

NovaScale 5xx5

Guide d'installation

NOVASCALE



REFERENCE
86 F1 40EM 06

NOVASCALE

NovaScale 5xx5

Guide d'installation

Matériel

Septembre 2007

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

REFERENCE
86 F1 40EM 06

L'avis juridique de copyright ci-après place le présent document sous la protection des lois de Copyright qui prohibent, sans s'y limiter, des actions comme la copie, la distribution, la modification et la création de produits dérivés à partir du présent document.

Copyright © Bull SAS 1992, 2007

Imprimé en France

Nous vous encourageons à nous faire part de vos commentaires sur la forme, le contenu et la présentation du document. Un formulaire figure à la fin du document à cet effet.

Pour commander des exemplaires supplémentaires du document ou d'autres documents techniques Bull, utilisez le bon de commande figurant à la fin du document.

Marques déposées

Toutes les marques déposées sont la propriété de leurs titulaires respectifs.

Intel® et Itanium® sont des marques déposées d'Intel Corporation.

Windows® et Microsoft® sont des marques déposées de Microsoft Corporation.

UNIX® est une marque déposée aux Etats-Unis d'Amérique et dans d'autre pays et licenciée exclusivement par l'Open Group.

Linux® est une marque déposée de Linus Torvalds.

Preface

Table des matières

Public visé	xi
Conventions typographiques, abréviations et acronymes	xi
Bibliographie	xii
Déclarations de conformité	xiii
Déclaration du fabricant ou de l'importateur	xiii
Avis de conformité aux normes de sécurité	xiii
Directives de la CEE	xiii
Déclaration FCC (Federal Communications Commission)	xiv
Déclaration de conformité de la FCC	xiv
Déclaration de conformité pour le Canada	xiv
Avis de conformité laser	xiv
Définition des consignes de sécurité	xv
Sécurité électrique	xv
Informations sur la sécurité des rayons laser	xvi
Intégrité et vérification des données	xvi
Maitrise des Déchets	xvi
Conditions environnementales	xvii
Spécifications climatiques et atmosphériques	xvii
Caractéristiques électriques	xvii
Compatibilité électromagnétique	xvii
Protection contre les décharges électrostatiques	xviii
Chocs et vibrations	xviii
Limites de pollution	xix
Limites sonores	xix
Spécifications de sécurité	xix
Diagramme d'installation	xxi
Chapitre 1. Livraison	1-1
Présentation des serveurs Bull NovaScale	1-2
Partitionnement dynamique	1-2
Configurations étendues	1-2
Configurations en clusters	1-2
Caractéristiques du serveur	1-3
Composants matériels des serveurs	1-4
Module CSS	1-4
Unité avant	1-4
Unité noyau	1-4
Unité arrière	1-5
Unité PAP (Platform Administration Processor)	1-5
Commutateur KVM	1-5
Console	1-5
Sous-système disques	1-5
Périphériques supplémentaires	1-5
Firmware et logiciels des serveurs	1-6
Conformité aux normes	1-7
Consignes générales	1-8
Déballage de l'armoire du serveur	1-9

Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire	1-9
Retrait des cales du module CSS et installation des butées	1-10
Retrait des cales de transport du module CSS	1-10
Installation des butées	1-11
Inspection des composants internes et du câblage	1-12
Présentation du serveur	1-13
NovaScale 5085 Partitioned Server	1-13
NovaScale 5165 Partitioned Server	1-15
serveur partitionné NovaScale 5245	1-17
serveur partitionné NovaScale 5325	1-18
Composants du serveur	1-20
Module CSS	1-21
Unité PAP (Platform Administration Processor) intégrée	1-22
Console intégrée	1-24
Commutateur KVM (Clavier / Vidéo / Souris)	1-25
8-Port KVM Switch	1-25
16-Port KVM Switch	1-25
Unité d'extension KVM	1-25
FDA 1x00 FC Sous-système disques	1-26
FDA 2x00 FC Sous-système disques	1-26
Sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC	1-27
Concentrateur Ethernet	1-28
Modem USB	1-28
Serveur NPort	1-28
Chapitre 2. Procédure d'installation	2-1
Accès aux composants du serveur	2-2
Ouverture de la porte avant	2-2
Fermeture de la porte avant	2-2
Ouverture / Fermeture de la console intégrée	2-3
Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB	2-4
Vérification du câblage du serveur	2-5
Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site	2-5
Consignes de sécurité	2-5
Mise sous tension du serveur en mode veille	2-6
Vérification du fonctionnement du serveur	2-7
Démarrage du logiciel PAM	2-7
Interface utilisateur PAM	2-9
Vérification de l'état du serveur via PAM	2-10
Volet Status (Etat) de PAM	2-10
Volet de commandes PAM	2-10
Barre d'état de disponibilité du CSS	2-11
Volet de l'arborescence PAM	2-11
Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée	2-13
Vérification des connexions de l'anneau des modules CSS	2-14
Mise sous / hors tension des domaines du serveur	2-17
Mise sous tension du domaine du NovaScale 5xx5 SMP Server	2-17
Arrêt / Redémarrage du serveur	2-18
Mise sous tension des domaines du NovaScale 5xx5 Partitioned Server	2-19
Arrêt / Redémarrage du serveur	2-23
Modification du nom d'utilisateur et du mot de passe de iStorage Manager	2-24
Modification du mot de passe S@N.IT	2-25
Configuration de l'unité PAP	2-26
Changement du nom par défaut de l'unité PAP	2-26
Lancement de l'Assistant de configuration PAP	2-26

Configuration des données client	2-31
Configuration des appels automatiques	2-32
Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client	2-34
Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant	2-35
Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Internet Explorer	2-35
Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Mozilla	2-35
Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur Client	2-36
Post-installation du système d'exploitation	2-37
NovaScale 5xx5 SMP Servers - Installation du système d'exploitation	2-38
Installation de Microsoft Windows	2-39
Installation de Linux RedHat	2-40
Installation de Novell SuSe	2-42
NovaScale 5xx5 Partitioned Server - Installation du système d'exploitation	2-43
Installation de Microsoft Windows	2-44
Installation de Linux RedHat	2-45
Installation de Novell SuSe	2-46
Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)	2-48
Connexion du modem USB et des périphériques externes	2-49
Connexion du modem USB	2-49
Connexion de périphériques de stockage externes	2-49
Test des connexions réseau	2-50
Test des appels automatiques	2-50
Envoi du rapport d'intervention d'installation de PAM	2-50
Modification du nom d'un sous-système central	2-52
Suppression / Ajout d'un sous-système central	2-52
Configuration des utilisateurs de l'unité PAP	2-56
Groupes d'utilisateurs PAP prédéfinis	2-56
Initialisation du disque de dépannage de l'unité PAP	2-59
Sauvegarde et restauration des fichiers de configuration de PAM	2-62
Sauvegarde des fichiers de configuration de PAM	2-62
Restauration des données de configuration de PAM	2-64
Annexe A. Spécifications	A-1
Serveur NovaScale 5085 Spécifications	A-2
Serveur NovaScale 5165 Spécifications	A-5
Serveur NovaScale 5245 Spécifications	A-7
Serveur NovaScale 5325 Spécifications	A-9
Annexe B. Tableaux de conversion, de correspondance des claviers et des règles d'écriture	B-1
Système anglo-saxon à système métrique	B-1
Système métrique à système anglo-saxon	B-1
Conversion de degrés Celsius en degrés Fahrenheit	B-2
Conversion de degrés Fahrenheit en degrés Celsius	B-2
Table de correspondance des claviers AZERTY/QWERTY	B-3
Règles d'écriture PAM	B-4
Caractères non valides	B-4
Longueur des chaînes	B-5
Clés de registre	B-5
Glossaire	G-1
Index	X-1

Liste des figures

Figure 1.	Armoires du Bull NovaScale Server	1-2
Figure 2.	Retrait des cales de transport avant	1-10
Figure 3.	Retrait des cales de transport arrière	1-10
Figure 4.	Installation des butées avant	1-11
Figure 5.	Installation des butées arrière	1-11
Figure 6.	Composants des NovaScale 5085 Partitioned Server - exemple	1-14
Figure 7.	Composants des NovaScale 5165 Partitioned Server - exemple	1-16
Figure 8.	Composants des serveur partitionné NovaScale 5245 - exemple	1-18
Figure 9.	Composants des serveurs partitionnés NovaScale 5325 - exemple	1-19
Figure 10.	Composants des serveurs partitionnés NovaScale 5325 - exemple	1-19
Figure 11.	Caractéristiques du module CSS (exemple de module CSS complet)	1-21
Figure 12.	PAP unit	1-22
Figure 13.	Caractéristiques de la console intégrée	1-24
Figure 14.	Caractéristiques du commutateur KVM 8 ports	1-25
Figure 15.	Caractéristiques du commutateur KVM 16 ports	1-25
Figure 16.	Unité d'extension KVM (locale et distante) 300 m maximum.	1-25
Figure 17.	Caractéristiques du sous-système disques FDA 1x00 FC	1-26
Figure 18.	Caractéristiques du sous-système disques FDA 2x00 FC	1-26
Figure 19.	FDA 1x00 FC Caractéristiques du sous-système disques d'extension	1-27
Figure 20.	Caractéristiques du concentrateur Ethernet	1-28
Figure 21.	Caractéristiques du modem USB	1-28
Figure 22.	Caractéristiques du serveur NPort	1-28
Figure 23.	Ouverture de la porte avant	2-2
Figure 24.	Exemple de console intégrée	2-3
Figure 25.	Position des roues codeuses de la carte PMB	2-4
Figure 26.	Interface utilisateur PAM	2-9
Figure 27.	Volet Status (Etat)	2-10
Figure 28.	Barre d'état de disponibilité CSS (serveur bi-module)	2-11
Figure 29.	Barre d'outils de l'arborescence PAM	2-12
Figure 30.	Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)	2-14
Figure 31.	Domaine par défaut chargé	2-15
Figure 32.	Dialogue Advanced Properties (Propriétés avancées)	2-15
Figure 33.	Volet de commandes du gestionnaire de domaines	2-17
Figure 34.	Etat du domaine	2-18
Figure 35.	Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)	2-21
Figure 36.	Volet de commandes Domain Manager (Gestionnaire de domaines) - Exemple avec quatre domaines	2-22
Figure 37.	Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple) - Exemple avec quatre domaines	2-22
Figure 38.	Etat du domaine - Exemple avec quatre domaines	2-22
Figure 39.	Boîte de dialogue de l'assistant de configuration de l'unité PAP	2-27
Figure 40.	Boîte de dialogue Release type (Version)	2-27
Figure 41.	Boîte de dialogue Network configuration (Configuration réseau)	2-28
Figure 42.	Boîte de dialogue de configuration des utilisateurs	2-28
Figure 43.	Boîte de dialogue de configuration du logiciel PAM via le site Web	2-29
Figure 44.	Boîte de dialogue de configuration des identités du logiciel SAN	2-29

Figure 45. Page de configuration Données Client	2-31
Figure 46. Volet de commandes Autocalls Channel Settings (Paramètres du canal des appels automatiques)	2-32
Figure 47. Port Ethernet libre de l'PAP unit	2-34
Figure 48. Port de réseau local 10/100/1000 Mb/s	2-48
Figure 49. Volet de commandes du sous-système central	2-52
Figure 50. Noeud du sous-système central	2-54
Figure 51. Lancement de l'utilitaire Adaptec Storage Manager	2-59
Figure 52. Affichage de la configuration des disques de l'unité PAP	2-60
Figure 53. Redémarrage de l'unité PAP	2-60
Figure 54. Retrait du disque de droite	2-61
Figure 55. Processus de construction du disque vierge	2-61
Figure 56. Clavier AZERTY	B-3
Figure 57. Clavier QWERTY	B-3

Liste des tableaux

Tableau 1. Noeuds de l'arborescence PAM	2-11
Tableau 2. Configuration du port KVM	2-13
Tableau 3. Position des roues codeuses de la carte PMB - Exemple pour une configuration comprenant plusieurs serveurs	2-54
Tableau 4. Accès Utilisateur aux fonctionnalités PAM	2-58
Tableau 5. Spécifications du Serveur NovaScale 5085	A-4
Tableau 6. Spécifications du Serveur NovaScale 5165	A-6
Tableau 7. Spécifications du Serveur NovaScale 5245	A-8
Tableau 8. Spécifications du Serveur NovaScale 5325	A-10
Tableau 9. Tableau de conversion : système anglo-saxon / système métrique	B-1
Tableau 10. Tableau de conversion : système métrique / système anglo-saxon	B-1
Tableau 11. Caractères non valides dans le logiciel PAM	B-4
Tableau 12. Règles de longueur des chaînes	B-5

Public visé

Ce guide est destiné au personnel qualifié chargé de l'installation et de la première mise en route des NovaScale 5xx5 Servers.

Il s'adresse également au personnel qualifié chargé de l'installation et de la première mise en route des serveurs Bull NovaScale 7000 Series et Bull NovaScale 9000 Series.

Chapitre 1. *Livraison*

décrit les caractéristiques du serveur et explique les procédures de déballage et de vérification.

Chapitre 2. *Procédure d'installation*

décrit les procédures requises pour installer et mettre en route le serveur pour la première fois.

Annexe A. *Spécifications*

Annexe B. *Tableaux de conversion*

Conventions typographiques, abréviations et acronymes

Les conventions typographiques suivantes sont utilisées dans ce guide :

Gras

Identifie les commandes prédéfinies, sous-programmes, mots clés, fichiers, structures, boutons, étiquettes et icônes.

Italique

Identifie les publications, chapitres, sections, figures et tableaux référencés.

< >

Identifie les paramètres fournis par l'utilisateur.

Les abréviations, les acronymes et les concepts sont documentés dans le *Glossaire*.

Bibliographie

Site Preparation Guide, 86 A1 87EF

explique comment préparer une salle informatique pour les Bull NovaScale Servers, en conformité avec les standards en vigueur. Ce guide est destiné à l'usage du personnel et des professionnels impliqués dans la procédure de préparation du site.

User's Guide, 86 A1 41EM

explique l'utilisation des NovaScale 5xx5 Servers. Ce guide est destiné à l'usage des administrateurs et des opérateurs client.

Maintenance and Service Guide, 86 A7 42EM

explique comment gérer, réparer et mettre à niveau les NovaScale 5xx5 Servers. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Troubleshooting Guide, 86 A7 91EF

explique comment diagnostiquer et résoudre les problèmes pouvant se produire pendant le fonctionnement des Bull NovaScale Server. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le manuel *NovaScale 5000/6000 Series PAM Help Message Guide*, 86 A7 32ER

fournit l'ensemble des messages d'aide PAM qui contiennent des informations de dépannage très utiles. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*, 86 A7 33ER

fournit l'ensemble des solutions apportées aux problèmes identifiés figurant dans la base de données Praxidiag. Ce guide est destiné à l'usage du personnel de support qualifié.

Le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A192ER

décrit le câblage du serveur.

Le manuel *Bull 1300H/L & 1100H/L Cabinets*, 86 A1 91EM

explique comment installer et adapter les armoires pour les Bull NovaScale Servers et les périphériques.

Le manuel *Bull NovaScale Series Documentation Overview*, 86 A2 27EM

donne la liste des documentations en ligne, du matériel et des logiciels disponibles pour les Bull NovaScale Servers, ainsi que les systèmes d'exploitation et les programmes sous licence associés.

Remarque :

Selon la configuration et la version du serveur, il est possible que certaines des fonctions décrites dans ce manuel ne soient pas disponibles. Veuillez contacter votre Sales Representative Bull pour plus d'informations.

Déclarations de conformité

Déclaration du fabricant ou de l'importateur

Nous certifions par la présente que ce produit est conforme à la directive 2004/108/CEE de l'Union européenne relative à la compatibilité électromagnétique, en respectant les normes EN55022 (Classe A) et EN55024, ainsi qu'à la directive 2006/95/EEC relative à la basse tension, en respectant la norme EN60950. Ce produit porte le marquage CE établissant sa conformité à ces normes.

Avis de conformité aux normes de sécurité

- UL 60950 (Etats-Unis d'Amérique)
- IEC 60950 (International)
- CSA 60950 (Canada)

Directives de la CEE

Ce produit est conforme aux directives du conseil des Communautés Européennes (CE).

Compatibilité électromagnétique

- 2004/108/CE

Basse tension

- 2006/95/CE

Conformité CE

- 93/68/EEC

Equipement terminal de télécommunications

- 1999/5/EC

Ni le fournisseur ni le fabricant ne peuvent être tenus responsables du non-respect des directives de protection résultant d'une modification non autorisée du produit.

La conformité à ces directives requiert :

- Une déclaration de conformité CE fournie par le fabricant
- Une étiquette CE sur le produit
- Une documentation technique

Déclaration FCC (Federal Communications Commission)

Remarque :

Cet équipement a été testé et déclaré compatible avec les limites des appareils numériques de la classe A, conformément à l'article 15 de la réglementation FCC. Ces limites visent à fournir une protection raisonnable contre les interférences lorsque le produit est utilisé dans un environnement commercial. Cet équipement génère, utilise et peut émettre des ondes radioélectriques qui peuvent perturber les communications radio s'il n'est pas utilisé et installé conformément aux instructions du manuel. L'équipement utilisé dans une zone résidentielle peut créer des interférences que l'utilisateur doit supprimer à ses propres frais.

Des câbles et des connecteurs blindés et correctement mis à la terre doivent être utilisés conformément à la législation relative aux limites d'émission FCC. En aucun cas le fournisseur ou le fabricant ne peut être tenu responsable de l'émission d'interférences radioélectriques provoquées par l'utilisation de câbles et de connecteurs inappropriés ou résultant de la modification de l'équipement. Toute modification non autorisée peut entraîner l'interdiction d'utiliser l'équipement.

Toute modification non expressément approuvée par le titulaire de cet appareil peut entraîner l'interdiction d'utiliser l'équipement. Il incombe au client de s'assurer de la conformité du produit modifié.

Déclaration de conformité de la FCC

Cet appareil est conforme à l'article 15 de la réglementation FCC. L'utilisation est soumise aux conditions suivantes : (1) L'appareil ne doit pas provoquer d'interférences et (2) doit supporter les interférences reçues, notamment les interférences qui peuvent perturber le fonctionnement.

Déclaration de conformité pour le Canada

Cet appareil appartient à la classe A des appareils numériques, il est conforme à la réglementation canadienne sur les équipements pouvant causer des interférences.

Cet appareil numérique de la classe A est conforme à la norme NMB-003 du Canada.

Ce produit est conforme aux normes de protection suivantes :

Compatibilité électromagnétique

- ICES-003
- NMB-003

Avis de conformité laser

Ce produit utilisant la technologie laser est conforme aux prescriptions des dispositifs laser de classe 1.

Une étiquette PRODUIT LASER DE CLASSE 1 figure sur le dispositif laser.

<p>Produit laser de classe 1 Luokan 1 Laserlaitte Klasse 1 Laser Apparat Laser Klasse 1</p>

Définition des consignes de sécurité



DANGER

La mention *Danger* indique l'existence d'un risque potentiel de blessure grave ou mortelle.



ATTENTION :

La mention *Attention* indique l'existence d'un risque potentiel de blessure modérée ou de faible gravité.



Avertissement :

La mention *Avertissement* indique l'existence d'un risque potentiel d'endommagement d'un programme, d'une unité, du système ou de données.

Sécurité électrique

Les consignes de sécurité suivantes doivent être observées lors de chaque connexion ou déconnexion de périphériques au système.



DANGER

Le client doit s'assurer que l'alimentation électrique du secteur est compatible avec les recommandations, la réglementation, les normes et les pratiques nationales et locales. Un mauvais câblage de la prise de courant peut provoquer une mise sous tension dangereuse des parties métalliques du système ou des unités qui lui sont raccordées. Le client doit s'assurer que la prise électrique est correctement câblée et reliée à la terre pour éviter tout risque d'électrocution. Il est impératif de débrancher les câbles des prises électriques avant tout déplacement du système.



ATTENTION :

Ce système est équipé de plusieurs câbles d'alimentation. Suivez les procédures de mise hors tension du système à chaque fois que cela vous est demandé.

Informations sur la sécurité des rayons laser

Le lecteur optique présent dans l'unité centrale est classé en tant que produit laser de classe 1. Il porte une étiquette indiquant la classe des produits laser à laquelle il appartient.

Le lecteur optique est conforme au code américain "Department of Health and Human Services 21 Code of Federal Regulations (DHHS 21 CFR) Subchapter J" des produits laser de la classe 1. Par ailleurs, le lecteur est certifié conforme aux normes de l'IEC (International Electrotechnical Commission) 60825-1 : 2001 et CENELEC EN 60825-1 : pour les produits laser de la classe 1.



ATTENTION :

Rayons laser invisibles en position ouverte. Evitez de fixer du regard le rayon laser ou de le regarder directement avec des instruments optiques.

Les produits laser de la classe 1 sont des appareils considérés comme non dangereux. Le lecteur optique contient un laser à l'arséniure de gallium de classe 3B d'une valeur nominale de 30 milliwatts à 830 nanomètres. Le lecteur contient des boîtiers, des composants électroniques et des dispositifs de verrouillage qui évitent toute exposition au rayon laser supérieure au niveau de rayonnement laser de classe 1 durant son fonctionnement et sa maintenance par l'utilisateur ou par le personnel spécialisé.

Intégrité et vérification des données



Avertissement :

Les Bull NovaScale Servers sont conçus de manière à réduire le risque d'altérations ou de pertes de données non détectées. Cependant, en cas de coupure de courant non prévue ou de panne système, les utilisateurs sont vivement invités à vérifier la validité des opérations effectuées et des données enregistrées ou transmises par le système au moment de la coupure de courant ou de la panne.

Maitrise des Déchets

Ce produit est conforme à la directive européenne LUSD (RoHS) 2002/95/CE concernant la limitation de certaines substances toxiques dans les Equipements Electriques et Electroniques.

Ce produit est conforme à la directive européenne (DEEE (WEEE) 2002/96/EC concernant la gestion des Equipements Electriques et Electroniques et de leurs déchets.

Conditions environnementales

Spécifications climatiques et atmosphériques

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- IEC 60068.2.1
IEC 60068.2.2
IEC 60068.2.78
IEC 60529
IEC 60950
ISO 7779

Caractéristiques électriques

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- IEC 60038
IEC 60059
IEC 60196
IEC 60364
IEC 61689

Alimentation secteur

- 207-244 VAC, 49 - 61 Hz (monophasé Ph / N + PE ou Ph / Ph + PE),
20/32/64A par PDU (voir spécifications du modèle)

Baisse soudaine de tension

- 20 ms (IEC 1000-4-11)

Compatibilité électromagnétique

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

Europe :	EMC Directive (directive relative à la compatibilité électromagnétique), 89/336/EEC <ul style="list-style-type: none">• EN55022, Class A Limit, Radiated & Conducted Emissions (émissions par radiation et conduction)• EN55024, ITE Specific Immunity Standard (norme d'immunité ITE)• EN61000-4-2, ESD Immunity (immunité ESD) (Décharge par contact Niveau 2, Décharge dans l'air Niveau 3)• EN61000-4-3, Radiated Immunity (immunité rayonnée) (Niveau 2)• EN61000-4-4, Electrical Fast Transient (transitoire électrique rapide) (Niveau 2)• EN61000-4-5, AC Surge (surtension transitoire)• EN61000-4-6, Conducted RF (fréquences radio)• EN61000-4-8, Power Frequency Magnetic Fields (champs magnétiques à fréquence industrielle)• EN61000-4-11, Voltage Dips and Interrupts (chutes et interruptions de tension)• EN61000-3-2, Limit for Harmonic Current Emissions (limites des émissions de courant harmonique)• EN61000-3-3, Voltage Flicker (fluctuation de tension et oscillation)
Amérique du Nord	<ul style="list-style-type: none">• FCC Part 15 Class A• ICES-003 Issue 3 Class A

Les serveurs Bull NovaScale Blade sont également conformes aux normes suivantes :

- Japon : IEC 1000-3-2
- Australie / Nouvelle-Zélande : IEC 60950
- Taïwan : Approbation BSMI
- Corée : Approbation RRL

- Russie : Approuvé par GOST
- International : CISPR, Class A Limit

Protection contre les décharges électrostatiques

La technologie CMOS (Complementary Metal Oxide Semiconductor) est extrêmement sensible aux décharges électrostatiques. L'utilisation d'un sol antistatique est vivement recommandée.

Le personnel de maintenance doit porter des bracelets antistatiques avant toute manipulation d'un équipement électronique.

Une prise de terre est fournie dans chaque armoire.

Chocs et vibrations

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

IEC 60068-1
 IEC 60068-2-6
 IEC 60068-2-27
 IEC 60068-2-31
 IEC 60068-2-47
 IEC 60068-2-64
 IEC 60050
 ISO 2041
 ISO 5348
 ISO 5344
 ISO 8626

En fonctionnement (sur pieds)

- Vibrations sinusoïdales :
 - Durée : 1 balayage, 1 octave/min
 - Plage 5 - 16 Hz : Crête 0,25 mm
 - Plage 16 -200 Hz : Crête 0,25 g
- Excitation aléatoire :
 - Durée : 15 min
 - Fréquence : 5 - 200 Hz
 - Densité spectrale : $1,5 \times 10^{-4}$ g /Hz
 - Accélération efficace : 0,17g RMS

Mode hors fonctionnement (sur roulettes)

- Sinus de balayage :
 - Durée : 1 balayage, 1 octave/min
 - Plage 5 - 16 Hz : Crête 0,25 mm
 - Plage 16 - 200 Hz : Crête 0,25 g
- Excitation aléatoire :
 - Durée : 15 min
 - Fréquence : 5 - 200 Hz
 - Densité spectrale : $1,5 \times 10^{-3}$ g /Hz
 - Accélération efficace : 0,54 g RMS

Tests de chocs :

- Durée : 11 ms

- Forme : 1/2 sinusoïdale
- Amplitude : 15 g

Limites de pollution

Les serveurs sont conformes à la norme suivante :

- NFX44-101, Classe 4 000 000

Limites sonores

Les serveurs sont conformes aux normes suivantes :

- ISO 7779
- ISO 11201
- ISO 7574
- ISO 4871
- ISO 9295
- ISO 9296
- IEC 61260
- IEC 60651 (Bull NovaScale 5xx5 Series & Bull NovaScale 5xx5 Series)
- IEC 61672-1 (Bull NovaScale 4000 Series)
- IEC 61672-2 (Bull NovaScale 4000 Series)

Puissance acoustique en fonctionnement (LwAd)

- 7,4 Bel

Pression acoustique en fonctionnement (Lpa)

- 60 dBA

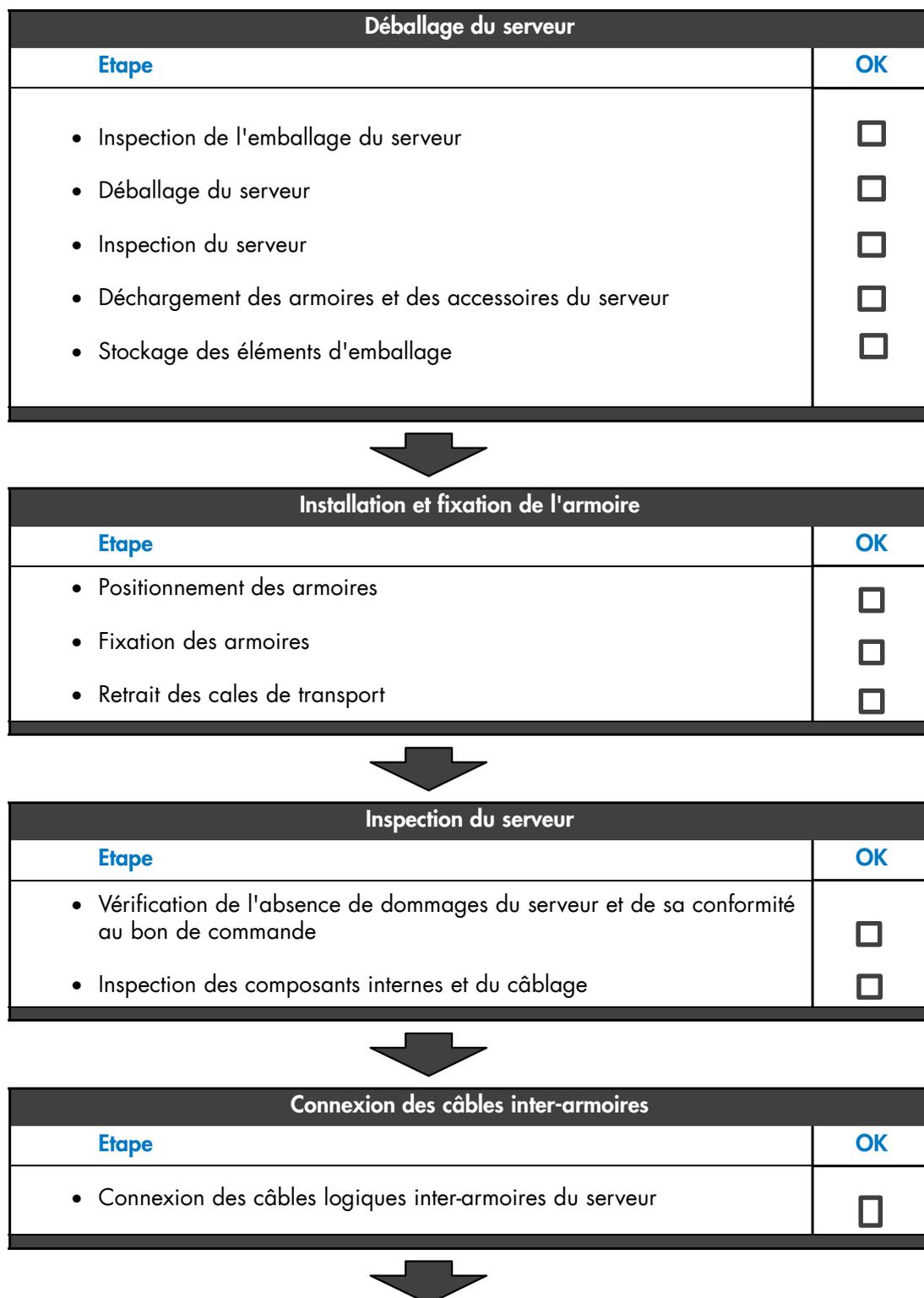
Spécifications de sécurité

Les serveurs sont conformes aux normes nationales et internationales en vigueur :

- IEC 60950
- EN 60950
- UL 60950
- CAN/CSA C22-2 N° 60950-00

Diagramme d'installation

Ce diagramme récapitule les principales procédures d'installation et de configuration.



Connexion du serveur à l'alimentation électrique	
Étape	OK
• Montage des prises des câbles d'alimentation	<input type="checkbox"/>
• Connexion des câbles d'alimentation du serveur à l'alimentation dédiée	<input type="checkbox"/>



Mise sous tension du serveur	
Étape	OK
• Mise sous tension du serveur en mode veille	<input type="checkbox"/>
• Démarrage du logiciel PAM	<input type="checkbox"/>
• Vérification de l'état du serveur	<input type="checkbox"/>
• Vérification des connexions de l'anneau des modules CSS	<input type="checkbox"/>
• Démarrage / arrêt des domaines du serveur	<input type="checkbox"/>
• Arrêt / redémarrage du serveur	<input type="checkbox"/>



Configuration de l'unité PAP et de l'installation du système d'exploitation	
Étape	OK
• Modification du nom par défaut de l'unité PAP	<input type="checkbox"/>
• Lancement de l'assistant de configuration PAP	<input type="checkbox"/>
• Configuration des données client	<input type="checkbox"/>
• Configuration des appels automatiques	<input type="checkbox"/>
• Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN)	<input type="checkbox"/>
• Post-installation du système d'exploitation des domaines du serveur	<input type="checkbox"/>
• Initialisation du disque de dépannage de l'unité PAP	<input type="checkbox"/>



Connexion du serveur au LAN et connexion des périphériques externes	
Etape	OK
• Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)	<input type="checkbox"/>
• Connexion des unités externes (stockage, modem...)	<input type="checkbox"/>



Confirmation de l'installation correcte	
Etape	OK
• Test des connexions réseau	<input type="checkbox"/>
• Test des appels automatiques	<input type="checkbox"/>
• Enregistrement des données du client	<input type="checkbox"/>
• Envoi du rapport d'intervention	<input type="checkbox"/>

Chapitre 1. Livraison

Cette section de chapitre Les sujets traités sont les suivants :

- Présentation, page 1-2
- Consignes générales, , page 1-8
- Déballage de l'armoire du serveur, page 1-9
- Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire, page 1-9
- Inspection des composants internes et du câblage, page 1-12
- Présentation du serveur, page 1-13

Présentation des serveurs Bull NovaScale

Les Bull NovaScale Servers, conçus pour des applications professionnelles et scientifiques, sont basés sur l'architecture FAME (Flexible Architecture for Multiple Environments) qui utilise la toute dernière génération de processeurs Intel Itanium 2.

Les serveurs sont conçus pour fonctionner comme un à huit systèmes SMP, ou domaines, physiquement indépendants, chacun exécutant une instance de système d'exploitation et un ensemble d'applications spécifiques.

Selon la version commandée, les serveurs sont livrés montés en rack et prêts à être utilisés, dans des armoires hautes ou basses.

