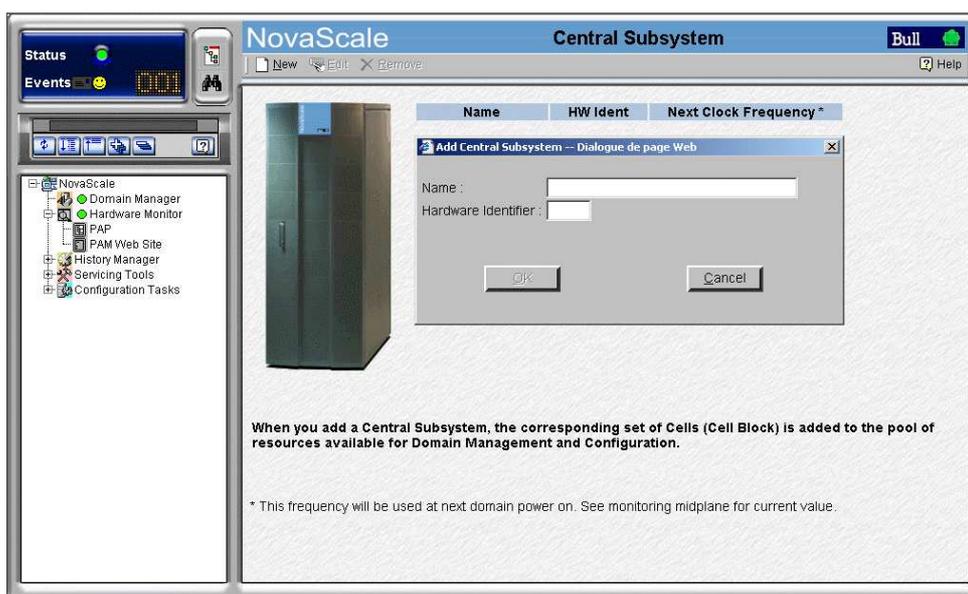


Figure 53. Volet de commandes du sous-système central

- Entrez le nom du sous-système central fourni par le client et l'identifiant matériel hexadécimal (entre 0 et F, comme indiqué sur la roue codeuse CSS de la carte PMB).



Remarque :

L'utilisation d'une carte PMB permet de relier jusqu'à 16 modules CSS à l'unité PAP. Les roues codeuses de la carte PMB permettent d'identifier chaque armoire et module CSS inclus dans la configuration du client.

Exemple de position des roues codeuses de la carte PMB avec 3 armoires contenant chacune 2 modules :

	Armoire 1	Armoire 2	Armoire 3
Code hexadécimal de l'armoire (0 à F)	0	1	2
Code hexadécimal pour le module CSS "Module_0" (0 à F)	0	0	0
Code hexadécimal pour le module CSS "Module_1" (0 à F)	1	1	1

Tableau 5. Position des roues codeuses de la carte PMB – Exemple pour une configuration comprenant plusieurs serveurs

- Cliquez sur **OK**. Vous êtes invité à mettre à jour l'arborescence PAM.
- Cliquez sur le bouton **Refresh** (Actualiser) de l'arborescence PAM. Le nouveau sous-système central est ajouté aux ressources disponibles pour la gestion et la configuration des domaines. Il apparaît dans l'arborescence PAM sous le noeud **Hardware Monitor** (Superviseur de matériel).

icône d'état fonctionnel et barre d'état de disponibilité CSS

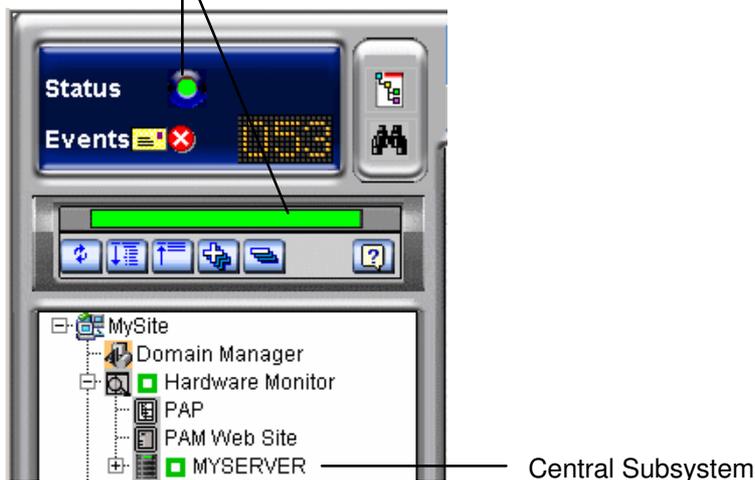


Figure 54. Noeud du sous-système central

9. Vérifiez l'état du serveur. L'icône d'état fonctionnel et la barre d'état de disponibilité CSS, affichées dans le volet Status (Etat), doivent être vertes. Voir la figure 27. volet Etat, page 2-10.



Remarque :

Le logiciel PAM affecte un PUID (PAM Universal / Unique Identifier) à chaque objet matériel / logiciel pour garantir une identification univoque.

Le PUID d'un sous-système central est le suivant :

PAM:/CELLSBLOCK_<NOM>,

où <NOM> est le nom attribué par le client lors de la déclaration du sous-système central.

Le PUID du sous-système central de l'exemple ci-dessus est le suivant :

PAM:/CELLSBLOCK_MYSERVER

Cet identifiant est utilisé pour la création des schémas de domaines.

Redéfinition du schéma par défaut (serveur NovaScale 6085)

Remarques :

- Les lettres **xx** figurant dans le nom du schéma par défaut et les noms de domaines remplacent l'identifiant matériel du sous-système central (compris entre 00 et 16).
Pour plus d'informations, reportez-vous à la section *Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB*, page 2-4.
- Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d'écran, tableaux et exemples du présent guide :
 - **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
 - **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
 - **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**
- Dans les captures d'écran de ce guide, une instance de Microsoft Windows est pré-installée sur **MyOperations-1**, tandis qu'une instance de Linux est pré-installée sur **MyOperations-2**.

Pour redéfinir le schéma par défaut :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Configuration Tasks** → **Domains** → **Schemes** to open the **Schemes Management** (Tâches de configuration → Domaines → Schémas) pour ouvrir le volet **Schemes Management** (Gestion des schémas).
2. Sélectionnez **MyOperationsScheme** et cliquez sur **Delete** (Supprimer).
3. Cliquez sur **New** (Nouveau) pour afficher la boîte de dialogue **Scheme Creation** (Création d'un schéma), puis complétez les champs comme suit :

Champ	Value
Schéma	MyOperationsScheme
Description	Schéma par défaut de <MyServer>*

* <MyServer> = Nouveau nom donné par le client au sous-système central

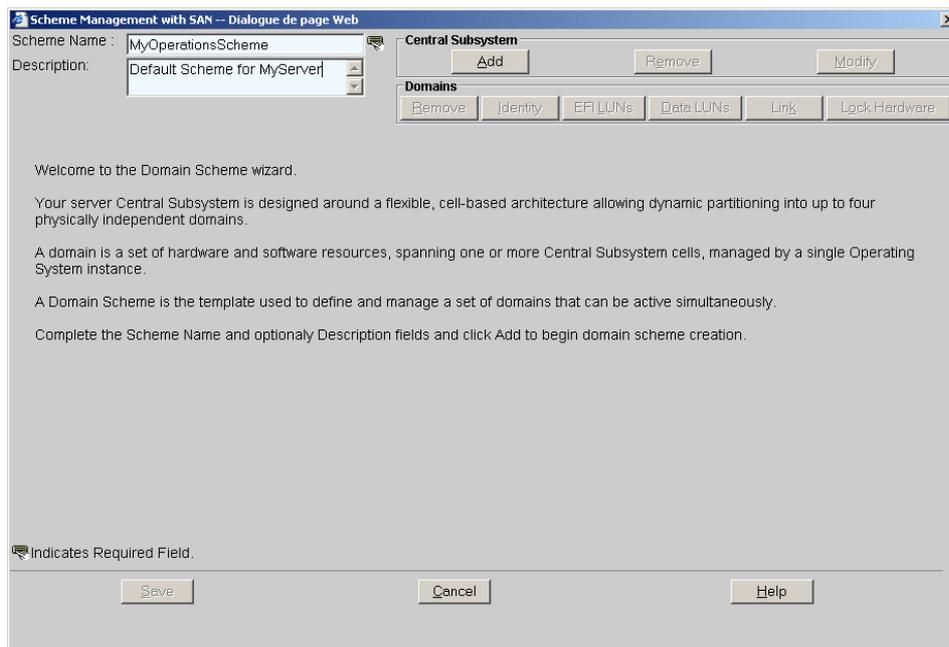


Figure 55. Page Scheme Creation (Création d'un schéma)

4. Cliquez sur **Central Subsystem** (Sous-système central) → **Add** (Ajouter) pour sélectionner le sous-système créé précédemment. La boîte de dialogue **Central Subsystem Configuration** (Configuration du sous-système central) s'affiche.

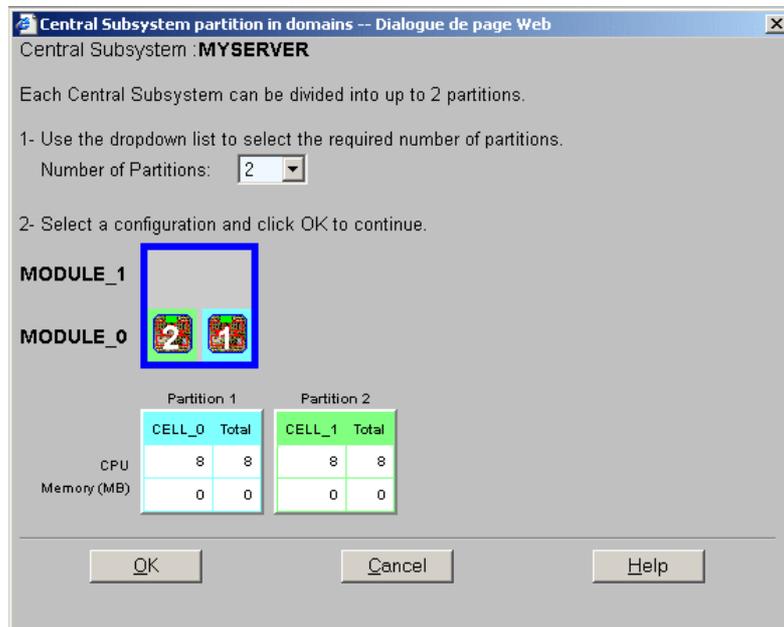


Figure 56. Boîte de dialogue Central Subsystem Configuration (Configuration du sous-système central)

5. Vérifiez que le sous-système central est en surbrillance et sélectionnez **2** dans la liste déroulante **Number of Parts** (Nombre de partitions).
6. Cliquez sur **OK** pour revenir à la boîte de dialogue **Scheme Management** (Gestion des schémas). Les icônes **d'état** sont rouges car la configuration du domaine ne sera finalisée qu'une fois les **identités de domaine** et les **unités logiques EFI** définies.

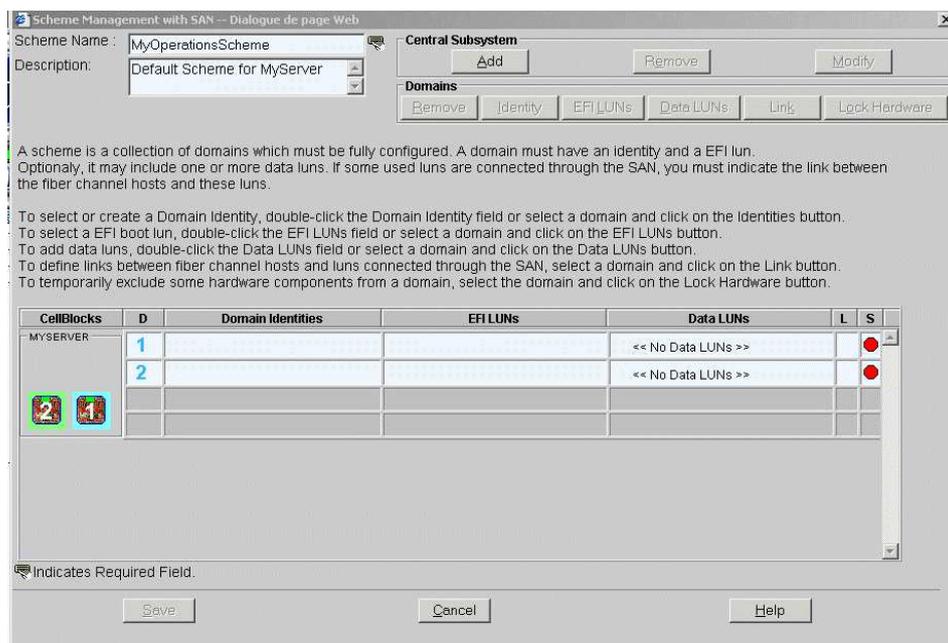


Figure 57. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)

7. Double-cliquez sur le champ vide intitulé **D1 Domain Identities** (Identités de domaine D1) et sélectionnez **MyOperations-1** dans la liste des identités disponibles.