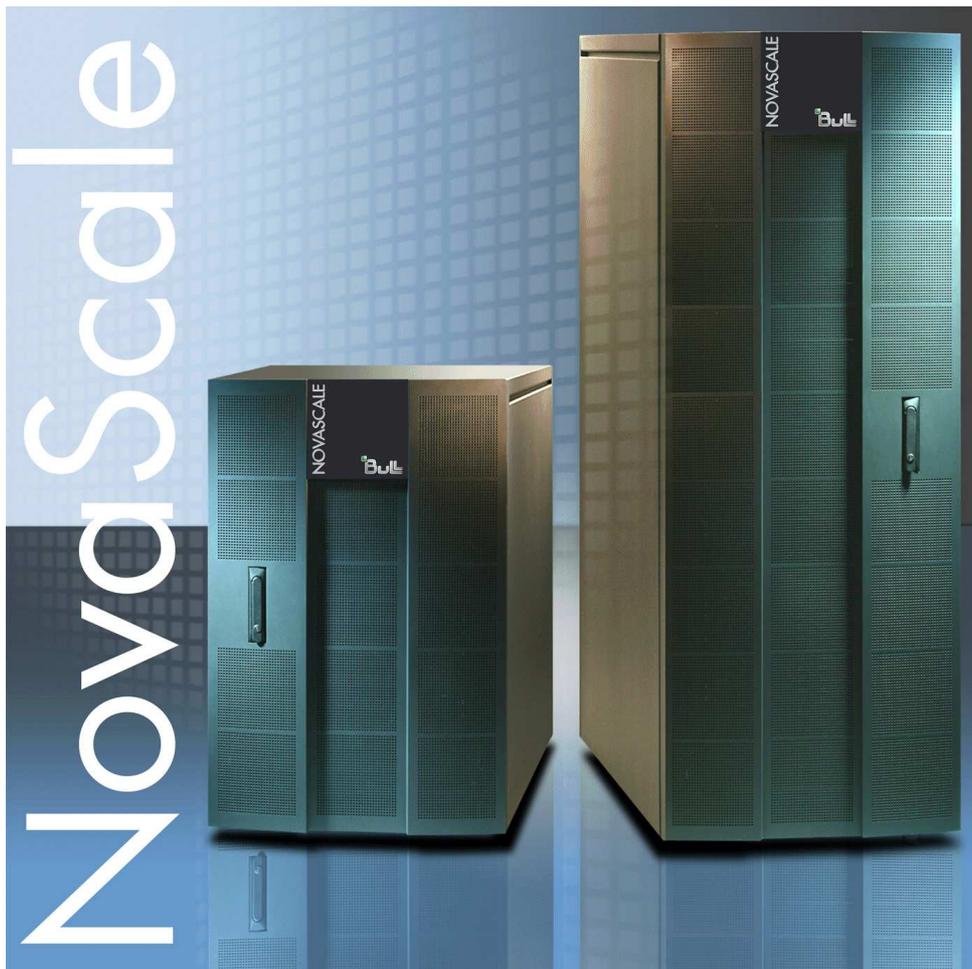


Figure 1. Armoires du Bull NovaScale Server

Partitionnement dynamique

Les Bull NovaScale Servers peuvent être partitionnés dynamiquement en systèmes ou domaines à multitraitement symétrique ccNUMA, physiquement indépendants, chacun exécutant une instance de système d'exploitation et un ensemble d'applications spécifiques.

Configurations étendues

Plusieurs Bull NovaScale Servers peuvent être gérés via une seule instance du logiciel PAM.

Configurations en clusters

Plusieurs Bull NovaScale Servers peuvent être regroupés de manière à fonctionner comme un seul système. Cette configuration permet d'obtenir une disponibilité optimale et d'utiliser les fonctions d'équilibrage de charge et de traitement parallèle.

Caractéristiques du serveur

Les principales caractéristiques des Bull NovaScale Servers sont les suivantes :

Architecture Intel Itanium :

- Modularité, performances prévisibles et évolutivité

Haute disponibilité :

- Composants redondants
- Possibilité d'isoler ou de remplacer un composant défectueux sans interruption du service
- Visibilité globale et unifiée du système
- Fonctionnement ininterrompu

Evolutivité :

- Partitionnement dynamique
- Modularité des ressources : possibilité de faire évoluer dynamiquement les ressources et la fréquence du processeur en fonction de la charge de travail

Support simultané d'environnements multiples :

- Serveur Microsoft Windows
- Linux

Calcul haute performance :

- Applications techniques et scientifiques :
 - . Calcul haute performance (HPC)
- Veille stratégique :
 - . Centralisation de données
 - . Exploration de données
- Méta-applications d'entreprise :
 - . ERP
 - . CRM
 - . SCM ...
- Applications utilisant de grandes bases de données pour les transactions Internet.
- Méta-applications de gestion :
 - . Facturation en ligne
 - . Réservations en ligne
 - . Banque en ligne ...

Suite logicielle PAM (Platform Administration and Maintenance) intégrée :

- Administration proactive
- Optimisation des ressources
- Déclenchement automatique d'actions correctrices et d'appels aux centres de support
- Configuration dynamique

Suite logicielle Bull NovaScale Master System Management (NSM) :

- Windows, Linux et administration de plateformes
- Supervision, information, contrôle et traitement des événements
- Architecture client / serveur / agent
- Solutions Web OpenSource standard

Composants matériels des serveurs



Remarque :

Les abréviations et les acronymes sont documentés dans le *Glossaire*.

Les composants matériels principaux des serveurs sont les suivants :

Module CSS

Les composants matériels principaux des serveurs sont contenus dans le Module CSS. Pour faciliter l'accès et la maintenance, le module CSS est composé de trois unités interconnectées :

Unité avant	Unité noyau	Unité arrière
1 ou 2 cartes QBB	1 carte MQB	1 ou 2 sous-système d'entrées / sorties (IIOC)
1 ou 2 tiroirs de périphériques internes	1 carte MIO	1 ou 2 cartes IOL
	2 cartes MSX	1 PMB
	1 carte MFL	2 ou 4 unités DPS
	8 Blocs ventilateurs	



Notes :

- Le module CSS peut être divisé logiquement en deux **cellules**, chacune comprenant une carte QBB et un sous-système d'entrées / sorties (IOC), afin de permettre le partitionnement dynamique.
- Selon la version, les serveurs sont équipés d'un, deux, trois ou quatre modules CSS interconnectés.

Unité avant

Carte quadri-processeur (QBB)

La carte QBB est équipée de 2 à 4 processeurs Itanium® 2 et de 16 barrettes DIMM DDR. La carte QBB communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire des processeurs d'interconnexion SPS (**Scalability Port Switches**) situés sur la carte MSX.

Tiroir de périphériques internes (IPD) :

Le tiroir IPD est équipé d'un lecteur de DVD/CD-ROM et d'un port USB. Il est connecté à la carte MQB de l'unité noyau via un **lecteur DIB (Device Interface Board)**.

En option :

- le tiroir IPD peut comprendre 2 disques SCSI pour le stockage et les partitions contenant les systèmes d'exploitation,
- deux tiroirs IPD, dans le même module CSS, peuvent être inter-connectés pour offrir 4 disques SCSI pour le stockage et les partitions contenant les systèmes d'exploitation (**DIBs chaînés**).

Unité noyau

Carte MQB (Midplane QBB)

Les cartes QBB et le tiroir IPD sont connectés à la carte MQB.

Carte MIO (Midplane IO)

Les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) et la carte PMB sont connectées à la carte MIO.

Carte MSX (Midplane SPS & XPS)

Chaque carte MSX contient un processeur d'interconnexion SPS (**Scalability Port Switch**) et est connectée aux cartes MIO et MQB. Chaque carte QBB et chaque sous-système d'entrées / sorties (IOC) communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire du processeur d'interconnexion SPS.

Carte MFL (Midplane Fan & Logistics)

La carte MFL contient 16 ventilateurs et divers composants logistiques. Elle est connectée aux cartes MIO et MQB.

Blocs ventilateurs

8 blocs ventilateurs, contenant chacun 2 ventilateurs, constituent un système de refroidissement redondant.

Unité arrière

Sous-système d'entrées / sorties (IOC, IO board Compact)

Le sous-système d'entrées / sorties (IOC) offre 4 bus PCI-X et 2 bus PCI-Express et une carte PCI enfichable à chaud (HPB). Il communique avec les autres composants du système par l'intermédiaire des processeurs d'interconnexion SPS (**Scalability Port Switches**) situés sur la carte MSX.

Carte IOL (IO board Legacy)

La carte IOL est une carte fille du sous-système d'entrées / sorties (IOC) fournissant les connexions d'E/S suivantes : 2 ports USB, 1 port LAN, 2 ports série et 1 port vidéo.

Carte PMB (Platform Maintenance Board)

La carte PMB fournit un accès centralisé aux fonctions logistiques du serveur. Elle relie la plateforme à l'unité PAP exécutant le logiciel d'administration et de maintenance (PAM).

Bloc d'alimentation (DPS)

Chaque bloc d'alimentation alimente le serveur en courant c.a-c.c. à 48 V. Pour assurer la redondance, le serveur est équipé de 2 ou 4 blocs d'alimentation (DPS).

Unité PAP (Platform Administration Processor)

L'unité PAP contient tous les logiciels utilisés pour l'administration du serveur, notamment le logiciel PAM (Platform Administration and Maintenance).

Commutateur KVM

Le commutateur KVM permet d'utiliser un seul clavier, écran et souris pour le serveur local et pour la console PAM locale.

Console

La console contient le clavier, le moniteur, la souris et / ou le pavé tactile utilisés pour l'accès local aux domaines du serveur et à l'unité PAP.

Sous-système disques

Si les emplacements disque du tiroir IPD ne sont pas utilisés pour les partitions contenant les systèmes d'exploitation, un sous-système disque SCSI RAID ou FC est indispensable.

Périphériques supplémentaires

Des périphériques supplémentaires (sous-systèmes disques, réseaux de stockage, réseaux de communication, périphériques d'archivage, etc.) peuvent être connectés au serveur à l'aide de cartes PCI installées dans les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC). Ils peuvent être montés en rack dans l'armoire du serveur (si l'espace y est suffisant) ou dans des armoires externes.

Firmware et logiciels des serveurs

Systèmes d'exploitation

Le serveur est certifié pour les systèmes d'exploitation suivants :

- Windows Server 2003, Edition Enterprise
- Windows Server 2003, Edition Datacenter
- Linux Red Hat Enterprise Linux Advanced Server
- Novell SUSE SLES 9

BIOS

Le BIOS contrôle le processus de démarrage du serveur, l'affectation dynamique des ressources (reconfiguration du domaine, installation de périphériques à chaud) et le traitement des erreurs. Le BIOS comprend également les éléments suivants :

- L'**interface EFI (Extended Firmware Interface)**, qui fournit des services système au système d'exploitation.
- Le **shell EFI**, environnement autonome utilisé pour l'exécution des suites Test et Diagnostic hors ligne.

Suite logicielle PAM (Platform Administration and Maintenance)

La suite logicielle PAM permet d'utiliser, de superviser et de configurer le serveur. Il est possible d'utiliser PAM en local ou de s'y connecter à distance par les navigateurs Microsoft Internet Explorer ou Mozilla, sous la protection de droits d'accès adéquats. Le logiciel PAM fournit les fonctions d'administration requises pour la gestion et la maintenance du serveur :

- Configuration du domaine et affectation des ressources
- Transmission d'alertes ou de demandes de maintenance au centre de Support
- Journalisation d'erreurs ...

Suites Test et Diagnostic

Le serveur est livré avec les suites T & D suivantes :

- Suites Test et Diagnostic en ligne
- Suites Test et Diagnostic hors ligne
- Suite POST

Suite de gestion NovaScale Master (NSM)

Cette dernière permet de contrôler et de gérer les systèmes NovaScale exécutant Windows et Linux.

Conformité aux normes

Intel

Les Bull NovaScale Servers sont conformes à toutes les normes des plateformes Intel :

- Norme ACPI
- Norme IPMI
- Norme EFI
- Norme SMBIOS
- Norme DIG64 (Developer Interface Guide for Intel® Itanium® Architecture - Guide de l'Interface du développeur pour l'architecture Intel Itanium)

Windows

Les Bull NovaScale Servers sont conformes aux normes définies dans le document intitulé "Windows Hardware Design Guide".

Consignes générales

Les Bull NovaScale Servers sont livrés montés en rack et précâblés dans une ou plusieurs armoires hautes ou basses, selon la version choisie.

La préparation du site doit être achevée avant la date prévue pour la livraison. Tout retard dû au non-achèvement de la préparation du site avant la date prévue relèvera de la responsabilité du client.

Le serveur est livré 24 heures avant la date d'installation prévue. A l'arrivée, il doit être placé, dans son emballage, dans la salle informatique afin qu'il atteigne la température ambiante avant la mise sous tension (température de fonctionnement optimale = $22^{\circ}\text{C} \pm 3^{\circ}\text{C}$, hygrométrie = $50\% \pm 5\%$).



ATTENTION :

Le serveur doit impérativement être transporté en position verticale. Les serveurs sont extrêmement lourds et exigent l'utilisation d'un chariot élévateur. Le responsable de la salle informatique doit prévoir le personnel suffisant pour assurer une manutention sans risque.

Utilisez le bordereau d'emballage pour vérifier le nombre et l'état des caisses de transport avant le déballage.

Le serveur est livré avec une boîte étiquetée *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord) contenant toutes les données et éléments requis pour l'installation.



Avertissement :

Pour éviter la condensation et toute manutention incorrecte, le serveur doit être retiré de son emballage UNIQUEMENT par le personnel de maintenance autorisé, à la date d'installation prévue.

Déballage de l'armoire du serveur

Vous trouverez des instructions relatives au déballage des armoires des Bull NovaScale Servers et de leurs périphériques dans le document *Bull 1300H/L & 1100H/L Cabinets*, 86 A1 91EM.



Avertissement :

Le serveur ne doit être déballé qu'après avoir atteint la température ambiante (24 heures dans la salle des ordinateurs).



DANGER

Les armoires de serveur sont extrêmement lourdes. SEUL le personnel de maintenance autorisé peut les déballer et les installer physiquement. Les instructions indiquées ci-après doivent être respectées à la lettre afin d'éviter toute blessure grave.

Inspection du serveur avant déchargement de l'armoire

Une fois l'armoire du serveur déballée, vous devez effectuer un contrôle visuel préliminaire avant de la décharger.



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.



ATTENTION :

Si le contrôle révèle la présence d'un risque inacceptable pour la sécurité, il convient de remédier à ce risque avant la mise sous tension du serveur.

1. Vérifiez que le serveur livré est conforme au bon de commande.
2. Vérifiez l'absence d'angles coupants, de dommages ou d'altérations sur les panneaux et les portes.
3. Vérifiez le bon montage des panneaux et des portes.
4. Ouvrez les portes avant et arrière.



Remarque :

Déverrouillez la porte avant à l'aide de la clé, tirez la poignée vers l'avant et soulevez pour libérer le loquet.

5. Recherchez la présence de signes de dommages internes, de transformations et de dangers évidents tels que des fils coupés, des angles coupants ou une isolation rompue.
6. Assurez-vous que les câbles internes ne sont pas endommagés.
7. Recherchez la présence de saletés, de traces d'eau ou de toute forme de contamination à l'intérieur de l'armoire.
8. Vérifiez que la tension électrique utilisée est en accord avec l'étiquetage à l'arrière de l'armoire.
9. Assurez-vous que les câbles d'alimentation externes ne sont pas endommagés.
10. Vérifiez que les portes arrière et avant se ferment correctement.

Retrait des cales du module CSS et installation des butées

Chaque module CSS du Bull NovaScale Server est équipé de deux cales de transport jaunes à l'avant de l'armoire et de deux cales à l'arrière. Une fois le serveur installé et correctement fixé, vous devez retirer toutes les cales de transport et mettre en place les butées qui se trouvent dans le kit **Open Me First** (Ouvrez-moi d'abord).

Retrait des cales de transport du module CSS

11. A l'avant de l'armoire, desserrez et retirez les deux cales de transports situées de chaque côté du module CSS / de l'armoire à l'aide de la clé hexagonale de 8 mm.



Figure 2. Retrait des cales de transport avant

12. A l'arrière de l'armoire, desserrez et retirez les deux cales de transports situées de chaque côté du module CSS / de l'armoire à l'aide de la clé hexagonale de 8 mm.



Figure 3. Retrait des cales de transport arrière

Répétez les étapes 11 et 12 pour chaque module CSS de l'armoire.



Important :
Prenez soin de ranger les cales de transport et les accessoires avec les autres éléments d'emballage.

Installation des butées

Chaque module CSS est livré avec quatre butées munies de vis imperdables. Ces butées doivent être installées après le retrait des cales de transport.

Les deux butées les plus étroites doivent être installées à l'avant de l'armoire et les deux butées les plus profondes, à l'arrière.

1. Depuis l'avant de l'armoire, alignez les deux butées étroites (A) avec l'avant du châssis de l'armoire et fixez-les fermement.



Figure 4. Installation des butées avant

2. Depuis l'arrière de l'armoire, alignez les deux butées profondes (B) avec l'avant du châssis de l'armoire et fixez-les fermement.

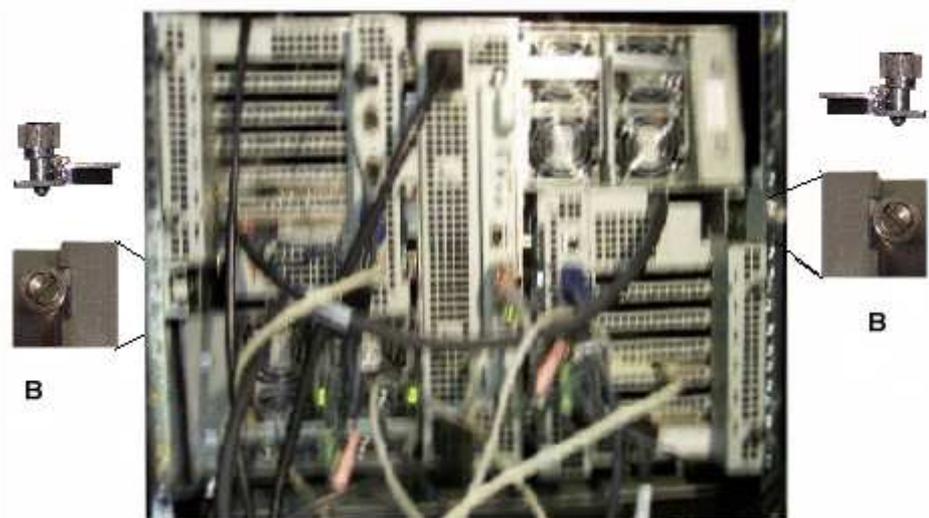


Figure 5. Installation des butées arrière

Répétez les étapes 1 et 2 pour chaque module CSS de l'armoire.

Inspection des composants internes et du câblage

Un contrôle visuel complet du câblage et des composants internes doit être effectué avant la mise sous tension du serveur.



ATTENTION :

Si le contrôle révèle la présence d'un risque inacceptable pour la sécurité, il convient de remédier à ce risque avant la mise sous tension du serveur.

1. Assurez-vous visuellement que les câbles internes ne sont pas endommagés.
2. Assurez-vous visuellement que les composants du système ne sont pas endommagés.
3. Vérifiez manuellement les connexions des câbles internes.
4. Vérifiez visuellement que les câbles d'alimentation externes ne sont pas endommagés.



Remarque :

Si vous devez vérifier les composants du module CSS, reportez-vous au manuel *Maintenance and Service Guide*.

Pour des informations sur le câblage, consultez le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A192ER.

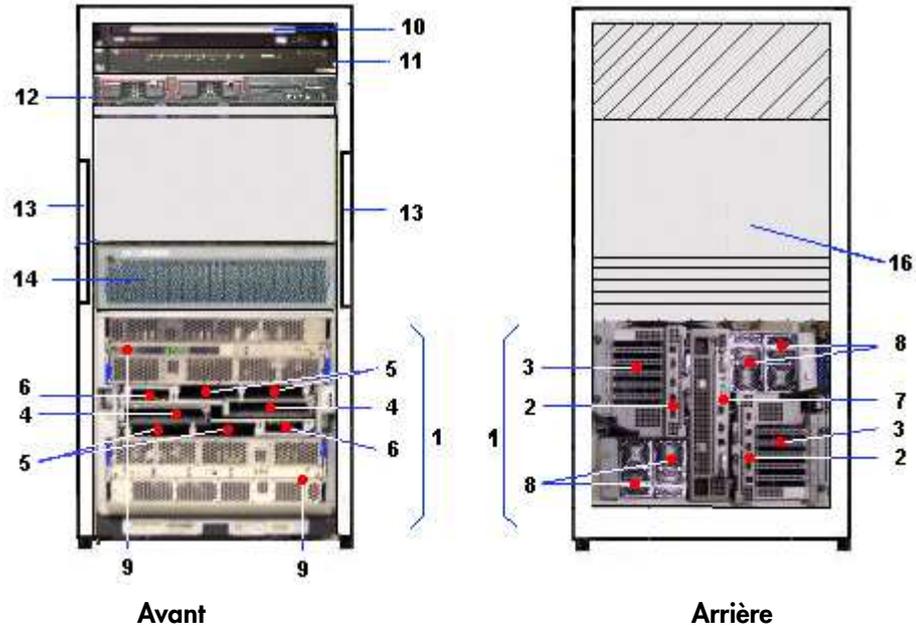
Présentation du serveur

NovaScale 5085 Partitioned Server

Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute ou basse contenant généralement les différents éléments :



1	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :		8 U	
	2 sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) chacun avec :	2		Carte IOL - ports existants
		3		4 emplacements PCI-X et 2 emplacements PCI-Express
	2 tiroirs de périphériques internes avec :	4		Lecteur de DVD-ROM
		5		2 disques SCSI RAID internes
		6		Port USB
	Carte PMB	7		
	2 ou 4 unités DPS	8		
2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun) Configuration multi-coeurs CPU = Socket	9			
10*	Console escamotable avec moniteur et clavier		1 U	
11	Commutateur KVM 8 ports		1 U	
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques		1 U	
13*	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
*	1 disque FC en option		3 U	

16	Espace libre pour des composants supplémentaires	4 U
* Console escamotable. Dans le cas d'une console externe, utilisez un kit d'extension KVM (de 150 m maximum).		
** Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.		

Figure 6. Composants des NovaScale 5085 Partitioned Server - exemple

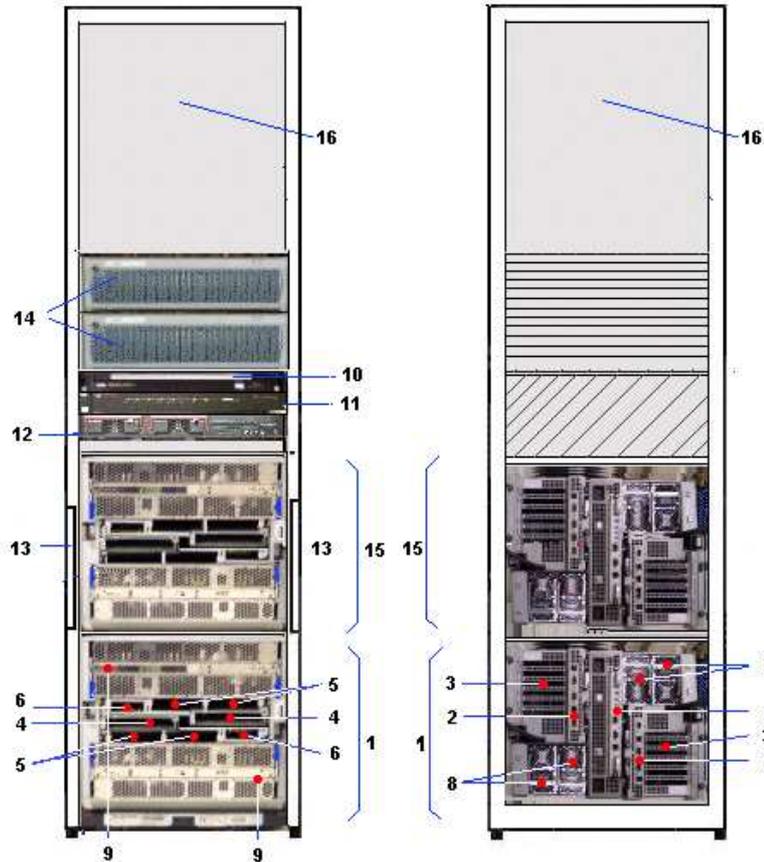
NovaScale 5165 Partitioned Server



Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute contenant généralement les différents éléments suivants :



Avant

Arrière

1, 15	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :			8 U x 2
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :	2	Carte IOL - ports existants	
		3	4 emplacements PCI-X et 2 emplacements PCI-Express	
	Tiroir de périphériques internes avec :	4	Lecteur de DVD-ROM	
		5	2 disques SCSI RAID internes	
		6	Port USB	
	Carte PMB	7		
	2 ou 4 unités DPS	8		
	2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun) Configuration multi-coeurs CPU = Socket	9		
10*	Console escamotable avec moniteur et clavier			1 U
11	Commutateur KVM 8 ports			1 U
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques			1 U
13**	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
14	2 disques FC (facultatifs)			3 U x 2

16	Espace libre pour des composants supplémentaires (disques FC ou SCSI)	14 U
<p>* Console escamotable. Dans le cas d'une console externe, utilisez un kit d'extension KVM (de 150 m maximum).</p> <p>** Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.</p>		

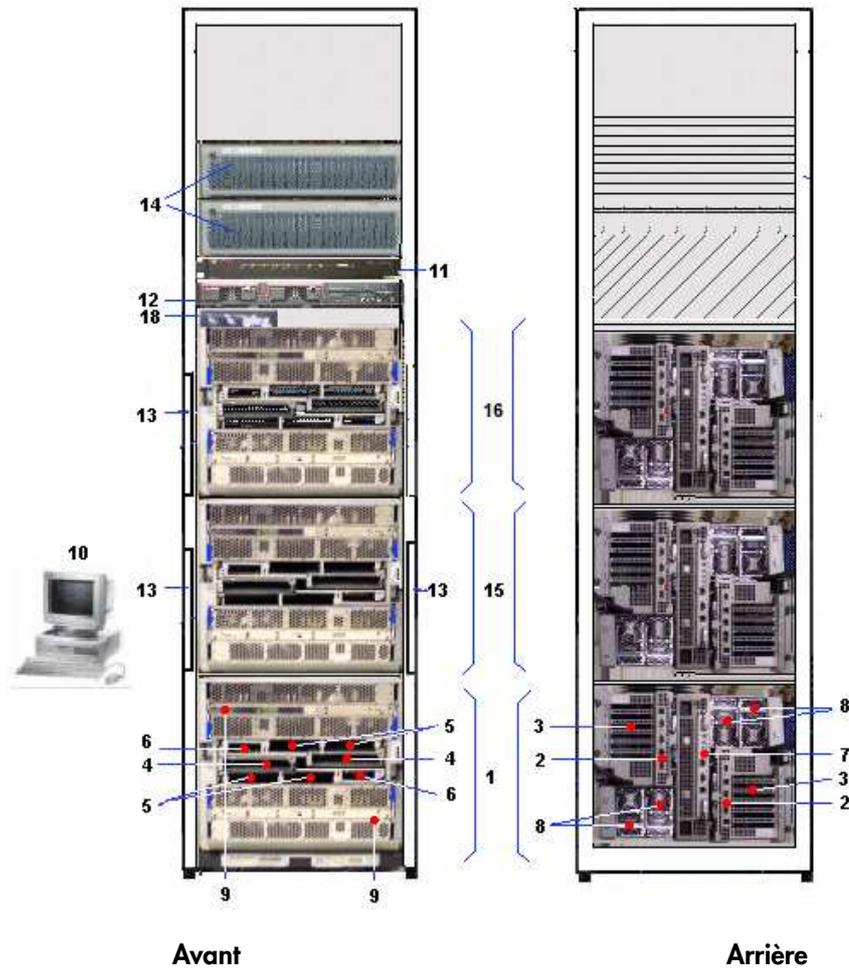
Figure 7. Composants des NovaScale 5165 Partitioned Server - exemple

serveur partitionné NovaScale 5245

Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans une armoire haute contenant généralement les différents éléments suivants :



Avant		Arrière		
1, 15, 16	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :	2	Carte IOL - ports existants	8 U x 3
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :	3	4 emplacements PCI-X et 2 emplacements PCI-Express	
	Tiroir de périphériques internes avec :	4	Lecteur de DVD-ROM	
		5	2 disques SCSI RAID internes	
		6	Port USB	
	Carte PMB	7		
	2 ou 4 unités DPS	8		
	2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun)	9		
	Configuration multi-coeurs CPU = Socket			
10*	Console externe avec moniteur et clavier			
11	Commutateur KVM 8 ports			1 U
12	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques			1 U
13**	1 ou 2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
14	2 disques FC			3 U x 2
16	Espace libre pour des composants supplémentaires (disques FC ou SCSI)			14 U

18	unité d'extension KVM	1 U
* Dans le cas d'une console externe, utilisez un kit d'extension KVM (de 150 m maximum).		
** Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.		

Figure 8. Composants des serveur partitionné NovaScale 5245 - exemple

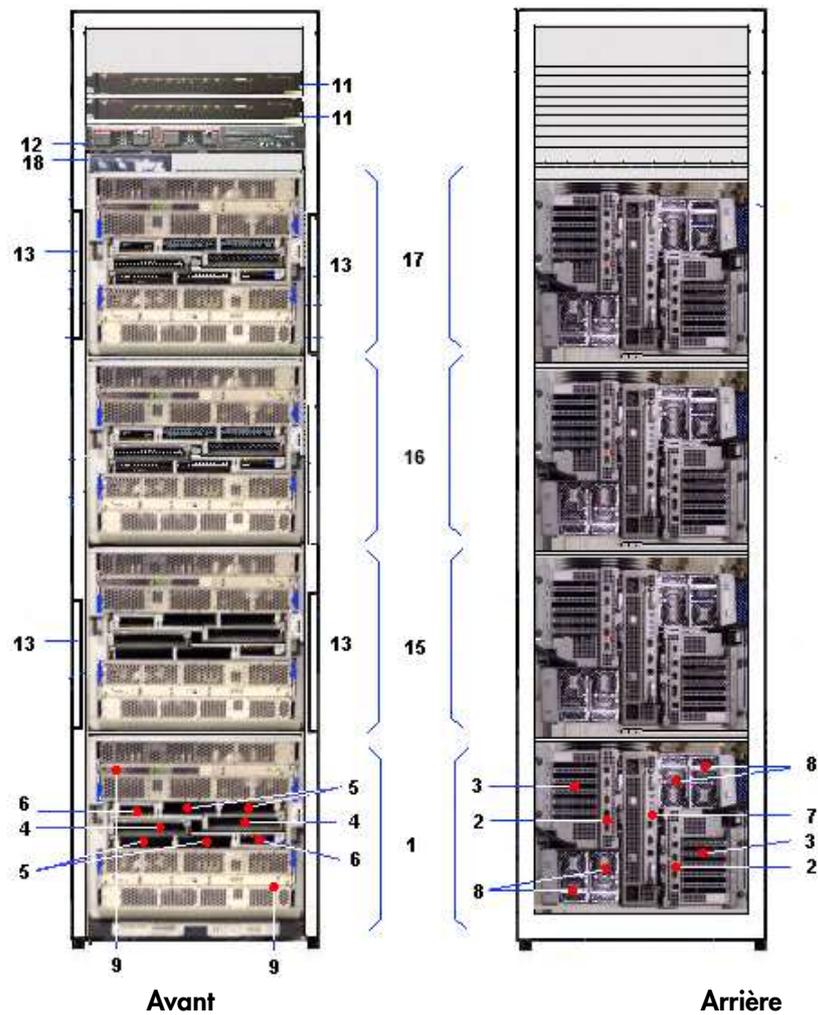
serveur partitionné NovaScale 5325

Remarque :

Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur est livré monté en rack et précâblé dans deux armoires hautes contenant généralement les différents éléments suivants :

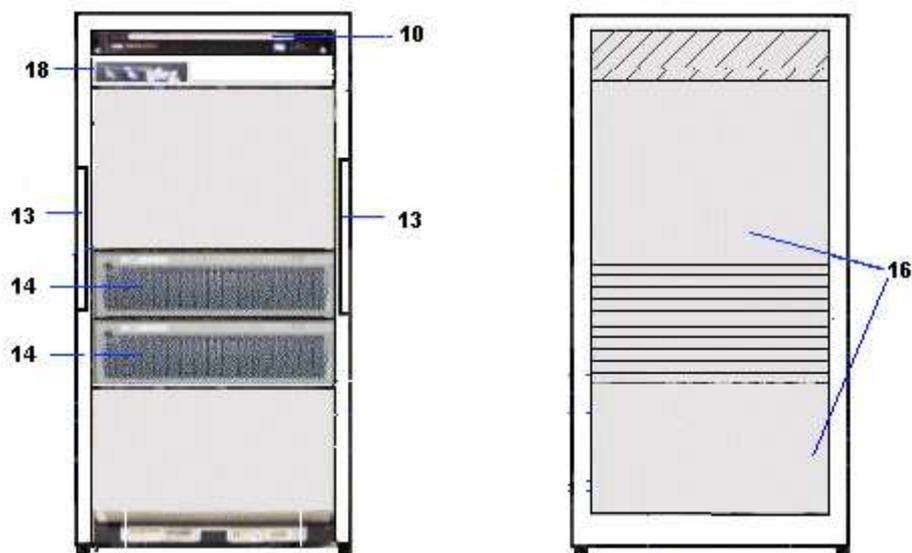
Armoire principale



1, 15, 16, 17	Module CSS avec unité noyau, alimentation et câble d'alimentation secteur, comprenant :		8 U x 4	
	Sous-système d'entrées / sorties (IOC) avec :	2		Carte IOL - ports existants
		3		4 emplacements PCI-X et 2 emplacements PCI-Express
	Tiroir de périphériques internes avec :	4		Lecteur de DVD-ROM
		5		2 disques SCSI RAID internes
		6		Port USB
	Carte PMB	7		
2 ou 4 unités DPS	8			
2 sous-ensembles QBB (contenant jusqu'à 4 processeurs chacun) Configuration multi-coeurs CPU = Socket	9			
11	Commutateur KVM 2 x 8 ports		1 U x 2	
13*	2 ou 4 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur			
18	Unité d'extension KVM (locale)		1 U	
* Les serveurs redondants sont connectés à 2 unités PDU et disposent de 4 blocs d'alimentation DPS.				

Figure 9. Composants des serveurs partitionnés NovaScale 5325 - exemple

Armoire d'E/S



10	Unité PAP avec graveur de CD-ROM, lecteur de disquette et 2 disques	1 U
13	2 bloc(s) d'alimentation PDU avec câble d'alimentation secteur	
14	2 disques FC	3 x 2 U
18	Unité d'extension KVM (distante)	1 U

Figure 10. Composants des serveurs partitionnés NovaScale 5325 - exemple

Composants du serveur



Remarque :

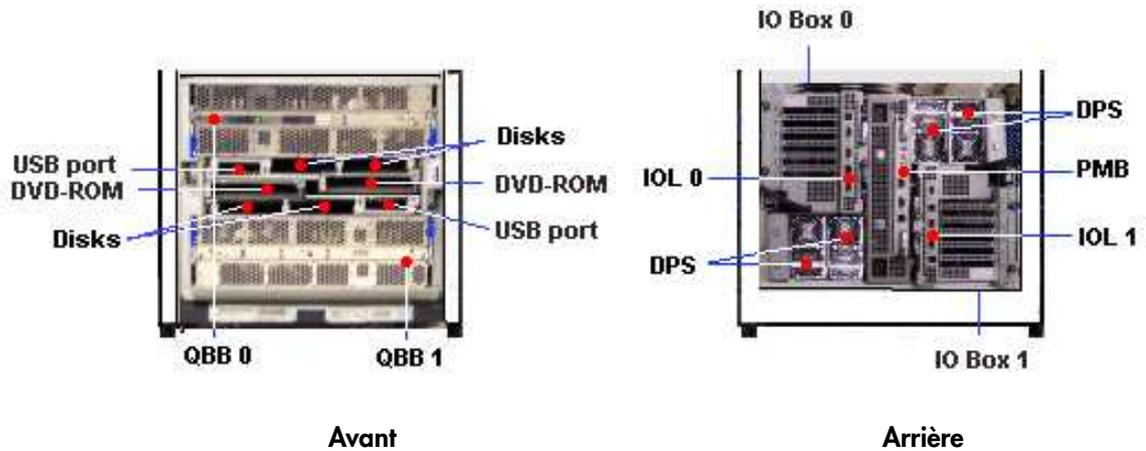
Les composants du serveur et la configuration peuvent varier selon la version choisie.

Le serveur contient les composants suivants :

- le module CSS , page 1-21
- La console intégrée, page 1-24
- L'unité PAP (Platform Administration Processor) intégrée, page 1-22
- Le commutateur KVM (Clavier / Vidéo / Souris), page 1-25
- Les disques Fibre Channel (FC) , page 1-26
- Le concentrateur Ethernet, page 1-28
- Le modem USB, page 1-28
- Le serveur NPort, page 1-28

Module CSS

Le module CSS contient les principaux composants matériels.



<p>Avant</p>	<p>1 ou 2 sous-ensembles quadri-processeurs QBB (Quad Brick Board) : Chaque sous-ensemble QBB comprend :</p> <ul style="list-style-type: none"> • 1 carte mère • 2 cartes mémoire • 1 à 4 processeurs • 16 modules DIMM <p>1 ou 2 tiroirs de périphériques internes : Chaque tiroir contient :</p> <ul style="list-style-type: none"> • 2 disques système SCSI RAID internes • 1 lecteur de DVD-ROM • 1 port USB <p>Les DIBs chaînées: Deux tiroirs IPD peuvent être inter-connectés pour offrir:</p> <ul style="list-style-type: none"> • 4 disques SCSI RAID, 1 lecteur de DVD-ROM, 1 port USB
<p>Arrière</p>	<p>1 ou 2 sous-système(s) d'entrées / sorties (IOB): Chaque sous-système d'entrées / sorties (IOB) contient :</p> <ul style="list-style-type: none"> • 1 carte PCI enfichable à chaud (HPB) • 6 emplacements PCI-X et PCI Xpress 133 MHz connectables à chaud (2 longs, 4 courts) • 1 carte IOL (Input / Output board Legacy) : <ul style="list-style-type: none"> - 2 ports USB de type A - 1 port Ethernet RJ45 10/100/1000 Mbps - 2 ports série DB9-M RS232 - 1 port VGA HD15-F <p>1 carte PMB : Cette carte relie le serveur à l'unité PAP (Platform Administration Processor) (via une liaison Ethernet).</p>
<p>Noyau</p>	<p>1 unité noyau Ce jeu de 5 cartes permet d'interconnecter les cartes QBB, les sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC), les lecteurs DIB et les cartes PMB.</p>

Figure 11. Caractéristiques du module CSS (exemple de module CSS complet)

Unité PAP (Platform Administration Processor) intégrée

L'PAP unit est reliée au serveur via la carte PMB. Elle contient le logiciel d'administration de la plateforme (PAM). **L' PAP unit se trouve au milieu d'une armoire haute, ou bien en haut d'une armoire basse.**



Unité PAP 1U	
<ul style="list-style-type: none">• 1 P4C / 3 GHz PC<ul style="list-style-type: none">- 1 Go de RAM- 2 disques de 80 Go SATA (RAID1)- 1 lecteur de CD/DVD-ROM- 1 lecteur de disquette- 2 ports série- 1 port parallèle- 3 emplacements PCI- 2 ports Ethernet gigabit (1 libre)- 3 ports 2.0 USB (1 à l'avant + 2 à l'arrière)- 1 port vidéo SVGA- 2 ports PS/2	
	<ul style="list-style-type: none">• Système d'exploitation Microsoft Windows• Logiciel Internet Explorer• Logiciel PAM• 1 câble d'alimentation

Figure 12. PAP unit

Unité PAP 1U	Unité PAP 2U
<ul style="list-style-type: none"> • 1 P4C / 3 GHz PC - 1 Go de RAM - 2 disques de 80 Go SATA (RAID1) - 1 lecteur de CD/DVD-ROM - 1 lecteur de disquette - 2 ports série - 1 port parallèle - 3 emplacements PCI - 2 ports Ethernet gigabit (1 libre) - 3 ports 2.0 USB (1 à l'avant + 2 à l'arrière) - 1 port vidéo SVGA - 2 ports PS/2 	<ul style="list-style-type: none"> • 1 P4C / 2,6 GHz PC - 1 Go de RAM - 2 disques de 80 Go SATA (RAID1) - 1 emplacement disque libre - 1 lecteur de CD/DVD-ROM - 1 lecteur de disquette - 2 ports série - 1 port parallèle - 3 emplacements PCI - 2 ports Ethernet gigabit (1 libre) - 3 ports 2.0 USB (1 à l'avant + 2 à l'arrière) - 1 port vidéo SVGA - 2 ports PS/2
<ul style="list-style-type: none"> • Système d'exploitation Microsoft Windows • Logiciel Internet Explorer • Logiciel PAM • 1 câble d'alimentation 	

Console intégrée

La console se trouve au milieu d'une armoire haute, ou bien en haut d'une armoire basse.

La console intégrée contient le clavier, le moniteur, la souris et le pavé tactile utilisés pour l'accès local au serveur et à l'unité PAP (Platform Administration Processor).



ou



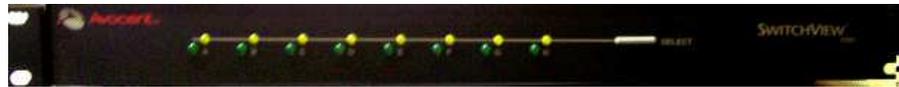
- 1 moniteur
- 1 clavier QWERTY et 1 pavé tactile
- 1 câble d'alimentation

Figure 13. Caractéristiques de la console intégrée

Commutateur KVM (Clavier / Vidéo / Souris)

Le commutateur KVM permet d'utiliser la console intégrée à la fois pour le serveur local et pour la console PAM (Platform Administration and Maintenance) locale.

8-Port KVM Switch



OU



OU



- 8 ports
- 1 câble d'alimentation

Figure 14. Caractéristiques du commutateur KVM 8 ports

16-Port KVM Switch



- 16 ports
- 1 câble d'alimentation

Figure 15. Caractéristiques du commutateur KVM 16 ports

Unité d'extension KVM



Figure 16. Unité d'extension KVM (locale et distante) 300 m maximum.

FDA 1x00 FC Sous-système disques

En option, le sous-système disques FDA 1x00 FC est livré avec des disques systèmes pré-installés (deux RAID#1 et un disque de secours par domaine). Les emplacements libres peuvent accueillir des disques de données. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 15 emplacements
- 2 cartes contrôleur RAID FC, 1 port FC par contrôleur
- 3 disques par domaine (2 RAID#1 + 1 disque de secours)
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 17. Caractéristiques du sous-système disques FDA 1x00 FC

FDA 2x00 FC Sous-système disques

En option, le sous-système disques FDA 2x00 FC est livré avec des disques systèmes pré-installés (deux RAID#1 et un disque de secours par domaine). Les emplacements libres peuvent accueillir des disques de données. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 1 unité contrôleur et 1 unité disque
- 15 emplacements
- 2 cartes contrôleur RAID FC, 2 ports FC par contrôleur
- 3 disques par domaine (2 RAID#1 + 1 disque de secours)
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 18. Caractéristiques du sous-système disques FDA 2x00 FC

Sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC

Le sous-système disques d'extension FDA 1x00 FC offre 15 emplacements vides pouvant accueillir les disques de données client. Selon le matériel utilisé, le sous-système disques se trouve dans l'armoire principale ou dans l'armoire d'E/S.



- 15 emplacements
- 2 câbles d'alimentation (alimentation redondante)

Figure 19. FDA 1x00 FC Caractéristiques du sous-système disques d'extension

Concentrateur Ethernet

Le concentrateur Ethernet LAN de maintenance (optionnel) sert à connecter la carte PMB, l'unité PAP et les ports Ethernet des sous-systèmes disques FDA FC.



Concentrateur Ethernet	- 8 ports - 1 câble d'alimentation - 1 multiprise
------------------------	---

Figure 20. Caractéristiques du concentrateur Ethernet

Modem USB

Si le contrat de maintenance du client inclut la fonction d'appel automatique, le modem USB en option est utilisé pour transmettre les appels automatiques au centre de télémaintenance.

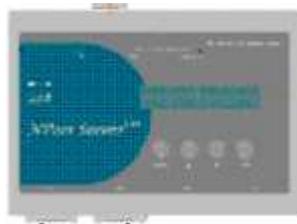


Modem USB	- 1 câble USB - 1 câble RJ11
-----------	---------------------------------

Figure 21. Caractéristiques du modem USB

Serveur NPort

Le serveur Nport est utilisé pour connecter le port d'administration du sous-système disques SR-0812 SCSI RAID à l'unité PAP.



Serveur NPort	- 2 câble DB9 vers connecteur femelle - 1 câble Ethernet RJ45 - RJ45
---------------	---

Figure 22. Caractéristiques du serveur NPort

Chapitre 2. Procédure d'installation



Important :

Certaines fonctions décrites dans ce chapitre sont réservées aux serveurs partitionnés, aux systèmes étendus et/ou aux systèmes connectés à un réseau autonome de stockage (SAN).

Ce chapitre décrit les procédures requises pour installer et démarrer le serveur pour la première fois. Les sujets traités sont les suivants :

- Accès aux composants du serveur, page 2-2
- Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB, page 2-4
- Vérification du câblage du serveur, page 2-4
- Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site, page 2-5
- Démarrage du logiciel PAM, page 2-7
- Vérification de l'état du serveur via PAM, page 2-10
- Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée, page 2-13
- Test des connexions de l'anneau du module CSS, page 2-14
- Mise sous / hors tension des domaines du serveur, page 2-17
- Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager, page 2-24
- Modification du mot de passe S@N.IT, page 2-25
- Configuration de l'unité PAP, page 2-26
- Configuration des données client, page 2-31
- Configuration des appels automatiques, page 2-32
- Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client, page 2-34
- Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant, page 2-35
- Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur client, page 2-35
- Post-installation du système d'exploitation, page 2-37
- Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN), page 2-48
- Connexion du modem USB et des périphériques externes, page 2-49
- Test des connexions réseau, page 2-50
- Test des appels automatiques, page 2-50
- Envoi du rapport d'intervention d'installation via PAM, page 2-50
- Changement de nom du sous-système central, page 2-52
- Configuration des utilisateurs de l'unité PAP, page 2-56
- Initialisation du disque de dépannage de l'unité PAP, page 2-59
- Sauvegarde / Restauration des données de configuration PAM, page 2-62



Notes : Pour obtenir un récapitulatif général des procédures d'installation et de configuration, reportez-vous à la section *Diagramme d'installation*, page xxi.

Si un problème survient au cours de la procédure de configuration, reportez-vous aux manuels *Troubleshooting Guide*, 86 A7 91EF et *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*, 86 A7 33ER.

Accès aux composants du serveur

Ouverture de la porte avant

Outils nécessaires :

- Clé de l'armoire

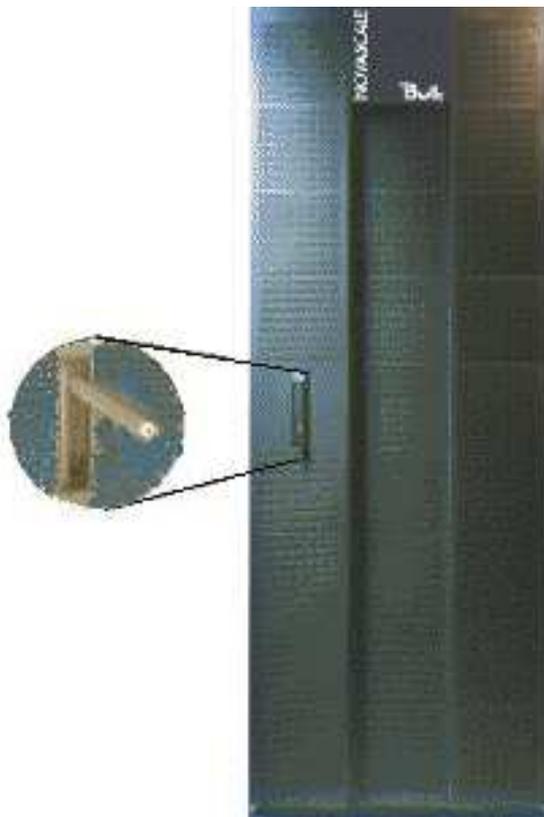


Figure 23. Ouverture de la porte avant

1. Déverrouillez la porte avant à l'aide de la clé.
2. Tirez le mécanisme de verrouillage et tournez pour ouvrir.
3. Ouvrez la porte à l'angle souhaité.

Fermeture de la porte avant

1. Fermez la porte.
2. Tournez le mécanisme de verrouillage pour fermer et poussez pour le remettre en place.
3. Verrouillez la porte avant à l'aide de la clé.

Ouverture / Fermeture de la console intégrée

Le serveur est équipé d'une console intégrée pour l'administration locale et les opérations de maintenance.



Figure 24. Exemple de console intégrée

Pour ouvrir la console intégrée :

1. Faites glisser la console vers vous jusqu'à ce que vous entendiez un déclic.
2. Utilisez la barre frontale pour relever l'écran et le mettre en position.

Pour fermer la console intégrée :

1. Déverrouillez la console en appuyant sur les 2 boutons marqués PUSH, de chaque côté du clavier.
2. Abaissez la barre frontale pour fermer l'écran.
3. Faites glisser la console à l'intérieur de l'armoire.

Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB

En utilisant des cartes PMB, il est possible de relier jusqu'à 16 sous-systèmes centraux à une seule PAP unit de façon à centraliser les fonctions d'administration et de maintenance.

Chaque carte PMB est équipée de deux roues codeuses permettant d'identifier chaque sous-système central et chaque module CSS de votre configuration. Ces roues codeuses sont paramétrées en usine (réglages par défaut) en fonction de la configuration appropriée.

Chaque carte PMB est équipée de deux roues codeuses utilisées pour identifier chaque sous-système central et chaque module CSS de la configuration du client. Ces roues codeuses sont paramétrées en usine (réglages par défaut) en fonction de la configuration appropriée.

CSS	CSS Roue codeuse de la carte PMB du module CSS	Identifiant matériel du module CSS dans le PAM	Roue codeuse de la carte PMB du module CSS	
			Module CSS 0	Module CSS 1
1er	0	00	0	1
2e	1	01	0	1
3e	2	02	0	1
4e	3	03	0	1
5e	4	04	0	1
6e	5	05	0	1
7e	6	06	0	1
8e	7	07	0	1
9e	8	08	0	1
10e	9	09	0	1
11e	A	10	0	1
12e	B	11	0	1
13e	C	12	0	1
14e	D	13	0	1
15e	E	14	0	1
16e	F	15	0	1

Figure 25. Position des roues codeuses de la carte PMB

Vérification du câblage du serveur



Important :

Les câbles de connexion des périphériques externes ne doivent PAS être connectés avant la première mise sous tension du serveur.

Ces câbles ne doivent être connectés qu'après la vérification du bon fonctionnement du serveur.

Tous les câbles internes de l'armoire sont pré-connectés avant la livraison. Cependant, les câbles peuvent se desserrer pendant le transport ; vous devez vérifier l'état des câbles avant la mise sous tension du serveur. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A192ER.

Connexion du serveur à l'alimentation électrique du site

Il incombe au client de s'assurer que le réseau électrique est compatible avec les normes et standards indiqués dans le manuel *Site Preparation Guide*, 86 A1 87EF.



ATTENTION :

Seuls des électriciens dûment certifiés peuvent connecter le serveur à l'alimentation électrique du site, sous la responsabilité du client. Le serveur ne possède PAS de disjoncteur. Les disjoncteurs désignés dans cette section sont les disjoncteurs du SITE fournis par le client.

Consignes de sécurité



DANGER

Un mauvais câblage d'une prise de courant peut provoquer une mise sous tension dangereuse des parties métalliques du serveur ou des unités qui lui sont raccordées. Il incombe au client de vérifier le câblage des prises électriques et de s'assurer qu'elles sont correctement reliées à la terre pour éviter tout risque d'électrocution.

Dans la mesure du possible, connectez ou déconnectez les câbles d'interface d'une seule main afin d'éviter les risques d'électrocution en touchant deux surfaces présentant des potentiels différents.



ATTENTION :

Le serveur est équipé de câbles d'alimentation à trois fils (phase/phase/terre) pour la sécurité de l'utilisateur. Connectez ces câbles à des prises secteur reliées à la terre pour éviter tout risque d'électrocution.

1. Ce serveur est équipé de plusieurs câbles d'alimentation. Suivez les procédures de coupure du courant du serveur lorsque cela vous est demandé.
2. Risque d'électrocution : retirez tous vos bijoux avant d'effectuer des opérations de maintenance.
3. Assurez-vous que les disjoncteurs dédiés sont en position d'arrêt (OFF).

Mise sous tension du serveur en mode veille

Une fois que les câbles du bloc d'alimentation PDU ont été connectés à la base de l'armoire, demandez au client de mettre les disjoncteurs du site en position de marche (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows . Le fonctionnement du serveur peut maintenant être vérifié.



Remarque :

Il vous faudra peut-être patienter plusieurs secondes avant de voir quelque chose s'afficher sur le moniteur. Si le serveur ne s'initialise pas en mode veille (48 V) ou si un incident se produit, consultez les manuels *Troubleshooting Guide*, 86 A7 91EF et *NovaScale 5000/6000 Series Praxidiag Diagnostics Guide*, 86 A7 33ER.

Vérification du fonctionnement du serveur

Une fois que le serveur a été installé et mis sous tension, vous devez vous assurer qu'il fonctionne correctement.



Important :

Le serveur doit faire l'objet d'un contrôle complet en configuration usine.

Les valeurs d'usine sont indiquées dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni avec le système 24 heures avant la date d'installation.

Démarrage du logiciel PAM

Le serveur est équipé d'un logiciel intégré d'administration et de maintenance de la plateforme, appelé logiciel PAM.

Une partie du logiciel PAM est une application embarquée (MAESTRO) s'exécutant sur la carte PMB (Platform Management Board) et l'autre partie est une application externe s'exécutant sur l'unité PAP (Platform Administration Processor), sous Microsoft Windows.

Le fonctionnement, la surveillance et la configuration du serveur sont réalisés par l'intermédiaire de l'interface Web sécurisée de PAM.

Lorsque le logiciel Microsoft Windows de l'unité PAP aura démarré, vous serez invité à fournir un nom d'utilisateur et un mot de passe pour ouvrir une session Windows®. Lors de la première ouverture de session, vous DEVEZ utiliser le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut (valeurs d'usine) suivants :

Nom d'utilisateur	Administrateur
Password (Mot de passe)	administrator



Important :

Les nom d'utilisateur et mot de passe par défaut (valeurs d'usine) sont utilisés par l'Customer Service Engineer lors de la procédure d'installation UNIQUEMENT.

Les valeurs d'usine doivent être remplacées par les données du client une fois le contrôle du système effectué avec succès. Reportez-vous à la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-26.

Afin de terminer l'installation, vous devez ouvrir une session PAM Administrateur client et Administrateur support.

Pour ouvrir une session PAM **Administrateur client** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows, double-cliquez sur l'icône Internet Explorer (<http://localhost/PAM>).
2. Lorsque vous y êtes invité, demandez à l'Administrateur client d'entrer les nom d'utilisateur et mot de passe par défaut :

Administrateur client	
Nom d'utilisateur	Administrateur
Password (Mot de passe)	administrator

La page d'accueil de PAM apparaît.



Remarque :

Le processus de création de l'arborescence PAM peut prendre une ou deux minutes.

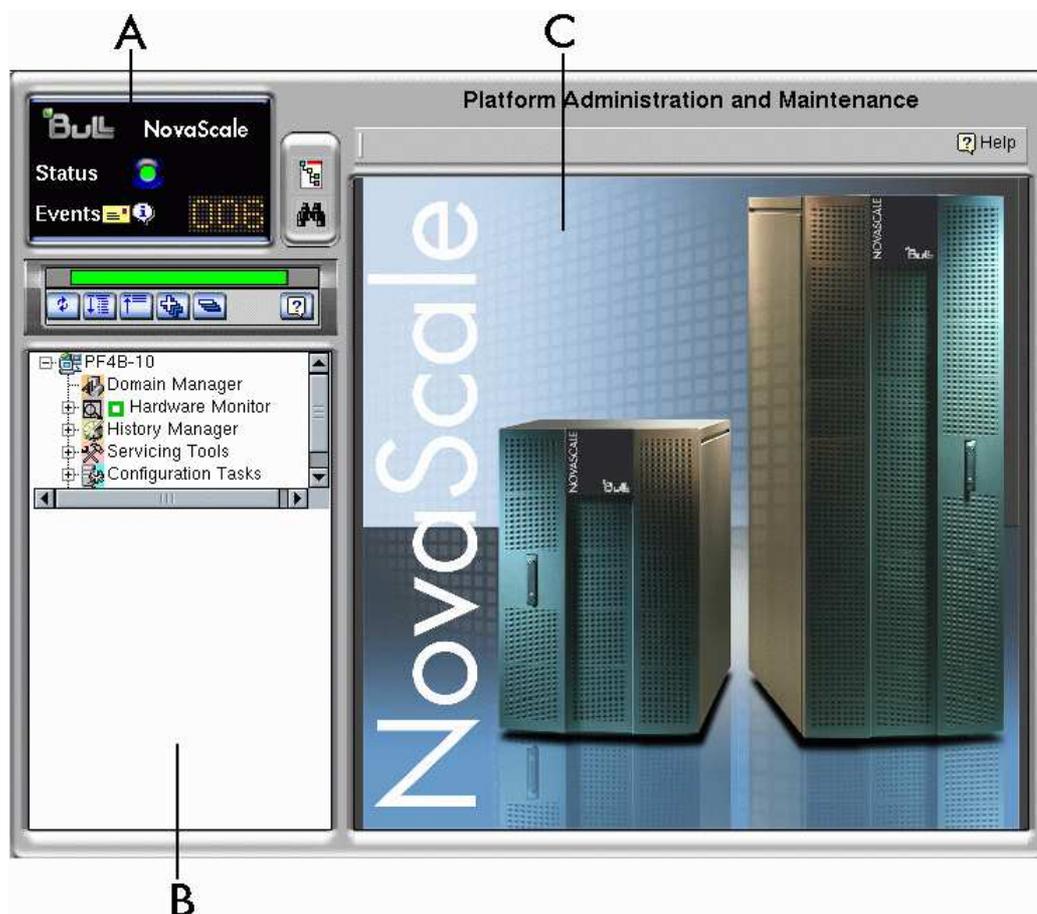
Pour ouvrir une session PAM **Administrateur Support** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows, double-cliquez sur l'icône Internet Explorer (<http://localhost/PAM>).
2. Entrez les nom d'utilisateur et mot de passe prédéfinis, lorsque vous y êtes invité.

La page d'accueil de PAM apparaît.

Interface utilisateur PAM

Dans la fenêtre du navigateur, l'interface utilisateur PAM est divisée en trois zones : un volet **Etat**, un volet **Arborescence PAM** et un volet de **commandes**.



A	Volet d'état, page 2-10
B	Volet de l'arborescence PAM, page 2-11
C	Volet de commandes, page 2-10

Figure 26. Interface utilisateur PAM



Remarque :

Pour plus d'informations sur l'interface utilisateur PAM, consultez le *Guide de l'utilisateur*.

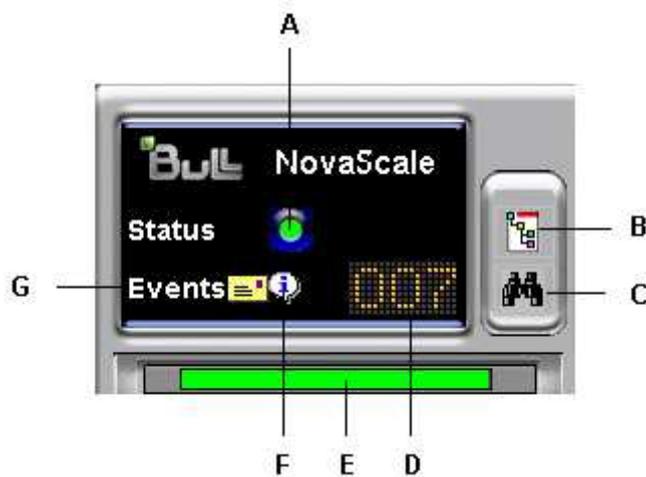
Vérification de l'état du serveur via PAM

L'interface utilisateur PAM permet de vérifier l'état du système quasi instantanément. Si l'icône **Etat fonctionnel** du volet **Etat** et la barre **Etat de disponibilité CSS** sont vertes, le serveur est prêt à être mis sous tension.

Volet Status (Etat) de PAM

Le volet **Etat** est actualisé automatiquement à un intervalle de quelques secondes. Il offre un accès rapide aux informations suivantes :

- **Functional Status** (Etat fonctionnel) : l'icône d'état est verte si le système fonctionne correctement.
- **Event Messages** (Messages d'événements) : indique le nombre et le degré de sévérité maximal des messages d'événements en attente.
- **CSS Availability Status** (Etat de disponibilité CSS) : la barre d'état est verte si la carte PMB du module CSS est détectée comme présente, configurée correctement et prête à fonctionner.



A	Icône Etat fonctionnel du système	E	Icône Etat de disponibilité CSS
B	Bouton de basculement de l'état fonctionnel à l'état de présence	F	Icône de sévérité des messages
C	Visionneuse des messages	G	Icône Nouveaux messages
D	Icône des messages en attente		

Figure 27. Volet Status (Etat)

Volet de commandes PAM

Lorsqu'un élément est sélectionné dans l'**Arborescence PAM**, les détails et les commandes associées sont affichés dans le **Volet de commandes**. Ce volet est actualisé automatiquement toutes les minutes.

Barre d'état de disponibilité du CSS

La barre d'état de disponibilité du CSS indique l'état opérationnel de la ou des liaisons de données entre la carte PMB (Platform Management Board) intégrée dans chaque module CSS et l'unité PAP. Chaque module CSS est représenté par une zone dans la barre d'état.

- Lorsque la carte PMB d'un module CSS est détectée comme étant **PRESENTE**, la zone correspondante dans la barre d'état est **VERTE**.
- Lorsque la carte PMB d'un module CSS est détectée comme étant **ABSENTE**, la zone correspondante dans la barre d'état est **ROUGE**.
- Lorsque vous placez le curseur sur la barre d'état, une **Infobulle** indique l'**état de présence** des liens de données Carte PMB du module CSS - Unité PAP.

La figure ci-après représente la barre d'état pour un serveur bi-module. Une carte PMB d'un module CSS est détectée comme PRESENTE et l'autre est détectée comme ABSENTE.



A : Barre rouge (Le module CSS "Module_0" n'est pas disponible)

Figure 28. Barre d'état de disponibilité CSS (serveur bi-module)

Volet de l'arborescence PAM

Remarque :

Le processus de création de l'arborescence PAM peut prendre une à deux minutes. Le volet de l'arborescence PAM est actualisé sur demande de l'utilisateur.

L'**arborescence PAM** donne accès aux fonctions d'administration et de maintenance du serveur :

Noeuds de l'arborescence	Fonction
Domain Manager (Gestionnaire de domaines)	Assure la mise sous et hors tension des domaines, ainsi que leur gestion.
Hardware Monitor (Superviseur de matériel)	Affiche l'état des composants matériels.
History Manager (Gestionnaire d'historiques)	Permet de visualiser les journaux et de gérer les archives.
Servicing Tools (Outils de maintenance)	Permet d'installer, d'assurer la maintenance et de mettre à jour le serveur.
Configuration Tasks (Tâches de configuration)	Permet de personnaliser les fonctions du serveur.

Tableau 1. Noeuds de l'arborescence PAM

Barre d'outils de l'arborescence PAM

La barre d'outils de l'arborescence PAM, qui se trouve en haut de l'arborescence PAM, permet d'actualiser, de développer et de réduire l'affichage de l'arborescence.



Boutons de la barre d'outils	Explication
	Actualise / régénère l'arborescence PAM pour visualiser les modifications.
	Développe l'arborescence complète.
	Réduit l'arborescence complète.
	Permet de développer le noeud sélectionné.
	Réduit le noeud sélectionné.
	Affiche la rubrique Help (Aide en ligne) associée.

Figure 29. Barre d'outils de l'arborescence PAM

Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée

Au cours des séquences de mise sous / hors tension, vous serez invité à basculer entre l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP et celui représentant le domaine du serveur, ou inversement. Cette manipulation est décrite ci-après.



ATTENTION :

L'accès à la console locale / intégrée doit être **EXCLUSIVEMENT** réservé aux Administrateurs client / support et aux Opérateurs, afin d'éviter que les composants logiciels ou matériels ne soient endommagés par mégarde.

Le commutateur KVM permet d'utiliser la console intégrée en tant que console pour l'unité PAP locale et le domaine local du serveur. Les ports KVM sont configurés comme indiqué **Tableau 2**.

NovaScale 5xx5 SMP Server

Commutateur KVM 8 ports	Affichage console	Domaine
Port 1	Unité PAP	N/A
Port 2	Domaine du serveur	N/A

NovaScale 5xx5 Partitioned Server

Commutateur KVM 16 ports	Affichage console	Domaine
Port 1	Unité PAP	N/A
Port 2	CSS0-Mod0-IO0	MyOperations-xx-1
Port 3	CSS0-Mod0-IO1	MyOperations-xx-2
Port 4	CSS0-Mod1-IO0	MyOperations-xx-3
Port 5	CSS0-Mod1-IO1	MyOperations-xx-4
Port 6	CSS0-Mod2-IO0	MyOperations-xx-5
Port 7	CSS0-Mod2-IO1	MyOperations-xx-6
Port 8	CSS0-Mod3-IO0	MyOperations-xx-7
Port 9	CSS0-Mod1-IO1	MyOperations-xx-8

Tableau 2. Configuration du port KVM

Vous pouvez aisément basculer entre l'affichage du domaine du serveur et l'affichage de l'unité PAP, ou vice-versa :

1. Pour afficher le menu de commandes du commutateur KVM à partir du clavier :
 - a. Si le commutateur KVM est de type "Avocent SwitchView 1000", tapez deux fois "**Scroll Lock**" puis la **barre d'espace** au clavier.
 - b. Si votre commutateur KVM est d'un autre type, tapez **Control** deux fois.
2. Sélectionnez le port requis à l'aide des touches ↑↓ et appuyez sur **Entrée**.
3. L'affichage sélectionné apparaît sur le moniteur de la console.

Vérification des connexions de l'anneau des modules CSS

Si le serveur est équipé de plus d'un module CSS, il est recommandé de faire un **Ring Test** (Test de l'anneau) pour vérifier les connexions (horloges, liens XSP, anneau de service) reliant les modules CSS, AVANT de mettre les domaines sous tension.



Important :

- Le test de la **connexion de l'anneau du module CSS** est réservé aux Customer Service Engineers. Ce test requiert l'ouverture de deux sessions PAM : une en tant qu'Administrateur Client et l'autre en tant qu'Administrateur Support.
- Le test de l'anneau ne peut être exécuté qu'en appliquant un schéma mono-domaine contenant **TOUTES** les ressources du serveur (par exemple, le schéma d'usine).
- Ce test NE VERIFIE PAS l'état fonctionnel des liens XSP. L'état fonctionnel des liens XSP est vérifié pendant la séquence de mise sous tension (Etape 19: Test global des liens XSP).
- Ce test ne peut pas être exécuté sur des serveurs mono-module.