8. Double-cliquez sur le champ vide intitulé **EFI LUNs** (Unités logiques EFI) D1 et sélectionnez l'unité logique requise dans la liste des unités logiques EFI disponibles. La configuration du domaine **D1** est terminée et l'icône d'**état** correspondante s'affiche en vert.
9. Répétez les étapes 7 et 8 pour **D2**, en prenant soin de sélectionner **MyOperations-2** et l'unité logique requise dans les listes d'identités et d'unités logiques EFI disponibles :
L'opération terminée, toutes les icônes d'**état** s'affichent en vert.

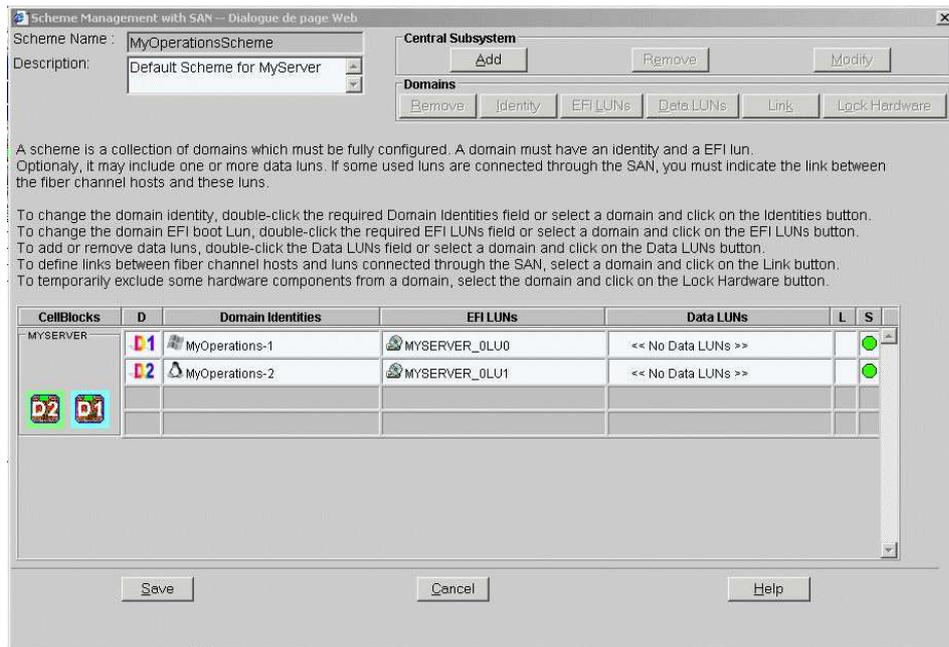


Figure 58. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)

10. Cliquez sur **Save** (Enregistrer). Le schéma de domaines par défaut redéfini est maintenant disponible.



Remarque :

Pour plus d'informations concernant la configuration des domaines, reportez-vous à la section *Configuration des domaines*, dans le *Guide de l'utilisateur*.

Redéfinition du schéma par défaut (Serveur NovaScale 6165)

Remarques :

- Les lettres **xx** figurant dans le nom du schéma par défaut et les noms de domaines remplacent l'identifiant matériel du sous-système central (compris entre 00 et 16). Pour plus d'informations, reportez-vous à la section *Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB*, page 2-4.
- Les conventions suivantes sont utilisées dans les captures d'écran, tableaux et exemples du présent guide :
 - **MyOperationsScheme-xx** est appelé **MyOperationsScheme**
 - **MyOperations-xx-1** est appelé **MyOperations-1**
 - **MyOperations-xx-2** est appelé **MyOperations-2**
 - **MyOperations-xx-3** est appelé **MyOperations-3**
 - **MyOperations-xx-4** est appelé **MyOperations-4**
- Dans le système représenté dans les captures d'écran de ce guide, une instance de Microsoft Windows est pré-installée sur **MyOperations-1** et **MyOperations-3**, tandis qu'une instance de Linux est pré-installée sur **MyOperations-2** et **MyOperations-4**.

Pour redéfinir le schéma par défaut :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Configuration Tasks** → **Domains** → **Schemes** to open the **Schemes Management** (Tâches de configuration → Domaines → Schémas) pour ouvrir le volet **Schemes Management** (Gestion des schémas).
2. Sélectionnez **MyOperationsScheme** et cliquez sur **Delete** (Supprimer).
3. Cliquez sur **New** (Nouveau) pour afficher la boîte de dialogue **Scheme Creation** (Création d'un schéma), puis complétez les champs comme suit :

Champ	Value
Schéma	MyOperationsScheme
Description	Schéma par défaut de <MyServer>*

* <MyServer> = Nouveau nom donné par le client au sous-système central

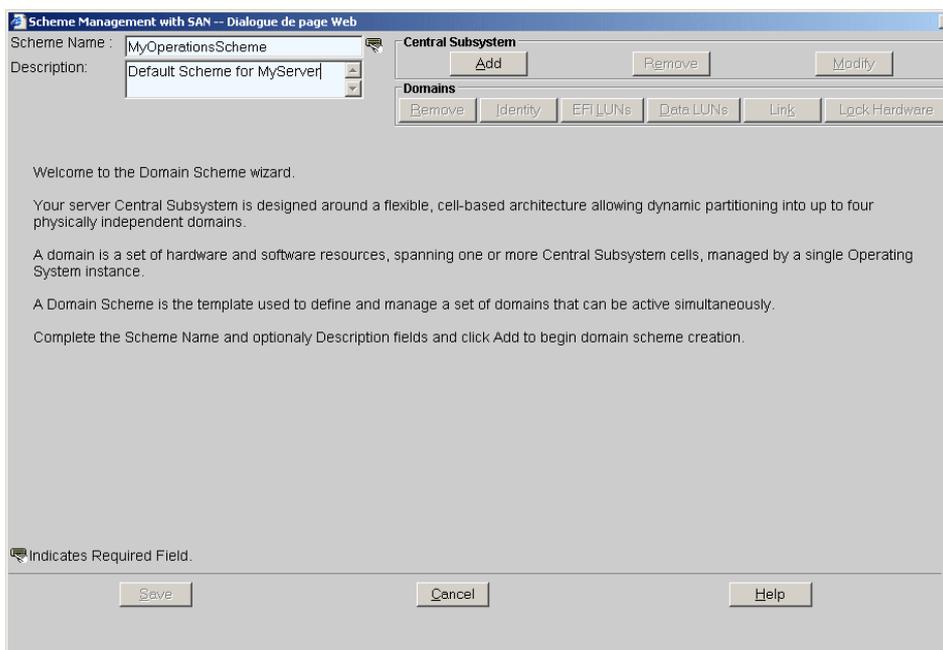


Figure 59. Page Scheme Creation (Création d'un schéma)

4. Cliquez sur **Central Subsystem** (Sous-système central) → **Add** (Ajouter) pour sélectionner le sous-système créé précédemment. La boîte de dialogue **Central Subsystem Configuration** (Configuration du sous-système central) s'affiche.

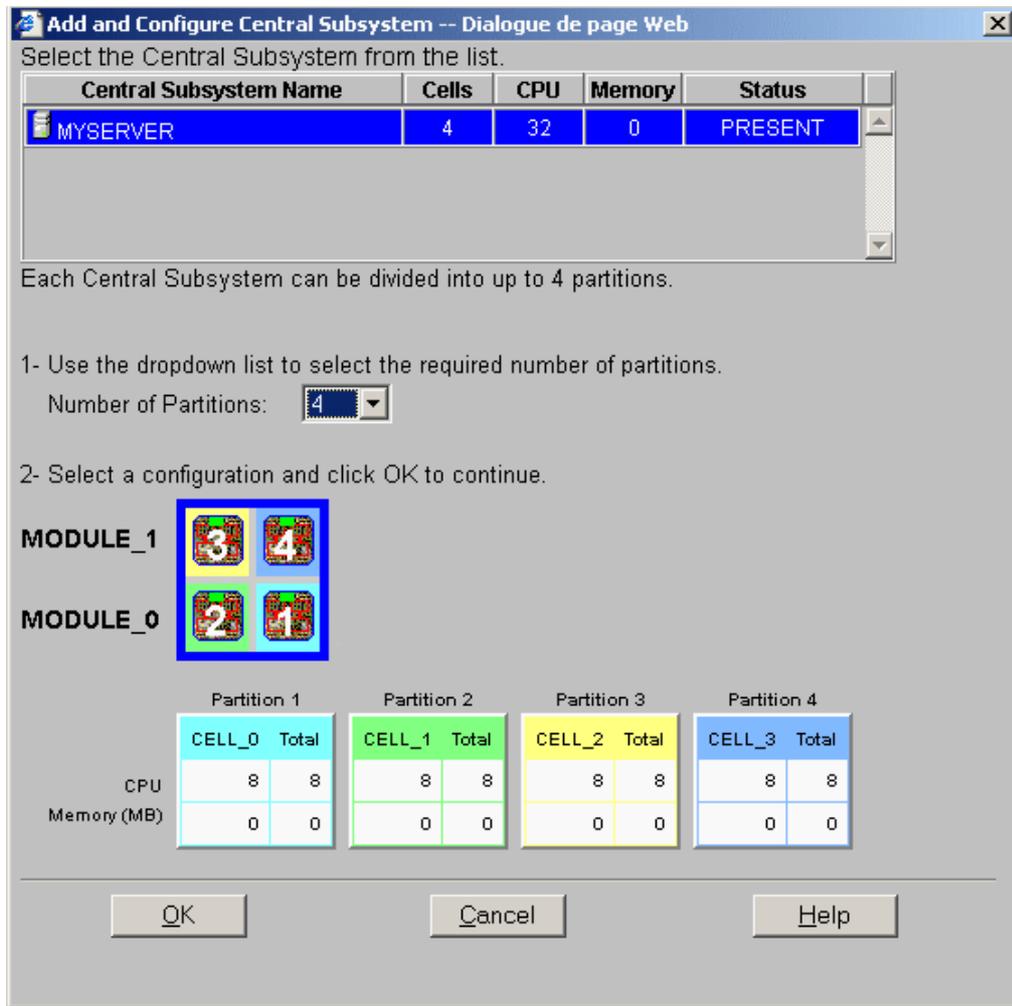


Figure 60. Boîte de dialogue Central Subsystem Configuration (Configuration du sous-système central)

5. Vérifiez que le sous-système central est en surbrillance et sélectionnez **4** dans la liste déroulante **Number of Parts** (Nombre de partitions).
6. Cliquez sur **OK** pour revenir à la boîte de dialogue **Scheme Management** (Gestion des schémas). Les icônes **d'état** sont rouges car la configuration du domaine ne sera finalisée qu'une fois les **identités de domaine** et les **unités logiques EFI** définies.

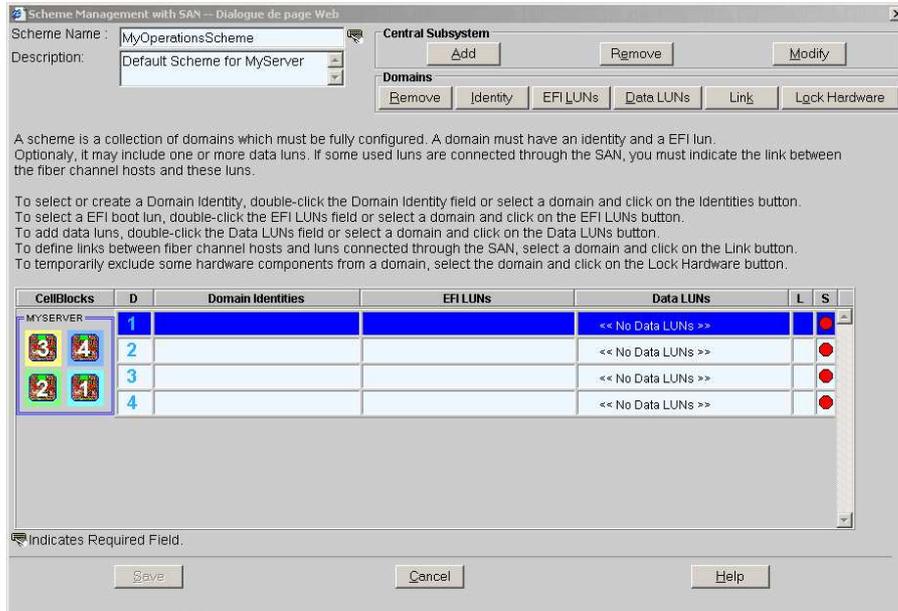


Figure 61. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)

7. Double-cliquez sur le champ vide intitulé **D1 Domain Identities** (Identités de domaine) D1 et sélectionnez **MyOperations-1** dans la liste des identités disponibles.
8. Double-cliquez sur le champ vide intitulé **EFI LUNs** (Unités logiques EFI) D1 et sélectionnez l'unité logique requise dans la liste des unités logiques EFI disponibles. La configuration du domaine **D1** est terminée et l'icône d'état correspondante s'affiche en vert.
9. Répétez les étapes 7 et 8 pour les autres domaines, en prenant soin de sélectionner dans les listes d'identités et d'unités logiques EFI disponibles :
 - **MyOperations-2** et l'unité logique requise pour **D2**.
 - **MyOperations-3** et l'unité logique requise pour **D3**.
 - **MyOperations-4** et l'unité logique requise pour **D4**.

L'opération terminée, toutes les icônes **d'état** s'affichent en vert.

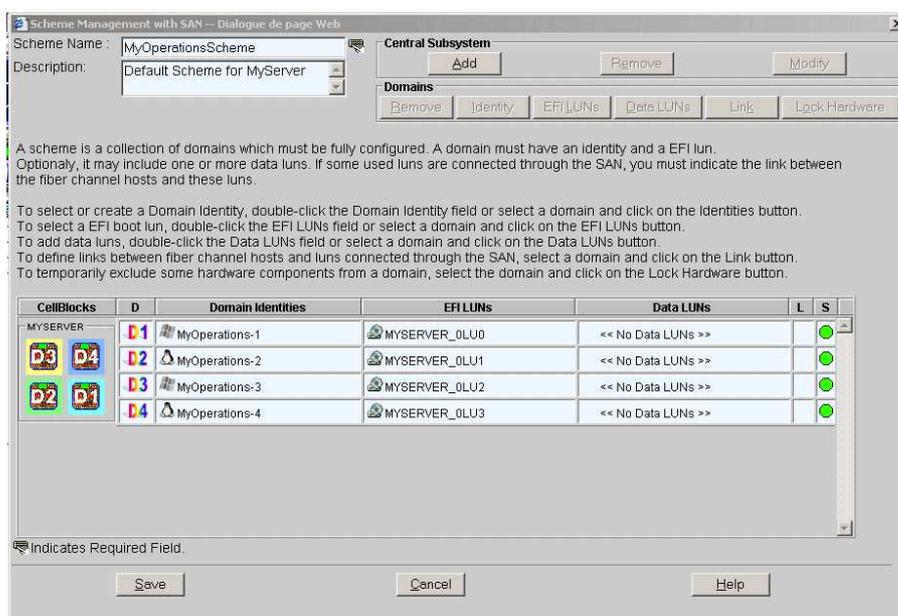


Figure 62. Boîte de dialogue Scheme Management (Gestion des schémas)

10. Cliquez sur **Save** (Enregistrer). Le schéma de domaines par défaut redéfini est maintenant disponible.



Remarque :

Pour plus d'informations concernant la configuration des domaines, reportez-vous à la section *Configuration des domaines*, dans le *Guide de l'utilisateur*.

Configuration des utilisateurs de l'unité PAP

L'Administrateur client doit maintenant créer au moins un compte utilisateur pour l'Administrateur client et un autre pour l'Opérateur client, afin de mettre en place le contrôle des accès à l'unité PAP.

La préinstallation de Microsoft Windows sur l'unité PAP permet de bénéficier de fonctions de sécurité standard pour le contrôle d'accès aux applications et aux ressources. Les fonctions de sécurité du logiciel PAM étant basées sur la gestion des utilisateurs Windows, il est recommandé de donner des droits d'administrateur Windows à au moins un membre du groupe des Administrateurs client PAP. Pour plus d'informations concernant la gestion des utilisateurs, reportez-vous à la documentation Microsoft Windows fournie sur le CD de ressources système du serveur Bull NovaScale.



Remarque :

Il est recommandé de modifier le mot de passe temporaire de l'administrateur (**administrator**) utilisé pour l'installation et d'établir une liste détaillée des utilisateurs autorisés.

Groupes d'utilisateurs PAP prédéfinis

Pour assurer une souplesse et une protection optimales, l'environnement Microsoft Windows est fourni avec deux groupes d'utilisateurs client prédéfinis :

Groupe Pap_Customer_Administrators (CA)

Ce groupe est destiné aux responsables client chargés de la gestion globale, de la configuration et du fonctionnement du système. Les membres du groupe des Administrateurs client sont autorisés à configurer et à gérer le serveur ; ils peuvent accéder sans restriction aux menus **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines), **Hardware Monitor** (Superviseur de matériel), **History Manager** (Gestionnaire d'historiques) et **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) de PAM, comme indiqué dans le tableau 6.

Groupe Pap_Customer_Operators (CO)

Ce groupe est destiné aux responsables client chargés du fonctionnement quotidien du système. Les membres de ce groupe sont autorisés à utiliser le serveur ; ils peuvent accéder sans restriction au menu **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) et utiliser certaines options du menu **History Manager** (Gestionnaire d'historiques), comme indiqué dans le tableau 6.



Remarques :

- L'appartenance à un groupe détermine également les messages d'événements qu'un utilisateur recevra via l'interface Web de PAM. Voir la section *Configuration des souscriptions aux messages* du Guide de l'utilisateur.
- Les groupes d'utilisateurs prédéfinis ont été conçus de façon à répondre aux besoins de la plupart des administrateurs et opérateurs. Contactez votre Ingénieur Support Technique si vous souhaitez demander la création d'un groupe d'utilisateurs personnalisé.



Avertissement :

Les deux groupes d'utilisateurs prédéfinis pour le support :

- **Pap_Support_Administrators**
- **Pap_Support_Operators**

sont EXCLUSIVEMENT réservés aux Ingénieurs Support Technique chargés de la supervision, de la maintenance et de la mise à niveau du système.

Outils PAM	Actions associées	CA	CO
Domain Manager (Gestionnaire de domaines)	Chargement / Suppression de domaines	X	X
	Mise sous tension / Mise hors tension / Réinitialisation des domaines	X	X
	Affichage / Modification des paramètres de domaines	X	X
	Affichage de l'état des domaines	X	X
	Affichage des ressources des domaines	X	X
	Affichage des informations du BIOS	X	X
	Affichage de la version du BIOS	X	X
	Affichage de l'image du BIOS chargée	X	X
	Affichage des journaux de mise sous / hors tension	X	X
	Affichage des journaux de requêtes	X	X
Demande de vidage de la mémoire système	X	X	
Hardware Monitor (Superviseur de matériel)	Affichage de l'état fonctionnel / de l'état de présence des éléments matériels	X	
	Affichage d'informations détaillées sur l'état des éléments matériels	X	
	Utilisation du moteur de recherche Hardware Search (Recherche de matériel)	X	
	Exclusion / Inclusion de composants matériels	X	
	Affichage des informations sur les utilisateurs du site Web de PAM	X	
	Affichage des informations de version de PAM	X	
History Manager (Gestionnaire d'historiques)	Affichage des fichiers d'historique et des messages du système	X	
	Archivage manuel des fichiers d'historique du système	X	
	Affichage / Suppression des historiques du système archivés	X	
	Affichage des fichiers d'historique des utilisateurs	X	X
	Archivage manuel des fichiers d'historique des utilisateurs	X	X
	Affichage / Suppression des historiques d'utilisateurs archivés	X	X
Configuration Tasks (Tâches de configuration)	Affichage / Modification des informations du client	X	
	Modification de la politique d'archivage automatique des historiques du système	X	
	Création / Modification / Suppression de schémas et d'identités de domaines	X	
	Modification de schémas et d'identités de domaines	X	
	Création / Suppression des historiques d'utilisateurs	X	
	Modification de la politique d'archivage automatique des historiques d'utilisateurs	X	
	Personnalisation du système de messagerie d'événements	X	
	Affichage / Modification des paramètres PAM	X	
	Affichage / Modification des paramètres des appels automatiques	X	

Volet d'Etat	Affichage / Acquiescement des messages d'événements WEB	X	X
	Vérification de l'état fonctionnel du système	X	X
	Vérification de la disponibilité du sous-système central	X	X

Tableau 6. Accès Utilisateur aux fonctionnalités PAM

CA = Administrateur client

CO = Opérateur client

Sauvegarde et restauration des fichiers de configuration de PAM

Il est recommandé à l'Administrateur client de programmer, via le **Planificateur de tâches**, une sauvegarde automatique des données de configuration PAM vers un support amovible ou un répertoire réseau. Les données sauvegardées pourront être rapidement restaurées en cas de panne de l'unité PAP.

Pour garantir un processus de sauvegarde à la fois fiable et régulier, le CD de ressources du serveur Bull NovaScale contient deux scripts, **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js**. Leur exécution peut être programmée à l'aide du **Planificateur de tâches** Microsoft Windows afin d'enregistrer et de restaurer les données de configuration PAM.



Remarques :

- Les données de configuration de PAM sont automatiquement sauvegardées dans le répertoire par défaut PAMSiteData de l'unité PAP :

**<LecteurWindows>:\Program Files\BULL\PAM\PAMSiteData\
<DataCompatibilityRelease>**

- Les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js** se trouvent dans le répertoire PAMSiteData de l'unité PAP, soit :

<LecteurWindows>:\Program Files\BULL\PAM\PAMSiteData\ReleaseData\Utilities

Sauvegarde des fichiers de configuration de PAM

Pour créer une tâche de sauvegarde automatique Microsoft Windows, procédez comme suit :

1. Sélectionnez ou créez le répertoire local ou le répertoire réseau dans lequel les données de configuration doivent être sauvegardées, par exemple **<RepSauvegardePam>**.
2. Créez un répertoire local pour les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js**, par exemple **<OutilsSauvPAM>**.
3. Copier les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js** dans le répertoire **<OutilsSauvPAM>**.
4. Créez un fichier texte et entrez la ligne de commande suivante :

Cscript PamBackupData.js <RepSauvegardePAM>

5. Sauvegardez ce fichier en tant que fichier de commandes doté de l'extension **.BAT**.
Exemple :< **CmdSauvPAM>.bat**.
6. Cliquez sur **Control Panel** → **Scheduled Tasks** → **Add Scheduled Task** (Panneau de configuration → Tâches planifiées → Création d'une tâche planifiée) pour ouvrir l'assistant du **Planificateur de tâches**, puis suivez les instructions qui s'affichent. Les données de configuration de PAM sont automatiquement sauvegardées une fois écoulé l'intervalle indiqué dans l'assistant.

Restauration des données de configuration de PAM



Avertissement :

Pour que les données puissent être restaurées, il est impératif de déployer la même version du logiciel PAM sur l'unité PAP et sur le PC utilisé pour la sauvegarde.

Dans un souci de cohérence de la configuration, toutes les versions de PAM utilisent le même répertoire de données.

Avant d'activer ou de réactiver une version de PAM, vérifiez que les niveaux des versions déployées <(DataCompatibilityRelease)> sont compatibles les uns avec les autres.

Pour restaurer les données de configuration de PAM :

1. Si nécessaire, installez sur le PC de sauvegarde la même version du logiciel PAM que celle de l'unité PAP. Voir les sections *Déploiement d'une nouvelle version de PAM* et *Activation d'une version de PAM* dans le Guide de l'utilisateur.
2. A partir du bureau Microsoft Windows, ouvrez une fenêtre de commandes. Accédez au répertoire contenant les scripts, **<OutilsSauvPAM>**, puis entrez la commande suivante :

Cscript PamRestoreBackupData.js <RepSauvegardePAM>

Les données de configuration de PAM sauvegardées sont restaurées.