Pour vérifier les connexions de l'anneau :

1. Affichez l'état fonctionnel des éléments matériels du serveur en appuyant sur le bouton de basculement **Presence / Functional Status** (Etat de présence à l'état fonctionnel)  dans le volet Status (Etat) du PAM. Voir le Chapitre 4. Supervision du serveur, dans le Guide d'utilisateur.
2. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de **commandes** correspondant. Vous êtes invité à charger un schéma de domaines.
3. Cliquez sur **Schemes** (Schémas). La boîte de dialogue **Schemes List** (Liste des schémas) affiche le schéma pré-configuré.
4. Sélectionnez le schéma par défaut et cliquez sur **Apply** (Appliquer).

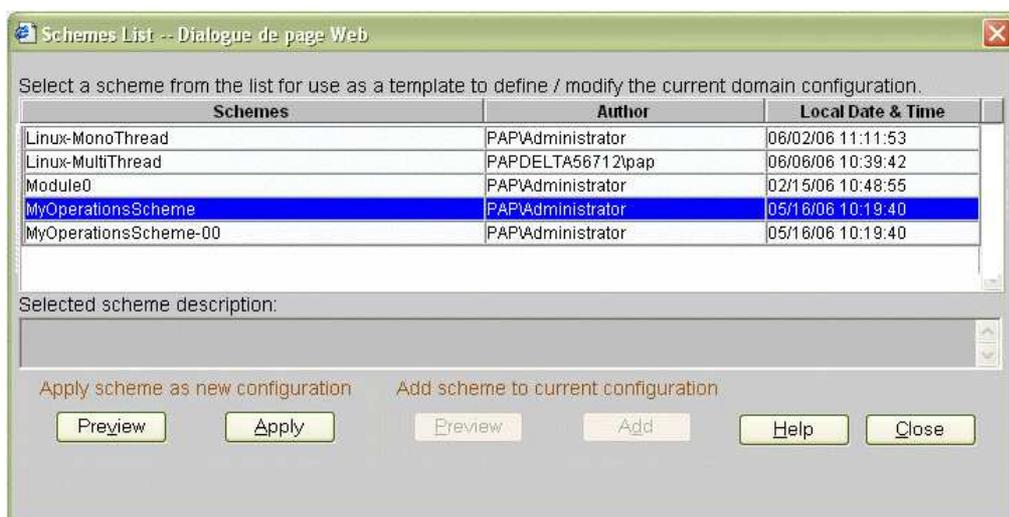


Figure 30. Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)

5. Lorsque vous y êtes invité, cliquez sur **Yes (Oui)** pour confirmer. Le domaine par défaut est chargé dans le **volet de commandes**.

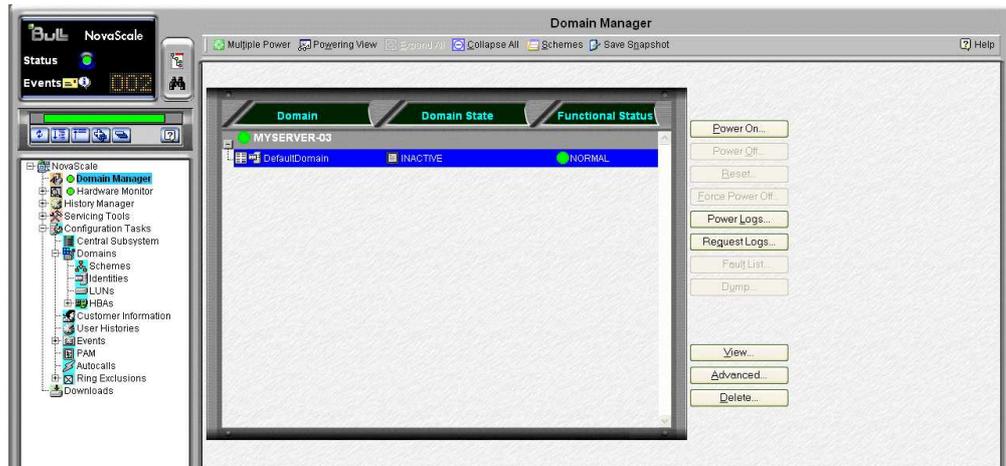


Figure 31. Domaine par défaut chargé

6. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de **commandes** correspondant.
7. Sélectionnez le domaine par défaut et cliquez sur **Advanced** (Avancé) pour ouvrir le dialogue **Advanced Properties** (Propriétés avancées).

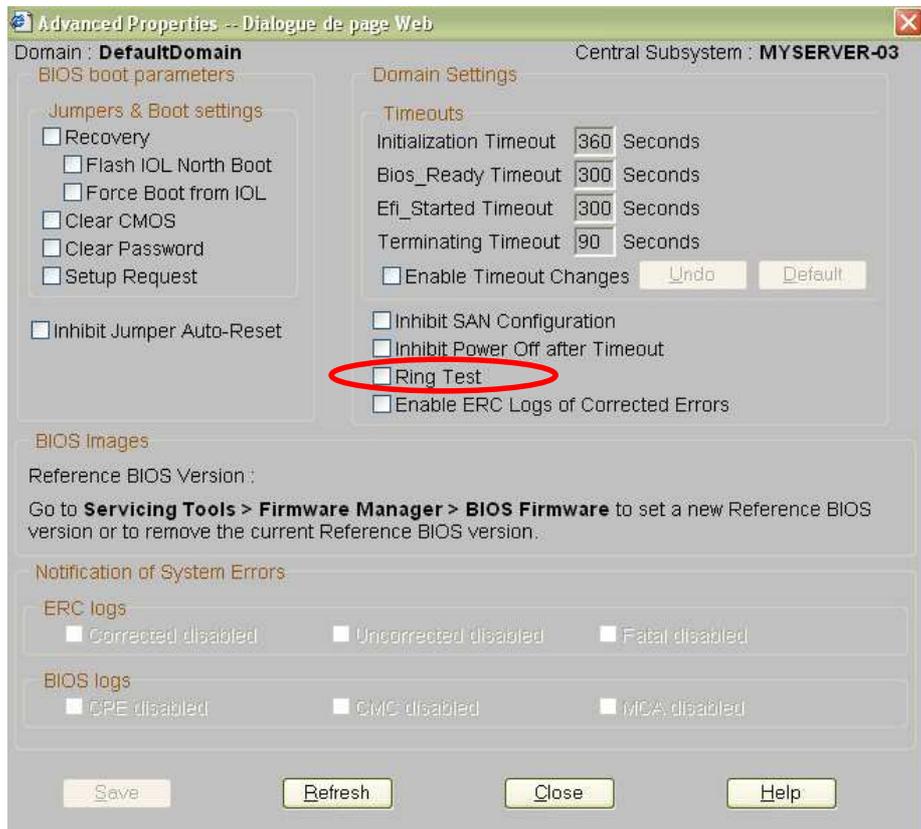


Figure 32. Dialogue Advanced Properties (Propriétés avancées)

8. Sélectionnez la case à cocher **Ring Test** (Test de l'anneau) et cliquez sur **Save** (Sauvegardez). Un message d'information vous informe que vos paramètres ont été sauvegardés et seront appliqués à la prochaine mise sous tension du domaine.

9. A partir du volet de commandes **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) de l'Administrateur Client, sélectionnez le domaine par défaut. Si le domaine est prêt à être mis sous tension, l'indication **INACTIVE** (Inactif) apparaît dans le panneau **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible.
10. Cliquez sur **Power ON** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés. Lorsque vous y êtes invité, sélectionnez **View Power-On Logs** (Afficher le journal de mise sous tension) pour suivre le déroulement du test. Le message suivant est affiché dans le champ **Domain State** (Etat du domaine) : **Powering on (test) (Mise sous tension (test))**.

L'exécution du test prend environ 2 à 3 minutes. Le dernier message (Etape 99) dans la boîte d'information des **Power-On Logs** (Journal de mise sous tension) indique le résultat du test :

- si toutes les connexions de l'anneau testées sont correctes, **OK** est affiché,
- si au moins une connexion de l'anneau testée est incorrecte, **KO** est affiché. L'icône d'état fonctionnel du système devient **ROUGE** :
 - ouvrez la liste des erreurs du domaine (**Domain Fault List**) pour plus de détails,
 - cliquez sur le bouton **Refresh Tree**  (Rafraichir l'arborescence) dans la barre d'outils PAM pour rafraichir l'arborescence PAM et mettre à jour l'état fonctionnel des éléments matériels. Ouvrez la liste des erreurs matérielles (**Hardware Fault List**) correspondante pour plus de détails.

 **Remarque :**

Si la **mise sous tension** est refusée, une ressource obligatoire est manquante et la vérification de l'anneau ne peut pas être exécutée. Ouvrez le fichier PAMHistory (Historique du PAM) (History Manager (Gestion de l'historique) -System (Système) - PAMHistory (Historique du PAM)) pour obtenir les informations sur la ressource manquante.

Mise sous / hors tension des domaines du serveur

Une fois que l'état du serveur a été vérifié (icône d'état fonctionnel et barre d'état de disponibilité CSS vertes dans le volet Etat), le serveur peut être démarré.

Pour mettre sous / hors tension le serveur, reportez-vous aux sections suivantes :

- Mise sous / hors tension du domaine du NovaScale 5xx5 Partitioned Server , page 2-19

Mise sous tension du domaine du NovaScale 5xx5 SMP Server

Les NovaScale 5xx5 SMP Servers sont conçus pour fonctionner comme des systèmes SMP uniques et sont fournis avec un domaine pré-configuré.

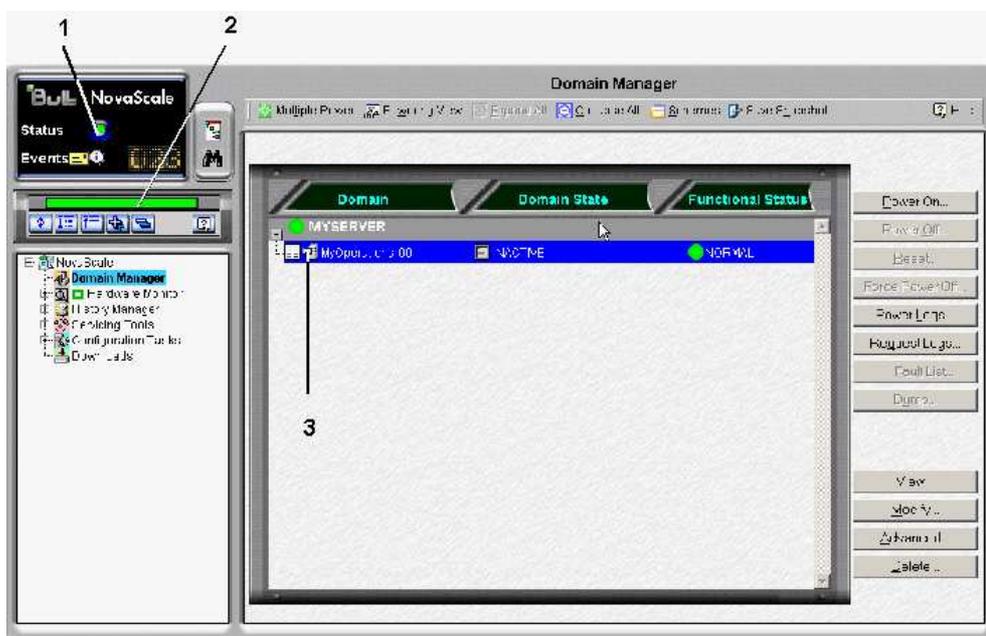
Une fois que l'état du serveur a été vérifié (icône d'état fonctionnel et barre d'état de disponibilité CSS vertes dans le volet Etat), le domaine du serveur peut être mis sous tension.

Remarque :

Si un message d'erreur apparaît au cours de ces procédures, reportez-vous à la section **Gestion des domaines** dans le Guide de l'utilisateur.

Pour démarrer ou arrêter les domaines du serveur :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de commandes correspondant. Vous êtes invité à charger un schéma de domaines.
2. Cliquez sur **OK** pour confirmer. Le domaine apparaît dans le volet de commandes. Si le domaine est prêt à être mis sous tension, l'indication **INACTIVE** (Inactif) apparaît dans le panneau **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible.
3. Sélectionnez le domaine et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.



1	Icône d'état fonctionnel
2	Indicateur de disponibilité CSS (VERT)
3	Type de système d'exploitation

Figure 33. Volet de commandes du gestionnaire de domaines

4. Suivez les indications de démarrage affichées dans le champ **Domain State** (Etat du domaine), jusqu'à ce que **RUNNING** (En cours d'exécution) s'affiche.

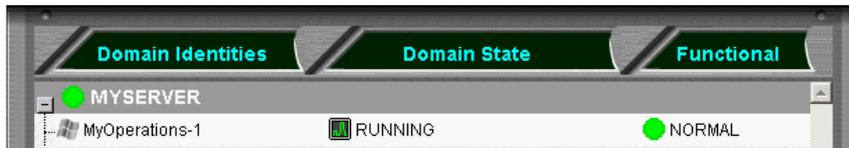


Figure 34. Etat du domaine

5. Basculez la console locale / intégrée de l'affichage d'unité PAP à l'affichage de serveur. Consultez la section **Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée**, page 2-13.
6. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
7. Vérifiez l'environnement de système d'exploitation pré-installé sur le domaine.
8. Arrêtez le système d'exploitation pour mettre le domaine hors tension (mode d'attente).
9. **Basculez de l'écran de la console locale / intégrée** à l'écran de l'unité PAP. L'indication **INACTIVE** (Inactif) apparaît dans le panneau **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power ON** (Mise sous tension) est disponible.

Notes :

- Si la même unité PAP administre plusieurs serveurs, tous les serveurs peuvent être mis sous tension simultanément comme suit :
 - a. Cliquez sur **Multiple Power** (Mise sous tension multiple). La boîte de dialogue **Multiple Power Domains On/Off** (Mise sous/hors tension domaines multiples) s'affiche.
 - b. Cliquez sur **Power On All** (Mise sous tension tous) → **Execute** (Exécuter) pour mettre sous tension simultanément les serveurs et les composants matériels associés.
- Pour plus d'informations sur les séquences **Power ON / OFF** (Mise sous/hors tension), reportez-vous aux sections **Démarrage d'un domaine** et **Arrêt d'un domaine** dans le *User's Guide*.

Arrêt / Redémarrage du serveur

1. A partir de la page d'accueil PAM, cliquez sur **File (Fichier)** → **Close** (Fermer) pour revenir au bureau Microsoft Windows.
2. Arrêtez l'unité PAP en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu Start (Démarrer).
3. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position d'arrêt (OFF).
4. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position de démarrage (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows . Le fonctionnement du serveur peut maintenant être vérifié.

Mise sous tension des domaines du NovaScale 5xx5 Partitioned Server

Selon la version utilisée, NovaScale 5xx5 Partitioned Servers sont conçus pour fonctionner comme un à huit systèmes SMP, ou domaines, physiquement indépendants

Pour assurer la simplicité de configuration et une utilisation optimale des ressources physiques et logiques requises pour le fonctionnement en simultané, les domaines sont définis via l'assistant **PAM Domain Scheme** (Schéma de domaines de PAM). Pour plus d'informations concernant la configuration des domaines, reportez-vous à la section *Configuration des domaines*, du *User's Guide*.

Le serveur est fourni avec un schéma ou fichier de configuration par défaut appelé **MyOperationsScheme-xx**, contenant jusqu'à huit domaines:

- MyOperations-xx-1
- MyOperations-xx-2
- MyOperations-xx-3
- MyOperations-xx-4
- MyOperations-xx-5
- MyOperations-xx-6
- MyOperations-xx-7
- MyOperations-xx-8

Ce schéma par défaut permet de démarrer tous les domaines simultanément.

Les instances des systèmes d'exploitation, pré-installées sur chaque disque d'amorçage (unité logique EFI) de chaque domaine, peuvent être identiques ou différentes, selon les besoins du client.

Notes :

- Les lettres **xx** figurant dans le nom du schéma par défaut et les noms de domaines remplacent l'identifiant matériel du sous-système central (compris entre 00 et 15). Pour plus d'informations, reportez-vous à la section *Vérification de la position des roues codeuses de la carte PMB*, page 2-4.
- Le type de système d'exploitation utilisé est indiqué par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

Identité du domaine : MyOperations-1	
Cellule matérielle	Cell_0
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN0
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC0
Cartes QBB	Module0_QBB0
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO0
Identité du domaine : MyOperations-2	
Cellule matérielle	Cell_1
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN1
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module0_IOC1
Cartes QBB	Module0_QBB1
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod0_IO1
Identité du domaine : MyOperations-3 (NovaScale 5165 Partitioned Server)	
Cellule matérielle	Cell_2
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN2
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module1_IOC0
Cartes QBB	Module1_QBB0
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod1_IO0
Identité du domaine : MyOperations-4 (NovaScale 5165 Partitioned Server)	
Cellule matérielle	Cell_3
Système d'exploitation (en fonction du client)	 Windows ou  Linux
Unité logique EFI**	*<MyServer>_0LU0 / <SAN>LUN3
Sous-système d'entrées / sorties (IOC)	Module1_IOC1
Cartes QBB	Module1_QBB1
Ports KVM du domaine	***CSS0_Mod1_IO1

- Un schéma comprenant 4 domaines est fourni à titre d'exemple.

Pour démarrer ou arrêter les domaines du serveur :

Remarque :

Si un message d'erreur apparaît au cours de ces procédures, reportez-vous à la section *Gestion des domaines* dans le Guide de l'utilisateur.

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) afin d'ouvrir le volet de **commandes** correspondant. Vous êtes invité à charger un **schéma de domaines**.
2. Cliquez sur **Schemes** (Schémas). La boîte de dialogue **Schemes List** (Liste des schémas) affiche le schéma pré-configuré.
3. Sélectionnez **MyOperationsScheme** et cliquez sur **Apply** (Appliquer).

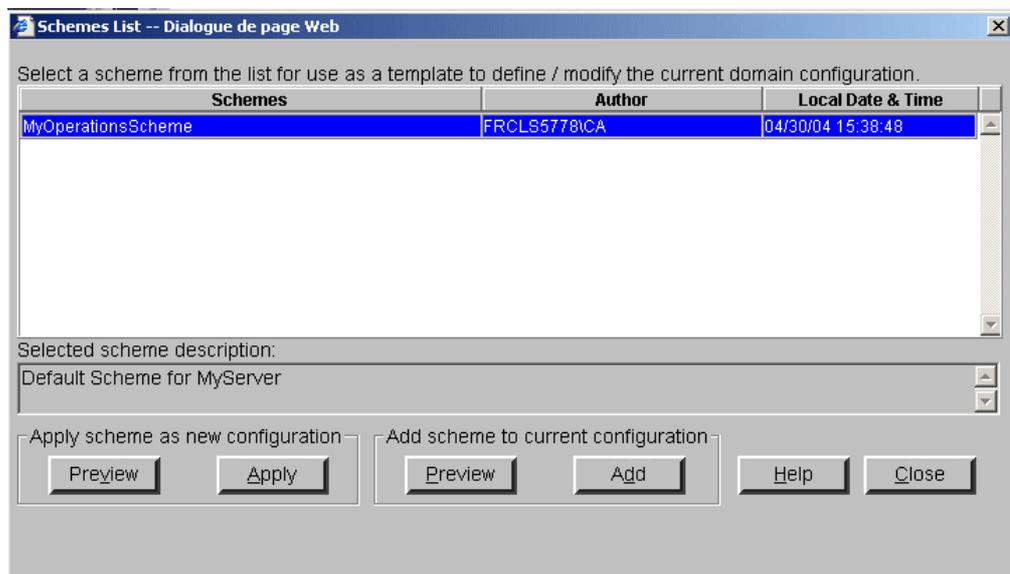
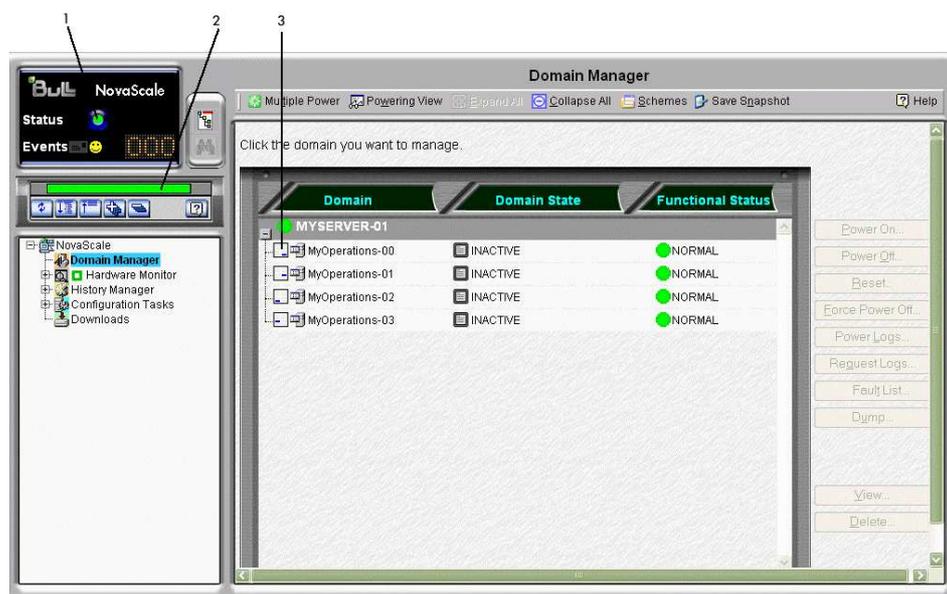


Figure 35. Boîte de dialogue Schemes List (Liste des schémas)

4. Lorsque vous y êtes invité, cliquez sur **Yes** (Oui) pour confirmer. Les domaines par défaut sont chargés dans le **volet de commandes**.
Si les domaines sont prêts à être démarrés, **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power On** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.



1	icône d'état fonctionnel
2	Indicateur de disponibilité CSS (VERT)
3	Type de système d'exploitation

Figure 36. Volet de commandes Domain Manager (Gestionnaire de domaines) - Exemple avec quatre domaines

5. Cliquez sur **Multiple Power** (Mise sous tension multiple). La boîte de dialogue **Multiple Power Domains On/Off** (Mise sous/hors tension domaines multiples) s'affiche.
6. Cliquez sur **Power On All** (Mise sous tension tous) → **Execute** (Exécuter) pour mettre sous tension simultanément les domaines et les composants matériels associés.

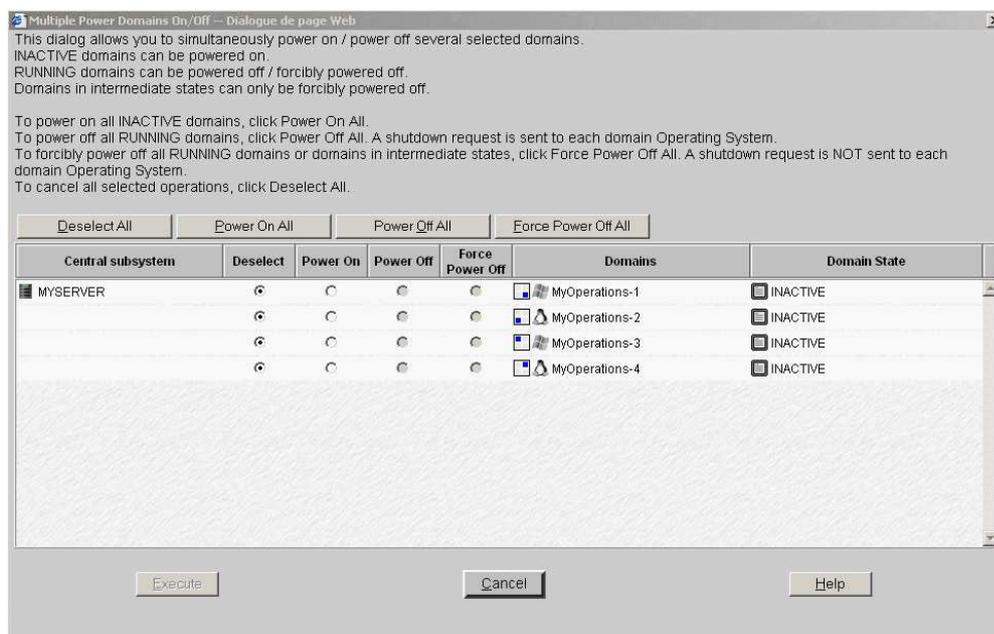


Figure 37. Boîte de dialogue Multiple power (Mise sous tension multiple) - Exemple avec quatre domaines

Remarque :

Les domaines peuvent également être mis sous tension séquentiellement à partir du volet de commandes :

- Sélectionnez un domaine dans le volet de **commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour mettre sous tension le domaine et les composants matériels associés. Répétez cette procédure pour chaque domaine répertorié dans le volet de commandes.
7. Suivez les indications de démarrage affichées dans les champs **Domain State** (Etat du domaine), jusqu'à ce que **RUNNING** (En cours d'exécution) s'affiche dans tous les champs **Domain State** (Etat du domaine).

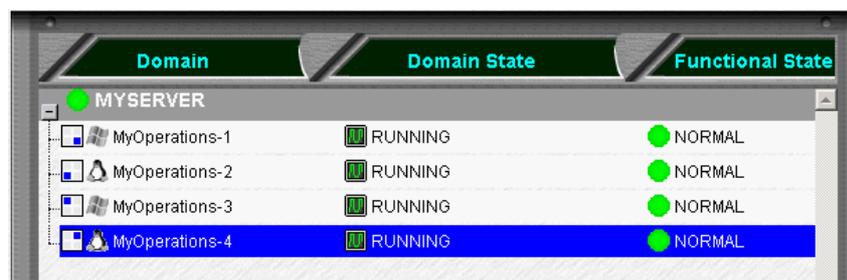


Figure 38. Etat du domaine - Exemple avec quatre domaines

8. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé à l'unité PAP à l'écran correspondant au premier domaine. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
9. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
10. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée associé au domaine courant à l'écran du domaine suivant.
11. Attendez que le chargement du système d'exploitation soit terminé. Le domaine est maintenant totalement opérationnel.
12. Répétez les étapes 10 et 11 pour chaque domaine.
13. Vérifiez l'environnement de système d'exploitation pré-installé sur chaque domaine.
14. Arrêtez chaque système d'exploitation pour mettre le domaine correspondant hors tension (mode d'attente).
15. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée à l'écran de l'unité PAP. **INACTIVE** (Inactif) est affiché dans les champs **Domain State** (Etat du domaine) et le bouton **Power ON** (Mise sous tension) est disponible pour chaque domaine.



Remarque :

Pour plus d'informations sur les séquences **Power ON / OFF** (Mise sous/hors tension), reportez-vous aux sections *Démarrage d'un domaine* et *Arrêt d'un domaine* dans le *User's Guide*.

Arrêt / Redémarrage du serveur

1. A partir de la page d'accueil PAM, cliquez sur **File (Fichier)** → **Close** (Fermer) pour revenir au bureau Microsoft Windows.
2. Arrêtez l'unité PAP en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu Start (Démarrer).
3. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position d'arrêt (OFF).
4. Demandez au client de mettre les disjoncteurs de l'alimentation électrique en position de démarrage (ON).

La carte PMB de chaque module CSS démarre automatiquement en mode veille (48 V) et l'unité PAP lance automatiquement le logiciel Microsoft Windows .

Modification du nom d'utilisateur et du mot de passe de iStorage Manager

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec le logiciel iStorage Manager (iSM) pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire iSM Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Avant d'utiliser iSM, le client est invité à modifier le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut (valeurs d'usine).

Pour modifier le nom d'utilisateur et le mot de passe de iStorage Manager :

1. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **NEC Storage Manager Server** → **Setting Utility (Démarrer** → **Programmes** → **Serveur de gestion de stockage NEC** → **Utilitaire de paramétrage**).
2. Sélectionnez l'onglet **Users** (Utilisateurs). Les nom d'utilisateur (User Name) et niveau d'utilisateur (User Level) par défaut apparaissent dans la liste des utilisateurs (User List).

Default User Name (Nom d'utilisateur par défaut)	Administrateur
Default User Level (Niveau d'utilisateur par défaut)	L3
Default Password (Mot de passe par défaut)	administrator

3. Sélectionnez **Administrator** dans la liste des utilisateurs (User List) et cliquez sur **Edit** (Modifier) pour ouvrir la boîte de dialogue **User - Edit** (Utilisateur - Modifier).
4. Modifiez le nom d'utilisateur et le mot de passe, puis vérifiez que l'option **L3** est sélectionnée.
5. Cliquez sur **OK**.
6. Une boîte de dialogue vous invite à redémarrer iSM pour appliquer les modifications. Cliquez sur **Yes** (Oui).
7. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **Administrative Tools** → **Services (Démarrer** → **Programmes** → **Outils d'administration** → **Services**).
8. Sélectionnez **NEC Storage Manager** → **Action** → **Stop (Gestionnaire de stockage NEC** → **Action** → **Arrêter**) pour arrêter iSM.
9. Cliquez sur **Action** → **Start (Action** → **Démarrer**) pour redémarrer iSM. Les modifications sont appliquées.



Remarque :

Pour plus d'informations, reportez-vous à la documentation relative à iSM fournie avec le serveur.

Modification du mot de passe S@N.IT

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec le logiciel S@N.IT pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire S@N.IT Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Avant d'utiliser S@N.IT, le client est invité à modifier le mot de passe par défaut, **sanadmin**, (valeurs d'usine).



Remarque :

Le nom d'utilisateur par défaut, **sanadmin**, NE PEUT PAS être modifié.

Pour modifier le mot de passe S@N.IT par défaut, **sanadmin** :

1. A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, cliquez sur :
Start → **Programs** → **S@N.IT (Démarrer** → **Programmes** → **S@N.IT)**.
2. Sélectionnez le menu **Configuration** → **Set Password (Configuration** → **Définition de mots de passe)**.
3. Sélectionnez l'utilisateur **sanadmin**.
4. Entrez le nouveau mot de passe dans le champ **New Password** (Nouveau mot de passe).
5. Confirmez le nouveau mot de passe en le saisissant une nouvelle fois dans le champ **Confirm Password** (Confirmation du mot de passe).
6. Cliquez sur **OK** pour enregistrer les modifications.



Remarque :

Pour plus d'informations, reportez-vous à la documentation relative à S@N.IT fournie avec le serveur.

Configuration de l'unité PAP



Important :
Avant de finaliser la configuration de l'unité PAP :

- Reportez-vous à la section *Règles d'écriture PAM*, page B-4.
- Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.

Changement du nom par défaut de l'unité PAP

Demandez au client de modifier le nom par défaut de l'unité <PAP> à partir de l'utilitaire de configuration réseau de Microsoft Windows.

Pour modifier le nom par défaut de l'unité PAP :

7. Sur le bureau Microsoft Windows, sélectionnez :
MyComputer → **Propriétés** → **Network Identification** → **Properties** (Poste de travail "Propriétés" Identification réseau" Propriétés).
8. Complétez les champs de la manière appropriée.

Lancement de l'Assistant de configuration PAP

Pour finaliser la configuration de l'unité PAP :

1. Demandez au client de vous fournir les *données d'installation* répertoriées dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord), inclus dans le kit *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord).
2. Ouvrez une nouvelle session Microsoft Windows à l'aide du nom d'utilisateur et du mot de passe prédéfinis.

Nom d'utilisateur	Administrateur
Password (Mot de passe)	administrator

3. A partir du bureau Microsoft Windows, cliquez sur :
Start → **Program Files** → **Platform Administration and Maintenance** → **PAP Configuration (Démarrer "Programmes "Administration et maintenance de la plateforme" Configuration de l'unité PAP)**
) pour lancer l'assistant de configuration PAP, qui vous guide tout au long de la procédure de configuration de l'unité PAP (10 minutes environ).

La boîte de dialogue de l'assistant de configuration PAP s'affiche.

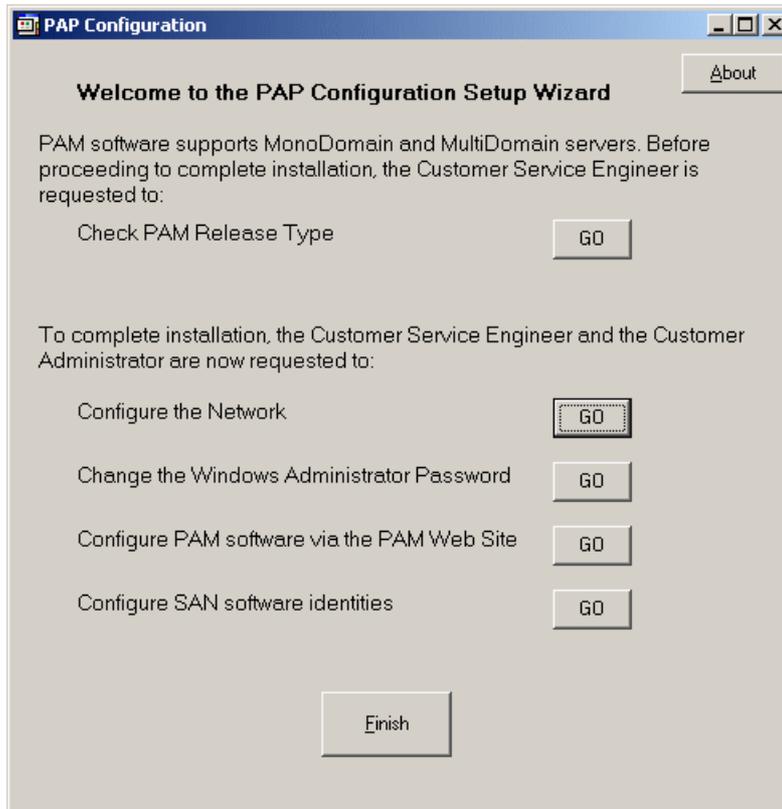


Figure 39. Boîte de dialogue de l'assistant de configuration de l'unité PAP

4. Cliquez sur le bouton **Check PAM Release Type** (Vérifier la version de PAM). La boîte de dialogue **Release Type** (Version) s'affiche.