Annexe A. Spécifications

- Spécifications du serveur NovaScale 5085, page A-2
- Spécifications du serveur NovaScale 5165, page A-4
- Spécifications du serveur NovaScale 6085, page A-6
- Spécifications du serveur NovaScale 6165, page A-8

Spécifications du serveur NovaScale 5085

Les serveurs NovaScale 5085 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

Pour obtenir des informations générales sur la préparation du site, consultez le site Web suivant :

<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	
Hauteur :	195,5 cm (77,0 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max) :	943 kg (943,02 kg)
1300L	
Hauteur :	103,5 cm (40,7 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max.) :	478 kg (1054 lb)
1300H	
Hauteur :	200,0 cm
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max) :	973 kg (972,96 kg)
1300L	
Hauteur :	108,0 cm (42,5 ")
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	508 kg (508,02 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15 °C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24 °C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22 °C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5 °C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28 °C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35 °C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20 °C (+68 °F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-244 Vca 50 Hz ± 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-229 Vca 60 Hz ± 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-212 Vca 60 Hz ± 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz ± 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 7. Spécifications du Serveur NovaScale 5085

Spécifications du serveur NovaScale 5165

Les serveurs NovaScale 5165 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	1300H
Hauteur : 195,5 cm (77,0 ")	Hauteur : 200,0 cm
Largeur : 60,0 cm	Largeur : 80,0 cm
Profondeur : 129,5 cm (51,0 ")	Profondeur : 140,0 cm (55,1 ")
Poids (max) : 943 kg (943,02 kg)	Poids (max) : 973 kg (972,96 kg)
1300L	1300L
Hauteur : 103,5 cm (40,7 ")	Hauteur : 108,0 cm (42,5 ")
Largeur : 60,0 cm	Largeur : 80,0 cm
Profondeur : 129,5 cm (51,0 ")	Profondeur : 140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) : 478 kg (1054 lb)	Poids (max.) : 508 kg (508,02 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15 °C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24 °C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22 °C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5 °C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35 °C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20 °C (+68 °F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
<p>Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire.</p> <p>Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.</p>	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-244 Vca 50 Hz ± 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-229 Vca 60 Hz ± 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-212 Vca 60 Hz ± 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz ± 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 8. Spécifications du Serveur NovaScale 5165

Spécifications du serveur NovaScale 6085

Les serveurs NovaScale 6085 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

Pour obtenir des informations générales sur la préparation du site, consultez le site Web suivant :

<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	
Hauteur :	195,5 cm (77,0 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max.) :	943 kg (943,02 kg)
1300L	
Hauteur :	103,5 cm (40,7 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max.) :	478 kg (1054 lb)
1300H	
Hauteur :	200,0 cm
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	973 kg (972,96 kg)
1300L	
Hauteur :	108,0 cm (42,5 ")
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	508 kg (508,02 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15 °C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24 °C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22 °C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5 °C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35 °C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20 °C (+68 °F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
<p>Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire.</p> <p>Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.</p>	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-244 Vca 50 Hz ± 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-229 Vca 60 Hz ± 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-212 Vca 60 Hz ± 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz ± 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 9. Spécifications du Serveur NovaScale 6085

Spécifications du serveur NovaScale 6165

Les serveurs NovaScale 6165 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

Pour obtenir des informations générales sur la préparation du site, consultez le site Web suivant :

<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	
Hauteur :	195,5 cm (77,0 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max.) :	943 kg (943,02 kg)
1300L	
Hauteur :	103,5 cm (40,7 ")
Largeur :	60,0 cm
Profondeur :	129,5 cm (51,0 ")
Poids (max.) :	478 kg (1054 lb)
1300H	
Hauteur :	200,0 cm
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	973 kg (972,96 kg)
1300L	
Hauteur :	108,0 cm (42,5 ")
Largeur :	80,0 cm
Profondeur :	140,0 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	508 kg (508,02 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15 °C à +30 °C (+59 °F à +86 °F)
	Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24 °C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22 °C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5 °C à +50 °C (+41 °F à +122 °F)
	Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28 °C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35°C à +65 °C (-31 °F à +149 °F)
	Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20 °C (+68 °F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-244 Vca 50 Hz ± 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-229 Vca 60 Hz ± 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-212 Vca 60 Hz ± 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz ± 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 10. Spécifications du Serveur NovaScale 6165

Annexe B. Tableaux de conversion, de correspondance des claviers et des règles d'écriture

Système anglo-saxon à système métrique

1 pouce (")	2,54 cm (centimètres)
1 pied (') (12 pouces)	30,48 cm
1 yard (') (3 pieds)	0,91 m (mètres)
1 mile (mi) (1760 yards)	1,6093 km (kilomètres)
1 livre (avdp) (lb)	0,5 kg (kilogramme)
1 once (avdp) (oz)	28,4 g (grammes)
1 pied carré (ft ²)	0,093 m ² (mètre carré)
1 pouce carré (in ²)	6,5 cm ² (centimètres carré)
1 yard carré (yd ²)	0,8 m ² (mètre carré)
0,40 ha	0,4 ha (hectare)
1 pied cube (ft ³)	0,03 m ³ (mètre cube)
1 cheval-vapeur (hp)	0,7 kW (kilowatt)
0,45 kg/ft ²	4,88 kg/m ²
1 Btu	0,2929 Wh (wattheure)

Tableau 11. Tableau de conversion : système anglo-saxon / système métrique

Système métrique à système anglo-saxon

1 mètre (mètre)	3,3' (pied) / 1,09 yd (yard)
1 centimètre (cm)	0,3937" (pouce)
1 kilomètre (km)	0,62 mi (mile)
1 gramme (g)	0,04 oz (once (avdp))
1 kilogramme (kg)	2,2 lbs (livres (avdp))
1 centimètre carré (cm ²)	0,15 in ² (pouce carré)
1 mètre carré (m ²)	10,76 ft ² (pieds carré)
1 mètre carré (m ²)	1,2 yd ² (yard carré)
1 hectare (ha)	2,5 acres
1 mètre cube (m ³)	35,3 ft ³ (pieds cube)
1 kilowatt (kW)	1,3 cheval-vapeur (hp)
1 kg/m ²	0,205 lb/ft ²
1 kW heure	3412 Btu (British thermal unit)

Tableau 12. Tableau de conversion : système métrique / système anglo-saxon

Conversion de degrés Celsius en degrés Fahrenheit

Multipliez la température Celsius par 9, divisez par 5 et ajoutez 32 :
 $(C^{\circ} \times 9/5) + 32 = F^{\circ}$

Conversion de degrés Fahrenheit en degrés Celsius

Soustrayez 32 degrés de la température Fahrenheit, multipliez par 5 et divisez par 9 :
 $(F^{\circ} - 32) \times 5/9 = C^{\circ}$

Table de correspondance des claviers AZERTY/QWERTY

~	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0	°	+											
z	&	é	~	»	#	'	{	([-		è	'	_	\	ç	^	à	@)]	=	}
A	Z	E	R	T	Y	U	I	O	P	^	£	*											
Q	S	D	F	G	H	J	K	L	M	%	ù	*											
>	W	X	C	V	B	N	?	.	/	\$													
<							,	;	:	!													

Figure 63. Clavier AZERTY

~	!	@	#	\$	%	^	&	*	()	-	+
'	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0	-	=
Q	W	E	R	T	Y	U	I	O	P	{	}	
										[]	\
A	S	D	F	G	H	J	K	L	:	*		
									;	,		
	Z	X	C	V	B	N	M	<	>	?		
								,	.	/		

Figure 64. Clavier QWERTY

Règles d'écriture PAM

Caractères non valides

Le tableau suivant dresse la liste des caractères non valides dans les identificateurs PAM.

Caractères non valides	
à, é, è, ù, ^, ``	Lettres accentuées
/	Barre oblique
\	Barre oblique inversée
”	Guillemets doubles
’	Guillemet fermant
‘	Guillemet ouvrant
&	Perluète
+	Plus
*	Astérisque
%	Pour cent
=	Signe égal
<	Signe inférieur à
>	Signe supérieur à
:	Deux points
!	Point d'exclamation
?	Point d'interrogation
;	Point virgule
,	Virgule
~	Tilde
	Barre verticale
	Espace. Utilisez le tiret (–) ou le trait de soulignement (_).

Tableau 13. Caractères non valides dans le logiciel PAM

Longueur des chaînes

Le tableau suivant énumère la longueur autorisée des chaînes.

Type de chaîne	Longueur
CellBlock / Nom de système	16
Nom de schéma	32
Nom d'historique	64
Nom d'archive	75 (nom d'historique : + 11 (_JJMAA_nnn))
Nom d'unité logique	32
Nom de commutateur	32
Nom de message d'événement	32
Description	256 (schéma : illimité)
Nom d'identité du domaine	16

Tableau 14. Règles de longueur des chaînes

Clés de registre

Le logiciel PAM obtient les chemins des fichiers grâce à 2 clés de registre :

- **ReleaseRoot** :
Comporte les chemins d'accès aux fichiers d'application PAM (notamment DLL, pages Web, modèles).
Vous pouvez installer deux versions du logiciel PAM sur la même machine et utiliser l'une ou l'autre indifféremment. En effet, chaque nouvelle version est installée dans un nouveau répertoire.
- **SiteRoot** :
Comporte les chemins d'accès aux fichiers de données du site.
Les données du site restent valides même après l'installation d'une nouvelle version du logiciel PAM.

Généralement, les clés de registre se trouvent dans le répertoire suivant :
HKEY_LOCAL_MACHINE\SOFTWARE\BULL\PAM

Glossaire

A

AC : | **CA** : Courant alternatif généré par l'alimentation électrique. Voir DC.

ACPI : **A**dvanced **C**onfiguration and **P**ower **I**nterface. Norme industrielle permettant une meilleure gestion de l'alimentation des ordinateurs portables et de bureau. L'ACPI détermine la façon dont le BIOS, le système d'exploitation et les périphériques d'un ordinateur communiquent entre eux concernant la gestion de l'alimentation.

Address : | **Adresse** : Étiquette, nom ou numéro qui identifie un emplacement dans la mémoire d'un ordinateur.

AMI : **A**merican **M**egatrends **I**ncorporated.

ANSI : **A**merican **N**ational **S**tandards **I**nstitute.

API : **A**pplication **P**rogram **I**nterface. Méthode spécifique prescrite par le système d'exploitation d'un ordinateur ou par un programme d'application et selon laquelle un programmeur écrivant un programme d'application peut effectuer des requêtes auprès du système d'exploitation ou d'une autre application.

Archive : (Fichier archive). Fichier qui est une copie d'un fichier d'historique. Lorsqu'un fichier d'historique est archivé, tous les messages en sont retirés.

ASCII : **A**merican **N**ational **S**tandard **C**ode for **I**nformation **I**nterchange. Numéro standard affecté à chaque caractère alphanumérique et touche de code de commande du clavier et permettant le transfert des informations entre différents types d'ordinateurs et de périphériques.

B

Backup : | **Sauvegarde** : Copie de données à des fins de protection ou de sécurité. Les données sont copiées de la mémoire de l'ordinateur ou d'un disque vers une disquette, une bande magnétique ou un autre support.

Backup battery : | **Pile de sauvegarde** : Pile qui gère l'horloge temps réel et les données de configuration lorsqu'un ordinateur est mis hors tension.

Baud rate : | **Débit en bauds** : Vitesse de transmission des données lors d'une communication série.

BERR : Broche de signaux d'erreur de bus utilisée pour signaler une interruption globale suite à une erreur machine.

BNIT : Broche de signaux d'initialisation de bus utilisée pour signaler une erreur machine globale fatale.

BIOS : **B**asic **I**nput / **O**utput **S**ystem. Programme stocké dans une mémoire flash EPROM ou ROM et qui commande le processus de démarrage du système.

BIST : **B**uilt-**I**n **S**elf-**T**est. Voir POST.

Bit : Contraction de l'anglais **B**inary **d**igi**T** (chiffre binaire). C'est la plus petite unité d'information qu'un ordinateur peut gérer.

BTU : **B**ritish **T**hermal **U**nit.

Byte : | **Octet** : Ensemble de huit chiffres binaires (bit) représentant un caractère, un chiffre ou un symbole typographique.

C

Cache Memory : | **Mémoire cache** : Portion limitée mais très rapide de la mémoire RAM réservée au stockage temporaire de données auxquelles le microprocesseur pourra directement accéder.

CD-ROM : **C**ompact **D**isK **R**ead-**O**nly **M**emory. Mémoire -en lecture seule et à grande capacité-, sous la forme d'un disque compact à lecture optique.