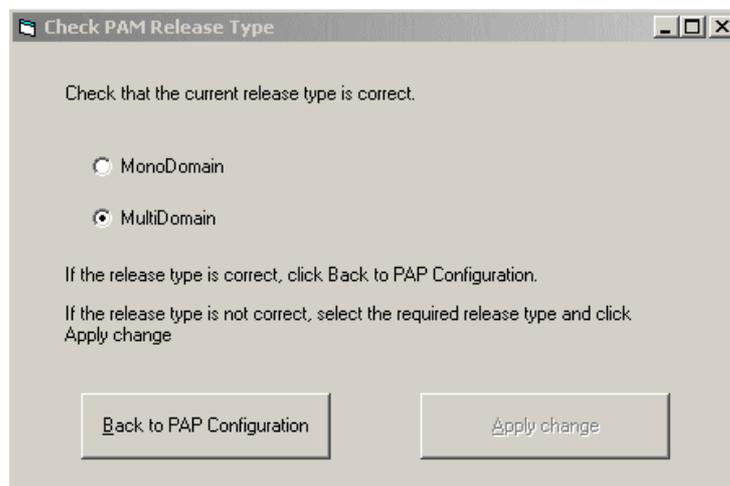


Figure 40. Boîte de dialogue Release type (Version)

5. Vérifiez que le type de version est correct :
NovaScale 5xx5 Servers
L'option **MonoDomain** (Monodomaine) doit être sélectionnée.
NovaScale 5xx5 Partitioned Servers
L'option **MultiDomain** (Multidomaine) doit être sélectionnée.

 **Remarque :**

Si la version indiquée est incorrecte, sélectionnez la version requise et cliquez sur **Apply change** (Appliquer les modifications).

- a. Cliquez sur le bouton **Configure the Network** (Configurer le réseau) pour paramétrer le réseau d'entreprise (LAN) du client et modifier la configuration réseau par défaut (valeurs d'usine) de l'unité PAP.

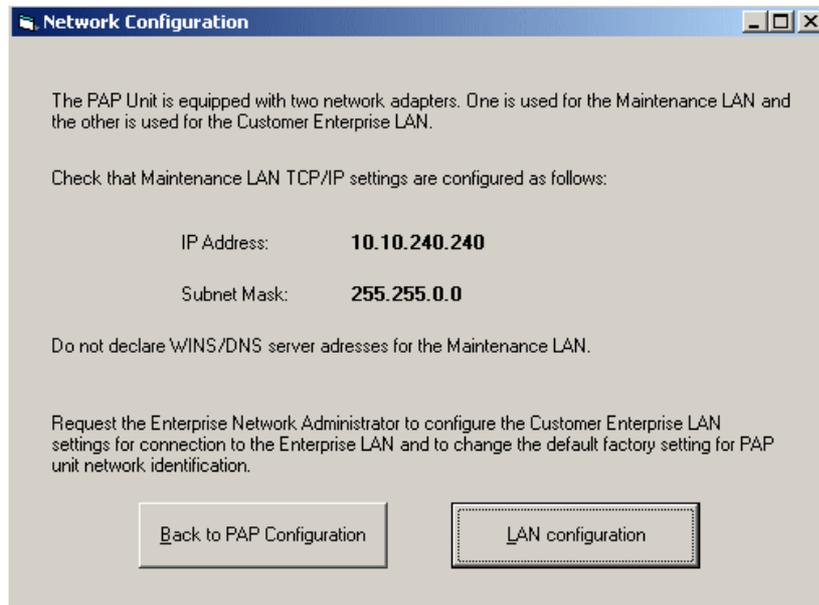


Figure 41. Boîte de dialogue Network configuration (Configuration réseau)

- b. Cliquez sur le bouton **Change Windows Administrator Password** (Modifier le mot de passe Administrateur de Windows) pour changer le mot de passe de l'Administrateur client de l'unité PAP.

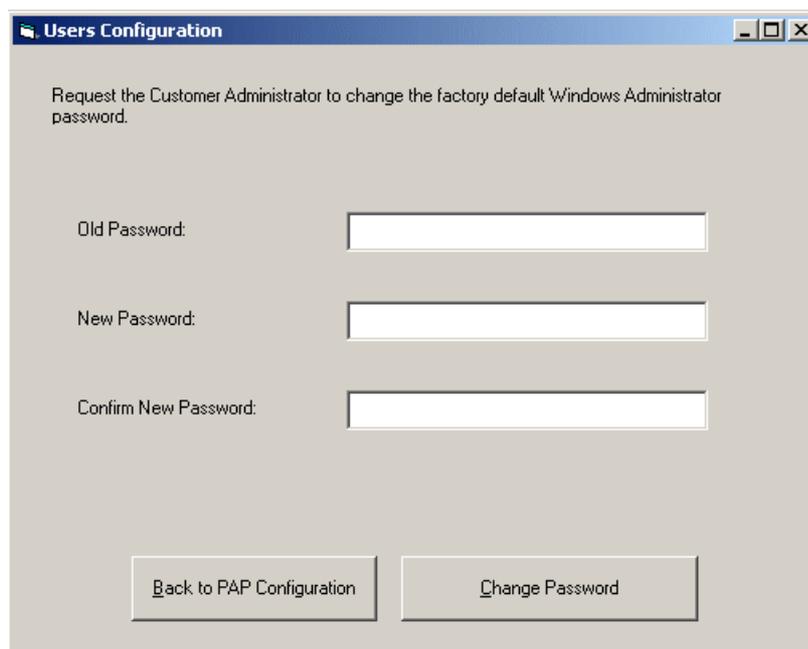


Figure 42. Boîte de dialogue de configuration des utilisateurs

- c. Cliquez sur le bouton **Configure PAM Software via the PAM Web Site** (Configurer le logiciel PAM via le site Web PAM) pour ouvrir une session en tant qu'Administrateur support PAM et configurer les options **Customer Information** (Données du client), **Autocalls** (Appels automatiques) et **Central Subsystem** (Sous-système central).

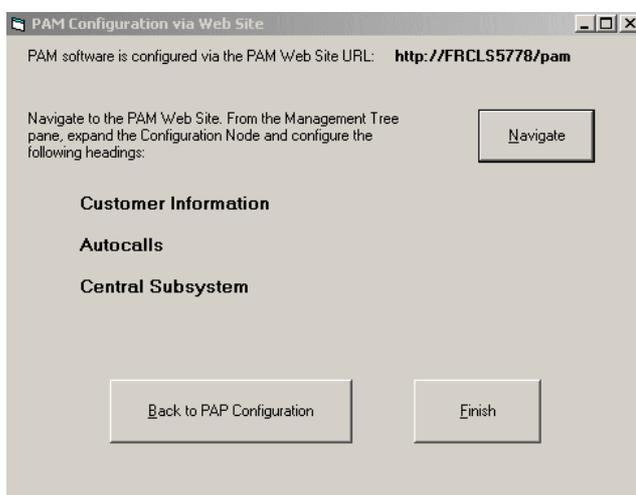


Figure 43. Boîte de dialogue de configuration du logiciel PAM via le site Web

- d. Cliquez sur le bouton **Configure SAN Software Identities** (Configurer les identités du logiciel SAN) pour modifier le mot de passe par défaut, **S@N.IT**, ainsi que le nom d'utilisateur et le mot de passe de **iSM**.

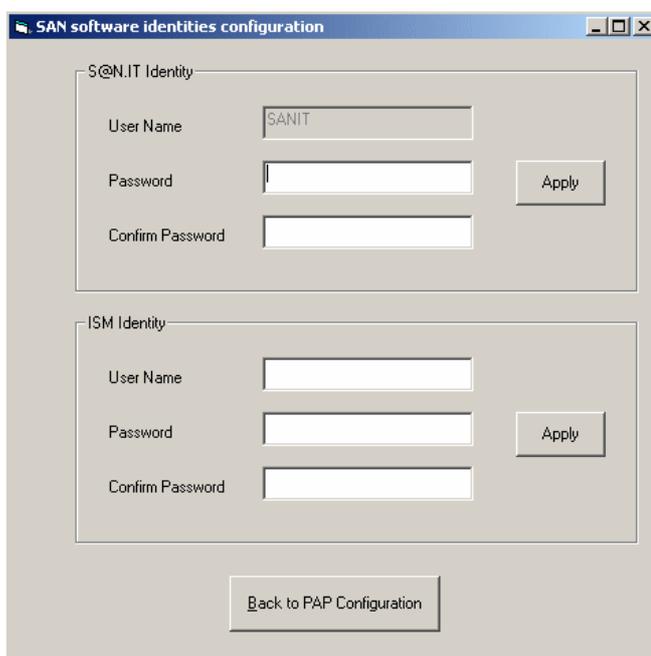


Figure 44. Boîte de dialogue de configuration des identités du logiciel SAN



Important :

Vous DEVEZ saisir les nouveaux noms d'utilisateurs et/ou mots de passe S@N.IT et iSM précédemment définis par le client. Reportez-vous à :

- Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager, page 2-24
- Modification du mot de passe S@N.IT, page 2-25



Avertissement :

Sous peine de provoquer des dysfonctionnements, il est impératif de ne pas modifier la configuration du sous-système central tant que le serveur n'a pas été entièrement testé.

Si le client souhaite renommer le sous-système central, celui-ci doit être supprimé et remplacé par un nouveau sous-système portant le nom approprié. Reportez-vous à la section Configuration du sous-système central, page 2-52.

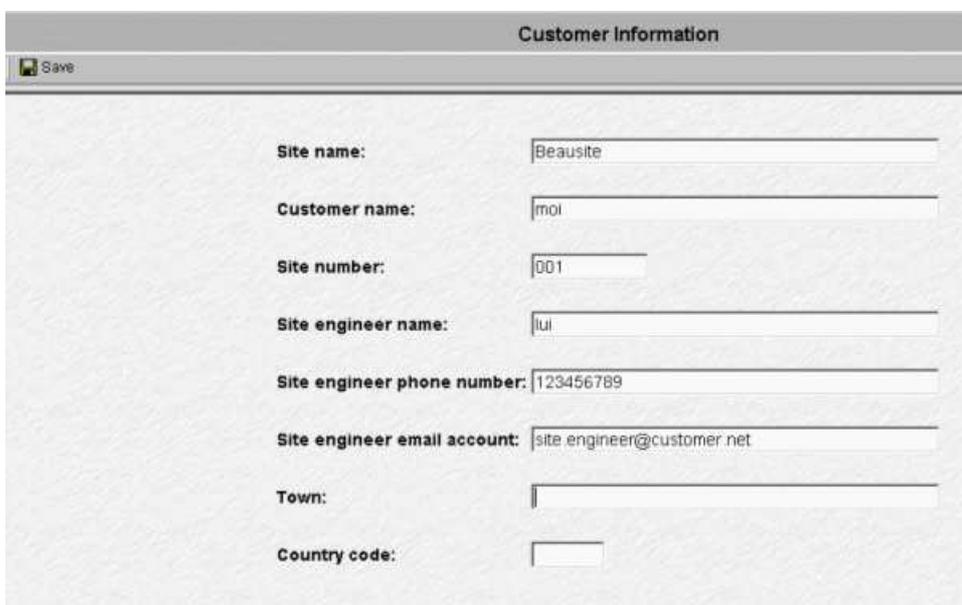
Configuration des données client

Les informations du client sont utilisées par le logiciel PAM pour :

- l'affichage de l'**Arborescence PAM** : la valeur entrée dans le champ **Site name** (Identification Site) sera utilisée pour désigner le noeud racine de PAM la valeur par défaut est **NovaScale**.
- la finalisation des rapports d'intervention de l'Customer Service Engineer
- la configuration du serveur de courrier électronique utilisé pour envoyer des messages via le canal E-mail. Voir *Création d'un serveur de courrier électronique*, dans le Guide de l'utilisateur.

Pour configurer les données client :

1. Dans l'arborescence PAM, cliquez sur **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) " **Customer Information** (Données Client). La page de configuration des données du client s'affiche.
2. Entrez les données client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) pour confirmer les modifications.



Site name:	Beausite
Customer name:	moi
Site number:	001
Site engineer name:	lui
Site engineer phone number:	123456789
Site engineer email account:	site.engineer@customer.net
Town:	
Country code:	

Figure 45. Page de configuration Données Client

Configuration des appels automatiques

La fonction **Appel automatique** est incluse dans le contrat de télémaintenance BULL. Elle est utilisée pour assurer la transmission automatique des messages d'événements système au Centre de Télémaintenance. Vous trouverez de plus amples informations dans le document *BULL Remote Maintenance Guide*.

Si le contrat de maintenance du clientle contrat de maintenance du client inclut la fonction d'appel automatique, configurez les paramètres d'appel automatique comme suit :

The screenshot shows the 'Autocalls Channel Settings' dialog box. It features a title bar with 'Autocalls Channel Settings' and buttons for 'Save', 'Test Autocall', and 'Help'. The main area contains several options and sections:

- Enable Autocalls
- Send HeartBeat
- Send Network Identification
- Send IP address

There are two main sections for dispatch mode:

- Local dispatch mode** (selected with a radio button):
 - Local Target directory:
- FTP dispatch mode** (unselected with a radio button):
 - Server name:
 - Server port:
 - Target directory:
 - Login:
 - Password:
 - Passive Mode
 - Use modem connection
 - Connection name:
 - User name:
 - Password:

Figure 46. Volet de commandes Autocalls Channel Settings (Paramètres du canal des appels automatiques)

3. Cochez la case **Enable Autocalls** (Autoriser les appels automatiques).
4. Cochez la case **Send Heartbeat** (Envoyer un battement de coeur) et entrez un nombre de jours pour la vérification du canal des appels automatiques dans le champ **Period** (Période). Valeur recommandée = 1.
5. Sélectionnez le mode d'envoi des appels automatiques :
 - L'option **Local dispatch mode** (Mode d'envoi local, par défaut) envoie les appels automatiques vers le répertoire cible local indiqué dans **Local Settings** (Paramètres locaux).
 - L'option **FTP dispatch mode** (Mode d'envoi via FTP) envoie les appels automatiques au serveur indiqué dans **FTP Settings** (Paramètres FTP).

6. Si vous sélectionnez l'option par défaut, **Local dispatch mode** (Mode d'envoi local), vous devez indiquer les informations suivantes dans le champ **Local Settings** (Paramètres locaux) :

Champ	Explication	Value (Valeur)
Local target directory (Répertoire cible local)	Répertoire GTS par défaut dans lequel les appels automatiques sont enregistrés.	c:\gts\session

7. Si vous sélectionnez l'option, **FTP dispatch mode** (Mode d'envoi via FTP), vous devez indiquer les informations suivantes dans les champs **FTP Settings** (Paramètres FTP) :

Champ	Explication	Value (Valeur)
Server name (Nom du serveur)	Adresse IP du serveur du Centre de Télémaintenance (Remote Maintenance Center)	127.0.0.1
Server port (Port du serveur)	Port du serveur par défaut	21
Target directory (Répertoire cible)	Répertoire du serveur par défaut	/autocall
Login (connexion)	Nom d'utilisateur autorisé et déclaré	X
Password (Mot de passe)	Mot de passe d'utilisateur autorisé et déclaré	X
Passive mode (Mode passif)	Mode de connexion FTP	case à cocher

8. Si une connexion par modem doit être utilisée :
- A partir du bureau Microsoft Windows de l'unité PAP, configurez la connexion par modem (**Control Panel** (Panneau de configuration) " **Phone and Modem Options** (Options Modems et Téléphonie)).
 - Dans le volet de commandes **Autocalls** (Appels automatiques) de PAM, cochez la case **Use modem connection** (Utiliser la connexion par modem).
 - Utilisez le menu déroulant **Connection name** (Nom de la connexion) pour sélectionner la connexion modem requise.
 - Dans les champs **User name** (Nom d'utilisateur) et **Password** (Mot de passe), indiquez le nom d'utilisateur et le mot de passe autorisés et déclarés.
9. Revenez au bureau Microsoft Windows de l'unité PAP pour terminer la configuration de la télémaintenance, comme indiqué dans le document *BULL Remote Maintenance Guide*.

 **Remarque :**

La connexion du modem USB utilisé pour la fonction d'appels automatiques est expliquée dans la section *Connexion du modem USB et des périphériques externes*, page 2-49.

Connexion de l'unité PAP au réseau local d'entreprise (LAN) du client



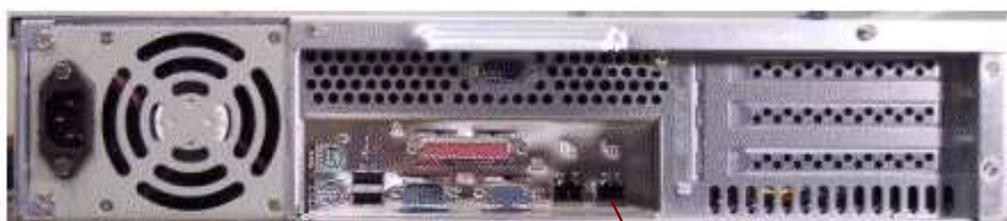
ATTENTION :

Remote access via the Web is a potential security hazard. Customers are strongly advised to protect their systems with up-to-date protection devices such as virus-prevention programs and firewalls, and to maintain a detailed record of authorized users.

Une fois l'unité PAP configurée, elle peut être connectée au réseau local d'entreprise (LAN) du client.

L'unité PAP dispose de deux ports Ethernet RJ45. Le premier est utilisé pour le réseau interne du serveur et le deuxième pour la connexion au réseau local d'entreprise (LAN) du client pour l'administration et la maintenance à distance de la plateforme.

1. Ouvrez la porte arrière et retirez le panneau latéral gauche.
2. Acheminez le câble du réseau d'entreprise fourni par le client à travers le passage situé à la base de l'armoire puis à travers l'espace libre situé sur le côté gauche de l'armoire.
3. Accédez aux ports Ethernet RJ45 de l'unité PAP depuis l'arrière de l'armoire.



Port Ethernet libre

Figure 47. Port Ethernet libre de l'unité PAP

4. Fixez le câble du réseau d'entreprise au montant gauche de l'armoire à l'aide des attaches Velcro fournies dans le kit *Open Me First* (Ouvrez-moi d'abord).
5. Fermez la porte arrière et remontez le panneau latéral gauche.



Important :

Si l'unité PAP n'est pas connectée au réseau local d'entreprise (LAN) du client, les fonctions d'appel automatique pour la télémaintenance et certaines options du système de messagerie ne seront pas activées.

Connexion au site Web PAM à partir d'un poste / station de travail distant



Important :

Dans un souci de sécurité, il est préférable de fermer votre session Windows locale sur l'unité PAP avant de vous connecter à PAM à partir d'un ordinateur distant. Pour ce faire, cliquez sur Start → Log Off (Démarrer → Fermer la session).

Le logiciel PAM est accessible à partir de tout PC Microsoft Windows doté d'Internet Explorer (version 6 ou suivante) **et/ou de toute station de travail Linux dotée de Mozilla (version 1.6 ou suivante)**.

Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Internet Explorer

1. Sur l'ordinateur distant, configurez Internet Explorer comme suit pour qu'il se connecte directement au site Web PAM :
 - a. Dans la barre de menus principale d'Internet Explorer, sélectionnez **Tools** → **Internet Options** → **Home Page** (Outils " Options Internet " Page d'accueil).
 - b. Tapez l'URL du site Web PAM définie pendant l'installation de PAP, dans le champ indiquant l'adresse de la page d'accueil : **http://<nomPAP>/pam** (où **<nomPAP>** est le nom attribué à l'unité PAP au cours de l'installation).
 - c. Enregistrez les modifications et fermez Internet Explorer.
2. Lancez Internet Explorer pour vous connecter directement au site Web PAM.
3. Lorsque vous y êtes invité, entrez le **nom d'utilisateur** et le **mot de passe** appropriés (compte Administrateur ou Opérateur). La page d'accueil de PAM apparaît.

Activation de l'accès distant au site Web PAM avec Mozilla

1. Sur l'ordinateur distant, configurez Mozilla comme suit pour qu'il se connecte directement au site Web PAM :
 - a. Dans la barre de menus principale de Mozilla, sélectionnez **Edit** → **Preferences** → **Navigator** (Edition " Préférences " Navigateur).
 - b. Cochez la case **Home Page** (Page d'accueil) et entrez, dans le champ d'adresse, l'URL du site Web PAM définie lors de l'installation de PAM : **http://<nomPAP>/pam** (où **<nomPAP>** est le nom attribué à l'unité PAP au cours de l'installation).
 - c. Enregistrez les modifications et fermez Mozilla.
2. Lancez Mozilla pour vous connecter directement au site Web PAM.
3. Lorsque vous y êtes invité, entrez le **nom d'utilisateur** et le **mot de passe** appropriés (compte Administrateur ou Opérateur). La page d'accueil de PAM apparaît.

Activation de l'accès à distance à iSM sur l'ordinateur Client

Les sous-systèmes FDA 1x00 FC et FDA 2x00 FC sont fournis avec iStorage Manager (iSM) pour la surveillance intégrée et la gestion centralisée.

L'utilitaire iSM Server / Client est installé sur le bureau de l'unité PAP. Le client peut installer iSM Client sur tout PC standard exécutant Microsoft Windows (2000 ou suivant).

Pour activer l'accès à distance à iSM :

1. Insérez le CD-ROM d'installation d'iSM Client dans l'ordinateur client.
2. Exécutez le programme **CLIENT\2000\ISMCE211.EXE** pour lancer l'Assistant d'installation, qui vous guidera tout au long de la procédure de configuration d'iSM Client.
3. Lorsque vous êtes invité à sélectionner le **Setup Type** (type d'installation), cliquez sur **basic + extended function** (fonction de base + étendue) → **Next** (Suivant).
4. Au terme de l'installation, démarrez iSM Client pour vous connecter à iSM Server. Une boîte de dialogue apparaît et vous invite à définir l'environnement d'iSM Client.
5. A partir du menu d'iSM Client, cliquez sur **File - Environment Settings** (Fichier " Paramètres d'environnement) pour ouvrir la page **Server Settings** (Paramètres du serveur).
6. Dans le champ **IP Address** (Adresse IP), entrez l'adresse IP allouée à l'unité PAP au cours du processus d'installation. Reportez-vous à la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-26.
7. Cliquez sur **OK** pour établir la connexion.
8. Lorsque vous y êtes invité, entrez le nom d'utilisateur (User name) et mot de passe (Password) et cliquez sur **OK**. Reportez-vous à la section *Modification du nom de l'utilisateur et du mot de passe d'iStorage Manager*, page 2-24.

Post-installation du système d'exploitation

La liste des données client requises pour finaliser l'installation figure dans le document *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni avec le système 24 heures avant la date d'installation.



Remarque :

Pour plus d'informations concernant l'environnement de démarrage du serveur, reportez-vous à la section *Utilitaires EFI*, dans le *Guide de l'utilisateur*.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- NovaScale 5xx5 SMP Servers - **Installation du système d'exploitation, page 2-38**
- NovaScale 5xx5 Partitioned Server - **Installation du système d'exploitation, page 2-43**

NovaScale 5xx5 SMP Servers - Installation du système d'exploitation

Une instance de système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage du domaine :

OLU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0

Avant de lancer la procédure de post-installation du domaine :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines).

Le domaine MyOperations-1 apparaît dans le **volet de commandes**.

2. Vérifiez le type de système d'exploitation :

Celui-ci est identifié par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

3. Identifiez le lecteur de DVD-ROM :

MyOperations-1: Module0, IPD0

4. Notez le port KVM du domaine :

MyOperations-1: CSS0-Mod0-IO0

5. Assurez-vous que le client a fourni les données système et réseau requises pour l'installation et la personnalisation du système. Reportez-vous aux tableaux *Données de configuration* dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni lors de la livraison.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- *Installation de Microsoft Windows*, page 2-39
- *Installation de Linux Redhat*, page 2-40
- *Installation de Novell SuSe*, page 2-42

Installation de Microsoft Windows



Avertissement :

La plupart des options sélectionnées et validées lors de la séquence d'installation peuvent être modifiées ultérieurement. Cependant, il convient de faire plus particulièrement attention lors de la sélection et de la validation du mode de licence (par client / par serveur). Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Server" (par serveur), vous **POURREZ** la modifier par la suite. Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Seat" (par client), vous ne **POURREZ PAS** la modifier par la suite.

1. Vérifiez que le CD-ROM Microsoft Windows marqué "**TO BE COMPLETED**" (A terminer) est prêt à être utilisé et que l'autocollant jaune comportant la clé du produit Microsoft Windows de 25 caractères requise pour effectuer l'installation est clairement visible à l'intérieur de l'armoire.
2. Sélectionnez le domaine Microsoft Windows dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire sous EFI.
5. L'Assistant d'installation se lance automatiquement et guide le client et l'Customer Service Engineer tout au long de la procédure de post-installation (d'une durée d'environ 30 minutes).

Une fois la post-installation terminée, Microsoft Windows s'arrête, le domaine est redémarré et l'assistant de configuration du serveur est lancé automatiquement.



Remarque :

La configuration du serveur est une tâche réservée au client ; elle n'est pas effectuée par l'Customer Service Engineer lors de l'installation. Une fois le système entièrement installé, l'Administrateur client peut lancer cet assistant en vue de configurer et de gérer les rôles du serveur.

6. Fermez l'assistant de configuration du serveur.
7. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
8. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.

Installation de Linux RedHat

1. Sélectionnez le domaine Linux RedHat dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
2. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
3. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
4. Insérez le CD-ROM Linux RedHat dans le lecteur. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Webmin :

- a. Entrez l'URL de Webmin :
http://<hôte_local>:10000. La boîte de dialogue **Login to Webmin** (Connexion à Webmin) s'ouvre.
- b. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**. La page d'accueil Webmin apparaît.

Nom d'utilisateur	root
Password (Mot de passe)	root

- c. Cliquez sur l'icône **Networking** (Réseau) pour ouvrir la page principale Networking (Réseau).
- d. Cliquez sur **Network Configuration** (Configuration Réseau) - **Network Interfaces** (Interfaces Réseau). Dans le champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), cliquez sur **Add a new interface** (Ajouter une nouvelle interface) pour ouvrir la page de configuration **Create Bootup Interface** (Créer l'interface de démarrage). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** (Créer).
- e. A partir du champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), sélectionnez la nouvelle interface. La page **Edit Bootup Interface** (Modifier l'interface de démarrage) s'ouvre. Vérifiez les paramètres et cliquez sur **Save and Apply** (Enregistrer et appliquer) - **Return to network configuration** (Revenir à la Configuration de réseau).
- f. Cliquez sur **Routing and Gateways** (Routage et passerelles) pour ouvrir la page de configuration **Routing and Gateways**. Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) - **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
- g. Cliquez sur **DNS Client** (Client DNS) pour ouvrir la page de configuration **DNS Client Options** (Options client DNS). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) - **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
- h. Cliquez sur **Host Addresses** (Adresses de l'hôte) - **Add a new host address** (Ajouter une nouvelle adresse de l'hôte) pour accéder au champ de configuration **Host and Addresses** (Hôte et adresses). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** - **Return to host addresses list** - **Return to network configuration** - **Return to index** - **System - Bootup and Shutdown** (Créer - Revenir à la liste des adresses de l'hôte - Revenir à la Configuration de réseau - Revenir à l'index - Système - Démarrage et arrêt) pour créer une nouvelle opération de démarrage et d'arrêt.
- i. Dans la liste d'actions, sélectionnez **Network** (Réseau) pour afficher la page **Edit Action** (Modifier l'action), puis cliquez sur - **Restart Now** - **Return to action** - **Return to bootup and shutdown actions** - **Return to index** - **Log Out** (Redémarrer maintenant - Revenir à l'action - Revenir aux actions de démarrage et d'arrêt - Revenir à l'index - Fermeture) pour quitter Webmin. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.

5. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).

6. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.

Installation de Novell SuSe

1. Sélectionnez le domaine Linux SuSe dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
2. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif à l'unité PAP à l'écran affichant le domaine. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
3. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
4. Insérez le CD-ROM Linux SuSe dans le lecteur. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Yast Control Center :
 - a. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**.

Nom d'utilisateur	root
Password (Mot de passe)	root

- b. Entrez **yast2** (mode graphique) ou **yast** (mode non-graphique) pour ouvrir la page principale de Yast Control Center.

Remarque :

Pour vous déplacer dans les menus, utilisez les touches de **<tabulation>** et de **<direction>**.

- c. Cliquez sur **Network/Basic** (Réseau/Base) → **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau).
 - d. Sélectionnez la carte réseau requise et cliquez sur **Configure** (Configurer).
 - e. A partir de la page **Network Address Setup** (Configuration de l'adresse réseau), sélectionnez la méthode d'installation et renseignez les champs requis à l'aide des données fournies par le client.
 - f. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Host name and name server** (Nom de l'hôte et serveur de noms). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant).
 - g. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Routing** (Routage). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant) pour retourner à la page **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau). Votre carte réseau apparaît dans le champ **Already configured devices** (Périphériques déjà configurés).
 - h. Cliquez sur **Close** (Fermer) pour quitter le Yast Control Center. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
5. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
 6. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculer de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.

NovaScale 5xx5 Partitioned Server - Installation du système d'exploitation

Une instance du système d'exploitation est pré-installée sur le disque d'amorçage de chaque domaine (unité logique EFI) :

OLU0 = unité logique située dans le Module0_DIB0 ou connectée au Module0_IOC0
OLU1 = unité logique située dans le Module0_DIB1 ou connectée au Module0_IOC1
OLU2 = unité logique située dans le Module1_DIB0 ou connectée au Module1_IOC0
OLU3 = unité logique située dans le Module1_DIB1 ou connectée au Module1_IOC1
OLU4 = unité logique située dans le Module2_DIB0 ou connectée au Module2_IOC0
OLU5 = unité logique située dans le Module2_DIB1 ou connectée au Module2_IOC1
OLU6 = unité logique située dans le Module3_DIB0 ou connectée au Module3_IOC0
OLU7 = unité logique située dans le Module3_DIB1 ou connectée au Module3_IOC1

Selon les besoins du client, les instances des systèmes d'exploitation pré-installées sur chaque unité logique EFI peuvent être identiques ou non. La post-installation du système d'exploitation doit être effectuée pour chaque instance du système d'exploitation.

Avant de lancer la procédure de post-installation sur chaque domaine :

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur client, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines). Les domaines pré-installés sont affichés dans le **volet de commandes**.
2. Vérifiez le type de système d'exploitation pour chaque domaine :

Celui-ci est identifié par le logo Microsoft Windows  ou Linux  figurant dans le champ **Domain Identities** (Identités de domaine).

3. Identifiez le lecteur de CD-ROM correspondant :

MyOperations-1: Module0, DIB0
MyOperations-2: Module0, DIB1
MyOperations-3: Module1, DIB0
MyOperations-4: Module1, DIB1
MyOperations-5: Module2, DIB0
MyOperations-6: Module2, DIB1
MyOperations-7: Module3, DIB0
MyOperations-8: Module3, DIB1

4. Notez les ports KVM correspondant à chaque domaine :

MyOperations-1: CSS0_Mod0_IO0
MyOperations-2: CSS0_Mod0_IO1
MyOperations-3: CSS0_Mod1_IO0
MyOperations-4: CSS0_Mod1_IO1
MyOperations-5: CSS0_Mod2_IO0
MyOperations-6: CSS0_Mod2_IO1
MyOperations-7: CSS0_Mod3_IO0
MyOperations-8: CSS0_Mod3_IO1

5. Assurez-vous que le client a fourni les données système et réseau requises pour l'installation et la personnalisation du système. Reportez-vous aux tableaux *Données de configuration* dans le livret *Read Me First* (Lisez-moi d'abord) fourni lors de la livraison.

Pour finaliser l'installation du système d'exploitation, consultez les sections suivantes :

- **Installation de Microsoft Windows, page 2-44**
- **Installation de Linux Redhat, page 2-45**
- **Installation de Novell SuSe, page 2-46**

Installation de Microsoft Windows



Avertissement :

La plupart des options sélectionnées et validées lors de la séquence d'installation peuvent être modifiées ultérieurement. Cependant, il convient de faire plus particulièrement attention lors de la sélection et de la validation du mode de licence (par client / par serveur). Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Server" (par serveur), vous **POURREZ** la modifier par la suite. Si vous sélectionnez et validez l'option du mode de licence "Per Seat" (par client), vous ne **POURREZ PAS** la modifier par la suite.

1. Vérifiez que le CD-ROM Microsoft Windows marqué "**TO BE COMPLETED**" (A terminer) est prêt à être utilisé et que l'autocollant jaune comportant la clé du produit Microsoft Windows de 25 caractères requise pour effectuer l'installation est clairement visible à l'intérieur de l'armoire.
2. Sélectionnez le premier domaine Microsoft Windows dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
3. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1**, **MyOperations-2**, **MyOperations-3** ou **MyOperations-4**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
4. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire sous EFI.
5. L'Assistant d'installation se lance automatiquement et guide le client et l'Customer Service Engineer tout au long de la procédure de post-installation (d'une durée d'environ 30 minutes).

Une fois la post-installation terminée, Microsoft Windows s'arrête, le domaine est redémarré et l'assistant de configuration du serveur est lancé automatiquement.



Remarque :

La configuration du serveur est une tâche réservée au client ; elle n'est pas effectuée par l'Customer Service Engineer lors de l'installation. Une fois le système entièrement installé, l'Administrateur client peut lancer cet assistant en vue de configurer et de gérer les rôles du serveur.

6. Fermez l'assistant de configuration du serveur.
7. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
8. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
9. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
10. Répétez les étapes 1 à 9 pour chaque instance de Microsoft Windows pré-installée.

Installation de Linux RedHat

1. Sélectionnez le premier domaine Linux RedHat dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
2. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1**, **MyOperations-2**, **MyOperations-3** ou **MyOperations-4**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
3. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
4. Insérez le CD-ROM Linux RedHat dans le lecteur correspondant. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Webmin :

- a. Entrez l'URL de Webmin :
http://<hôte_local>:10000. La boîte de dialogue **Login to Webmin** (Connexion à Webmin) s'ouvre.
- b. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**. La page d'accueil Webmin apparaît.

Nom d'utilisateur	root
Password (Mot de passe)	root

- c. Cliquez sur l'icône **Networking** (Réseau) pour ouvrir la page principale Networking (Réseau).
- d. Cliquez sur **Network Configuration** (Configuration Réseau) → **Network Interfaces** (Interfaces Réseau). Dans le champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), cliquez sur **Add a new interface** (Ajouter une nouvelle interface) pour ouvrir la page de configuration **Create Bootup Interface** (Créer l'interface de démarrage). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create** (Créer).
- e. A partir du champ **Interfaces Activated at Boot Time** (Interfaces activées au démarrage), sélectionnez la nouvelle interface. La page **Edit Bootup Interface** (Modifier l'interface de démarrage) s'ouvre. Vérifiez les paramètres et cliquez sur **Save and Apply** (Enregistrer et appliquer) → **Return to network configuration** (Revenir à la Configuration de réseau).
- f. Cliquez sur **Routing and Gateways** (Routage et passerelles) pour ouvrir la page de configuration **Routing and Gateways**. Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
- g. Cliquez sur **DNS Client** (Client DNS) pour ouvrir la page de configuration **DNS Client Options** (Options client DNS). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Save** (Enregistrer) → **Return to network configuration** (Revenir à la configuration de réseau).
- h. Cliquez sur **Host Addresses** (Adresses de l'hôte) - **Add a new host address** (Ajouter une nouvelle adresse de l'hôte) pour accéder au champ de configuration **Host and Addresses** (Hôte et adresses). Renseignez les champs obligatoires à l'aide des données fournies par le client et cliquez sur **Create - Return to host addresses list - Return to network configuration - Return to index - System - Bootup and Shutdown** (Créer - Revenir à la liste des adresses de l'hôte - Revenir à la Configuration de réseau - Revenir à l'index - Système - Démarrage et arrêt) pour créer une nouvelle opération de démarrage et d'arrêt.
- i. Dans la liste d'actions, sélectionnez **Network** (Réseau) pour afficher la page **Edit Action** (Modifier l'action), puis cliquez sur **- Restart Now - Return to action -- Return to bootup and shutdown actions - Return to index - Log Out** (Redémarrer maintenant -

Revenir à l'action - Revenir aux actions de démarrage et d'arrêt - Revenir à l'index - Fermeture) pour quitter Webmin. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.

5. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
6. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
7. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
8. Répétez les étapes 1 à 7 pour chaque instance de Linux Redhat pré-installée.

Installation de Novell SuSe

1. Sélectionnez le premier domaine Linux SuSe dans le **volet de commandes** et cliquez sur **Power On** (Mise sous tension) pour démarrer le domaine et les composants matériels associés.
2. Basculez de l'écran de la console locale / intégrée de l'unité PAP à l'écran correspondant à **MyOperations-1**, **MyOperations-2**, **MyOperations-3** ou **MyOperations-4**, selon le cas. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
3. Vérifiez les paramètres régionaux, la date et l'heure ainsi que le fuseau horaire.
4. Insérez le CD-ROM Linux SuSe dans le lecteur correspondant. La post-installation s'effectue par l'intermédiaire de l'outil d'administration Yast Control Center :
 - a. Tapez le nom d'utilisateur et le mot de passe par défaut, puis appuyez sur **Entrée**.

Nom d'utilisateur	root
Password (Mot de passe)	root

- b. Entrez **yast2** (mode graphique) ou **yast** (mode non-graphique) pour ouvrir la page principale de Yast Control Center.



Remarque :

Pour vous déplacer dans les menus, utilisez les touches de **<tabulation>** et de **<direction>**.

- c. Cliquez sur **Network/Basic** (Réseau/Base) → **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau).
 - d. Sélectionnez la carte réseau requise et cliquez sur **Configure** (Configurer).
 - e. A partir de la page **Network Address Setup** (Configuration de l'adresse réseau), sélectionnez la méthode d'installation et renseignez les champs requis à l'aide des données fournies par le client.
 - f. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Host name and name server** (Nom de l'hôte et serveur de noms). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant).
 - g. A partir du champ **Details settings** (Paramètres détaillés), cliquez sur **Routing** (Routage). Renseignez les champs obligatoires et cliquez sur **Next** (Suivant) pour retourner à la page **Network Card Configuration** (Configuration de la carte réseau). Votre carte réseau apparaît dans le champ **Already configured devices** (Périphériques déjà configurés).

- h. Cliquez sur **Close** (Fermer) pour quitter le Yast Control Center. Une fois l'installation terminée, le réseau est activé.
5. Arrêtez le domaine et les composants matériels associés en sélectionnant la commande **Shut Down** (Arrêter) dans le menu **Start** (Démarrer).
6. Sur la console locale / intégrée, basculez de l'écran relatif au domaine à l'écran de l'unité PAP. Consultez la section *Basculement de l'affichage de la console locale / intégrée*, page 2-13.
7. Mettez à jour les paramètres de gestion de **Domain Identity** (Identité du domaine) :
 - a. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur Client, cliquez sur **Domains** (Domaines) → **Identities** (Identités).
 - b. Sélectionnez l'**identité de domaine** correspondante et cliquez sur **Edit** (Modifier). La boîte de dialogue **Edit Identity** (Modifier l'identité) s'affiche.
 - c. Complétez les champs **Network Name** (Nom du réseau), **IP Address** (Adresse IP) et **URL** avec les données entrées lors de la procédure de post-installation.
8. Répétez les étapes 1 à 7 pour chaque instance de Linux SuSE pré-installée.

Connexion du serveur au réseau local d'entreprise (LAN)



Important :

Pour faciliter la maintenance, les câbles doivent avoir une longueur supplémentaire de 1,5 mètres. Les parties excédentaires doivent être rangées dans le faux plancher (Plénum) situé sous l'armoire.

A la demande du client, les domaines de serveur peuvent être connectés, via la carte IOL, au réseau local d'entreprise (LAN) pour permettre leur exploitation à distance.

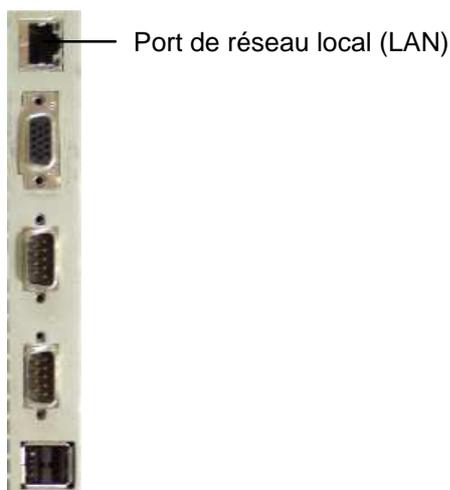


Figure 48. Port de réseau local 10/100/1000 Mb/s

Pour connecter les domaines du serveur au réseau local d'entreprise (LAN) :

NovaScale 5xx5 Partitioned Servers

9. Localisez la carte IOL correspondante :

MyOperations-1: Module0, IOC0, IOL0

MyOperations-2: Module0, IOC1, IOL1

MyOperations-3: Module1, IOC0, IOL0

MyOperations-4: Module1, IOC1, IOL1

MyOperations-5: Module2, IOC0, IOL0

MyOperations-6: Module2, IOC1, IOL1

MyOperations-7: Module3, IOC0, IOL0

MyOperations-8: Module3, IOC1, IOL1

10. Repérez le port de réseau local (LAN) Ethernet RJ45 10/100/1000 Mb/s sur chaque carte IOL.

11. Raccordez les câbles réseau équipés d'un connecteur RJ45 aux ports de réseau local de la carte IOL. Les connexions réseau sont détectées automatiquement.

12. Acheminez précautionneusement les câbles réseau dans l'entrée de câbles située à la base de l'armoire.

Connexion du modem USB et des périphériques externes

Connexion du modem USB

Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, connectez le modem USB comme suit :

1. Connectez le câble du modem équipé d'un connecteur USB au port correspondant, situé à l'arrière de l'unité PAP.
2. Faites passer le câble du modem équipé d'un connecteur RJ11 dans la découpe située à la base de l'armoire.
3. Connectez le câble du modem sur le port ligne situé à l'arrière du modem USB.
Voir le manuel *NovaScale 5000/6000 Series Cabling Guide*, 86 A192ER.



Remarque :

Les connecteurs du câble modem varient d'un pays à l'autre. Il incombe au client de fournir l'adaptateur RJ11 requis pour la conformité aux normes et standards nationaux.

Connexion de périphériques de stockage externes

Le client peut maintenant connecter les périphériques de stockage externes (bibliothèques de bandes, sous-systèmes disques externes, etc.) qui seront utilisés avec le serveur.

Test des connexions réseau

Les connexions réseau avec l'unité PAP et les domaines du serveur peuvent être testées à partir d'un poste / station de travail distant, connecté au même réseau, en exécutant une commande PING.



Remarque :

La configuration de l'unité PAP est décrite dans la section *Configuration de l'unité PAP*, page 2-26.

Station de travail Windows ®

1. Cliquez sur **Start** (Démarrer) - **Run** (Exécuter) et tapez **cmd**.
2. Entrez **ping <adresse_IP>**, (où <adresse_IP> est l'adresse IP allouée à l'unité PAP ou au domaine du serveur pendant l'installation.

Station de travail Linux ®

1. Ouvrez une fenêtre de commandes Shell.
2. Entrez **ping <adresse_IP>**, (où <adresse_IP> est l'adresse IP allouée à l'unité PAP ou au domaine du serveur pendant l'installation.



Remarque :

Si l'unité PAP ou le domaine du serveur ne répond pas à la commande PING, vérifiez la configuration et les connexions réseau :

- Adresse IP,
- DHCP,
- Masque de réseau,
- Pilote de carte réseau.

Test des appels automatiques

Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, vérifiez la connexion entre l'unité PAP et le serveur du centre de télémaintenance, de la façon suivante :

1. Dans la page d'accueil de PAM, cliquez sur **Configuration Tasks - Autocalls (Tâches de configuration - Appels automatiques)**.
2. Cliquez sur le bouton **Test Autocall** (Tester les appels automatiques) dans la barre d'outils. Un message s'affiche pour confirmer que l'appel automatique a été transmis au centre de télémaintenance.

Envoi du rapport d'intervention d'installation de PAM

Une fois le fonctionnement du système vérifié, vous devez remplir un **rapport d'intervention d'installation**. Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, ce rapport sera transféré automatiquement au centre de télémaintenance.



Remarque :

Si le contrat de maintenance ne comprend pas la fonction d'appel automatique, remplissez manuellement le document **Installation Work Order** (Ordre de travail) inclus dans le kit **Open Me First** (Ouvrez-moi d'abord). Le rapport d'intervention est envoyé sous forme de message et enregistré dans le répertoire PAM History (Historique PAM). Voir le *Guide de l'utilisateur*.

1. Dans la page d'accueil de PAM, cliquez sur **Servicing Tools - Intervention Report** (Outils de maintenance - Rapport d'intervention).
2. Remplissez le rapport d'intervention.

3. Cliquez sur **Send** (Envoyer). Si le contrat de maintenance du client comprend la fonction d'appel automatique, ce rapport est automatiquement transféré au centre de télémaintenance. Si le contrat de maintenance ne comprend pas cette fonction, le rapport est envoyé sous forme de message et enregistré dans le répertoire PAM History (Historique PAM).

Modification du nom d'un sous-système central

Remarque :

La configuration du sous-système central est une opération réservée aux Customer Service Engineers.

Un changement de nom du sous-système central peut être effectué si cela correspond à un besoin du client. Pour modifier la configuration du sous-système central, il faut d'abord supprimer celui-ci de la configuration existante, puis ajouter un nouveau sous-système central avec le nom choisi par le client.

Suppression / Ajout d'un sous-système central

1. Dans l'arborescence PAM de l'Administrateur support, cliquez sur **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) et vérifiez que tous les domaines sont à l'état inactif (INACTIVE). Si un domaine est à l'état actif (ACTIVE), demandez au client de l'arrêter. Voir *Démarrage/Arrêt des domaines du serveur*, page 2-17.
2. Cliquez sur **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) → **Central Subsystem** (Sous-système central). Le volet de commandes Central Subsystem (Sous-système central) s'affiche.
3. Sélectionnez le sous-système central et cliquez sur **Remove** (Retirer). Un message s'affiche pour vous demander de confirmer la suppression.
4. Cliquez sur **OK** pour supprimer le sous-système central.
5. Cliquez sur **New** (Nouveau). La boîte de dialogue **Add Central Subsystem** (Ajouter un sous-système central) s'affiche.

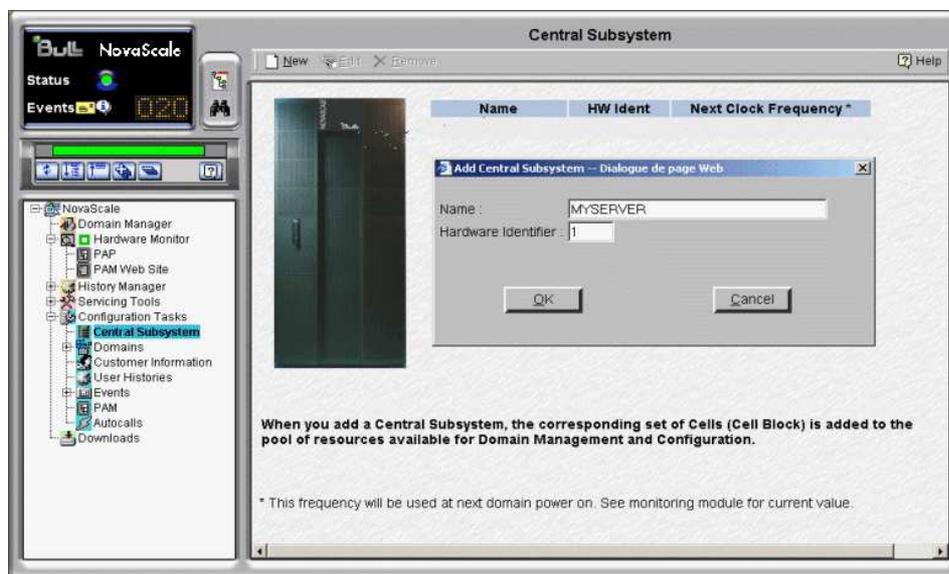


Figure 49. Volet de commandes du sous-système central

6. Entrez le nom du sous-système central fourni par le client et l'identifiant matériel hexadécimal (entre 0 et F, comme indiqué sur la roue codeuse CSS de la carte PMB).

Remarque :

L'utilisation d'une carte PMB permet de relier jusqu'à 16 modules CSS à l'PAP unit. Les roues codeuses de la carte PMB permettent d'identifier chaque armoire et module CSS inclus dans la configuration du client.



Remarque :

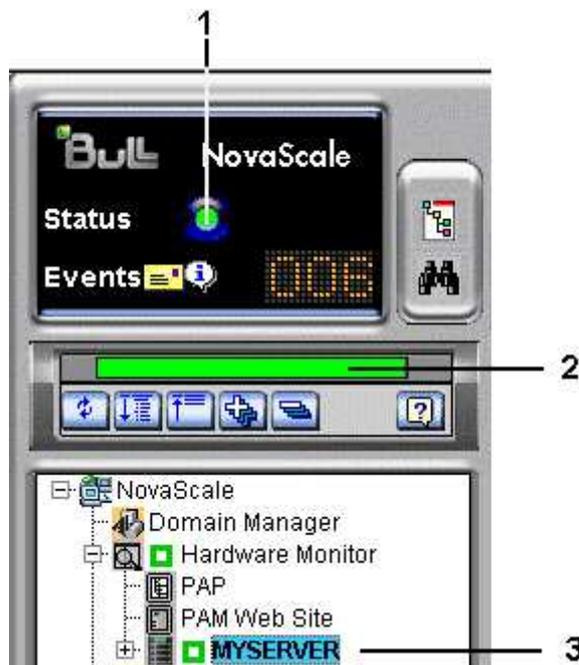
Le nom du sous système central est converti en lettres majuscules pour assurer la compatibilité.

Exemple de position des roues codeuses de la carte PMB avec 3 armoires contenant chacune 2 modules :

	Armoire 1	Armoire 2	Armoire 3
Code hexadécimal de l'armoire (0 à F)	0	1	2
Code hexadécimal pour le module CSS "Module_0" (0 à F)	0	0	0
Code hexadécimal pour le module CSS "Module_1" (0 à F)	1	1	1

Tableau 3. Position des roues codeuses de la carte PMB - Exemple pour une configuration comprenant plusieurs serveurs

7. Cliquez sur **OK**. Vous êtes invité à mettre à jour l'arborescence PAM.
8. Cliquez sur le bouton  **Refresh** (Actualiser) de l'arborescence PAM. Le nouveau sous-système central est ajouté aux ressources disponibles pour la gestion et la configuration des domaines. Il apparaît dans l'arborescence PAM sous le noeud **Hardware Monitor** (Superviseur de matériel).



1	Icône d'état fonctionnel
2	Barre d'état de disponibilité du CSS
3	Sous-système central

Figure 50. Noeud du sous-système central

9. Vérifiez l'état du serveur. L'icône d'état fonctionnel et la barre d'état de disponibilité CSS, affichées dans le volet Status (Etat), doivent être vertes. Voir la figure 27. Volet Etat, page 2-10.

 **Remarque :**

Le logiciel PAM affecte un PUID (PAM Universal / Unique Identifier) à chaque objet matériel / logiciel pour garantir une identification univoque.

Le PUID d'un sous-système central est le suivant :
PAM:/CELLSBLOCK_<NOM>,

où <NOM> est le nom attribué par le client lors de la déclaration du sous-système central.

Le PUID du sous-système central de l'exemple ci-dessus est le suivant :

PAM:/CELLSBLOCK_MYSERVER

Cet identifiant est utilisé pour la création des schémas de domaines.

Configuration des utilisateurs de l'unité PAP

L'Administrateur client doit maintenant créer au moins un compte utilisateur pour l'Administrateur client et un autre pour l'Opérateur client, afin de mettre en place le contrôle des accès à l'unité PAP.

La préinstallation de Microsoft Windows sur l'unité PAP permet de bénéficier de fonctions de sécurité standard pour le contrôle d'accès aux applications et aux ressources. Les fonctions de sécurité du logiciel PAM étant basées sur la gestion des utilisateurs Windows, il est recommandé de donner des droits d'administrateur Windows à au moins un membre du groupe des Administrateurs client PAP. Pour plus d'informations concernant la gestion des utilisateurs, reportez-vous à la documentation Microsoft Windows fournie sur le CD de ressources système du Bull NovaScale Server.



Remarque :

Il est recommandé de modifier le mot de passe temporaire de l'administrateur (**administrator**) utilisé pour l'installation et d'établir une liste détaillée des utilisateurs autorisés.

Groupes d'utilisateurs PAP prédéfinis

Pour assurer une souplesse et une protection optimales, l'environnement Microsoft Windows est fourni avec deux groupes d'utilisateurs client prédéfinis :

Groupe Pap_Customer_Administrators (CA)

Ce groupe est destiné aux responsables client chargés de la gestion globale, de la configuration et du fonctionnement du système. Les membres du groupe des Administrateurs client sont autorisés à configurer et à gérer le serveur ; ils peuvent accéder sans restriction aux menus **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines), **Hardware Monitor** (Superviseur de matériel), **History Manager** (Gestionnaire d'historiques) et **Configuration Tasks** (Tâches de configuration) de PAM, comme indiqué dans le tableau 4.

Groupe Pap_Customer_Operators (CO)

Ce groupe est destiné aux responsables client chargés du fonctionnement quotidien du système. Les membres de ce groupe sont autorisés à utiliser le serveur ; ils peuvent également utiliser certaines options des menus **Domain Manager** (Gestionnaire de domaines) et **History Manager** (Gestionnaire d'historiques), comme indiqué dans le tableau 4.



Notes :

- L'appartenance à un groupe détermine également les messages d'événements qu'un utilisateur recevra via l'interface Web de PAM. Reportez-vous à la section *Configuration des souscriptions à des messages d'événements* du Guide de l'utilisateur.
- Les groupes d'utilisateurs prédéfinis ont été conçus de façon à répondre aux besoins de la plupart des administrateurs et opérateurs. Contactez votre Customer Service Engineer si vous souhaitez demander la création d'un groupe d'utilisateurs personnalisé.



Avertissement :

Les deux groupes d'utilisateurs prédéfinis pour le support :

- **Pap_Support_Administrators**
- **Pap_Support_Operators**

sont EXCLUSIVEMENT réservés aux Customer Service Engineers chargés de la supervision, de la maintenance et de la mise à niveau du système.

Outils PAM	Actions associées	CA	CO
Domain Manager (Gestionnaire de domaines)	Synchronisation des domaines	X	X
	Affichage / Chargement d'un schéma de configuration de domaines	X	X
	Ajout de domaines à la configuration actuelle des domaines	X	X
	Remplacement de la configuration actuelle des domaines	X	
	Suppression de domaines de la configuration actuelle des domaines	X	X
	Enregistrement de l'image instantanée de la configuration actuelle des domaines	X	X
	Mise sous/hors tension et réinitialisation des domaines	X	X
	Mise sous tension forcée des domaines	X	X
	Demande de vidage de la mémoire système	X	X
	Affichage des paramètres de domaines	X	X
	Affichage de la configuration, des ressources et de l'état des domaines		
	Affichage des informations et de la version du BIOS		
	Affichage des erreurs des domaines		
	Affichage des journaux de mise sous/hors tension et de requetes		
	Affichage des séquences de mise sous/hors tension		
Hardware Monitor (Superviseur de matériel)	Affichage de l'état fonctionnel / de l'état de présence des éléments matériels	X	
	Affichage des informations détaillées sur l'état des éléments matériels	X	
	Utilisation du moteur de recherche Hardware Search (Recherche de matériel)	X	
	Exclusion / Inclusion de composants matériels	X	
	Affichage des informations sur les utilisateurs du site Web de PAM		
	Affichage des informations de version de PAM		
History Manager (Gestionnaire d'historiques)	Affichage des fichiers d'historique et des messages du système	X	
	Archivage manuel des fichiers d'historique du système	X	
	Affichage / Suppression des historiques du système archivés	X	X
	Affichage des fichiers d'historique des utilisateurs	X	X
	Archivage manuel des fichiers d'historique des utilisateurs	X	X
	Affichage / Suppression des historiques d'utilisateurs archivés		

Configuration Tasks (Taches de configuration)	Affichage / Modification des informations du client	X	
	Création / Modification / Suppression de schémas et d'identités de domaines	X	
	Gestion des LUNs (Unités logiques)	X	
	Vérification / Mise à jour des paramètres WWN des cartes FC HBA	X	
	Limitation de l'accès aux ressources matérielles	X	
	Modification de la politique d'archivage automatique des historiques du système	X	
	Création / Suppression des historiques d'utilisateurs	X	
	Modification de la politique d'archivage automatique des historiques d'utilisateurs	X	
	Personnalisation du système de messagerie d'événements	X	
	Affichage / Modification des paramètres PAM		
	Affichage / Modification des paramètres des appels automatiques		
	Exclusion / inclusion des connexions en anneau		
	Status Pane (Volet d'Etat)	Affichage / Acquiescement des messages d'événements WEB	X
Vérification de l'état fonctionnel du système		X	X
Vérification de la disponibilité du sous-système central			

CA = Administrateur client / CO = Opérateur client

Tableau 4. Accès Utilisateur aux fonctionnalités PAM

Initialisation du disque de dépannage de l'unité PAP

L'unité PAP est livrée avec deux disques configurés en RAID 1 et un troisième disque de dépannage.

Maintenant que le serveur est installé et en état de fonctionnement et que l'unité PAP et le logiciel PAM sont customisés, il est recommandé d'initialiser le disque de dépannage.

En cas de panne sur l'un des disques ou de corruption logique de données, le disque de dépannage peut être utilisé pour réparer aisément la configuration en miroir RAID 1.

L'utilitaire **Adaptec Storage Manager** est utilisé pour effectuer la configuration et la surveillance des disques de l'unité PAP.

1. A partir du bureau de l'unité PAP, lancer l'utilitaire **Adaptec Storage Manager**, comme illustré ci-dessous.

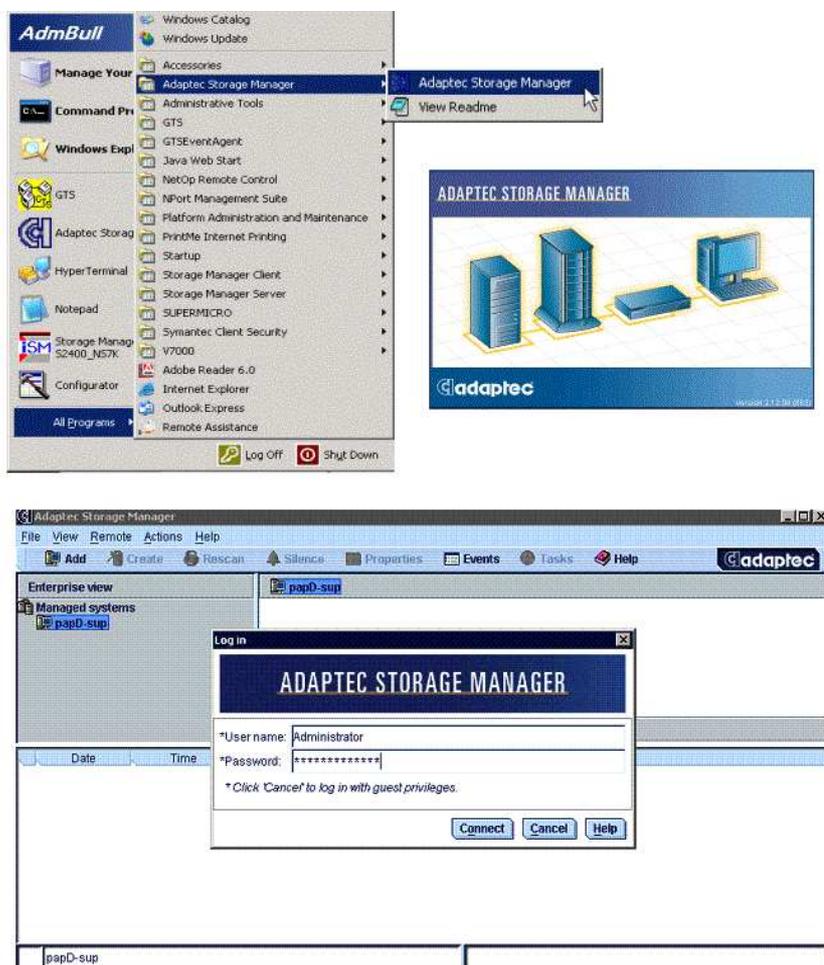


Figure 51. Lancement de l'utilitaire Adaptec Storage Manager

- Affichez la configuration des disques de l'unité PAP.

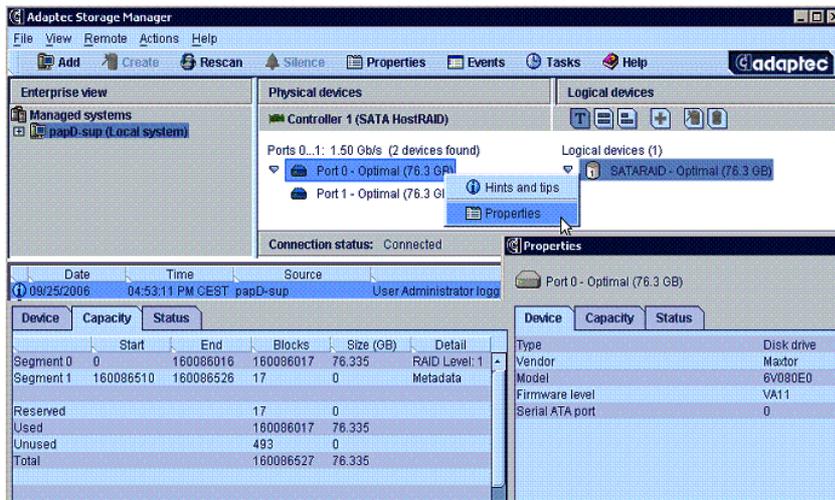


Figure 52. Affichage de la configuration des disques de l'unité PAP

- Vérifiez que la configuration du disque de dépannage est identique à celle des deux disques d'origine installés dans l'unité PAP.
- Nettoyez les caches en mettant l'unité PAP hors tension.
- Renseignez la boîte **Comment** (Commentaires) avec la raison du redémarrage de l'unité PAP, comme illustré ci-dessous (**A**).



Figure 53. Redémarrage de l'unité PAP

- Retirez le disque de **droite** et mettez-le à l'abri. Ce disque est maintenant le disque de dépannage.

Remarque :

Au cas où le disque de sauvegarde doit être mis à jour, il est échangé avec le disque de **droite** qui devient le disque de sauvegarde.



Figure 54. Retrait du disque de droite

7. Redémarrez l'unité PAP en appuyant sur le bouton de mise sous tension (A), comme illustré ci-dessus.
8. Attendez le démarrage de **Windows** et lancez l'utilitaire **Adaptec Storage Manager**.
9. Insérez le disque vierge (troisième disque) et surveillez le processus de construction.

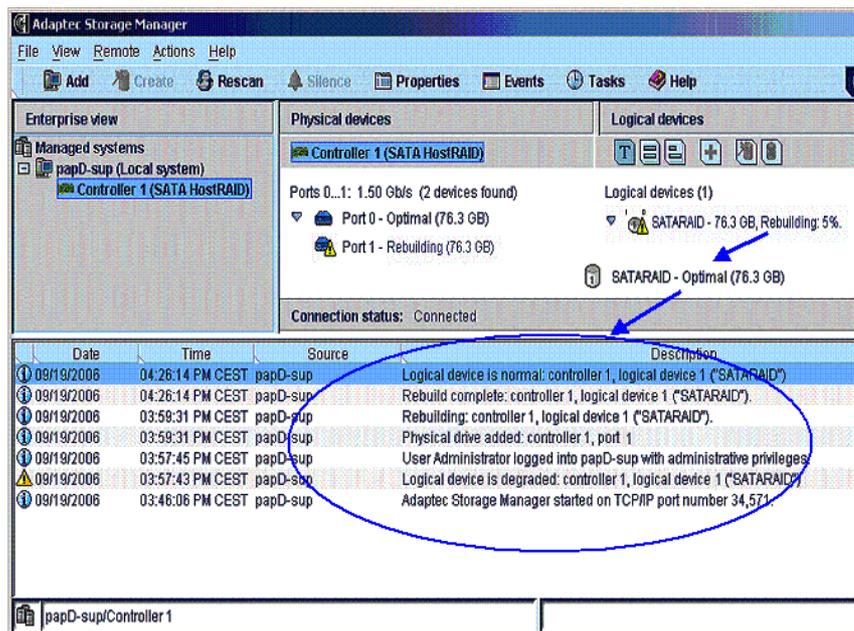


Figure 55. Processus de construction du disque vierge

Sauvegarde et restauration des fichiers de configuration de PAM

Il est recommandé à l'Administrateur client de programmer, via le **Planificateur de tâches**, une sauvegarde automatique des données de configuration PAM vers un support amovible ou un répertoire réseau. Les données sauvegardées pourront être rapidement restaurées en cas de panne de l'unité PAP.

Pour garantir un processus de sauvegarde à la fois fiable et régulier, le CD de ressources du serveur Bull NovaScale contient deux scripts, **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js**. Leur exécution peut être programmée à l'aide du **Planificateur de tâches** Microsoft Windows afin d'enregistrer et de restaurer les données de configuration PAM.

Notes :

- Les données de configuration de PAM sont automatiquement sauvegardées dans le répertoire par défaut PAMSiteData de l'unité PAP :

<LecteurWindows>:\Program Files\BULL\PAM\PAMSiteData\<DataCompatibilityRelease>

- Les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js** se trouvent dans le répertoire PAMSiteData de l'unité PAP, soit :

<LecteurWindows>:\Program Files\BULL\PAM\PAMSiteData\ReleaseData\Utilities

Sauvegarde des fichiers de configuration de PAM

Pour créer une tâche de sauvegarde automatique Microsoft Windows, procédez comme suit :

1. Sélectionnez ou créez le répertoire local ou le répertoire réseau dans lequel les données de configuration doivent être sauvegardées, par exemple **<RepSauvegardePam>**.
2. Créez un répertoire local pour les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js**, par exemple **<OutilsSauvPAM>**.
3. Copier les scripts **PamBackupData.js** et **PamRestoreData.js** dans le répertoire **<OutilsSauvPAM>**.
4. Créez un fichier texte et entrez la ligne de commande suivante :
Cscript PamBackupData.js <RepSauvegardePAM>
5. Sauvegardez ce fichier en tant que fichier de commandes doté de l'extension **.BAT**.
Exemple : **<CmdSauvPAM>.bat**.
6. Cliquez sur **Control Panel** → **Scheduled Tasks** → **Add Scheduled Task** (Panneau de configuration "Tâches planifiées" Création d'une tâche planifiée) pour ouvrir l'assistant du **Planificateur de tâches**, puis suivez les instructions qui s'affichent. Les données de configuration de PAM sont automatiquement sauvegardées une fois écoulé l'intervalle indiqué dans l'assistant.

Restauration des données de configuration de PAM



Avertissement :

Pour que les données puissent être restaurées, il est impératif de déployer la même version du logiciel PAM sur l'unité PAP et sur le PC utilisé pour la sauvegarde.

Reportez-vous aux sections *Déploiement d'une nouvelle version de PAM* et *Activation d'une version de PAM* dans le Guide de l'utilisateur.