Cell : | **Cellule** : Le plus petit ensemble de composants matériels affecté à un seul système d'exploitation. Sur le plan fonctionnel, une cellule se caractérise par :

- le nombre de processeurs disponibles
- la capacité de mémoire
- la capacité des canaux d'E/S.

CellBlock : Groupe de cellules interconnectées au sein d'un domaine unique. Voir Central Subsystem.

Sous-système central : Groupe de cellules interconnectées réunies au sein d'un domaine unique. Voir CellBlock.

Chip : | **Puce** : Synonyme de circuit intégré. Voir IC.

Clipping : | **Ecrêtage** : Critère de filtrage d'événements PAM. L'écrtage est défini selon un paramètre Nombre / Temps exclusivement destiné au routage d'un nombre prédéfini de messages. Les messages identiques sont décomptés et lorsque le nombre de messages indiqué dans la zone **Count** (Nombre) est atteint dans le délai précisé dans la zone **Time** (Temps), aucun autre message n'est sélectionné pour le routage.

CMC : Une condition CMC (**C**orrected **M**emory **C**heck) est signalée lorsqu'un matériel corrige une erreur machine ou lorsqu'une condition MCA est corrigée par un firmware.

CMCI : **C**orrected **M**emory **C**heck Interrupt.

CMCV : **C**orrected **M**emory **C**heck **V**ector.

CMOS : **C**omplementary **M**etal **O**xide **S**emiconductor. Type de circuits intégrés à faible consommation d'énergie. Les paramètres de démarrage du système sont stockés dans la mémoire CMOS. Ils peuvent être modifiés via l'utilitaire de configuration du système.

COM : **C**omponent **O**bject **M**odel. Technologie Microsoft pour le développement par composant d'applications sous Windows.

COM + : **C**omponent **O**bject **M**odel +. Technologie Microsoft pour le développement par composant d'applications sous Windows. La partie externe de la suite logicielle PAM est une application COM+.

COM1 ou COM2 : Nom donné à un port série pour définir ou modifier son adresse. Voir Serial Port.

Command : | **Commande** : Instruction qui ordonne à l'ordinateur d'effectuer une opération spécifique.

Configuration : Mode de fonctionnement d'un ordinateur. Les options configurables incluent notamment la vitesse du processeur, la désignation du port série et l'affectation de mémoire.

Configuration Tasks : | **Tâches de configuration** : Fonction PAM permettant de configurer et de personnaliser le serveur.

Control Pane : | **Volet de commandes** : L'une des trois zones de la page Web de PAM. Lorsqu'un élément est sélectionné dans l'**Arborescence PAM**, les détails et les commandes associées sont affichés dans le **Volet de commandes**. Voir PAM Tree et Status Pane.

Core Unit : | **Noyau** : Module CSS principal reliant les cartes MIO, MQB, MSX et MFL entre elles. Voir MIO, MQB, MSX, MFL.

COS : **C**luster **O**perating **S**ystem.

CPE : **C**orrected **P**latform **E**rror.

CPEI : **C**orrected **P**latform **E**rror Interrupt.

CPU : **C**entral **P**rocessing **U**nit. Voir Microprocessor.

CSE : **C**ustomer **S**ervice **E**ngineer.

CSS : **C**entral **S**ub-**S**ystem. Voir CellBlock.

CSS Module : | **Module CSS** : Fond de panier avec tous ses composants connectés (sous-ensembles QBB, sous-systèmes d'entrées / sorties (IOB), cartes PMB) et périphériques utilitaires. Voir Module.

D

D2D : Convertisseur **CC** / **CC**.

DC : | **CC** : **C**ourant **c**ontinu généré par un bloc d'alimentation. Voir AC.

Default Setting : | **Paramètre par défaut** : Paramètre d'usine utilisé par le serveur, sauf instruction contraire.

Density : | **Densité** : Capacité d'informations (en octets) pouvant être stockée sur une unité de stockage.

Device Driver : | **Pilote d'unité** : Programme logiciel utilisé par un ordinateur pour identifier et exploiter le matériel.

DIB : **D**evice **I**nterface **B**oard. La carte DIB fournit les fonctions électroniques nécessaires au tiroir des unités internes. Voir IPD.

DIG64 : **D**eveloper **I**nterface **G**uide pour IA64.

DIM Code : | **Code DIM** : **D**evice **I**nitialization **M**anager. Initialise différents BUS pendant le POST BIOS.

DIMM : **D**ual **I**n-line **M**emory **M**odule – le plus petit composant de mémoire système.

Disk Drive : | **Lecteur de disque** : Périphérique qui stocke les données sur un disque dur ou une disquette. Un lecteur de disquette requiert l'insertion d'une disquette. Un lecteur de disque dur dispose d'un disque dur permanent.

DMA : Direct Memory Access. Permet l'envoi de données directement depuis un composant (un lecteur de disque, par exemple) vers la mémoire de la carte mère. Le microprocesseur n'intervient pas dans l'amélioration des performances système du transfert de données.

DMI : Desktop Management Interface. Structure industrielle pour la gestion et le suivi des composants matériels et logiciels d'un parc informatique à partir d'un emplacement central.

DNS : Domain Name Server. Serveur qui conserve les adresses et les informations de routage pour les utilisateurs de réseaux locaux TCP/IP.

Domain : | Domaine : Ensemble cohérent de ressources affectées à l'exécution d'une activité client, à savoir l'association, au moment du démarrage, d'une partition, d'une instance de système d'exploitation (y compris les applications) et des LUN associés ainsi qu'un contexte d'exécution comprenant les modes d'exécution et informations permanentes (par exemple, l'heure, la date de l'instance du système d'exploitation). Les définitions et les initialisations de domaines sont effectuées via PAM. Un domaine peut être modifié pour qu'il exécute la même instance de système d'exploitation sur une partition différente. Lorsqu'un domaine est en cours d'exécution, ses ressources ne sont ni visibles ni accessibles aux autres domaines en cours d'exécution.

Domain Identity : | Identité de domaine : Ressource logique de gestion de domaines PAM. Cette ressource contient des informations contextuelles se rapportant à l'activité du client dans un domaine. L'attribut le plus visible de cette ressource est le nom que le client donne à l'activité. Pour chaque domaine créé, la fonction de gestion de domaines permet à l'opérateur de définir une nouvelle activité ou de choisir une activité dans la liste des activités existantes. Voir Domain.

Domain Manager : | Gestionnaire de domaines : Fonction PAM utilisée pour la mise sous tension / hors tension et la gestion des domaines. Voir Domain.

DPS : Distributed Power Supply.

DRAM : Dynamic Random Access Memory est le type de mémoire vive (RAM) le plus courant.

E

ECC : Error Correcting Code.

EEPROM : Electrically Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire qui stocke le mot de passe et les données de configuration. Voir aussi EPROM.

EFI : Extensible Firmware Interface.

EFIMTA : EFI Modular Test Architecture.

EFI Shell : | Shell EFI EFI (Extensible Firmware Interface). Le shell EFI est une interface utilisateur simple et interactive qui permet de charger les pilotes de périphériques EFI, de lancer des applications EFI et de démarrer des systèmes d'exploitation. En outre, le shell EFI offre un ensemble de commandes de base qui permettent de gérer les fichiers et les variables d'environnement système. Voir Shell.

EMI : Electro-Magnetic Interference.

EPROM : Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code du BIOS du système. Ce code n'est pas perdu lors de la mise hors tension de l'ordinateur.

ERC : Error and Reset Controller. Ce contrôleur permet au logiciel PAM de contrôler la détection d'erreur et de réinitialiser la propagation dans chaque partition CSS prédéfinie. L'ERC est initialisé par le logiciel PAM afin de garantir une répartition intra-partition des signaux de réinitialisation, d'erreur, d'interruption et d'événement. Il contribue également à la signalisation et à la localisation d'erreurs au niveau de la plateforme.

ERP : Error Recovery Procedure.

ESD : ElectroStatic Discharge. Décharge d'électricité statique indésirable susceptible d'endommager l'équipement et de dégrader les circuits électriques.

Event : | Événement : Génération d'un message par un composant logiciel et qui est dirigé vers le gestionnaire d'événements (Event Manager).

Event address : | Adresse de l'événement : Définit la destination d'un message envoyé sur un canal d'événement spécifié. Une adresse peut être : le nom d'un fichier d'historique (canal HISTORY), une adresse e-mail (canal EMAIL), le nom d'un groupe d'utilisateurs (canal WEB) ou l'adresse IP du gestionnaire SNMP Manager (canal SNMP).

Event channel : | Canal d'événement : Définit le mode selon lequel le gestionnaire d'événements (Event Manager) envoie un message. Le canal d'événement peut être : HISTORY (le message est consigné dans un fichier d'historique), EMAIL (le message est envoyé à une adresse électronique), WEB (le message est stocké à des fins d'analyse à partir de l'interface utilisateur Web PAM), SNMP (le message est envoyé en tant qu'alerte SNMP à l'application SNMP sélectionnée).

Event filter : | Filtre d'événements : Liste de messages sélectionnés parmi tous les messages possibles. Si un message n'est pas inclus dans le filtre, le gestionnaire d'événements (Event Manager) n'en tient pas compte.

Event Manager : | Gestionnaire d'événements : Fonction PAM permettant de transférer les messages sur un canal d'événement configuré. Voir Event.

Event message : | Message d'événement : Message envoyé par un composant logiciel au gestionnaire d'événements (Event Manager) en vue d'un acheminement vers une destination configurée par un administrateur.

Event subscription : | Souscription aux événements : Objet qui définit le canal d'événement, l'adresse et le filtre relatifs à l'envoi d'un message. Si aucun objet de ce type n'est défini, le message est ignoré.

Exclusion : Retrait logique d'un élément matériel défectueux redondant jusqu'à ce qu'il soit réparé ou remplacé. L'élément matériel reste physiquement présent dans la configuration, mais il n'est plus détecté par le logiciel PAM et ne peut plus être utilisé par un domaine.

Sous-système disques externe : Sous-système disques intégré dans l'armoire NovaScale.

F

Fail-over : | Basculement : Le basculement est un mode opérationnel de sauvegarde dans le cadre duquel les fonctions d'un composant système (par exemple un processeur, un serveur, un réseau ou une base de données) sont assurées par des composants système secondaires lorsque le composant principal n'est plus disponible à la suite d'une défaillance ou d'un arrêt programmé.

FAME : Flexible Architecture for Multiple Environments.

FAST WIDE : Interface SCSI standard 16 bits, permettant des transferts de données synchrones cadencés jusqu'à 10 MHz, à une vitesse de 20 Mo par seconde.

FC : Fibre Channel.

FCAL : Fibre Channel Arbitrated Loop.

FCA : Fibre Channel Adapter.

FCBQ : Fan Control Board pour QBB.

FCBS : Fan Control Board pour SPS.

FDA : Fibre Disk Array.

FDD : Floppy Disk Drive, lecteur de disquette.

Flash EPROM : Flash Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code firmware du système. Ce code peut être remplacé par un code mis à jour à partir d'une disquette, mais n'est pas perdu lors de la mise hors tension du système.

Firewall : | Pare-feu : Ensemble de programmes associés, situés sur un serveur passerelle de réseau, qui protègent les ressources d'un réseau privé contre les utilisateurs d'autres réseaux.

Firmware : | Firmware : Ensemble ordonné d'instructions et de données stockées d'une façon qui est fonctionnellement indépendante de la mémoire centrale.

Format : | Formatage : Processus utilisé pour l'organisation d'un disque dur ou d'une disquette en secteurs pour qu'il/elle puisse accepter les données. Le formatage détruit toutes les données antérieures présentes sur le disque.

FPB : FAME Power Board (FAME : Flexible Architecture for Multiple Environments).

FPGA : Field Programmable Gate Array. Réseau prédiffusé de portes reprogrammable au moment de l'exécution.

FRB : Fault Resilient Boot. Fonction de gestion de serveur. FRB tente de démarrer un système à l'aide d'un autre processeur ou module DIMM.

FRU : Field Replaceable Unit. Composant remplacé ou ajouté par des Ingénieurs Support Technique en tant qu'entité unique.

FSS : FAME Scalability Switch. Chaque module CSS est équipé de 2 SPS (Scalability Port Switches) assurant des liaisons bidirectionnelles à haut débit entre les composants du serveur. Voir SPS.

FTP : **F**ile **T**ransfer **P**rotocol. Protocole Internet standard : la façon la plus simple d'échanger des fichiers entre ordinateurs sur Internet. FTP est un protocole d'application qui utilise les protocoles Internet TCP/IP. FTP est couramment utilisé pour transférer des fichiers de page Web à l'attention de tous les utilisateurs d'Internet, de leur créateur vers l'ordinateur qui leur sert de serveur. Il est couramment utilisé pour télécharger des programmes ou autres fichiers à partir d'autres serveurs.

FWH : **F**irm**W**are **H**ub.

G

GB : | **G**o : **G**iga**O**ctet : 1 073 741 824 octets. Voir Byte.

MCA global : **M**achine **C**heck **A**bort est visible de tous les processeurs, dans un système multiprocesseur ; il les forcera tous à passer à la condition d'interruption globale suite à une erreur machine.

GUI : **G**raphical **U**ser **I**nterface (interface utilisateur graphique).

GTS : **G**lobal **T**elecontrol **S**erver.

H

HA : | **H**igh **A**vailability : **H**aute disponibilité. Désigne un système ou un composant opérationnel continuellement pendant une longue période de temps.

HAL : **H**ardware **A**bstraction **L**ayer.

HA CMP : **H**igh **A**vailability **C**lustered **M**ulti**P**rocessing.

Hard Disk Drive : | **L**ecteur de disque dur : HDD. Voir Disk Drive.

Hardware : | **M**atériel : Les composants physiques d'un système, notamment le clavier, le moniteur, les lecteurs de disque, les câbles et les cartes de circuit imprimé.

Hardware Monitor : | **S**uperviseur de matériel : Fonction PAM utilisée pour contrôler le fonctionnement du serveur.

HBA : **H**ost **B**us **A**dapter.

HDD : | **L**ecteur de disque dur : **H**ard **D**isk **D**rive. Voir Disk Drive.

History File : | **F**ichier d'**h**istorique : Fichier dans lequel le gestionnaire d'historiques (History Manager) consigne des messages informatifs ou des messages d'erreur se rapportant à l'activité du système. Les messages sont envoyés vers des composants cibles par des composants sources.

History Manager : | **G**estionnaire d'**h**istoriques : Composant s'exécutant sur le système d'exploitation Windows de l'unité PAP qui consigne les messages dans les fichiers d'historiques.

Espace HMMIO : High Memory IO Space.

HPB : **H**ot **P**lug **B**oard. Cette carte fournit un dispositif de verrouillage sur chaque emplacement PCI du sous-système d'entrées / sorties (IOB) permettant le remplacement à chaud des cartes PCI. Voir P-HPB.

HPC : **H**igh **P**erformance **C**omputing.

Hot plugging : | **C**onnexion à chaud : Opération qui consiste à ajouter un composant sans interrompre l'activité du système.

Hot swapping : | **R**emplacement à chaud : Opération qui consiste à retirer et à remplacer un composant défectueux sans interrompre l'activité du système.

HTTP : **H**yper**T**ext **T**ransfer **P**rotocol. Sur le Web, protocole qui facilite le transfert de fichiers hypertexte entre des systèmes locaux et distants.

HW Identifieur : | **I**dentificateur **H**W : Nombre (0 – F) utilisé pour identifier les composants du Cellblock. Ce nombre est identique à la position de la roue codeuse de la carte PMB.

I

I2C : **I**ntra **I**ntegrated **C**ircuit. Le bus I2C (Inter-IC) est un bus série bifilaire et bidirectionnel qui établit une liaison entre les circuits intégrés (IC). Le bus I2C prend en charge des périphériques d'espaces d'adressage 7 bits et 10 bits et des périphériques qui fonctionnent à différentes tensions.

IA64 : **A**rchitecture de processeur Intel **64** bits basée sur EPIC (Explicitly Parallel Instruction Computing). Le processeur Itanium est le premier de la gamme Intel des processeurs IA-64.

IB : **I**nfini **B**and.

IC : **I**ntegrated **C**ircuit. Composant électronique contenant des circuits miniaturisés. Voir Chip.

ICH2 : **I/O Controller Hub 2**, composant qui contient les interfaces d'E-S fondamentales requises par le système. Mémoire flash, clavier, USB et interface d'unité IDE.

ICH4 : **I/O Controller Hub 4**.

ICMB : **I**ntelligent **C**hassis **M**anagement **B**us.

ID : Numéro d'identification unique d'un périphérique sur un bus.

IDE : **I**ntegrated **D**rive **E**lectronics. Type de lecteur de disque dur dont le contrôleur électronique est intégré à l'intérieur du lecteur et non pas sur une carte contrôleur de ce dernier.

Identity : | **Identité** : Voir Domain Identity.

IIS : **I**nternet **I**nformation **S**erver. Groupe de serveurs Internet (notamment un serveur Web ou HTTP et un serveur FTP) offrant des fonctionnalités supplémentaires pour les systèmes d'exploitation Microsoft Windows NT et Microsoft Windows (et ultérieurs).

I/O : | **E/S** : **E**ntrées /**S**orties. Décrit toute opération, tout programme ou tout périphérique qui transfère des données vers un ordinateur ou à partir de celui-ci.

Interface : Connexion entre un ordinateur et un périphérique permettant l'échange de données. Voir Parallel Port et Serial Port.

Sous-système disques interne : Sous-système disques intégré dans le tiroir IPD (Internal Peripheral Drawer) NovaScale.

IOB : **I**nterface **O**utput **B**oard. Le sous-système d'entrées / sorties (IOB) peut se connecter à un maximum de 11 cartes PCI-X.

IOC : **I**nterface **O**utput **C**ompact. Le sous-système d'entrées / sorties (IOC) peut se connecter à un maximum de 6 cartes PCI-X.

IOL : **I/O Board Legacy**. La carte IOL fournit :

- concentrateur contrôleur d'E/S
- ports USB
- contrôleur Ethernet 10/100/1000
- contrôleur vidéo
- port série / débogage

IOR : **I/O Board Riser**. La carte IOR fournit :

- concentrateur contrôleur d'E/S
- ports USB
- contrôleur Ethernet 10/100/1000
- contrôleur vidéo
- port série / débogage

IP : **I**nternet **P**rotocol. Protocole utilisé pour envoyer des données à partir d'un ordinateur vers un autre via Internet. Sur Internet, chaque ordinateur (appelé hôte) possède au moins une adresse IP qui l'identifie de façon unique par rapport à tous les autres ordinateurs.

IPD : **I**nternal **P**eripheral **D**rawer. L'IPD renferme les périphériques patrimoniaux (lecteur de DVD-ROM, port USB) ainsi que les disques système SCSI.

IPF : **I**tanium **P**rocessor **F**amily.

IPL : **I**nitial **P**rogram **L**oad. Programme de chargement initial qui définit les phases d'exécution du firmware au cours de l'initialisation du système.

IPMB : **I**ntelligent **P**latform **M**anagement **B**us.

IPMI : **I**ntelligent **P**latform **M**anagement **I**nterface.

ISA : **I**ndustry **S**tandard **A**rchitecture. Standard pour les ordinateurs et les cartes de circuits imprimés qui transfère 16 bits de données à la fois.

J

Jumper : | **Cavalier** : Connecteur électrique de petite taille utilisé pour la configuration sur un matériel informatique.

K

KVM : **K**eyboard **V**ideo **M**onitor (clavier vidéo moniteur).

KVM switch : | **Commutateur KVM** : Le commutateur KVM (**K**eyboard **V**ideo **M**onitor) permet d'utiliser un seul clavier, un seul moniteur et une seule souris pour plusieurs modules.

L

LAN : **L**ocal **A**rea **N**etwork (réseau local). Groupe d'ordinateurs interconnectés dans une zone limitée pour échanger des données.

LD : **L**ogical **D**isk (disque logique). Un disque logique (ou LUN) Storeway FDA 1x00/2x00 est identifié comme un disque par le système d'exploitation. Voir LUN et PD (Physical Disk).

LED : | **Voyant** : **L**ight **E**mitting **D**iode. Petit composant électronique émettant une onde lumineuse lorsque le courant le traverse.

Legacy Application : | **Application existante :** Application dans laquelle une entreprise ou une organisation a déjà investi des ressources considérables en termes de temps et d'argent. En général, les applications existantes sont des systèmes de gestion de bases de données (SGBD) s'exécutant sur des grands systèmes (mainframes) ou des mini-ordinateurs.

Numéro de licence : Lorsque vous installez une application protégée par un numéro de série système, vous êtes invité à indiquer ce numéro. Pour une souplesse optimale, le logiciel PAM vous permet de remplacer le numéro de série physique par un numéro de licence logique. Ainsi, vous pouvez exécuter l'application sur n'importe quelle partition physique et, dans le cas de systèmes étendus, sur tous les sous-système centraux au sein de la configuration étendue.

LID : Local Interrupt Identifier (processeur).

Sous-système disques local : Sous-système disques intégré dans l'armoire NovaScale et non connecté à un SAN.

MCA local : Machine Check Abort est détecté et géré par un seul processeur ; il est invisible de l'autre processeur.

Verrouillage : Moyen de restreindre fonctionnellement l'accès à certains éléments matériels. Le domaine courant ne peut plus accéder aux éléments matériels verrouillés, mais ils restent physiquement accessibles par d'autres domaines. Les éléments précédemment verrouillés peuvent être déverrouillés afin que le domaine puisse y accéder.

LPT1 ou LPT2 : Nom donné à un port parallèle pour définir son adresse. Voir Parallel Port.

LS240 : Super disquette Laser Servo d'une capacité maximale de 240 Mo.

LUN : Logical Unit Number. Terme utilisé pour désigner les disques logiques (Logical Storage Units) définis lors de la configuration des disques physiques stockés dans une unité de stockage de grande capacité.

LVDS : Low Voltage Differential SCSI.

M

MAESTRO : Machine Administration Embedded Software Real Time Oriented. Partie de la suite logicielle PAM intégrée sur la carte PMB.

MCA : Machine Check Abort. Voir aussi MCA local et MCA global.

Memory : | **Mémoire :** Ensemble de circuits de l'ordinateur, qui stocke les données et les programmes. Voir RAM et ROM.

Memory bank : | **Banque de mémoire :** Quantité minimale de mémoire utilisée par le système. Il se présente physiquement comme quatre barrettes de mémoire DIMM.

MFL : Midplane Fan & Logistics board. La carte MFL renferme les blocs ventilateurs et est connectée aux cartes MIO et MQB. Voir MIO, MQB.

Microprocessor : | **Microprocesseur :** Circuit intégré qui traite les données et contrôle les fonctions de base de l'ordinateur.

Midplane : | **Fond de panier :** Mid-Plane. Tous les composants matériels du système sont connectés au fond de panier.

MIMD : Multiple Instruction Multiple Data

MIO : Midplane Input / Output board. La carte MIO se connecte à un ou deux sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) et à la carte PMB. Voir Core Unit.

Mirrored volumes : | **Volumes miroir :** Un volume miroir est un volume à tolérance de pannes qui duplique les données sur deux disques physiques. En cas de défaillance de l'un des disques physiques, les données du disque défaillant ne sont plus disponibles, mais le système continue de fonctionner grâce au deuxième disque, resté intact.

Module : Fond de panier avec tous ses utilitaires et composants connectés. Voir CSS Module et MP.

MQB : Midplane QBB board. La carte MQB se connecte à une ou deux modules QBB et à un ou deux IPD. Voir QBB et IPD.

MSX : Midplane SPS & XPS board. La carte MSX renferme un commutateur B-SPS et se connecte aux cartes MIO et MQB. Un module CSS comporte deux carte MSX. Toutes les connexions SP entre un module QBB et un sous-système d'entrées / sorties (IOC) se font par l'intermédiaire d'une carte MSX. Voir B-SPS, MIO, MQB.

MTBF : Mean Time Between Failure. Évaluation de la fiabilité du système, calculée sur la base statistique des taux de défaillance connus des divers composants du système. Remarque : La valeur MTBF est généralement exprimée en heures.

Multimedia : | **Multimédia :** Information présentée à l'aide de différents supports (sur les ordinateurs, le son, l'image, l'animation et le texte).

Multitasking : | **Multitâche** : Mise en oeuvre simultanée de plusieurs tâches. Permet l'exécution simultanée de plusieurs applications et l'échange d'informations entre elles. Voir Tâche.