Dans un souci de cohérence de la configuration, toutes les versions de PAM utilisent le même répertoire de données.

Avant d'activer ou de réactiver une version de PAM, vérifiez que les niveaux des versions déployées <DataCompatibilityRelease> sont compatibles les uns avec les autres.



Avertissement :

Le script arrête puis redémarre le PAM avant de restaurer ses données de configuration.

Pour restaurer les données de configuration de PAM :

1. Si nécessaire, installez sur le PC de sauvegarde la même version du logiciel PAM que celle de l'unité PAP. Voir les sections *Déploiement d'une nouvelle version de PAM* et *Activation d'une version de PAM* dans le Guide de l'utilisateur.
2. A partir du bureau Microsoft Windows, ouvrez une fenêtre de commandes. Accédez au répertoire contenant les scripts, <OutilsSauvPAM>, puis entrez la commande suivante :

Cscript PamRestoreBackupData.js <RepSauvegardePAM>

Les données de configuration de PAM sauvegardées sont restaurées.

Annexe A. Spécifications

- Spécifications du serveur NovaScale 5085, page A-2
- Spécifications du serveur NovaScale 5165, page A-5
- Spécifications du serveur NovaScale 5245, page A-7
- Spécifications du serveur NovaScale 5325, page A-9

Serveur NovaScale 5085 Spécifications

Les serveurs NovaScale 5085 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

The following web site may be consulted for general site preparation information:

<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	
Hauteur :	195,5 cm (77,0 ")
Largeur :	60,0 cm (59,94 cm)
Profondeur :	129,5 cm (51 ")
Poids (max.) :	340 kg (328,85 kg)
1300L	
Hauteur :	103,5 cm (40,7 ")
Largeur :	60,0 cm (59,94 cm)
Profondeur :	129,5 cm (51 ")
Poids (max.) :	290 kg (280,32 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15°C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24°C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22°C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5°C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35°C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)

Puissance acoustique à température ambiante +20° C (+68° F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-231 Vca 50 Hz 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-231 Vca 60 Hz 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-231 Vca 60 Hz 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 5. Spécifications du Serveur NovaScale 5085

Serveur NovaScale 5165 Spécifications

Les serveurs NovaScale 5165 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U ou 19U.

The following web site may be consulted for general site preparation information:
<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	
Hauteur :	195,5 cm (77,0 ")
Largeur :	60,0 cm (59,94 cm)
Profondeur :	129,5 cm (51 ")
Poids (max.) :	450 kg (435,00 kg)
1300L	
Hauteur :	103,5 cm (40,7 ")
Largeur :	60,0 cm (59,94 cm)
Profondeur :	129,5 cm (51 ")
Poids (max.) :	400 kg (386,46 kg)
1300H	
Hauteur :	200,0 cm (199,90 cm)
Largeur :	80,0 cm (80,01 cm)
Profondeur :	140 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	480 kg (463,57 kg)
1300L	
Hauteur :	108 cm (42,5 ")
Largeur :	80,0 cm (80,01 cm)
Profondeur :	140 cm (55,1 ")
Poids (max.) :	430 kg (415,04 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15°C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24°C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22°C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5°C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35°C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)

Puissance acoustique à température ambiante +20° C (+68° F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel
Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A) Type de câble Type de connecteur	1 par bloc d'alimentation PDU 3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US) IEC60309-32A
Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant Consommation électrique Dissipation thermique	11 A max. à une entrée de 200 Vca 2400 VA par module CSS entier 2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	230 Vca (Phase / Neutre) 207-231 Vca 50 Hz 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	208 Vca (Phase / Neutre) 182-231 Vca 60 Hz 0,3%
Japon	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	200 Vca (Phase / Neutre) 188-231 Vca 60 Hz 0,2%
Brésil	
Tension nominale Plage de tensions Fréquence	220 Vca (Phase / Neutre) 212-231 Vca 60 Hz 2%
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A Courant de démarrage maximal	32 A courbe C 210 A / par quart de période

Tableau 6. Spécifications du Serveur NovaScale 5165

Serveur NovaScale 5245 Spécifications

Les serveurs NovaScale 5245 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U.

The following web site may be consulted for general site preparation information:
<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	1300H
Hauteur : 195,5 cm (77,0 ")	Hauteur : 200,0 cm (199,90 cm)
Largeur : 60,0 cm (59,94 cm)	Largeur : 80,0 cm (80,01 cm)
Profondeur : 129,5 cm (51 ")	Profondeur : 140 cm (55,1 ")
Poids (max) : 560 kg (541,14 kg)	Poids (max) : 590 kg (570,17 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15°C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24°C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22°C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5°C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35°C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20° C (+68° F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A)	1 par bloc d'alimentation PDU
Type de câble	3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US)
Type de connecteur	IEC60309-32A
<p>Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.</p>	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant	11 A max. à une entrée de 200 Vca
Consommation électrique	2400 VA par module CSS entier
Dissipation thermique	2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale	230 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	207-231 Vca
Fréquence	50 Hz 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale	208 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	182-231 Vca
Fréquence	60 Hz 0,3%
Japon	
Tension nominale	200 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	188-231 Vca
Fréquence	60 Hz 0,2%
Brésil	
Tension nominale	220 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	212-231 Vca
Fréquence	60 Hz 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A	32 A courbe C
Courant de démarrage maximal	210 A / par quart de période

Tableau 7. Spécifications du Serveur NovaScale 5245

Serveur NovaScale 5325 Spécifications

Les serveurs NovaScale 5325 sont livrés montés en rack dans des armoires 40U.

The following web site may be consulted for general site preparation information:
<http://www.cs.bull.net/aise>.

Dimensions et poids de l'armoire	
Sans emballage	Avec emballage
1300H	1300H
Hauteur : 195,5 cm (77,0 ")	Hauteur : 200,0 cm (199,90 cm)
Largeur : 60,0 cm (59,94 cm)	Largeur : 80,0 cm (80,01 cm)
Profondeur : 129,5 cm (51 ")	Profondeur : 140 cm (55,1 ")
Poids (max) : 670 kg (647,28 kg)	Poids (max) : 700 kg (676,31 kg)
Dégagements réservés à la maintenance	
Avant	150 cm
Arrière	100 cm
Latéral (côté libre)	100 cm
Limites de fonctionnement	
Plage de températures sèches	+15°C à +30 °C (+59 °F à +86 °F) Gradient 5 °C/h (41 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	35 % à 60 % (Gradient 5 %/h)
Température maximale en milieu humide	+24°C (+75,2 °F)
Teneur en humidité	0,019 kg d'eau/kg d'air sec
Pression / Altitude	Niveau de la mer ≤ 2500 m
Fiabilité opérationnelle optimale	
Température	+ 22°C (±3 °C) (+72 °F (±5 °F))
Hygrométrie	50% (± 5%)
Limites hors fonctionnement	
Plage de températures sèches	+5°C à +50 °C (+41 °F à +122 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30 %)
Température maximale en milieu humide	+28°C (+82,4 °F)
Teneur en humidité	0,024 kg d'eau/kg d'air sec
Limites de transport	
Plage de températures sèches	-35°C à +65 °C (-31 °F à +149 °F) Gradient 25 °C/h (77 °F/h)
Humidité relative (sans condensation)	5 % à 95 % (Gradient 30%/h)
Puissance acoustique à température ambiante +20° C (+68° F)	
Système en fonctionnement	Système à l'arrêt
Lw(A) 6,3 Bel	Lw(A) 6,1 Bel

Câbles d'alimentation	
PDU-2-4-M-32A	
CA (32 A)	1 par bloc d'alimentation PDU
Type de câble	3 x AWG10 (3 x 6 mm ² / #10US)
Type de connecteur	IEC60309-32A
<p>Les lignes et les borniers électriques doivent impérativement être situés dans le voisinage immédiat du système et être facilement accessibles. Chaque ligne électrique doit être connectée à un tableau électrique séparé et autonome et à un disjoncteur bipolaire. Les unités PDU requièrent une longueur de câble supplémentaire de 1,5 mètres pour la connexion à l'intérieur de l'armoire.</p>	
Caractéristiques électriques (les éléments électriques sont détectés et réglés automatiquement)	
Appel de courant	11 A max. à une entrée de 200 Vca
Consommation électrique	2400 VA par module CSS entier
Dissipation thermique	2400 W / 8190 BTU par module CSS entier
Europe	
Tension nominale	230 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	207-231 Vca
Fréquence	50 Hz 1%
Etats-Unis d'Amérique	
Tension nominale	208 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	182-231 Vca
Fréquence	60 Hz 0,3%
Japon	
Tension nominale	200 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	188-231 Vca
Fréquence	60 Hz 0,2%
Brésil	
Tension nominale	220 Vca (Phase / Neutre)
Plage de tensions	212-231 Vca
Fréquence	60 Hz 2 %
Protection par disjoncteur (alimentation secteur)	
PDU-2-4-M-32A	32 A courbe C
Courant de démarrage maximal	210 A / par quart de période

Tableau 8. Spécifications du Serveur NovaScale 5325

Annexe B. Tableaux de conversion, de correspondance des claviers et des règles d'écriture

Système anglo-saxon à système métrique

1 pouce (")	2,54 cm (centimètres)
1 pied (') (12 pouces)	30,48 cm
1 yard (yd) (3 pieds)	0,91 m (mètres)
1 mile (mi) (1760 yards)	1,6093 km (kilomètres)
1 livre (avdp) (lb)	0,5 kg (kilogramme)
1 once (avdp) (oz)	28,4 g (grammes)
1 pied carré (ft ²)	0,093 m ² (mètre carré)
1 pouce carré (in ²)	6,5 cm ² (centimètres carré)
1 yard carré (yd ²)	0,8 m ² (mètre carré)
0,40 ha	0,4 ha (hectare)
1 pied cube (ft ³)	0,03 m ³ (mètre cube)
1 cheval-vapeur (hp)	0,7 kW (kilowatt)
0,45 kg/ft ²	4,88 kg/m ²
1 Btu	0,2929 Wh (wattheure)

Tableau 9. Tableau de conversion : système anglo-saxon / système métrique

Système métrique à système anglo-saxon

1 mètre (mètre)	3,3' (pied) / 1,09 yd (yard)
1 centimètre (cm)	0,3937" (pouce)
1 kilomètre (km)	0,62 mi (mile)
1 gramme (g)	0,04 oz (once (avdp))
1 kilogramme (kg)	2,2 lbs (livres (avdp))
1 centimètre carré (cm ²)	0,15 in ² (pouce carré)
1 mètre carré (m ²)	10,76 ft ² (pieds carré)
1 mètre carré (m ²)	1,2 yd ² (yard carré)
1 hectare (ha)	1.01 ha
1 mètre cube (m ³)	35,3 ft ³ (pieds cube)
1 kilowatt (kW)	1,3 cheval-vapeur (hp)
1 kg/m ²	0,205 lb/ft ²
1 kW heure	3412 Btu (British thermal unit)

Tableau 10. Tableau de conversion : système métrique / système anglo-saxon

Conversion de degrés Celsius en degrés Fahrenheit

Multipliez la température Celsius par 9, divisez par 5 et ajoutez 32 :
 $(C \times 9/5) + 32 = F$

Conversion de degrés Fahrenheit en degrés Celsius

Soustrayez 32 degrés de la température Fahrenheit, multipliez par 5 et divisez par 9 :
 $(F - 32) \times 5/9 = C$

Table de correspondance des claviers AZERTY/QWERTY

~	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0	°	+
z	&	é ~	” #	’ {	([-	è ‘	_ \	ç ^	à @)]	= }
A	Z	E	R	T	Y	U	I	O	P	^	£	*
Q	S	D	F	G	H	J	K	L	M	%	ù	*
>	W	X	C	V	B	N	?	.	/	\$		
<							,	;	:	!		

Figure 56. Clavier AZERTY

~	!	@	#	\$	%	^	&	*	()	-	+
‘	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0	-	=
Q	W	E	R	T	Y	U	I	O	P	{	}	
A	S	D	F	G	H	J	K	L	:	;	*	,
	Z	X	C	V	B	N	M	<	>	?		
							,	.	/			

Figure 57. Clavier QWERTY

Règles d'écriture PAM

Caractères non valides

Le tableau suivant dresse la liste des caractères non valides dans les identificateurs PAM.

Caractères non valides	
à, é, è, ù, ^, ``	Lettres accentuées
/	Barre oblique
\	Barre oblique inversée
"	Guillemets doubles
'	Guillemet fermant
`	Guillemet ouvrant
&	Perluète
+	Plus
*	Astérisque
%	Pour cent
=	Signe égal
<	Signe inférieur à
>	Signe supérieur à
:	Deux points
!	Point d'exclamation
?	Point d'interrogation
;	Point virgule
,	Virgule
~	Tilde
	Barre verticale
	Espace. Utilisez le tiret (-) ou le trait de soulignement (_).

Tableau 11. Caractères non valides dans le logiciel PAM

Longueur des chaînes

Le tableau suivant énumère la longueur autorisée des chaînes.

Type de chaîne	Longueur
CellBlock / Nom de système	16
Nom de schéma	32
Nom d'historique	64
Nom d'archive	75 (nom d'historique : + 11 (_JJMMAA_nnn))
Nom d'unité logique	32
Nom de commutateur	32
Nom de message d'événement	32
Description	256 (schéma : illimité)
Nom d'identité du domaine	16

Tableau 12. Règles de longueur des chaînes

Clés de registre

Le logiciel PAM obtient les chemins des fichiers grâce à 2 clés de registre :

- **ReleaseRoot :**
Comporte les chemins d'accès aux fichiers d'application PAP (notamment DLL, pages Web, modèles).
Vous pouvez installer deux versions du logiciel PAM sur la même machine et utiliser l'une ou l'autre indifféremment. En effet, chaque nouvelle version est installée dans un nouveau répertoire.
- **SiteRoot :**
Comporte les chemins d'accès aux fichiers de données du site.
Les données du site restent valides même après l'installation d'une nouvelle version du logiciel PAM.

Généralement, les clés de registre se trouvent dans le répertoire suivant :
HKEY_LOCAL_MACHINE\SOFTWARE\BULL\PAM

Glossaire

A

AC : | **CA** : Courant alternatif généré par l'alimentation électrique. Voir DC.

ACPI : **A**dvanced **C**onfiguration and **P**ower **I**nterface. Norme industrielle permettant une meilleure gestion de l'alimentation des ordinateurs portables et de bureau. L'ACPI détermine la façon dont le BIOS, le système d'exploitation et les périphériques d'un ordinateur communiquent entre eux concernant la gestion de l'alimentation.

Address : | **Adresse** : Étiquette, nom ou numéro qui identifie un emplacement dans la mémoire d'un ordinateur.

AMI : **A**merican **M**egatrends **I**ncorporated.

ANSI : **A**merican **N**ational **S**tandards **I**nstitute.

API : **A**pplication **P**rogram **I**nterface. Méthode spécifique prescrite par le système d'exploitation d'un ordinateur ou par un programme d'application et selon laquelle un programmeur écrivant un programme d'application peut effectuer des requêtes auprès du système d'exploitation ou d'une autre application.

Archive : (Fichier archive). Fichier qui est une copie d'un fichier d'historique. Lorsqu'un fichier d'historique est archivé, tous les messages en sont retirés.

ASCII : **A**merican **N**ational **S**tandard **C**ode for **I**nformation **I**nterchange. Numéro standard affecté à chaque caractère alphanumérique et touche de code de commande du clavier et permettant le transfert des informations entre différents types d'ordinateurs et de périphériques.

B

Backup : | **Sauvegarde** : Copie de données à des fins de protection ou de sécurité. Les données sont copiées de la mémoire de l'ordinateur ou d'un disque vers une disquette, une bande magnétique ou un autre support.

Backup battery : | **Pile de sauvegarde** : Pile qui gère l'horloge temps réel et les données de configuration lorsqu'un ordinateur est mis hors tension.

Baud rate : | **Débit en bauds** : Vitesse de transmission des données lors d'une communication série.

BERR : Broche de signaux d'erreur de bus utilisée pour signaler une interruption globale suite à une erreur machine.

BINIT : Broche de signaux d'initialisation de bus utilisée pour signaler une erreur machine globale fatale.

BIOS : **B**asic **I**nput / **O**utput **S**ystem. Programme stocké dans une mémoire flash EPROM ou ROM et qui commande le processus de démarrage du système.

BIST : **B**uilt-**I**n **S**elf-**T**est. Voir POST.

Bit : Contraction de l'anglais **B**inary **d**igi**T** (chiffre binaire). C'est la plus petite unité d'information qu'un ordinateur peut gérer.

BTU : **B**ritish **T**hermal **U**nit.

Byte : | **Octet** : Ensemble de huit chiffres binaires (bit) représentant un caractère, un chiffre ou un symbole typographique.

C

Cache Memory : | **Mémoire cache** : Portion limitée mais très rapide de la mémoire RAM réservée au stockage temporaire de données auxquelles le microprocesseur pourra directement accéder.

CD-ROM : **C**ompact **D**isk **R**ead-**O**nly **M**emory. Mémoire (en lecture seule et à grande capacité), sous la forme d'un disque compact à lecture optique.

Cell : | **Cellule** : Le plus petit ensemble de composants matériels affecté à un seul système d'exploitation. Sur le plan fonctionnel, une cellule se caractérise par :

- le nombre de processeurs disponibles
- la capacité de mémoire
- la capacité des canaux d'E/S.

CellBlock : Groupe de cellules interconnectées au sein d'un domaine unique. Voir Central Subsystem.

Central Subsystem : | **Sous-système central** : Groupe de cellules interconnectées réunies au sein d'un domaine unique. Voir CellBlock.

DIBs chaînées: Deux cartes DIB peuvent être interconnectées pour fournir 4 disques SCSI RAID 1 lecteur de DVD-ROM, 1 port USB. Voir DIB et IPD.

Chip : | **Puce :** Synonyme de circuit intégré. Voir IC.

Clipping : | **Ecrêtage :** Critère de filtrage d'événements PAM. L'écrtage est défini selon un paramètre Nombre / Temps exclusivement destiné au routage d'un nombre prédéfini de messages. Les messages identiques sont décomptés et lorsque le nombre de messages indiqué dans la zone **Count** (Nombre) est atteint dans le délai précisé dans la zone **Time** (Temps), aucun autre message n'est sélectionné pour le routage.

CMC : Une condition CMC (**C**orrected **M**emory **C**heck) est signalée lorsqu'un matériel corrige une erreur machine ou lorsqu'une condition MCA est corrigée par un firmware.

CMCI : Corrected **M**emory **C**heck Interrupt.

CMCV : Corrected **M**emory **C**heck **V**ector.

CMOS : Complementary **M**etal **O**xide **S**emiconductor. Type de circuits intégrés à faible consommation d'énergie. Les paramètres de démarrage du système sont stockés dans la mémoire CMOS. Ils peuvent être modifiés via l'utilitaire de configuration du système.

COM : Component **O**bject **M**odel. Technologie Microsoft pour le développement par composant d'applications sous Windows.

COM + : Component **O**bject **M**odel +. Technologie Microsoft pour le développement par composant d'applications sous Windows. La partie externe de la suite logicielle PAM est une application COM+.

COM1 ou COM2 : Nom donné à un port série pour définir ou modifier son adresse. Voir Serial Port.

Command : | **Commande :** Instruction qui ordonne à l'ordinateur d'effectuer une opération spécifique.

Configuration : Mode de fonctionnement d'un ordinateur. Les options configurables incluent notamment la vitesse du processeur, la désignation du port série et l'affectation de mémoire.

Configuration Tasks : | **Tâches de configuration :** Fonction PAM permettant de configurer et de personnaliser le serveur.

Control Pane : | **Volet de commandes :** L'une des trois zones de la page Web de PAM. Lorsqu'un élément est sélectionné dans l'**Arborescence PAM**, les détails et les commandes associées sont affichés dans le **Volet de commandes**. Voir PAM Tree Pane et Status Pane.

Core Unit : | **Noyau :** Module CSS principal reliant les cartes MIO, MQB, MSX et MFL entre elles. Voir MIO, MQB, MSX, MFL.

COS : Cluster **O**perating **S**ystem.

CPE : Corrected **P**latform **E**rror.

CPEI : Corrected **P**latform **E**rror **I**nterrupt.

CPU : Central **P**rocessing **U**nit. Voir Microprocesseur et Socket.

CSE : Customer **S**ervice **E**ngineer.

CSS : Central **S**ub-**S**ystem. Voir CellBlock.

CSS Module : | **Module CSS :** Fond de panier avec tous ses composants connectés (sous-ensembles QBB, sous-systèmes d'entrées / sorties (IOB), cartes PMB) et périphériques utilitaires. Voir Module.

D

D2D : Convertisseur **CC** / **CC**.

DC : | **CC :** Courant continu généré par un bloc d'alimentation. Voir AC.

Default Setting : | **Paramètre par défaut :** Paramètre d'usine utilisé par le serveur, sauf instruction contraire.

Density : | **Densité :** Capacité d'informations (en octets) pouvant être stockée sur une unité de stockage.

Device Driver : | **Pilote d'unité :** Programme logiciel utilisé par un ordinateur pour identifier et exploiter le matériel.

DIB : Device Interface **B**oard. La carte DIB fournit les fonctions électroniques nécessaires au tiroir des unités internes. Voir IPD et DIBs chaînées.

DIG64 : Developer Interface **G**uide pour IA64.

DIM Code : | **Code DIM :** Device Initialization **M**anager. Initialise différents BUS pendant le POST BIOS.

DIMM : Dual In-line **M**emory **M**odule - le plus petit composant de mémoire système.

Disk Drive : | **Lecteur de disque :** Périphérique qui stocke les données sur un disque dur ou une disquette. Un lecteur de disquette requiert l'insertion d'une disquette. Un lecteur de disque dur dispose d'un disque dur permanent.

DMA : Direct Memory Access. Permet l'envoi de données directement depuis un composant (un lecteur de disque, par exemple) vers la mémoire de la carte mère. Le microprocesseur n'intervient pas dans l'amélioration des performances système du transfert de données.

DMI : Desktop Management Interface. Structure industrielle pour la gestion et le suivi des composants matériels et logiciels d'un parc informatique à partir d'un emplacement central.

DNS : Domain Name Server. Serveur qui conserve les adresses et les informations de routage pour les utilisateurs de réseaux locaux TCP/IP.

Domain : | Domaine : Ensemble cohérent de ressources affectées à l'exécution d'une activité client, à savoir l'association, au moment du démarrage, d'une partition, d'une instance de système d'exploitation (y compris les applications) et des LUN associés ainsi qu'un contexte d'exécution comprenant les modes d'exécution et informations permanentes (par exemple, l'heure, la date de l'instance du système d'exploitation). Les définitions et les initialisations de domaines sont effectuées via PAM. Un domaine peut être modifié pour qu'il exécute la même instance de système d'exploitation sur une partition différente. Lorsqu'un domaine est en cours d'exécution, ses ressources ne sont ni visibles ni accessibles aux autres domaines en cours d'exécution.

Domain Identity : | Identité de domaine : Ressource logique de gestion de domaines PAM. Cette ressource contient des informations contextuelles se rapportant à l'activité du client dans un domaine. L'attribut le plus visible de cette ressource est le nom que le client donne à l'activité. Pour chaque domaine créé, la fonction de gestion de domaines permet à l'opérateur de définir une nouvelle activité ou de choisir une activité dans la liste des activités existantes. Voir Domain.

Domain Manager : | Gestionnaire de domaines : Fonction PAM utilisée pour la mise sous tension / hors tension et la gestion des domaines. Voir Domain.

DPS : Distributed Power Supply.

DRAM : Dynamic Random Access Memory est le type de mémoire vive (RAM) le plus courant.

EEPROM : Electrically Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire qui stocke le mot de passe et les données de configuration. Voir aussi EPROM.

EFI : Extensible Firmware Interface.

EFIMTA : EFI Modular Test Architecture.

EFI Shell : | Shell EFI EFI (Extensible Firmware Interface). Le shell EFI est une interface utilisateur simple et interactive qui permet de charger les pilotes de périphériques EFI, de lancer des applications EFI et de démarrer des systèmes d'exploitation. En outre, le shell EFI offre un ensemble de commandes de base qui permettent de gérer les fichiers et les variables d'environnement système. Voir Shell.

EMI : Electro-Magnetic Interference.

EPROM : Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code du BIOS du système. Ce code n'est pas perdu lors de la mise hors tension de l'ordinateur.

ERC : Error and Reset Controller. Ce contrôleur permet au logiciel PAM de contrôler la détection d'erreur et de réinitialiser la propagation dans chaque partition CSS prédéfinie. L'ERC est initialisé par le logiciel PAM afin de garantir une répartition intra-partition des signaux de réinitialisation, d'erreur, d'interruption et d'événement. Il contribue également à la signalisation et à la localisation d'erreurs au niveau de la plateforme.

ERP : Error Recovery Procedure.

ESD : ElectroStatic Discharge. Décharge d'électricité statique indésirable susceptible d'endommager l'équipement et de dégrader les circuits électriques.

Event : | Événement : Génération d'un message par un composant logiciel et qui est dirigé vers le gestionnaire d'événements (Event Manager).

Event address : | Adresse de l'événement : Définit la destination d'un message envoyé sur un canal d'événement spécifié. Une adresse peut être : le nom d'un fichier d'historique (canal HISTORY), une adresse e-mail (canal EMAIL), le nom d'un groupe d'utilisateurs (canal WEB) ou l'adresse IP du gestionnaire SNMP Manager (canal SNMP).

E

ECC : Error Correcting Code.

Event channel : | Canal d'événement : Définit le mode selon lequel le gestionnaire d'événements (Event Manager) envoie un message. Le canal d'événement peut être : HISTORY (le message est consigné dans un fichier d'historique), EMAIL (le message est envoyé à une adresse électronique), WEB (le message est stocké à des fins d'analyse à partir de l'interface utilisateur Web PAM), SNMP (le message est envoyé en tant qu'alerte SNMP à l'application SNMP sélectionnée).

Event filter : | Filtre d'événements : Liste de messages sélectionnés parmi tous les messages possibles. Si un message n'est pas inclus dans le filtre, le gestionnaire d'événements (Event Manager) n'en tient pas compte.

Event Manager : | Gestionnaire d'événements : Fonction PAM permettant de transférer les messages sur un canal d'événement configuré. Voir Event.

Event message : | Message d'événement : Message envoyé par un composant logiciel au gestionnaire d'événements (Event Manager) en vue d'un acheminement vers une destination configurée par un administrateur.

Event subscription : | Souscription aux événements : Objet qui définit le canal d'événement, l'adresse et le filtre relatifs à l'envoi d'un message. Si aucun objet de ce type n'est défini, le message est ignoré.

Exclusion : Retrait logique d'un élément matériel défectueux redondant jusqu'à ce qu'il soit réparé ou remplacé. L'élément matériel reste physiquement présent dans la configuration, mais il n'est plus détecté par le logiciel PAM et ne peut plus être utilisé par un domaine.

External Disk Subsystem : | Sous-système disques externe : Sous-système disques intégré dans l'armoire NovaScale.

F

Fail-over : | Basculement : Le basculement est un mode opérationnel de sauvegarde dans le cadre duquel les fonctions d'un composant système (par exemple un processeur, un serveur, un réseau ou une base de données) sont assurées par des composants système secondaires lorsque le composant principal n'est plus disponible à la suite d'une défaillance ou d'un arrêt programmé.

FAME : Flexible Architecture for Multiple Environments.

FAST WIDE : Interface SCSI standard 16 bits, permettant des transferts de données synchrones cadencés jusqu'à 10 MHz, à une vitesse de 20 Mo par seconde.

FC : Fibre Channel.

FCAL : Fibre Channel Arbitrated Loop.

FCA : Fibre Channel Adapter.

FCBQ : Fan Control Board pour QBB.

FCBS : Fan Control Board pour SPS.

FDA : Fibre Disk Array.

FDD : Floppy Disk Drive, lecteur de disquette.

Flash EPROM : Flash Erasable Programmable Read-Only Memory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code firmware du système. Ce code peut être remplacé par un code mis à jour à partir d'une disquette, mais n'est pas perdu lors de la mise hors tension du système.

Firewall : | Pare-feu : Ensemble de programmes associés, situés sur un serveur passerelle de réseau, qui protègent les ressources d'un réseau privé contre les utilisateurs d'autres réseaux.

Firmware : | Firmware : Ensemble ordonné d'instructions et de données stockées d'une façon qui est fonctionnellement indépendante de la mémoire centrale.

Format : | Formatage : Processus utilisé pour l'organisation d'un disque dur ou d'une disquette en secteurs pour qu'il/elle puisse accepter les données. Le formatage détruit toutes les données antérieures présentes sur le disque.

FPB : FAME Power Board (FAME : Flexible Architecture for Multiple Environments).

FPGA : Field Programmable Gate Array. Réseau prédiffusé de portes reprogrammable au moment de l'exécution.

FRB : Fault Resilient Boot. Fonction de gestion de serveur. FRB tente de démarrer un système à l'aide d'un autre processeur ou module DIMM.

FRU : Field Replaceable Unit. Composant remplacé ou ajouté par des Ingénieurs Support Technique en tant qu'entité unique.

FSS : FAME Scalability Switch. Chaque module CSS est équipé de 2 SPS (Scalability Port Switches) assurant des liaisons bidirectionnelles à haut débit entre les composants du serveur. Voir SPS.

FTP : File Transfer Protocol. Protocole Internet standard : la façon la plus simple d'échanger des fichiers entre ordinateurs sur Internet. FTP est un protocole d'application qui utilise les protocoles Internet TCP/IP. FTP est couramment utilisé pour transférer des fichiers de page Web à l'attention de tous les utilisateurs d'Internet, de leur créateur vers l'ordinateur qui leur sert de serveur. Il est couramment utilisé pour télécharger des programmes ou autres fichiers à partir d'autres serveurs.

FWH : FirmWare Hub.

G

GB : | **Go** : GigaOctet : 1 073 741 824 octets. Voir Byte.

Global MCA : | **MCA global** : Machine Check Abort est visible de tous les processeurs, dans un système multiprocesseur ; il les forcera tous à passer à la condition d'interruption globale suite à une erreur machine.

GUI : Graphical User Interface (interface utilisateur graphique).

GTS : Global Telecontrol Server.

H

HA : | **High Availability** : Haute disponibilité. Désigne un système ou un composant opérationnel continuellement pendant une longue période de temps.

HAL : Hardware Abstraction Layer.

HA CMP : High Availability Clustered MultiProcessing.

Hard Disk Drive : | **Lecteur de disque dur** : HDD. Voir Disk Drive.

Hardware : | **Matériel** : Les composants physiques d'un système, notamment le clavier, le moniteur, les lecteurs de disque, les câbles et les cartes de circuit imprimé.

Hardware Monitor : | **Superviseur de matériel** : Fonction PAM utilisée pour contrôler le fonctionnement du serveur.

HBA : Host Bus Adapter.

HDD : | **Lecteur de disque dur** : Hard Disk Drive. Voir Disk Drive.

History File : | **Fichier d'historique** : Fichier dans lequel le gestionnaire d'historiques (History Manager) consigne des messages informatifs ou des messages d'erreur se rapportant à l'activité du système. Les messages sont envoyés vers des composants cibles par des composants sources.

History Manager : | **Gestionnaire d'historiques** : Composant s'exécutant sur le système d'exploitation Windows de l'unité PAP qui consigne les messages dans les fichiers d'historiques.

HMMIO Space : | **Espace HMMIO** : High Memory IO Space.

HPB : Hot Plug Board. Cette carte fournit un dispositif de verrouillage sur chaque emplacement PCI du sous-système d'entrées / sorties (IOB) permettant le remplacement à chaud des cartes PCI. Voir P-HPB.

HPC : High Performance Computing.

Hot plugging : | **Connexion à chaud** : Opération qui consiste à ajouter un composant sans interrompre l'activité du système.

Hot swapping : | **Remplacement à chaud** : Opération qui consiste à retirer et à remplacer un composant défectueux sans interrompre l'activité du système.

HTTP : HyperText Transfer Protocol. Sur le Web, protocole qui facilite le transfert de fichiers hypertexte entre des systèmes locaux et distants.

HW Identifieur : | **Identificateur HW** : Nombre (0 - F) utilisé pour identifier les composants du Cellblock. Ce nombre est identique à la position de la roue codeuse de la carte PMB.

I

I2C : Intra Integrated Circuit. Le bus I2C (Inter-IC) est un bus série bifilaire et bidirectionnel qui établit une liaison entre les circuits intégrés (IC). Le bus I2C prend en charge des périphériques d'espaces d'adressage 7 bits et 10 bits et des périphériques qui fonctionnent à différentes tensions.

IA64 : Architecture de processeur Intel 64 bits basée sur EPIC (Explicitly Parallel Instruction Computing). Le processeur Itanium est le premier de la gamme Intel des processeurs IA-64.

IB : Infini Band.

IC : **I**ntegrated **C**ircuit. Composant électronique contenant des circuits miniaturisés. Voir Chip.

ICH2 : **I/O** Controller **H**ub 2, composant qui contient les interfaces d'E-S fondamentales requises par le système. Mémoire flash, clavier, USB et interface d'unité IDE.

ICH4 : **I/O** Controller **H**ub 4.

ICMB : **I**ntelligent **C**hassis **M**anagement **B**us.

ID : Numéro d'identification unique d'un périphérique sur un bus.

IDE : **I**ntegrated **D**rive **E**lectronics. Type de lecteur de disque dur dont le contrôleur électronique est intégré à l'intérieur du lecteur et non pas sur une carte contrôleur de ce dernier.

Identity : | **Identité** : Voir Domain Identity.

IIS : **I**nternet **I**nformation **S**erver. Groupe de serveurs Internet (notamment un serveur Web ou HTTP et un serveur FTP) offrant des fonctionnalités supplémentaires pour les systèmes d'exploitation Microsoft® Windows® NT et Microsoft Windows (et ultérieurs).