Traitement multiprocessus : Possibilité de gérer plusieurs utilisateurs/programmes ou plusieurs demandes du même utilisateur/programme sans exécuter plusieurs copies d'une application. Une trace de chaque demande d'utilisateur/de programme est conservée sous la forme d'une unité d'exécution. Voir Unité d'exécution.

N

NFS : **N**etwork **F**ile **S**ystem. Système de fichiers réparti et propriétaire qui est largement utilisé par les fournisseurs TCP/IP. Remarque : NFS permet le partage de fichiers entre différents ordinateurs et utilise le protocole UDP (User Datagram Protocol) pour le transfert de données.

NMI : **N**on-**M**askable Interrupt.

NUMA : **N**on **U**niform **M**emory **A**ccess. Méthode de configuration d'une grappe (cluster) de microprocesseurs dans un système de multitraitement qui leur permet de partager la mémoire localement, améliorant ainsi les performances et les possibilités d'évolution du système.

nsh : nsh signifie "new shell". Voir Shell et EFI Shell.

NVRAM : **N**on **V**olatile **R**andom **A**ccess **M**emory. Type de mémoire RAM qui conserve son contenu même lors de la mise hors tension de l'ordinateur. Voir RAM et SRAM.

O

OF : **O**pen **F**irmware. Firmware contrôlant un ordinateur avant le système d'exploitation.

Operating System : | **S**ystème **d'**exploitation : Voir OS.

OS : **O**perating **S**ystem (système d'exploitation). Logiciel qui gère les ressources de l'ordinateur et fournit l'environnement d'exploitation pour les programmes d'application.

P

PAL : **P**rocessor **A**bstraction **L**ayer : firmware du processeur qui analyse ses différences d'implémentation. Voir aussi SAL.

PAM : **P**latform **A**dministration & **M**aintenance.

PAM software : | **Logiciel PAM** : Platform Administration & Maintenance software. Une partie (application PAP et site WEB PamSite) s'exécute sur l'unité PAP. L'autre partie (MAESTRO) est intégrée à la carte PMB.

PAM Tree pane : | **Volet Arborescence PAM** : L'une des trois zones de la page Web de PAM. La présence matérielle et l'état fonctionnel du serveur sont affichés dans le volet Arborescence PAM. Voir également Status Pane et Control Pane.

PAP unit : | **Unité PAP** : Platform Administration Processor unit. Le PC contenant l'ensemble des logiciels d'administration du serveur.

PAP application : | **Application PAP** : Platform Administration Processor application. Partie du logiciel PAM, l'application PAP est une application Windows COM+ s'exécutant sur l'unité PAP.

Parallel Port : | **Port parallèle** : Connecteur permettant le transfert de données entre l'ordinateur et un périphérique parallèle.

PARM request : | **Demande PARM** : L'application PARM est conçue pour gérer les demandes émises par l'Ingénieur Support Technique

Partition : Division de l'espace de stockage d'un disque dur en différentes zones pour que le système d'exploitation les traite en tant que lecteurs de disque séparés.

Password : | **Mot de passe** : Fonction de sécurité qui interdit l'exploitation du système aux utilisateurs non autorisés.

PCI : **P**eripheral **C**omponent **I**nterconnect. Architecture de bus prenant en charge des périphériques hautes performances.

PD : **P**hysical **D**isk. Disque physique Storeway FDA 1300/2300 qui n'est pas visible par le système d'exploitation. Voir LD.

PDU : **P**ower **D**istribution **U**nity (bloc d'alimentation). Bus d'alimentation utilisé pour la connexion des composants système périphériques.

Permanence : Propriété d'un fichier d'historique qui détermine s'il peut être modifié dans l'interface utilisateur PAM ou supprimé de cette dernière. La permanence est soit *statique* (impossible à modifier) soit *dynamique* (modifiable).

P-HPB : **P**CI **H**ot **P**lug **B**oard. Cette carte fournit un dispositif de verrouillage sur chaque emplacement PCI du sous-système d'entrées / sorties (IOB) permettant le remplacement à chaud des cartes PCI. Voir HPB.

PIC : Platform Instrumentation Control.

ping : Programme Internet de base qui vous permet de vérifier qu'une adresse IP particulière existe et peut accepter des demandes. Le verbe "ping" désigne le fait d'utiliser l'utilitaire ou la commande ping.

PIROM : Processor Information ROM. La mémoire PIROM (Processor Information ROM) contient des informations sur le processeur spécifique où elle réside. Ces informations incluent des en-têtes d'adressage autorisant une programmation flexible et une compatibilité ascendante, des caractéristiques électriques du cache L2 et de base, les numéros de référence et S-spec du processeur ainsi qu'un numéro de processeur 64 bits.

PMB : Platform Management Board. Relie le serveur à l'unité PAP.

PNP : Plug and Play. Possibilité d'enficher un périphérique dans un ordinateur et d'obtenir son identification par l'ordinateur.

POST : Power On Self Test (autotest à la mise sous tension). À la mise sous tension, le POST (Power-On Self-Test) est la séquence de tests de diagnostic (ou "programme de démarrage") qu'un ordinateur exécute pour déterminer si le matériel fonctionne correctement.

PROM : Programmable Read-Only Memory.

PUID : PAM Universal/Unique Identifier. Le logiciel PAM affecte un PUID (PAM Universal / Unique Identifier) à chaque objet matériel / logiciel pour garantir une identification univoque.

Le PUID de chaque élément matériel peut être obtenu en pointant la souris sur l'élément correspondant dans l'arborescence PAM, par exemple :

PAM:/CELLSBLOCK_<NAME>/MODULE_x/QBB_y/CPU_y.

Q

QBB : Quad Brick Board. La QBB est au coeur du serveur Bull NovaScale, contenant 4 processeurs Itanium® 2 et 16 barrettes DIMM. Chaque carte quadri-processeur QBB communique avec les autres composants du module CSS via 2 commutateurs SPS (Scalability Port Switches) bidirectionnels haute vitesse. Voir SPS ou FSS.

R

RAID : Redundant Array of Independent Disks. Combinaison de disques en une seule unité de stockage logique à tolérance de pannes.

RAM : Random Access Memory. Zone de stockage temporaire pour les données et les programmes. Ce type de mémoire doit être périodiquement régénéré pour conserver des données valides. Son contenu est perdu à la mise hors tension de l'ordinateur. Voir NVRAM et SRAM.

RAS : Reliability, Availability, Serviceability.

Real-time clock : | **Horloge temps réel** : Circuit intégré d'un ordinateur qui conserve l'heure et la date.

RFI : Radio Frequency Interference.

RJ45 : Connecteur standard à huit broches.

RMC : Remote Maintenance Console.

ROM : Read-Only Memory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code du BIOS du système. Ce code ne peut pas être modifié et n'est pas perdu à la mise hors tension de l'ordinateur. Voir BIOS, EPROM et Flash EPROM.

RS-232 Port : | **Port RS-232** Port série standard. Voir Serial Port.

RSF : Remote Service Facilities.

RTC : Real Time Clock.

S

S@N.IT : SAN Administration Tool.

SAL : System Abstraction Layer. Firmware qui analyse les différences d'implémentation système dans la plateforme IA-64. Voir aussi PAL.

SAN : Storage Area Network. Réseau spécialisé à haute vitesse qui interconnecte différentes sortes d'unités de stockage et serveurs de données associés pour le compte d'un plus grand réseau d'utilisateurs.

SAPIC : Message du contrôleur SAPIC (Streamlined Advanced Programmable Interrupt Controller).

SBE : Single Bit Error.

Scheme : | **Schéma** : Fichier de configuration assurant une utilisation optimale et la compatibilité des ressources physiques et logiques employées pour l'exécution simultanée de plusieurs domaines.

SCI : Scalable Coherent Interface.

SCSI : Small Computer System Interface. Bus d'E/S qui sert d'interface standard pour la connexion des périphériques (lecteurs de disque ou de bande, par exemple) chaînés.

SDR : Sensor Data Record.

SDRAM : Synchronous Dynamic Random Access Memory. Type de mémoire DRAM qui fonctionne à des vitesses supérieures à celles de la mémoire standard. Voir DRAM.

SEL : System Event Log. Enregistrement des événements de gestion du système. Les informations stockées incluent le nom de l'événement, la date et l'heure auxquelles l'événement s'est produit ainsi que les données de l'événement. Les données de l'événement peuvent inclure les codes d'erreur POST qui indiquent des erreurs matérielles ou des conflits logiciels dans le système.

Serial Communication : | **Communications série** : Données envoyées séquentiellement, un bit à la fois.

Serial Port : | **Port série** : Connecteur permettant le transfert de données entre l'ordinateur et un périphérique série. Voir COM1 ou COM 2. "Shell" est un terme Unix désignant l'interface utilisateur interactive avec un système d'exploitation.

SIO : Server I/O / Super I/O.

Shell : Le shell est la couche de programmation qui interprète et exécute les commandes entrées par un utilisateur. En tant que couche externe d'un système d'exploitation, le shell peut être distingué du noyau, couche interne ou de base des services d'un système d'exploitation. Voir EFI Shell.

SIOH : Server I/O Hub. Ce composant fournit un point de connexion entre divers composants de pont d'E-S et le jeu de puces Intel 870.

SMBIOS : System Management BIOS.

SM-BUS : System Management Bus.

SMIC : Server Management Interface Chip.

SMP : Symmetrical Multi Processor. Traitement de programmes par plusieurs processeurs qui partagent une mémoire et un système d'exploitation communs.

SNC : Scalable Node Controller. Interface de bus système et contrôleur mémoire du processeur pour le jeu de puces Intel870. Le SNC prend en charge les processeurs Itanium2, la mémoire principale DDR SDRAM, une Firmware Hub Interface supportant plusieurs concentrateurs Firmware et deux processeurs d'interconnexion SPS pour l'accès aux E-S et à la mémoire cohérente sur d'autres noeuds, via le FSS.

SNM : System Network Module.

SNMP : Simple Network Management Protocol. Protocole permettant d'assurer la gestion du réseau ainsi que le contrôle des équipements réseau et de leurs fonctions.

Source : Chaque message désigne une source (la ressource ayant généré le message) et une cible (le composant désigné dans le message). Cette fonction permet le filtrage de messages selon une ou plusieurs chaînes **source** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Target.

SPD : Serial Presence Detect. DIMM PROM.

SPS : Scalability Port Switch. Chaque module CSS est équipé de 2 commutateurs SPS (Scalability Port Switches) assurant des liaisons bidirectionnelles à haute vitesse entre les composants du système. Voir FSS.

SRAM : Static RAM. Zone de stockage temporaire pour les données et les programmes. Type de mémoire qui n'a pas besoin d'être régénéré, mais dont le contenu est perdu à la mise hors tension du système. Voir NVRAM et RAM.

SSI : Server System Infrastructure.

Status Pane : | **Volet d'état** : L'une des trois zones de la page Web de PAM. Offre un accès rapide à l'état de disponibilité des modules CSS, à l'état fonctionnel du serveur et aux informations sur les messages en attente. Voir aussi Control Pane et PAM Tree Pane.

SVGA : Super Video Graphics Array.

T

Target : | Cible : Chaque message désigne une cible (le composant désigné dans le message), identifiée par son PUID, et une source (le composant ayant généré le message). Cette fonction permet le filtrage des messages selon une ou plusieurs chaînes **cible** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Source et PUID.

Tâche : Chaque message désigne une cible (le composant désigné dans le message), identifiée par son PUID, et une source (le composant ayant généré le message). Cette fonction permet le filtrage des messages selon une ou plusieurs chaînes **cible** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Source et PUID.

TCP : Transmission Control Protocol. Ensemble de règles (protocole) utilisées avec Internet Protocol (IP) pour envoyer des données sous la forme d'unités de message entre les ordinateurs via Internet.

TCP/IP : Transmission Control Protocol / Internet Protocol. Langage de communication de base ou protocole utilisé sur Internet.

T&D : Tests and Diagnostics.

Thresholding : | **Seuillage** : Critère de filtrage d'événements PAM. Le seuil est défini selon le paramètre Nombre / Temps défini pour le routage des messages significatifs seulement. Les messages identiques sont comptabilisés et lorsque le nombre de messages indiqué dans la zone **Count** (Compteur) est atteint dans le délai indiqué dans la zone **Time** (Temps), ce message est sélectionné pour le routage.

U

UART : a Universal Asynchronous Receiver Transmitter. Circuit de programmation qui commande l'interface de l'ordinateur avec les périphériques série qui lui sont associés.