I/O : | **E/S** : **E**ntrées /**S**orties. Décrit toute opération, tout programme ou tout périphérique qui transfère des données vers un ordinateur ou à partir de celui-ci.

Interface : Connexion entre un ordinateur et un périphérique permettant l'échange de données. Voir Parallel Port et Serial Port.

Internal Disk Subsystem : | **S**ous-système disques **interne** : Sous-système disques intégré dans le tiroir IPD (Internal Peripheral Drawer) NovaScale.

IOB : **I**nterface **O**utput **B**oard. Le sous-système d'entrées / sorties (IOB) peut se connecter à un maximum de 11 cartes PCI-X.

IOC : **I**nterface **O**utput **B**oard **C**ompact. Le sous-système d'entrées / sorties (IOC) peut se connecter à un maximum de 6 cartes PCI-X.

IOL : **I/O** Board **L**egacy. La carte IOL fournit :

- concentrateur contrôleur d'E/S
- ports USB
- contrôleur Ethernet 10/100/1000
- contrôleur vidéo
- port série / débogage

IOR : **I/O** Board **R**iser. La carte IOR fournit :

- concentrateur contrôleur d'E/S
- ports USB
- contrôleur Ethernet 10/100/1000
- contrôleur vidéo
- port série / débogage

IP : **I**nternet **P**rotocol. Protocole utilisé pour envoyer des données à partir d'un ordinateur vers un autre via Internet. Sur Internet, chaque ordinateur (appelé hôte) possède au moins une adresse IP qui l'identifie de façon unique par rapport à tous les autres ordinateurs.

IPD : **I**nternal **P**eripheral **D**rawer. L'IPD renferme les périphériques patrimoniaux (lecteur de DVD-ROM, port USB) ainsi que les disques système SCSI. Voir DIB et DIBs chaînées.

IPF : **I**tanium **P**rocessor **F**amily.

IPL : **I**nitial **P**rogram **L**oad. Programme de chargement initial qui définit les phases d'exécution du firmware au cours de l'initialisation du système.

IPMB : **I**ntelligent **P**latform **M**anagement **B**us.

IPMI : **I**ntelligent **P**latform **M**anagement **I**nterface.

ISA : **I**ndustry **S**tandard **A**rchitecture. Standard pour les ordinateurs et les cartes de circuits imprimés qui transfère 16 bits de données à la fois.

J

Jumper : | **C**avalier : Connecteur électrique de petite taille utilisé pour la configuration sur un matériel informatique.

K

KVM : **K**eyboard **V**ideo **M**onitor (clavier vidéo moniteur).

KVM switch : | **C**ommutateur **KVM** : Le commutateur KVM (**K**eyboard **V**ideo **M**onitor) permet d'utiliser un seul clavier, un seul moniteur et une seule souris pour plusieurs modules.

L

LAN : **L**ocal **A**rea **N**etwork (réseau local). Groupe d'ordinateurs interconnectés dans une zone limitée pour échanger des données.

LD : **L**ogical **D**isk (disque logique). Un disque logique (ou LUN) Storeway FDA 1x00/2x00 est identifié comme un disque par le système d'exploitation. Voir LUN et PD (Physical Disk).

LED : | **V**oyant : **L**ight **E**mitting **D**iode. Petit composant électronique émettant une onde lumineuse lorsque le courant le traverse.

Legacy Application : | **Application existante :** Application dans laquelle une entreprise ou une organisation a déjà investi des ressources considérables en termes de temps et d'argent. En général, les applications existantes sont des systèmes de gestion de bases de données (SGBD) s'exécutant sur des grands systèmes (mainframes) ou des mini-ordinateurs.

Numéro de licence : Lorsque vous installez une application protégée par un numéro de série système, vous êtes invité à indiquer ce numéro. Pour une souplesse optimale, le logiciel PAM vous permet de remplacer le numéro de série physique par un numéro de licence logique. Ainsi, vous pouvez exécuter l'application sur n'importe quelle partition physique et, dans le cas de systèmes étendus, sur tous les sous-système centraux au sein de la configuration étendue.

LID : Local Interrupt Identifier (processeur).

Local Disk Subsystem : | **Sous-système disques local :** Sous-système disques intégré dans l'armoire NovaScale et non connecté à un réseau autonome de stockage (SAN).

Local MCA : | **MCA local :** Machine Check Abort est détecté et géré par un seul processeur ; il est invisible de l'autre processeur.

Locking : | **Verrouillage :** Moyen de restreindre fonctionnellement l'accès à certains éléments matériels. Le domaine courant ne peut plus accéder aux éléments matériels verrouillés, mais ils restent physiquement accessibles par d'autres domaines. Les éléments précédemment verrouillés peuvent être déverrouillés afin que le domaine puisse y accéder.

LPT1 ou LPT2 : Nom donné à un port parallèle pour définir son adresse. Voir Parallel Port.

LS240 : Super disquette Laser Servo d'une capacité maximale de 240 Mo.

LUN : Logical Unit Number. Terme utilisé pour désigner les disques logiques (Logical Storage Units) définis lors de la configuration des disques physiques stockés dans une unité de stockage de grande capacité.

LVDS : Low Voltage Differential SCSI.

M

MAESTRO : Machine Administration Embedded Software Real Time Oriented. Partie de la suite logicielle PAM intégrée sur la carte PMB.

MCA : Machine Check Abort. Voir aussi MCA local et MCA global.

Memory : | **Mémoire :** Ensemble de circuits de l'ordinateur, qui stocke les données et les programmes. Voir RAM et ROM.

Memory bank : | **Banque de mémoire :** Quantité minimale de mémoire utilisée par le système. Il se présente physiquement comme quatre barrettes de mémoire DIMM.

MFL : Midplane Fan & Logistics board. La carte MFL renferme les blocs ventilateurs et est connectée aux cartes MIO et MQB. Voir MIO, MQB.

Microprocessor : | **Microprocesseur :** Circuit intégré qui traite les données et contrôle les fonctions de base de l'ordinateur.

Midplane : | **Fond de panier :** Mid-Plane. Tous les composants matériels du système sont connectés au fond de panier.

MIMD : Multiple Instruction Multiple Data

MIO : Midplane Input / Output board. La carte MIO se connecte à un ou deux sous-systèmes d'entrées / sorties (IOC) et à la carte PMB. Voir Core Unit.

Mirrored volumes : | **Volumes miroir :** Un volume miroir est un volume à tolérance de pannes qui duplique les données sur deux disques physiques. En cas de défaillance de l'un des disques physiques, les données du disque défaillant ne sont plus disponibles, mais le système continue de fonctionner grâce au deuxième disque, resté intact.

Module : Fond de panier avec tous ses utilitaires et composants connectés. Voir CSS Module et MP.

MQB : Midplane QBB board. La carte MQB se connecte à une ou deux modules QBB et à un ou deux IPD. Voir QBB et IPD.

MSX : Midplane SPS & XPS board. La carte MSX renferme un commutateur B-SPS et se connecte aux cartes MIO et MQB. Un module CSS comporte deux cartes MSX. Toutes les connexions SP entre un module QBB et un sous-système d'entrées / sorties (IOC) se font par l'intermédiaire d'une carte MSX. Voir B-SPS, MIO, MQB.

MTBF : Mean Time Between Failure. Évaluation de la fiabilité du système, calculée sur la base statistique des taux de défaillance connus des divers composants du système. Note : La valeur MTBF est généralement exprimée en heures.

Multi-coeurs : Présence d'un ou plusieurs processeurs sur un seul circuit intégré.

Multimedia : | **Multimédia :** Information présentée à l'aide de différents supports (sur les ordinateurs, le son, l'image, l'animation et le texte).

Multitasking : | **Multitâche** : Mise en oeuvre simultanée de plusieurs tâches. Permet l'exécution simultanée de plusieurs applications et l'échange d'informations entre elles. Voir Tâche.

Multithreading : La capacité d'un coeur de processeur d'exécuter plusieurs flux d'instructions indépendants simultanément. Comme le coeur comprend deux jeux complets de registres de contexte, il peut très rapidement basculer de l'un à l'autre.

N

NFS : **Network File System**. Système de fichiers réparti et propriétaire qui est largement utilisé par les fournisseurs TCP/IP. Note : NFS permet le partage de fichiers entre différents ordinateurs et utilise le protocole UDP (User Datagram Protocol) pour le transfert de données.

NMI : **Non-Maskable Interrupt**.

NUMA : **Non Uniform Memory Access**. Méthode de configuration d'une grappe (cluster) de microprocesseurs dans un système de multitraitement qui leur permet de partager la mémoire localement, améliorant ainsi les performances et les possibilités d'évolution du système.

nsh : nsh signifie "new shell". Voir Shell et EFI Shell.

NVRAM : **Non Volatile Random Access Memory**. Type de mémoire RAM qui conserve son contenu même lors de la mise hors tension de l'ordinateur. Voir RAM et SRAM.

O

OF : **Open Firmware**. Firmware contrôlant un ordinateur avant le système d'exploitation.

Operating System : | **Système d'exploitation** : Voir OS.

OS : **Operating System** (système d'exploitation). Logiciel qui gère les ressources de l'ordinateur et fournit l'environnement d'exploitation pour les programmes d'application.

P

PAL : **Processor Abstraction Layer** : firmware du processeur qui analyse ses différences d'implémentation. Voir aussi SAL.

PAM : **Platform Administration & Maintenance**.

PAM software : | **Logiciel PAM** : **Platform Administration & Maintenance software**. Une partie (application PAP et site WEB PamSite) s'exécute sur l'unité PAP. L'autre partie (MAESTRO) est intégrée à la carte PMB.

PAM Tree pane : | **Volet Arborescence PAM** : L'une des trois zones de la page Web de PAM. La présence matérielle et l'état fonctionnel du serveur sont affichés dans le volet Arborescence PAM. Voir également Status Pane et Control Pane.

PAP unit : | **Unité PAP** : **Platform Administration Processor unit**. Le PC contenant l'ensemble des logiciels d'administration du serveur.

PAP application : | **Application PAP** : **Platform Administration Processor application**. Partie du logiciel PAM, l'application PAP est une application Windows COM+ s'exécutant sur l'unité PAP.

Parallel Port : | **Port parallèle** : Connecteur permettant le transfert de données entre l'ordinateur et un périphérique parallèle.

PARM request : | **Demande PARM** : L'application PARM est conçue pour gérer les demandes émises par l'Customer Service Engineer.

Partition : Division de l'espace de stockage d'un disque dur en différentes zones pour que le système d'exploitation les traite en tant que lecteurs de disque séparés.

Password : | **Mot de passe** : Fonction de sécurité qui interdit l'exploitation du système aux utilisateurs non autorisés.

PCI : **Peripheral Component Interconnect**. Architecture de bus prenant en charge des périphériques hautes performances.

PD : **Physical Disk**. Disque physique Storeway FDA 1300/2300 qui n'est pas visible par le système d'exploitation. Voir LD.

PDU : **Power Distribution Unit** (bloc d'alimentation). Bus d'alimentation utilisé pour la connexion des composants système périphériques.

Permanence : Propriété d'un fichier d'historique qui détermine s'il peut être modifié dans l'interface utilisateur PAM ou supprimé de cette dernière. La permanence est soit *statique* (impossible à modifier) soit *dynamique* (modifiable).

P-HPB : **PCI Hot Plug Board**. Cette carte fournit un dispositif de verrouillage sur chaque emplacement PCI du sous-système d'entrées / sorties (IOB) permettant le remplacement à chaud des cartes PCI. Voir HPB.

PIC : **Platform Instrumentation Control**.

ping : Programme Internet de base qui vous permet de vérifier qu'une adresse IP particulière existe et peut accepter des demandes. Le verbe "ping" désigne le fait d'utiliser l'utilitaire ou la commande ping.

PIROM : **P**rocessor **I**nformation **R**OM. La mémoire PIROM (Processor Information ROM) contient des informations sur le processeur spécifique où elle réside. Ces informations incluent des en-têtes d'adressage autorisant une programmation flexible et une compatibilité ascendante, des caractéristiques électriques du cache L2 et de base, les numéros de référence et S-spec du processeur ainsi qu'un numéro de processeur 64 bits.

PMB : **P**latform **M**anagement **B**oard. Relie le serveur à l'unité PAP.

PNP : **P**lug **a**nd **P**lay. Possibilité d'enficher un périphérique dans un ordinateur et d'obtenir son identification par l'ordinateur.

POST : **P**ower **O**n **S**elf **T**est (autotest à la mise sous tension). À la mise sous tension, le POST (Power-On Self-Test) est la séquence de tests de diagnostic (ou "programme de démarrage") qu'un ordinateur exécute pour déterminer si le matériel fonctionne correctement.

PROM : **P**rogrammable **R**ead-**O**nly **M**emory.

PUID : **P**AM **U**niversal/**U**nique **I**Dentifier. Le logiciel PAM affecte un PUID (PAM Universal / Unique Identifier) à chaque objet matériel / logiciel pour garantir une identification univoque. Le PUID de chaque élément matériel peut être obtenu en pointant la souris sur l'élément correspondant dans l'arborescence PAM, par exemple :
PAM:/CELLSBLOCK_<NAME>/MODULE_x/QBB_y/
/CPU_y.

Q

QBB : **Q**uad **B**rick **B**oard. La QBB est au cœur du Bull NovaScale Server, contenant 4 processeurs Itanium 2 et 16 barrettes DIMM. Chaque carte quadri-processeur QBB communique avec les autres composants du module CSS via 2 commutateurs SPS (Scalability Port Switches) bidirectionnels haute vitesse.
Voir SPS ou FSS.

R

RAID : **R**edundant **A**rray of **I**ndependent **D**isks. Combinaison de disques en une seule unité de stockage logique à tolérance de pannes.

RAM : **R**andom **A**ccess **M**emory. Zone de stockage temporaire pour les données et les programmes. Ce type de mémoire doit être périodiquement régénéré pour conserver des données valides. Son contenu est perdu à la mise hors tension de l'ordinateur. Voir NVRAM et SRAM.

RAS : **R**eliability, **A**vailability, **S**erviceability.

Real-time clock : | **H**orloge **t**emps **r**éel : Circuit intégré d'un ordinateur qui conserve l'heure et la date.

RFI : **R**adio **F**requency **I**nterference.

Ring (Anneau) :L'anneau d'interconnexion des modules CSS comprend les câbles utilisés pour interconnecter deux, trois, ou quatre modules CSS.

RJ45 : Connecteur standard à huit broches.

RMC : **R**emote **M**aintenance **C**onsole.

ROM : **R**ead-**O**nly **M**emory. Type de mémoire utilisé pour stocker le code du BIOS du système. Ce code ne peut pas être modifié et n'est pas perdu à la mise hors tension de l'ordinateur. Voir BIOS, EPROM et Flash EPROM.

RS-232 Port : | **P**ort **R**S-**232** Port série standard. Voir Serial Port.

RSF : **R**emote **S**ervice **F**acilities.

RTC : **R**eal **T**ime **C**lock.

S

S@N.IT : **S**AN **A**dministration **T**ool.

SAL : **S**ystem **A**bstraction **L**ayer. Firmware qui analyse les différences d'implémentation système dans la plateforme IA-64. Voir aussi PAL.

SAN : **S**torage **A**rea **N**etwork. Réseau spécialisé à haute vitesse qui interconnecte différentes sortes d'unités de stockage et serveurs de données associés pour le compte d'un plus grand réseau d'utilisateurs.

SAPIC : Message du contrôleur SAPIC (**S**treamlined **A**dvanced **P**rogrammable **I**nterrupt **C**ontroller).

SBE : **S**ingle **B**it **E**rror.

Scheme : | **S**chéma : Fichier de configuration assurant une utilisation optimale et la compatibilité des ressources physiques et logiques employées pour l'exécution simultanée de plusieurs domaines.

SCI : **S**calable **C**oherent **I**nterface.

SCSI : **S**mall **C**omputer **S**ystem **I**nterface. Bus d'E/S qui sert d'interface standard pour la connexion des périphériques (lecteurs de disque ou de bande, par exemple) chaînés.

SDR : **S**ensor **D**ata **R**ecord.

SDRAM : **S**ynchronous **D**ynamic **R**andom **A**ccess **M**emory. Type de mémoire DRAM qui fonctionne à des vitesses supérieures à celles de la mémoire standard. Voir DRAM.

SEL : **S**ystem **E**vent **L**og. Enregistrement des événements de gestion du système. Les informations stockées incluent le nom de l'événement, la date et l'heure auxquelles l'événement s'est produit ainsi que les données de l'événement. Les données de l'événement peuvent inclure les codes d'erreur POST qui indiquent des erreurs matérielles ou des conflits logiciels dans le système.

Serial Communication : | **C**ommunications **s**érie : Données envoyées séquentiellement, un bit à la fois.

Serial Port : | **P**ort **s**érie : Connecteur permettant le transfert de données entre l'ordinateur et un périphérique série. Voir COM1 ou COM 2. "Shell" est un terme Unix désignant l'interface utilisateur interactive avec un système d'exploitation.

SIO : **S**erver **I/O** / **S**uper **I/O**.

Shell : Le shell est la couche de programmation qui interprète et exécute les commandes entrées par un utilisateur. En tant que couche externe d'un système d'exploitation, le shell peut être distingué du noyau, couche interne ou de base des services d'un système d'exploitation. Voir EFI Shell.

SIOH : **S**erver **I/O** **H**ub. Ce composant fournit un point de connexion entre divers composants de pont d'E-S et le jeu de puces Intel 870.

Sideband (Anneau de service) : Cette partie de l'anneau achemine les journaux d'erreur et de réinitialisation. Voir Ring.

SMBIOS : **S**ystem **M**anagement **B**IOS.

SM-BUS : **S**ystem **M**anagement **B**us.

SMIC : **S**erver **M**anagement **I**nterface **C**hip.

SMP : **S**ymmetrical **M**ulti **P**rocessor. Traitement de programmes par plusieurs processeurs qui partagent une mémoire et un système d'exploitation communs.

SNC : **S**calable **N**ode **C**ontroller. Interface de bus système et contrôleur mémoire du processeur pour le jeu de puces Intel870. Le SNC prend en charge les processeurs Itanium2, la mémoire principale DDR SDRAM, une Firmware Hub Interface supportant plusieurs concentrateurs Firmware et deux processeurs d'interconnexion SPS pour l'accès aux E-S et à la mémoire cohérente sur d'autres noeuds, via le FSS.

SNM : **S**ystem **N**etwork **M**odule.

SNMP : **S**imple **N**etwork **M**anagement **P**rotocol. Protocole permettant d'assurer la gestion du réseau ainsi que le contrôle des équipements réseau et de leurs fonctions.

Connecteur : Interface multi-cœur de l'unité centrale (**C**entral **P**rocessing **U**nit). Chaque connecteur peut supporter 1 ou 2 cœurs de processeur. Voir Microprocesseur et CPU.

Source : Chaque message désigne une source (la ressource ayant généré le message) et une cible (le composant désigné dans le message). Cette fonction permet le filtrage de messages selon une ou plusieurs chaînes **source** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Target.

SPD : **S**erial **P**resence **D**etect. DIMM PROM.

SPS : **S**calability **P**ort **S**witch. Chaque module CSS est équipé de 2 commutateurs SPS (Scalability Port Switches) assurant des liaisons bidirectionnelles à haute vitesse entre les composants du système. Voir FSS.

SRAM : **S**tatic **R**AM. Zone de stockage temporaire pour les données et les programmes. Type de mémoire qui n'a pas besoin d'être régénéré, mais dont le contenu est perdu à la mise hors tension du système. Voir NVRAM et RAM.

SSI : **S**erver **S**ystem **I**nfrastructure.

Status Pane : | **V**olet **d'**état : L'une des trois zones de la page Web de PAM. Offre un accès rapide à l'état de disponibilité des modules CSS, à l'état fonctionnel du serveur et aux informations sur les messages en attente. Voir aussi Control Pane et PAM Tree Pane.

SVGA : **S**uper **V**ideo **G**raphics **A**rray.

T

Target : | **Cible :** Chaque message désigne une cible (le composant désigné dans le message), identifiée par son PUID, et une source (le composant ayant généré le message). Cette fonction permet le filtrage des messages selon une ou plusieurs chaînes **cible** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Source et PUID.

Tâche : Chaque message désigne une cible (le composant désigné dans le message), identifiée par son PUID, et une source (le composant ayant généré le message). Cette fonction permet le filtrage des messages selon une ou plusieurs chaînes **cible** et s'avère particulièrement utile pour le débogage et la résolution de problèmes. Voir Source et PUID.

TCP : Transmission Control Protocol. Ensemble de règles (protocole) utilisées avec Internet Protocol (IP) pour envoyer des données sous la forme d'unités de message entre les ordinateurs via Internet.

TCP/IP : Transmission Control Protocol / Internet Protocol. Langage de communication de base ou protocole utilisé sur Internet.

T&D : Tests and Diagnostics.

Thresholding : | **Seuillage :** Critère de filtrage d'événements PAM. Le seuil est défini selon le paramètre Nombre / Temps défini pour le routage des messages significatifs seulement. Les messages identiques sont comptabilisés et lorsque le nombre de messages indiqué dans la zone **Count** (Compteur) est atteint dans le délai indiqué dans la zone **Time** (Temps), ce message est sélectionné pour le routage.

U

UART : a Universal Asynchronous Receiver Transmitter. Circuit de programmation qui commande l'interface de l'ordinateur avec les périphériques série qui lui sont associés.

ULTRA SCSI : Interface SCSI standard améliorée 16 bits, permettant des transferts de données synchrones cadencés jusqu'à 20 MHz, à une vitesse de 40 Mo par seconde. Elle est appelée Fast-20 SCSI.

UML : Unified Modeling Language. Notation standard pour la modélisation des objets du monde réel en tant que première étape dans le développement d'une méthodologie de conception orientée objet.

UPS : Uninterruptible Power Supply. Dispositif qui assure la continuité de service en cas de perte de la source d'alimentation principale. Il protège également contre les surtensions.

URL : Uniform / Universal Resource Locator. Adresse d'un fichier (ressource) accessible sur Internet.

USB : Universal Serial Bus. Interface prête à l'emploi (plug and play) placée entre un ordinateur et des dispositifs complémentaires. L'interface USB permet l'ajout d'un nouveau périphérique à l'ordinateur sans l'installation d'une carte ni la mise hors tension de l'ordinateur.

V

VCC : Voltage Continuous Current.

VGA : Video Graphics Array.

VI : Virtual Interface.

Visibility : | **Visibilité :** Propriété d'un fichier d'historique. La visibilité est de type *Système* (le fichier d'historique est prédéfini par le logiciel PAM et est visible uniquement par un administrateur) ou de type *Utilisateur* (le fichier d'historique est créé par un administrateur et est visible aussi bien par un administrateur que par un opérateur).

VLAN : Virtual Local Area Network. Réseau local dont la définition mappe les postes de travail sur une base autre que l'emplacement géographique (par exemple, le département, le type d'utilisateur ou l'application principale).

VxWORKS : Système d'exploitation embarqué sur la carte PMB (Platform Management Board).

W

WAN : Wide Area Network. Réseau de télécommunications géographiquement dispersé. Le terme distingue une structure de télécommunication plus large qu'un réseau local (LAN).

WBEM : Web Based Enterprise Management.

WMI : Windows Management Interface.

WOL : Fonction qui permet la mise sous tension d'un système à distance via une connexion réseau.

X

XML : eXtended Markup Language. Moyen souple de créer des formats d'informations communs et de partager à la fois le format et les données, notamment sur le Web et les intranets.

XSP : eXtended Scalable Port.

Z

Pas d'entrée.

Y

Pas d'entrée.

Index

A

- Accès, porte avant, 2-2
- Accès à distance
 - iSM, 2-36
 - PAM, 2-35
- Alimentation électrique, connexion, 2-5
- Appels automatiques
 - configuration, 2-32
 - paramètres FTP, 2-32
 - test, 2-50
- Arborescence PAM, 2-11
- Armoire, déballage, 1-9
- Arrêt, serveur, 2-18, 2-23

B

- Barre d'outils, PAM, 2-12
- Butées, Module CSS, 1-10

C

- câblage, inter-armoires, 2-5
- Câbles d'alimentation, 1-22, 1-23, 1-24, 1-25, 1-26, 1-27
- Cales de transport, Module CSS, 1-10
- Caractères non valides, B-4
- Carte DIB, chaîné, 1-21
- Carte IOL, 1-21
- Cartes mémoire, 1-21
- Cartes mère, 1-21
- Cartes QBB, 1-21
- Chocs et vibrations, xviii
- Clavier, 1-24
- Clés, registre, B-5
- commutateur KVM, 1-25
- Compatibilité électromagnétique, xvii
- Composants, 5085, 1-13
- Composants du serveur
 - accès, 2-2
 - câbles d'alimentation, 1-22, 1-23, 1-24, 1-25, 1-26, 1-27
 - Carte IOL, 1-21
 - cartes mémoire, 1-21
 - cartes mère, 1-21
 - Cartes QBB, 1-21
 - clavier, 1-24
 - commutateur KVM, 1-25
 - Concentrateur Ethernet, 1-28
 - console, 1-24
 - disques d'unité PAP, 1-22, 1-23
 - FDA 1300 FC, 1-26
 - FDA 2300 FC, 1-26
 - Lecteur de CD-ROM, 1-22, 1-23
 - Lecteur de disquette, 1-22, 1-23
 - modem, 1-28
 - Module CSS, 1-21
 - Modules DIMM, 1-21
 - moniteur, 1-24
 - PHPB, 1-21
 - PMB, 1-21, 2-4

- Port VGA, 1-21
- Ports Ethernet, 1-21, 1-22, 1-23
- ports série, 1-21, 1-22, 1-23
- Ports USB, 1-21
- processeurs, 1-21
- Serveur NPort, 1-28
- souris, 1-24
- Sous-système d'entrées / sorties (IOB), 1-21
- tiroir de périphérique internes, 1-21
- unité noyau, 1-21
- unité PAP, 1-22
- Composants système, Lecteur de CD-ROM/DVD-ROM, 1-21
- Concentrateur Ethernet, 1-28
- Conditions environnementales, xvii
- Configuration, Utilisateurs de l'unité PAP, 2-56
- Connexion, périphériques externes, 2-49
- Connexions
 - réseau, 2-50
 - Réseau local d'entreprise (LAN), 2-34, 2-48
 - unité PAP, 2-34
- Consignes
 - sécurité, xv
 - sécurité électrique, xv
 - sécurité laser, xvi
- Console, 1-24
 - basculement, 2-13
 - ouverture / fermeture, 2-3

D

- Décharges électrostatiques, xviii
- Disques, 1-22, 1-23
- Domaine
 - mise hors tension, 2-17
 - mise sous tension, 2-17

E

- Etat, Module CSS, 2-11
- Etat du serveur, vérification, 2-10

F

- Fonctionnement du serveur, vérification, 2-7

G

- Groupe d'utilisateurs, PAP, 2-56

I

- Informations du client, configuration, 2-31
- Inspection
 - câblage, 1-12
 - composants, 1-12
 - serveur, 1-9
- Installation
 - diagramme, xxi
 - Microsoft Windows, 2-39, 2-44
 - rapport d'intervention, 2-50
 - système d'exploitation, finalisation, 2-38, 2-43
- Interface utilisateur, PAM, 2-9

L

- Lecteur de CD-ROM, 1-22, 1-23
- Lecteur de CD-ROM/DVD-ROM, 1-21
- Lecteur de disquette, 1-22, 1-23
- Limites
 - pollution, xix
 - sonores, xix
- Livraison
 - serveur, 1-8
 - système, 1-2
- Logiciel PAM
 - démarrage, 2-7
 - sauvegarde / restauration, 2-62
- Longueur des chaînes, B-5

M

- Mise hors tension, domaine du serveur, 2-17
- Mise sous tension
 - domaine du serveur, 2-17
 - domaines du système, 2-19
 - serveur, 2-6
- Modem, 1-28
- Modem USB, connexion, 2-49
- Module CSS, 1-21
 - butées, 1-10
 - cales de transport, 1-10
 - état de disponibilité, 2-11
 - PMB, 2-4
 - test, connexions de l'anneau, 2-14
- Modules DIMM, 1-21
- Moniteur, 1-24

P

- PAM
 - barre d'outils, 2-12
 - interface utilisateur, 2-9
 - règles d'écriture, B-4
 - volet Détails, 2-10
 - volet Status (Etat), 2-10
- Password (Mot de passe), modification, sous-systèmes de stockage FC, 2-24
- Périphériques, externe(s), 2-49
- PHPB, 1-21
- PMB, 1-21
 - roues codeuses, 2-4
- Port VGA, 1-21
- Porte avant, ouverture, 2-2
- Ports Ethernet, 1-21, 1-22, 1-23
- Ports série, 1-21, 1-22, 1-23
- Ports USB, 1-21
- Présentation, serveur, 1-13
- Processeurs, 1-21
- Programme, post-installation, 2-26
- PUID, Logiciel PAM, 2-7

R

- Rapport d'intervention, installation, 2-50
- Redémarrage, serveur, 2-18, 2-23
- Règles d'écriture
 - caractères non valides, B-4
 - longueur des chaînes, B-5
- Réseau, test, 2-50

- Réseau de stockage, S@NIT, mot de passe, 2-25
- Réseau local d'entreprise (LAN)
 - connexion, 2-48
 - connexion de l'unité PAP, 2-34
- Restauration, Logiciel PAM, 2-62
- Ring (Anneau) :, test des connexions, 2-14

S

- S@NIT, mot de passe, modification, 2-25
- Sauvegarde, Logiciel PAM, 2-62
- Sécurité
 - consignes, xv
 - recommandations, 2-5
 - spécifications, xix
- Sécurité électrique, xv
- Sécurité laser, xvi
- Serveur
 - arrêt, 2-18, 2-23
 - configuration, 2-52
 - domaine, 2-17
 - inspection, 1-9
 - présentation, 1-13
 - redémarrage, 2-18, 2-23
- Serveur NPort, 1-28
- Souris, 1-24
- Sous-système central
 - ajout, 2-52
 - configuration, 2-52
 - retrait, 2-52
- Sous-système d'entrées / sorties (IOB), 1-21
- Sous-système disques FDA 1300, 1-26
- Sous-système disques FDA 2300 FC, 1-26
- sous-systèmes de stockage FC, mot de passe, modification, 2-24
- Spécifications
 - atmosphériques, xvii
 - électriques, xvii
 - sécurité, xix
 - Serveur NovaScale 5165, A-5
 - Serveur NovaScale 5245, A-7
 - Serveur NovaScale 5325, A-9
 - serveurs NovaScale 5085, A-2
 - système, A-1
- Système
 - dimensions, A-1
 - domaines, 2-19
 - poids, A-1
- Système d'exploitation
 - installation
 - finalisation, 2-38, 2-43
 - Microsoft Windows, 2-39, 2-44
 - post-installation, 2-37

T

- Tiroir de périphériques, 1-21

U

- Unité PAP, disque de sauvegarde, initialisation, 2-59
- unité PAP, 1-22
 - configuration, 2-26
 - disques, 1-22, 1-23
 - Lecteur de CD-ROM, 1-22, 1-23

Lecteur de disquette, 1-22, 1-23
Ports Ethernet, 1-22, 1-23
ports série, 1-22, 1-23
Utilisateurs de l'unité PAP, configuration, 2-56

V

Vérifications
 connexion par appel automatique, 2-50

 connexions réseau, 2-50
 état du serveur, 2-10
 fonctionnement du serveur, 2-7
Volet Détails, PAM, 2-10
Volet Status (Etat), PAM, 2-10

Vos remarques sur ce document

Titre :	NOVASCALE NovaScale 5xx5 Guide d'installation
----------------	---

Référence :	86 F1 40EM 06
--------------------	---------------

Date:	Septembre 2007
--------------	----------------

ERREURS DETECTEES

--

AMELIORATIONS SUGGEREES

--

Vos remarques et suggestions seront examinées attentivement.

Si vous désirez une réponse écrite, veuillez indiquer ci-après votre adresse postale complète.

NOM : _____ Date : _____

SOCIETE : _____

ADRESSE : _____

Remettez cet imprimé à un responsable BULL ou envoyez-le directement à :

Bull - Documentation D^épt.
1 Rue de Provence
BP 208
38432 ECHIROLLES CEDEX
FRANCE
info@frec.bull.fr

Bon de commande de documents techniques

Pour commander des documents techniques, remplissez une copie de ce formulaire et envoyez-la à :

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

Téléphone: +33 (0) 2 41 73 72 66
FAX: +33 (0) 2 41 73 70 66
Courriel: srv.Duplicopy@bull.net

Reference	Désignation	Qté
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
-- -- []		
[] : La révision la plus récente sera fournie si aucun numéro de révision n'est indiqué.		

NOM : _____ Date : _____

SOCIETE : _____

ADRESSE : _____

TELEPHONE : _____ FAX : _____

COURRIEL : _____

Pour les Filiales Bull :

Identification : _____

Pour les Clients Affiliés Bull :

Code Client : _____

Pour les Clients Internes Bull :

Section Budgétaire : _____

Pour les autres : Merci de demander à votre contact Bull.

BULL CEDOC
357 AVENUE PATTON
B.P.20845
49008 ANGERS CEDEX 01
FRANCE

REFERENCE
86 F1 40EM 06

Utiliser les marques de découpe pour obtenir les étiquettes.
Use the cut marks to get the labels.



NOVASCALE

NovaScale 5xx5
Guide d'installation

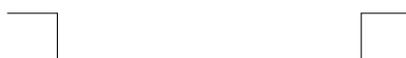
86 F1 40EM 06



NOVASCALE

NovaScale 5xx5
Guide d'installation

86 F1 40EM 06



NOVASCALE

NovaScale 5xx5
Guide d'installation

86 F1 40EM 06