ULTRA SCSI : Interface SCSI standard améliorée 16 bits, permettant des transferts de données synchrones cadencés jusqu'à 20 MHz, à une vitesse de 40 Mo par seconde. Elle est appelée Fast-20 SCSI.

UML : Unified Modeling Language. Notation standard pour la modélisation des objets du monde réel en tant que première étape dans le développement d'une méthodologie de conception orientée objet.

UPS : Uninterruptible Power Supply. Dispositif qui assure la continuité de service en cas de perte de la source d'alimentation principale. Il protège également contre les surtensions.

URL : Uniform / Universal Resource Locator. Adresse d'un fichier (ressource) accessible sur Internet.

USB : Universal Serial Bus. Interface prête à l'emploi (plug and play) placée entre un ordinateur et des dispositifs complémentaires. L'interface USB permet l'ajout d'un nouveau périphérique à l'ordinateur sans l'installation d'une carte ni la mise hors tension de l'ordinateur.

V

VCC : Voltage Continuous Current.

VGA : Video Graphics Array.

VI : Virtual Interface.

Visibility : | **Visibilité** : Propriété d'un fichier d'historique. La visibilité est de type *Système* (le fichier d'historique est prédéfini par le logiciel PAM et est visible uniquement par un administrateur) ou de type *Utilisateur* (le fichier d'historique est créé par un administrateur et est visible aussi bien par un administrateur que par un opérateur).

VLAN : Virtual Local Area Network. Réseau local dont la définition mappe les postes de travail sur une base autre que l'emplacement géographique (par exemple, le département, le type d'utilisateur ou l'application principale).

VxWORKS : Système d'exploitation embarqué sur la carte PMB (Platform Management Board).

W

WAN : Wide Area Network. Réseau de télécommunications géographiquement dispersé. Le terme distingue une structure de télécommunication plus large qu'un réseau local (LAN).

WBEM : **W**eb **B**ased **E**nterprise **M**anagement.

WMI : **W**indows **M**anagement **I**nterface.

WOL : Fonction qui permet la mise sous tension d'un système à distance via une connexion réseau.

X

XML : **eX**tended **M**arkUp **L**anguage. Moyen souple de créer des formats d'informations communs et de partager à la fois le format et les données, notamment sur le Web et les intranets.

XSP : **eX**tended **S**calable **P**ort.

Y

Pas d'entrée.

Z

Pas d'entrée.

A

- Accès, porte avant, 2-2
- Accès à distance
 - iSM, 2-38
 - PAM, 2-37
- Alimentation électrique, connexion, 2-5
- Appels automatiques
 - configuration, 2-34
 - paramètres FTP, 2-34
 - test, 2-59
- Arborescence PAM, 2-11
- Armoire, déballage, 1-9
- Arrêt, serveur, 2-15, 2-20, 2-25

B

- Barre d'outils, PAM, 2-12
- Butées, module CSS, 1-10

C

- Câblage, inter-armoires, 2-5
- Câbles d'alimentation, 1-18, 1-19, 1-20, 1-21, 1-22, 1-23
- Cales de transport, module CSS, 1-10
- Caractères non valides, B-4
- Carte IOL, 1-17
- Cartes mémoire, 1-17
- Cartes mère, 1-17
- Cartes QBB, 1-17
- Central Subsystem
 - configuration, 2-61
 - retrait, 2-61
- Chocs et vibrations, xviii
- Clavier, 1-19
- Clés, registre, B-5
- Commutateur KVM, 1-20
- Compatibilité électromagnétique, xvii
- Composants
 - 5085, 1-13
 - 6085, 1-15
- Composants du serveur
 - accès, 2-2
 - câbles d'alimentation, 1-18, 1-19, 1-20, 1-21, 1-22, 1-23
 - carte IOL, 1-17
 - cartes mémoire, 1-17
 - cartes mère, 1-17
 - cartes QBB, 1-17
 - clavier, 1-19
 - commutateur KVM, 1-20
 - concentrateur Ethernet, 1-24
 - console, 1-19
 - contrôleur RAID, 1-21
 - disques d'unité PAP, 1-18
 - FDA 1300 FC, 1-22
 - FDA 2300 FC, 1-22
 - lecteur de CD-ROM, 1-18
 - lecteur de disquette, 1-18
 - modem, 1-24
 - module CSS, 1-17
 - modules DIMM, 1-17
 - moniteur, 1-19
 - PHPB, 1-17
 - PMB, 1-17, 2-4

- port VGA, 1-17
- ports Ethernet, 1-17, 1-18
- ports série, 1-17, 1-18
- ports USB, 1-17
- processeurs, 1-17
- Serveur NPort, 1-24
- souris, 1-19
- sous-système d'entrées / sorties (IOB), 1-17
- sous-système disques SCSI JBOD, 1-21
- sous-système SCSI, 1-21
- tiroir de périphérique internes, 1-17
- unité noyau, 1-17
- unité PAP, 1-18
- Composants système, Lecteur de CD-ROM/DVD-ROM, 1-17
- Concentrateur Ethernet, 1-24
- Conditions environnementales, xvii
- Configuration, Utilisateurs de l'unité PAP, 2-71
- Connexion, périphériques externes, 2-58
- Connexions
 - réseau, 2-59
 - réseau local d'entreprise (LAN), 2-36, 2-57
 - unité PAP, 2-36
- Consignes
 - sécurité, xv
 - sécurité électrique, xv
 - sécurité laser, xvi
- Console, 1-19
 - basculement, 2-13
 - ouverture / fermeture, 2-3
- Contrôleur RAID, 1-21

D

- Décharges électrostatiques, xviii
- Disques, 1-18
- Domaine
 - mise hors tension, 2-14, 2-16
 - mise sous tension, 2-14, 2-16

E

- Etat, module CSS, 2-11
- Etat du serveur, vérification, 2-10

F

- Fonctionnement du serveur, vérification, 2-7

G

- Groupe d'utilisateurs, PAP, 2-71

I

- Informations du client, configuration, 2-33
- Inspection
 - câblage, 1-12
 - composants, 1-12
 - serveur, 1-9
- Installation
 - diagramme, xx
 - Microsoft Windows, 2-41, 2-46, 2-51
 - préparation des sous-système disques, 2-55
 - rapport d'intervention, 2-60
 - système d'exploitation, finalisation, 2-40, 2-45, 2-50
- Interface utilisateur, PAM, 2-9

L

- Lecteur de CD-ROM, 1-18
- Lecteur de CD-ROM/DVD-ROM, 1-17
- Lecteur de disquette, 1-18
- Limites
 - pollution, xix
 - sonores, xix
- Livraison
 - serveur, 1-8
 - système, 1-2
- Logiciel PAM
 - démarrage, 2-7
 - sauvegarde / restauration, 2-74
- Longueur des chaînes, B-4

M

- Mise hors tension, domaine du serveur, 2-14, 2-16
- Mise sous tension
 - domaine du serveur, 2-14, 2-16
 - domaines du système, 2-21
 - serveur, 2-6
- Modem, 1-24
- Modem USB, connexion, 2-58
- Module CSS, PMB, 2-4
- Module CSS, 1-17
 - butées, 1-10
 - cales de transport, 1-10
 - état de disponibilité, 2-11
- Modules DIMM, 1-17
- Moniteur, 1-19

P

- PAM
 - barre d'outils, 2-12
 - interface utilisateur, 2-9
 - règles d'écriture, B-4
 - volet Détails, 2-10
 - volet Status (Etat), 2-10
- Password (Mot de passe), modification, sous-systèmes de stockage FC, 2-26
- Périphériques, externe(s), 2-58
- PHPB, 1-17
- PMB, 1-17
 - roues codeuses, 2-4
- Port VGA, 1-17
- Porte avant, ouverture, 2-2
- Ports Ethernet, 1-17, 1-18
- Ports série, 1-17, 1-18
- Ports USB, 1-17
- Présentation, serveur, 1-13
- Processeurs, 1-17
- Programme, post-installation, 2-28
- PUID, Logiciel PAM, 2-7

R

- Rapport d'intervention, installation, 2-60
- Redémarrage, serveur, 2-15, 2-20, 2-25
- Règles d'écriture
 - caractères non valides, B-4
 - longueur des chaînes, B-4
- Réseau, test, 2-59
- Réseau de stockage, S@NIT, mot de passe, 2-27
- Réseau local d'entreprise (LAN)
 - connexion, 2-57
 - connexion de l'unité PAP, 2-36
- Restauration, Logiciel PAM, 2-74

S

- S@NIT, mot de passe, modification, 2-27
- Sauvegarde, Logiciel PAM, 2-74
- Sécurité
 - consignes, xv
 - recommandations, 2-5
 - spécifications, xix
- Sécurité électrique, xv
- Sécurité laser, xvi
- Serveur
 - arrêt, 2-15, 2-20, 2-25
 - configuration, 2-61
 - domaine, 2-14, 2-16
 - inspection, 1-9
 - présentation, 1-13
 - redémarrage, 2-15, 2-20, 2-25
- Serveur NPort, 1-24
- Souris, 1-19
- Sous-système central, ajout, 2-61
- Sous-système d'entrées / sorties (IOB), 1-17
- Sous-système disques, installation, 2-55
- Sous-système disques FDA 1300, 1-22
- Sous-système disques FDA 2300 FC, 1-22
- sous-système disques SCSI JBOD, 1-21
- Sous-système SCSI, 1-21
- Sous-systèmes de stockage FC, mot de passe, modification, 2-26
- Spécifications
 - atmosphériques, xvii
 - électriques, xvii
 - sécurité, xix
 - serveur NovaScale 5165, A-4
 - serveur NovaScale 6085, A-6
 - serveur NovaScale 6165, A-8
 - serveurs NovaScale 5085, A-2
 - système, A-1
- Système
 - dimensions, A-1
 - domaines, 2-21
 - poids, A-1
- Système d'exploitation
 - installation
 - finalisation, 2-40, 2-45, 2-50
 - Microsoft Windows, 2-41, 2-46, 2-51
 - post-installation, 2-39

T

Tiroir de périphériques, 1-17

U

Unité PAP, 1-18

configuration, 2-28

disques, 1-18

lecteur de CD-ROM, 1-18

lecteur de disquette, 1-18

ports Ethernet, 1-18

ports série, 1-18

Utilisateurs de l'unité PAP, configuration, 2-71

V

Vérifications

connexion par appel automatique, 2-59

connexions réseau, 2-59

état du serveur, 2-10

fonctionnement du serveur, 2-7

Volet Détails, PAM, 2-10

Volet Status (État), PAM, 2-10

Vos remarques sur ce document

Titre : NOVASCALE 5XX5 & 6XX5 Guide d'installation

N° Reference : 86 F1 40EM 01

Date: Septembre 2005

ERREURS DETECTEES

--

AMELIORATIONS SUGGEREES

--

Vos remarques et suggestions seront examinées attentivement.

Si vous désirez une réponse écrite, veuillez indiquer ci-après votre adresse postale complète.

NOM : _____ Date : _____

DOCIETE : _____

ADRESSE : _____

Remettez cet imprimé à un responsable BULL ou envoyez-le directement à :

Bull – Documentation Dept.
1 Rue de Provence
BP 208
38432 ECHIROLLES CEDEX
FRANCE
info@frec.bull.fr

Bon de commande de documents techniques

Pour commander des documents techniques, remplissez une copie de ce formulaire et envoyez-la à :

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

Téléphone: +33 (0) 2 41 73 72 66
FAX: +33 (0) 2 41 73 70 66
Courriel: srv.Duplicopy@bull.net

Reference CEDOC	Désignation	Qte'
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
-- -- - [--]		
[--] : La révision la plus récente sera fournie si aucun numéro de révision n'est indiqué.		

NOM : _____ Date : _____

SOCIETE : _____

ADRESSE : _____

TELEPHONE : _____ FAX : _____

COURIEL : _____

Pour les Filiales Bull :

Identification : _____

Pour les Clients Affiliés Bull :

Code Client : _____

Pour les Clients Internes Bull :

Section Budgétaire : _____

For les autres : Merci de demander à votre contact Bull.

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

REFERENCE
86 F1 40EM 01

Utiliser les marques de découpe pour obtenir les étiquettes.
Use the cut marks to get the labels.



**NOVASCALE
5XX5 & 6XX5**

Guide d'installation

86 F1 40EM 01



**NOVASCALE
5XX5 & 6XX5**

Guide d'installation

86 F1 40EM 01



**NOVASCALE
5XX5 & 6XX5**

Guide d'installation

86 F1 40EM 01

